

## 一、CPU 及其工作模式

**Intel 8086: 1978 年, 也称 16 位 CPU。**

- (1) 内部存储单元（寄存器）为 16 位;
- (2) 数据总线 16 位;
- (3) 地址总线为 20 位, 主存寻址范围 1MB;
- (4) 8086 的 16 位指令系统成为后来广泛应用的其他 80X86 的**基本指令集**。

**Intel 80386: 1985 年, 32 位 CPU**

- (1) 内部存储单元（寄存器）为 32 位;
- (2) 数据总线 32 位;
- (3) 地址总线为 32 位, 主存寻址范围 4GB;
- (4) 32 位指令系统的结构, 被 Intel 公司称为英特尔结构(IA), 作为后续 80X86 微处理器的**标准**。
- (5) 80386 提供了三种工作方式:

**(A) 实方式**(实际地址)的操作相当于一个可进行 32 位快速运算的 8086  
(内部 32 位、外部总线 16 位数据、20 位地址, 对应的程序为  
**16 位段**的程序)

**(B) 保护方式**(虚地址), 是 80386 设计目标全部达到的工作方式, 通过对程序使用的存储区采用分段、分页的存储管理机制, 达到分级使用互不干扰的保护目的。能为每个任务提供一台虚拟处理器, 使每个任务单独执行, 快速切换。对应的程序是 **32 位段程序**。

**(C)** 在保护方式下所提供的**虚拟 8086 工作方式**能同时模拟多个 8086 处理器。

**1989 年 80486**

**1993 年 Pentium (586)。**

在其后的几年里，相继推出了 Pentium，及多核 CPU，它们都**继承**了 80386 的 32 位指令系统，同时又新增了若干专用指令、浮点指令、整数和浮点多媒体指令，极大丰富了 80X86 的指令系统。

## 二、CPU 如何给出主存单元的物理地址 PA，以便得到指令或数据分段管理的方法：

**段寄存器**保存起始**首地址** + **段内偏移 EA** 的总体策略

(如 CS: IP, **二维逻辑地址**)

### 1、实方式下 CPU 计算 PA 的方法

如何用 16 位信息给出 20 位 PA?

段寄存器都是 16 位的，如何表示 20 位的首地址？

例：10、 20、 30、 40、 50、 ...、 90

记住**高位**的数值即可（去掉后面公共的 0）：

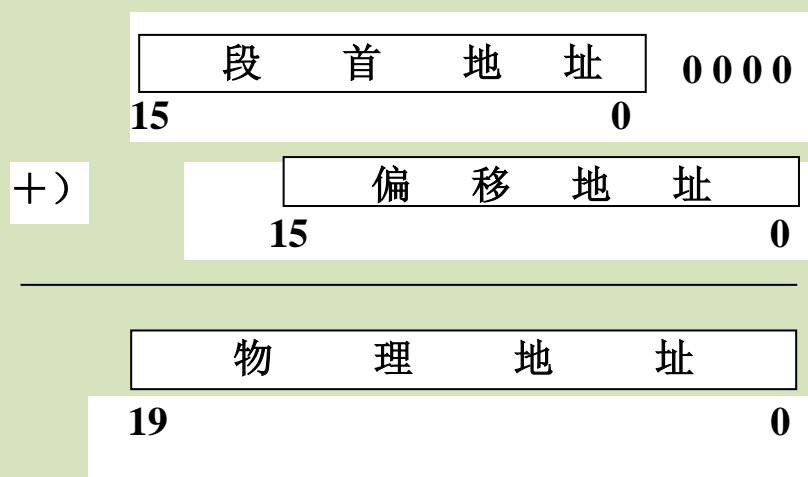
1、 2、 3、 4、 5、 ...、 9

表示具体数值时，将高位数值后补零后加上个位：

数值 34 = 高位 3 后补 0 后加上 4  
= 高位 \* 10 + 4

这样，16 位段寄存器只需保存 20 位首地址的高 16 位，低 4 位认为是去掉了 4 个二进制的 0，因此，具体存储单元的物理地址 PA

PA = 段寄存器保存的 16 位二进制数后补 4 个 0 + EA  
(EA 只有 16 位，因此相加时，高 4 位为 0)



$$PA = (\text{段寄存器}) * 16 + EA$$

**问：**如果不改变（段寄存器），只改变 EA，则 PA 的范围？

**问：**设 PA=10015H，请问对应的段地址和偏移地址为多少？

知道了段寄存器的内容 和 EA 的值，就等于知道了实际的 PA。

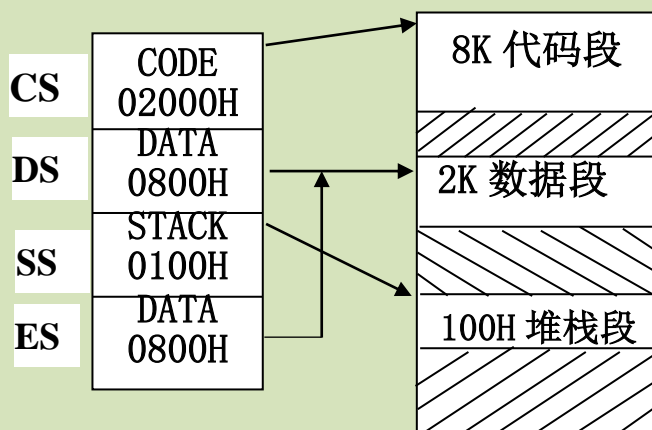
**实际地址** 》 实方式的真实含义。

分段的实际作用：

(1) 实现了 16 位表示 20 位的地址；

(2) 当程序和数据的大小<64KB 时，编制的程序可只关心 EA，而不用管它的起始地址在哪（便于程序在主存中任何位置运行）。（只要确定了车内的相互关系，不管车开到哪了，车内关系不变）。

(3) 便于不同目的的程序或数据分开存放，使程序各部分的含义更加明确。



## 2、保护方式下 CPU 计算 PA 的方法

**保护什么？**（不谈保护问题时如何得到 PA）

分清不同程序使用的存储区域，不允许随便使用别人的数据和代码。

**必要条件：**

(1) 要标记每段存储区的所有者或被使用的权限级别。

(2) 要标记使用者是谁（权限级别）。

(3) 中间环节：CPU 要去判断此次访问是否合法。

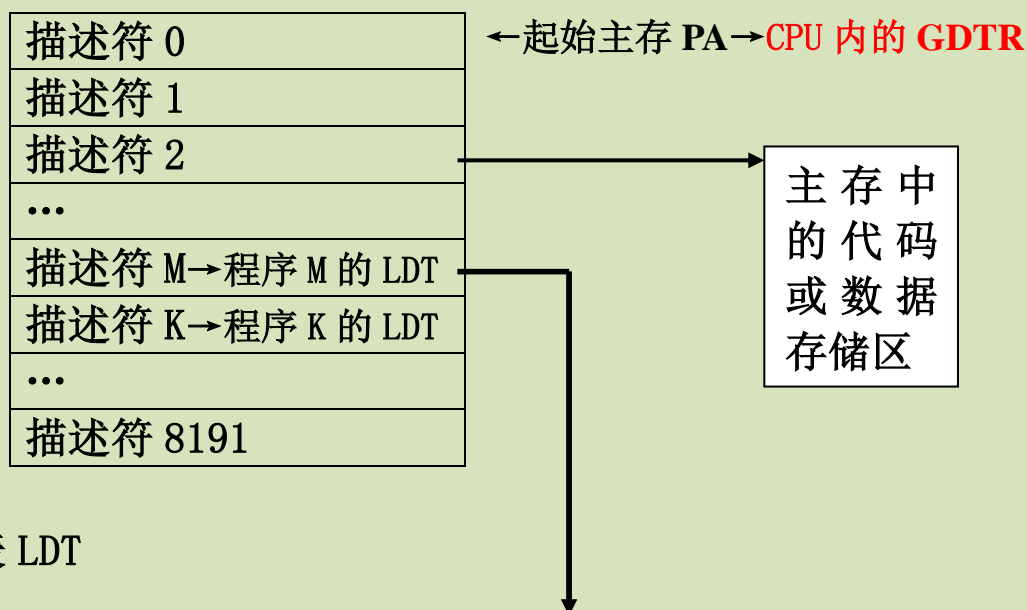
## (1) 如何标记存储区

操作系统每次将某块存储区分给某程序使用时,用 8 个字节的**描述符**描述这段存储区的特征。

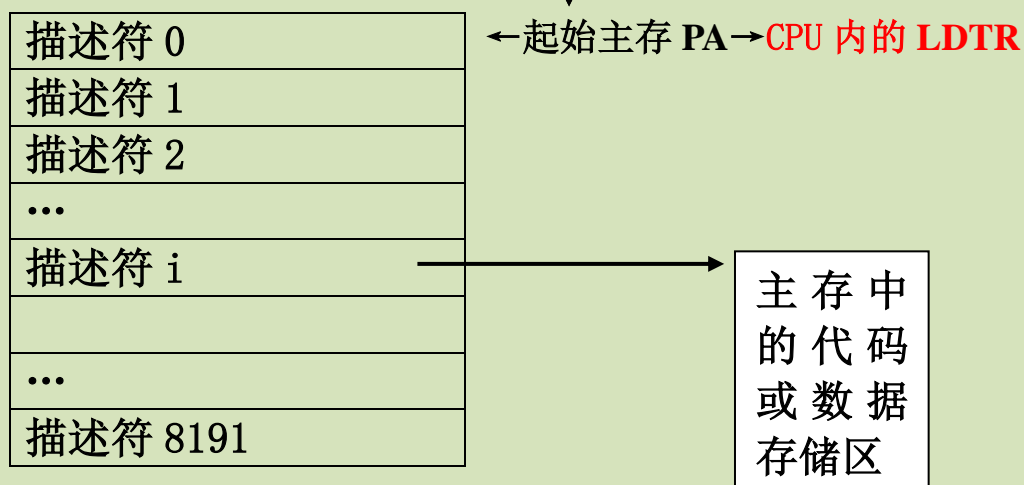


P: 该段在主存还是在磁盘; DPL: 段的特权级; S: 系统段还是用户程序段; TYPE: 段的类型, 只读只执行还是可读可写等; A: 是否被访问过; G: 段的计量单位是字节还是 4KB; D: 16 位段还是 32 位段。

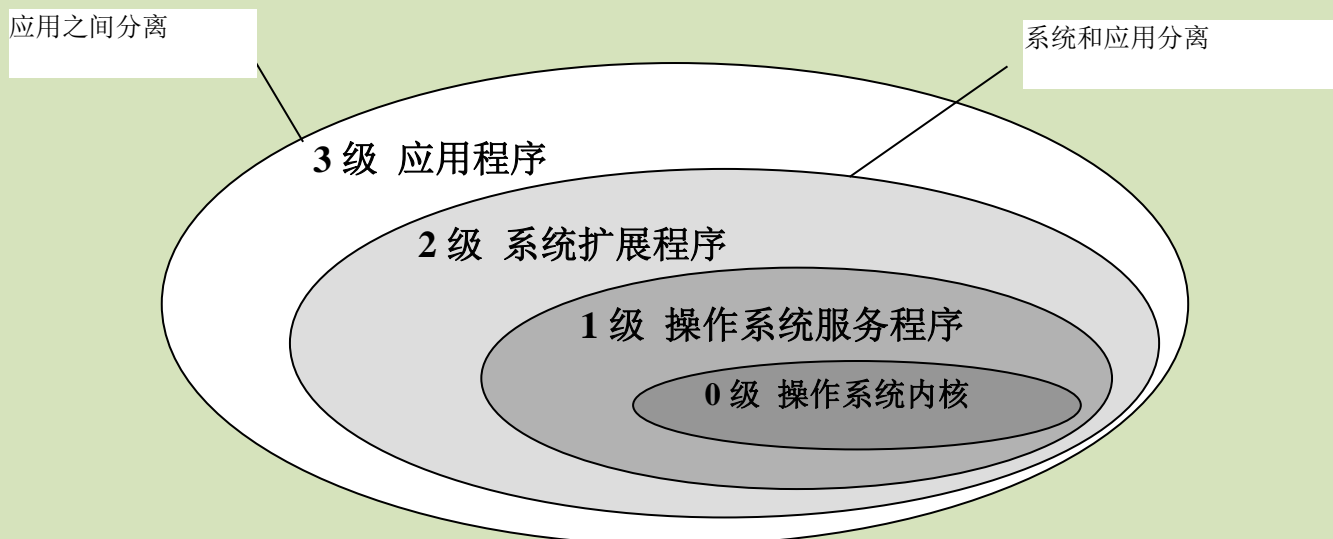
### 全局描述符表 GDT



### 局部描述符表 LDT



## (2) 如何标记使用者



程序的权限由程序所在的段决定,由当前程序正在使用的段寄存器内的段选择符反映。

**段选择符**→段寄存器中

描述符索引				TI	特权级	
15		4	3	1	0	

TI =0 从全局描述符表中找。

=1 从局部描述符表中找。

描述符索引 13 位。  $2^{13} = 8192$

问：已知段寄存器中内容，如何得到描述符？如何得到段的实际段首址？

## (3) 中间执行环节：CPU 去判断

例如，执行：CS:00110054H      MOV AL, DS: [100H]

设：(CS) = 00000000000001 1 11 B,

(DS) = 00000000000002 0 01 B,

(a) 程序权限与被访问数据段的权限的关系；

(b) (DS) 指向的描述表中寻找描述符；      (若 CS 从 11 改成 01 权限)

(c) 对应描述符描述的段是否可以被访问；(类别、权限防止改 DS 权限的欺骗)

(d) 从描述符 2 中提取段的首地址 (32 位);

(e) 段的首地址 (32 位) + 32 位 EA (100H) = 线性地址, 不分页时即为 PA

(f) 送出 PA, 选中存储单元, 将内容读入 AL 中。

保护方式的实际含义:

程序知道的“段首址”实际上是一个代号, 是一个虚拟的起始地址, CPU 通过查表转换才能获得真正的段首地址。

在这个由 CPU 完成的查表转换过程中, 实现了访问权限的判断, 达到了保护的目的。

地址表在系统软件设计中占有重要地位, 其好处是调度和管理方便, 对应的代码或数据存取区可以动态改变, 有利于增减改, 有利于实现特定的功能 (如检查与保护)。缺点是容易被攻击。

地址表在一般软件设计中的好处: 有利于实现存在大量分支情况的程序的设计, 对应的间接的转移功能有利于实现反跟踪 (尤其是针对静态分析的反跟踪)。

### 三、程序地址表与间接转移/调用

**问:** DOS 系统功能调用大约有 140 个子功能, “INT 21H” 被执行后具体执行什么功能的程序代码是通过判断 AH 的值来确定的。试想象一下 INT 21H 是如何来实现这一判断过程的?

段间间接调用

格式: **CALL** **DWORD** **PTR** **OPD** 或 **CALL** **FAR** **PTR** **OPD** (16 位)  
**CALL** **WORD** **PTR** **OPD** 或 **CALL** **FAR** **PTR** **OPD** (32 位)  
(**OPD**)→**IP** /**EIP**  
(**OPD**+2/4)→**CS**

间接调用主要**用于**: 当多个子程序入口地址组成**地址表**时, 可用间接寻址方式确定转入子程序的入口地址。

间接调用入口地址表 例:

```
DATA SEGMENT USE16
    PROC_TAB1 DW F10T2 ;子程序名、标号等, NEAR 类型。
                DW F2T10
    PROC_TAB2 DD INT21_0 ;子程序名、标号等, FAR 类型。
                DD INT21_1 ; PROC_TAB1
                DD INT21_2 PROC_TAB2
                DD INT21_3
                DD INT21_4
                .....
                |
    LEA SI, PROC_TAB1
    CALL NEAR PTR 2[SI] ;调用 F2T10
                |
    LEA EBX, PROC_TAB2
    MOV EDX, 0
    MOV DL, AH ; AH=功能号 n (n=0,1,2 ~)
    CALL FAR PTR [4*EDX+EBX] ; 4*n + PROC_TAB2 的 EA
或 CALL DWORD PTR [4*EDX+EBX]
                |
    INT21_1 PROC FAR
                过程体 (程序段)
```

<b>F10T2_EA</b>
<b>F2T10_EA</b>
<b>INT21_0</b> <b>EA</b>
<b>INT21_0</b> <b>SEG</b>
<b>INT21_1</b> <b>EA</b>
<b>INT21_1</b> <b>SEG</b>
⋮



```

INT21_1 ENDP
INT21_2 PROC FAR
        过程体 （程序段）
INT21_2 ENDP
        ⋮
F10T2 PROC NEAR
        过程体 （程序段）
F10T2 ENDP

```

### 三、汇编过程中变量、段、段寄存器之间的翻译关系。

例：将 BUF1 中的字符传送到 BUF2 的字节缓冲区中。

```

DATA SEGMENT USE16
    BUF1 DB 'A'
    BUF2 DB 0
DATA ENDS
CODE SEGMENT USE16
    ASSUME DS: DATA, ES: DATA, CS: CODE, SS: STACK
START: MOV AX, DATA
        MOV DS, AX
        MOV ES, AX
        MOV AL, BUF1
        MOV BUF2, AL

        ASSUME DS: CODE
        MOV AL, BUF1
        MOV BUF2, AL
        MOV AH, 4CH
        INT 21H
CODE ENDS
END START

```

问：操作数汇编成：

```

MOV AL, DS:[0] / ES:[0]
MOV DS:[1] / ES:[1], AL

```

同一语句中：当多个段寄存器对同一个段名假定关联时，变量的段关联优先次序从高到低：DS、SS、ES、CS。  
不同的语句中：后面的假定关联语句覆盖前面的关联。



