جدول PEAS برای یک ربات فوتبالیست

• معیار کارایی :

تعداد گل های زده ، موفقیت در پاس دادن ، دقت در حرکتها ، همکاری تیمی ، سرعت واکنش ، کنترل توپ

• محيط:

زمین فوتبال ، توپ ، دیگر ربات های تیم خودی و حریف ، قوانین بازی ، شرایط فیزیکی مثل چمن و دیوارها

• عملگر:

چرخ ها یا پاهای ربات برای حرکت ، موتورهای دستکاری. توپ ، شوت کردن ، بازوها برای تعادل و کنترل

mimec:

دوربین برای دیدن محیط و تشخیص توپ و ربات های دیگر ، سنسور های لمسی برای تماس با توپ ، ژیروسکوپ برای. تعادل ، سنسورهای موقعیت یابی