Тема 6. Алгоритмы на графах

6.4. Остовные деревья

Остовное дерево (остов, каркас, стягивающее дерево) произвольного неориентированного связного графа G = (V, E) есть суграф графа G, представляющий собой дерево $T = (V, E_T)$, где $E_T \subseteq E$, т. е. подграф, содержащий все вершины графа G. Если граф G несвязный, то множество, состоящее из остовных деревьев каждой связной компоненты, называется остовным лесом. Каждое дерево с n вершинами имеет в точности n-1 ребер. Поэтому деревья можно считать минимально связными графами. Удаление любого ребра преобразует дерево в несвязный граф.

Для построения остовного дерева (леса) неориентированного графа G последовательно просматриваются ребра графа, оставляя те, которые не образуют циклов с уже выбранными. Очевидно, что для графа G можно построить множество остовных деревьев. Причем с увеличением числа вершин число остовных деревьев растет экспоненциально (полный граф с n вершинами имеет n^{n-2} остовных деревьев). Простейшим способом построения остовных деревьев является использование процедур поиска в глубину (DFS-дерево) и ширину (BFS-дерево).

6.4.1. DFS-дерево

DFS-дерево — это остовное дерево $T = (V, E_T)$, которое получается в результате поиска в глубину по неориентированному графу G = (V, E), $E_T \subseteq E$. При этом ребра графа разбиваются на два множества: E_T — множество ребер дерева и E_B — множество ребер, не вошедших в остовное дерево, называемых обратными ребрами, так как они ведут назад в пройденные ранее вершины. Поиск в глубину вводит ориентацию на ребра графа G в соответствии с направлением прохождения, т. е. получается ориентированное остовное дерево. Если в DFS-дереве имеется путь из вершины v в вершину w, то v — предок w, а w — потомок v. Поскольку инцидентные вершине ребра графа могут выбираться при поиске в глубину в произвольном порядке, DFS-дерево для заданного графа не единственное. Построение остовного дерева способом поиска в глубину представлено алгоритмом 6.3.

```
for x \in V do num(x) \leftarrow 0 // инициализация
i \leftarrow 0
E_T \leftarrow \varnothing // E_T – множество ребер
E_R \leftarrow \emptyset // E_R – множество обратных ребер
for x \in V do if num(x) = 0 then DFST(x, 0)
procedure DFST(v, u)
   i \leftarrow i + 1
   num(v) \leftarrow i
   for w \in Adj(v) do
       if num(w) = 0
          then \begin{cases} //(v, w) - \text{peбpo дерева} \\ E_T \leftarrow E_T \cup \{(v, w)\} \end{cases}
                   DFST(w, v)
           else if num(w) < num(v) and w \neq u
                     then \begin{cases} //(v, w) - \text{обратное ребро} \\ E_P \leftarrow E_P \cup \{(v, w)\} \end{cases}
return
```

Алгоритм 6.3. Построение остовного дерева поиском в глубину

В алгоритме каждой вершине $v \in V$ сопоставлен элемент num(v). Эти элементы служат для постепенной нумерации вершин числами от 1 до |V| по мере их прохождения. Начальное значение num(v) = 0 для всех $v \in V$ показывает, что ни одна вершина не пройдена. Когда вершина v посещается в первый раз, num(v) присваивается ненулевое значение. Рекурсивная процедура DFST(v,u) реализует поиск в глубину в графе G = (V, E), содержащем v, и строит DFS-дерево $T = (V, E_T)$, $E_T \subseteq E$; вершина u является отцом вершины v в дереве. Граф представляется структурой смежности. Элементы множества E_T — ребра дерева, а элементы множества E_B — обратные ребра. Если граф G несвязный, то G будет остовным лесом. Вершина, с которой начинается поиск, считается корнем соответствующего дерева.

DFS-дерево для неориентированного графа (см. рис. 6.2) представлено на рис. 6.3, a. Ребра дерева изображены сплошными линиями, обратные ребра — пунктирными. Числа около ребер указывают порядок включения ребер в множества E_T и E_B .

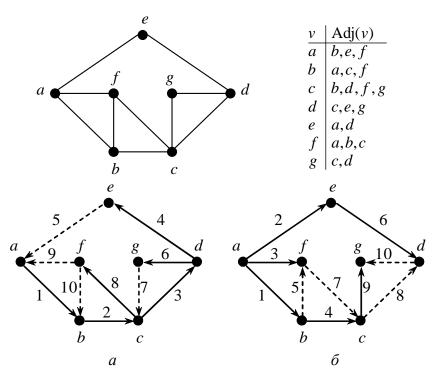


Рис. 6.3. Остовные деревья для графа на рис. 6.2 a-DFS-дерево; $\delta-BFS$ -дерево

Необходимо обратить внимание, что если num(w) = 0, то (v, w) – ребро дерева. Если же $num(w) \neq 0$, то условием того, что (v, w) будет обратным ребром, является соотношение num(w) < num(v) и $w \neq u$. Таким образом, нумерация вершин важна для выделения обратных ребер. В случае, если не требуется явное формирование множества E_B обратных ребер, нумерации вершин не требуется, достаточно только отличать уже пройденные вершины от еще не пройденных. Поэтому вместо num(v) можно использовать элементы типа new(v), как в алгоритме поиска в глубину (см. алгоритм 6.1). Нет необходимости также в хранении в элементе u отца вершины v. Таким образом, более простая версия алгоритма будет формировать только множество E_T ребер дерева.

Временная сложность алгоритма определяется сложностью поиска в глубину, т. е. O(|V| + |E|).

6.4.2. BFS-дерево

BFS-дерево — это остовное дерево $T = (V, E_T)$, которое получается в результате поиска в ширину по неориентированному графу G = (V, E), $E_T \subseteq E$. При этом ребра графа разбиваются на два множества: E_T — множество ребер дерева и E_C — множество ребер, не вошедших в остовное дерево, которые можно назвать поперечными ребрами, так как они соединяют вершины, не являющиеся в дереве ни предками, ни потомками друг друга. Поиск в ширину вводит ориентацию на ребра графа G в соответствии с направлением прохождения, т. е. получается ориентированное остовное дерево. Если граф G = (V, E) несвязный, то $T = (V, E_T)$ будет остовным лесом. Построение BFS-дерева способом поиска в ширину представлено алгоритмом 6.4.

```
for x \in V do num(x) \leftarrow 0 // инициализация
i \leftarrow 0
E_T \leftarrow \varnothing // E_T – множество ребер дерева
E_{\it C} \leftarrow \varnothing // E_{\it C} – множество поперечных ребер
for x \in V do if num(x) = 0 then BFST(x)
procedure BFST(u)
   Q \leftarrow \emptyset // очередь Q пуста
   0 \Leftarrow u
   i \leftarrow i + 1
   num(u) \leftarrow i
                           \begin{cases} v \Leftarrow Q \\ \mathbf{for} \ w \in \mathrm{Adj}(v) \ \mathbf{do} \end{cases}
                               if num(w) = 0
   else if num(w) > num(v)

then \binom{1}{v}(v, w) — поперечное ребро

E_C \leftarrow E_C \cup \{(v, w)\}
return
```

Алгоритм 6.4. Построение остовного дерева поиском в ширину

Критерием распознавания поперечных ребер является соотношение num(w) > num(v). Если num(w) < num(v), это означает, что все инцидентные вершине w ребра уже исследованы и классифицированы.

BFS-дерево для неориентированного графа (см. рис. 6.2) представлено на рис. 6.3, б. Ребра дерева изображены сплошными линиями, поперечные ребра — пунктирными. Числа около ребер дерева указывают порядок включения ребер в множества E_T и E_C .

Временная сложность алгоритма определяется сложностью поиска в ширину, т. е. O(|V| + |E|).