# **CERDAS MENGUASAI PYTHON**

## Penulis:

Rolly Maulana Awangga

ISBN: 978-602-53897-0-2

#### Editor.

M. Yusril Helmi Setyawan

## Penyunting:

Syafrial Fachrie Pane Khaera Tunnisa Diana Asri Wijayanti

### Desain sampul dan Tata letak:

Deza Martha Akbar

#### Penerbit:

Kreatif Industri Nusantara

### Redaksi:

Jl. Ligar Nyawang No. 2 Bandung 40191 Tel. 022 2045-8529

Email: awangga@kreatif.co.id

#### Distributor:

Informatics Research Center Jl. Sariasih No. 54 Bandung 40151 Email: irc@poltekpos.ac.id

Cetakan Pertama, 2019

Hak cipta dilindungi undang-undang Dilarang memperbanyak karya tulis ini dalam bentuk dan dengan cara apapun tanpa ijin tertulis dari penerbit

'Jika Kamu tidak dapat menahan lelahnya belajar, Maka kamu harus sanggup menahan perihnya Kebodohan.' Imam Syafi'i

| CONTRIBUTORS |  |  |
|--------------|--|--|
|              |  |  |

ROLLY MAULANA AWANGGA, Informatics Research Center., Politeknik Pos Indone-

sia, Bandung, Indonesia

# **CONTENTS IN BRIEF**

# DAFTAR ISI

# DAFTAR GAMBAR

# DAFTAR TABEL

# Listings

| FOREWORD   |  |
|--|--|
| Sepatah kata dari Kaprodi, Kabag Kemahasiswaan dan Mahasiswa |  |
|  |  |

# KATA PENGANTAR

Buku ini diciptakan bagi yang awam dengan flask sekalipun.

R. M. AWANGGA

Bandung, Jawa Barat Februari, 2019

# **ACKNOWLEDGMENTS**

Terima kasih atas semua masukan dari para mahasiswa agar bisa membuat buku ini lebih baik dan lebih mudah dimengerti.

Terima kasih ini juga ditujukan khusus untuk team IRC yang telah fokus untuk belajar dan memahami bagaimana buku ini mendampingi proses Intership.

R. M. A.

# **ACRONYMS**

ACGIH American Conference of Governmental Industrial Hygienists

AEC Atomic Energy Commission

OSHA Occupational Health and Safety Commission

SAMA Scientific Apparatus Makers Association

# **GLOSSARY**

git Merupakan manajemen sumber kode yang dibuat oleh linus tor-

vald.

bash Merupakan bahasa sistem operasi berbasiskan \*NIX.

linux Sistem operasi berbasis sumber kode terbuka yang dibuat oleh Li-

nus Torvald

# **SYMBOLS**

- A Amplitude
- & Propositional logic symbol
- a Filter Coefficient
- B Number of Beats

# INTRODUCTION

ROLLY MAULANA AWANGGA, S.T., M.T.

Informatics Research Center Bandung, Jawa Barat, Indonesia

Pada era disruptif saat ini. git merupakan sebuah kebutuhan dalam sebuah organisasi pengembangan perangkat lunak. Buku ini diharapkan bisa menjadi penghantar para programmer, analis, IT Operation dan Project Manajer. Dalam melakukan implementasi git pada diri dan organisasinya.

Rumusnya cuman sebagai contoh aja biar keren[?].

$$ABCD\mathcal{E}\mathcal{F}\alpha\beta\Gamma\Delta\sum_{def}^{abc}\tag{I.1}$$

## KOMUNIKASI PERANGKAT KERAS

## 1.1 Bakti Qllan Mufid | 1174083

#### 1.1.1 Soal 1

Apa itu fungsi device manager di windows dan folder /dev di linux.

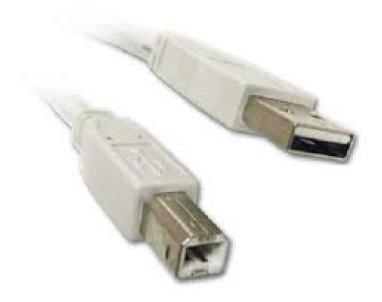
- Device Manager: Device Manager dalam komputer windows, adalah perluasan dari Microsoft Management Console. Device Manager menampilkan seluruh hardware yang bisa di-inisialisasi (dikenali) oleh Windows. dan fungsi dari Device Manager ini ialah dalam mengelola (manage) semua hardware yang terpasang (dan terdeteksi)dalam suatu sistem Windows. Hardware seperti harddisk, kartu VGA, sound, keyboard, perangkat USB dll. akan sangat mudah untuk dikonfigurasi dari dalam Device Manager ini. Device Manager paling sering digunakan untuk pengelolaan driver suatu hardware. Misalnya instalasi driver, uninstal driver, update driver, rollback driver, dan bermacam problem yang berkaitan dengan driver suatu hardware.
- folder /dev berisi semua drive harddisk atau hardware seperti modem, CD/DVD/Bluray dsb. Hanya saja disini hanya merupakan link dan bukan isi, contohnya hdd

partisi 1 ada di /dev/sda1 dan DVD-rom ada di /dev/sr0. untuk melihat isinya, harus dilakukan mounting (mount) terlebih dahulu.

## 1.1.2 Soal 2

Jelaskan langkah-langkah instalasi driver dari arduino UNO di Windows Berikut ini adalah langkah-langkah instalasi driver dari arduino UNO di Windows

- Pertama pastikan Arduino IDE telah terinstall.
- Hubungkan port USB Arduino Uno ke port USB PC.

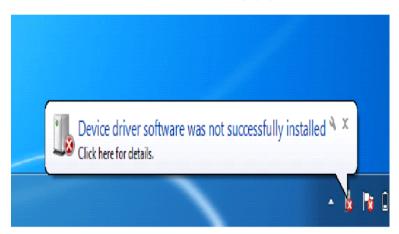


**Gambar 1.1** menghubungkan port.

- Lalu pada bagian kanan didesktop PC anda, akan muncul popup "Installing device driver software" seperti pada gambar dibawah ini.
- SIstem operasi Windows tidak menyediakan driver untuk Arduino Uno seperti yang terlihat pada gambar dibawah ini, lalu proses instalasinya harus dilakukan secara manual.
- Buka Device Manager, caranya pada bagian Search Program and Files lalu ketikkan "device manager" (tanpa tanda petik), perhatikan gambar dibawah ini. Pada bagian Control Panel akan muncul Device Manager, klik untuk menjalankan.

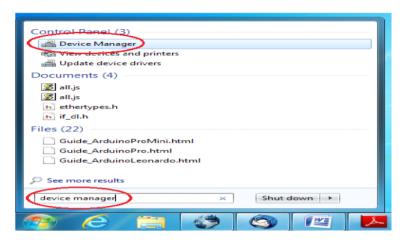


Gambar 1.2 muncul pop up.



Gambar 1.3 instalasi manual.

- Cari Unknown device pada bagian Other device, biasanya terdapat tanda seru berwarna kuning, itu disebabkan karena penginstallan tidak berjalan dengan sempurna.
- Klik kanan pada "Unknown device" kemudian pilih Update Driver Software.
- Pilih Browse my computer for driver software.
- Arahkan lokasi folder ke folder ...\arduino-1.0.5\drivers. Pastikan check-box lalu centang include subfolders. Klik Next untuk melanjutkan instalasi driver.
- Kemudian lanjutkan dengan mengklik Install pada tampilan Windows Security.



Gambar 1.4 membuka device manager.

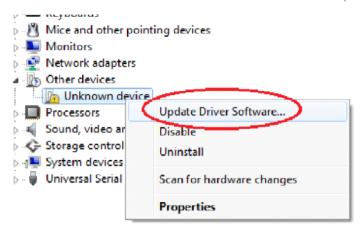


Gambar 1.5 tanda seru.

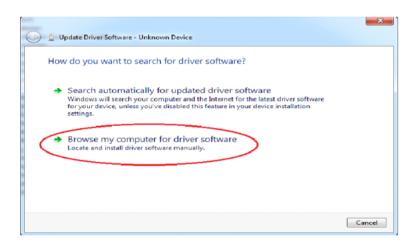
- Jika instalasi driver berhasil maka akan muncul Windows has successfully updated your driver software.
- Perhatikan dan ingat nama COM Arduino Uno, karena nama COM ini yang akan digunakan untuk meng-upload program nantinya.

### 1.1.3 Soal 3

Jelaskan bagaimana cara membaca baudrate dan port dari komputer yang sudah terinstall driver



Gambar 1.6 update Driver Software.



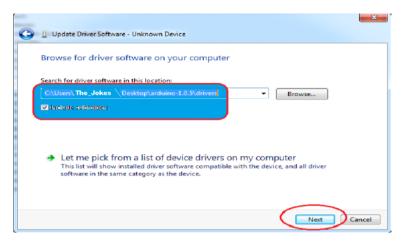
**Gambar 1.7** Browse my computer.

Untuk melihat atau membaca baudrate dan port kita hanya perlu menginstall Arduino IDE, setelah itu buka menu serial monitor yang berada di tab tools. Dari sana akan terlihat baik baudrate dan port yang sedang digunakan oleh arduino anda.

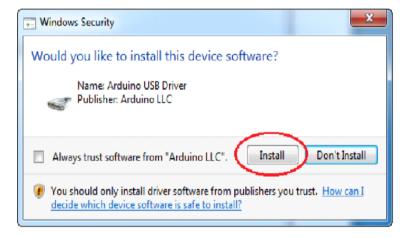
## 1.1.4 Soal 4

Jelaskan sejarah library pyserial

PySerial merupakan sebuah library yang digunakan untuk komunikasi ke port serial terutama untuk mikrokontroller. PySerial pertama kali diluncurkan pada tahun 2002 yang makin berkembang dalam setiap versinya hingga tahun 2017 lalu.



Gambar 1.8 mengarahkan lokasi ke folder.

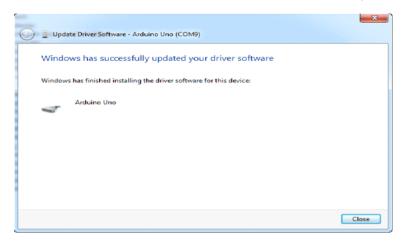


Gambar 1.9 Klik Install.

### 1.1.5 Soal 5

Jelaskan fungsi-fungsi apa saja yang dipakai dari library pyserial Fungsi-fungsi yang dipakai dari library PySerial, yaitu:

- 1. Serial fungsi ini untuk membuka port serial.
- 2. read(size) fungsi ini untuk membaca jumlah byte dari port serial.
- 3. write(data) fungsi ini menulis data lewat port serial.
- 4. readline() fungsi ini membaca sebuah string dari port serial.
- 5. close() fungsi ini untuk menutup port serial.



Gambar 1.10 Successfully



Gambar 1.11 Selesai.

### 1.1.6 Soal 6

Jelaskan kenapa butuh perulangan dan tidak butuh perulangan dalam membaca serial Karena dalam pembacaan serial dalam arduino yang memerlukan membaca data secara berulang-ulang harus dengan perulangan. dan tidak butuh perulangan ketika membaca data hanya dilakukan sekali saja.

#### 1.1.7 Soal 7

Jelaskan bagaimana cara membuat fungsi yang mengunakan pyserial tata cara untuk membuat pyserial seperti pada kode dibawah

```
import serial

def CobaArduino():
    seri = serial.Serial("COM5", 115200)
    print(seri.name)

CobaArduino()
```

## 1.1.8 Cek Plagiat

# 1.1.9 Kode Program

# 1.2 Mochamad Arifqi Ramadhan | 1174074

#### 1.2.1 Soal 1

## Fungsi Device manager di Windows Folder /dev di Linux

- Fungsi Device Manager di Windows Device Manager akan sangat membantu dalam mengelola (manage) semua hardware yang terpasang (dan terdeteksi) dalam suatu sistem Windows. Hardware seperti harddisk, kartu VGA, sound, keyboard, perangkat USB dll. akan sangat mudah untuk dikonfigurasi dari dalam Device Manager ini. (mengetahui port arduinno)
- Fungsi Folder /dev di Linux /dev berfungsi mengetahui direktori yang tersimpan konfigurasi device/hardware pada sistem. Contohnya folder /dev artinya file-file tersebut berada.

#### 1.2.2 Soal 2

#### **Intall Arduino**

Cara instalasi driver arduino:

- 1. Pertama download software arduino, extract bila file zip/rar
- 2. hubungkan Port USB Arduino UNO ke Port USB PC
- 3. lalu windows akan memunculkan pop up yang memberitahu bahwa ingin menginstall dirver, tapi nanti tidak akan menemukan drivernya
- 4. buka Device Manager, setelah Device Manager terbuka, silahkan cari "Unknown Device" yang berada di Other Device.
- 5. klik kanan pada unknown device tersebut lalu pilih update driver software
- 6. pilih browse my computer for driver software lalu masukkan directory dimana anda menyimpan driver arduino yang telah anda download tadi
- 7. setelah itu klik install dan tunggu hingga proses selesai
- 8. arduino pun sudah terbaca di pc anda

#### 1.2.3 Soal 3

**Membaca baudrate dan port di komputer** Untuk membaca baudrate dan port di komputer pertama hbungkan arduino dengan komputer 1. bisa dengan cara membuka Device manager 2. lalu pilih ports (COM dan LPT) 3. pilih COM yang terhubung 4. Pilih port setting dan lihat di Bit per second untuk baudrate

Sedangkan untuk port lakukan proses 1 dan 2 seperti diatas Dan port dari arduino telah terbaca oleh PC

#### 1.2.4 Soal 4

## Sejarah library PySerial

PySerial adalah library yang menyediakan dukungan untuk koneksi serial ("RS-232") melalui berbagai perangkat yang berbeda: port serial gaya lama, dongle Bluetooth, port infra merah, dan sebagainya. Ini juga mendukung port serial jarak jauh melalui RFC 2217 (sejak V2.5). dan PySerial pertama kali diluncurkan pada tahun 2002 yang makin berkembang dalam setiap versinya hingga tahun 2017 lalu.

#### 1.2.5 Soal 5

## Fungsi-Fungsi di library PySerial

- print(ser.name) meriksa port yang benar-benar digunakan
- ser.write(b'hello') menulis tipe data string
- ser.readline() untuk membaca string dari port serial
- ser.read() membaca satu port
- ser.close() menutup port

#### 1.2.6 Soal 6

**Perulangan dan Tidak Perulangan** Perulangan digunakan untuk melakukan scanning/pengambilan data secara terus menerus(continue) artinya pengeksekusiannya terus berjalan auto selama ada scanning/pengambilan data. Sedangkan Tidak Pengulangan digunakan untuk menscanning/pengambilan data secara real time atau pengambilan datanya hanya sekali saja.

#### 1.2.7 Soal 7

# Membuat fungsi dengan PySerial

Import Serial

Ser = serial.Serial (port, baudrate) membuka serial port Ketengan : Ser adalah objek Serial, serial adalah kelas, Serial adalah method

contoh fungsi : data = Ser.readline() artinya membaca data

#### 1.2.8 Bukti Screenshoot

#### 1.3 Dini Permata Putri

 Apa itu fungsi device manager di windows dan folder /dev di linux. jawab :

Device Manager dalam komputer Windows, adalah perluasan dari Microsoft Management Console. Device Manager menampilkan seluruh hardware yang bisa di-inisialisasi (dikenali) oleh Windows. Tampilannya sudah ter-organisir (dikelompokkan) sedemikian rupa sehingga akan memudahkan pengelolaan setiap hardware yang ada.

# Fungsi Device Manager Windows

Device Manager akan sangat membantu dalam mengelola (manage) semua hardware yang terpasang (dan terdeteksi) dalam suatu sistem Windows. Hardware seperti harddisk, kartu VGA, sound, keyboard, perangkat USB dll. akan sangat mudah untuk dikonfigurasi dari dalam Device Manager ini.

folder /dev di linux Directory ini berisi file device, baik device blok maupun device karakter. di dalamnya minimal harus ada file biner MAKEDEV untuk membuat device ini secara manual.

- Jelaskan langkah-langkah instalasi driver dari arduino jawab :
  - setalah anda berhasil mengunduh file installer (sekitar 80 Mb), double clicklah file tersebut untuk segera memulai proses instalasi
  - setelah file installer dijalankan, akan muncul jendela 'Licanse Agreement'. Klik aja tombol 'I Agree'
  - berikutnya anda akan diminta memasukan folder instalasi Arduino. Biarkan default di C:/Program Files/Arduino. atau kalau mau diganti juga bisa
  - setelah itu akan muncul jendela 'Setup Installation Options'. Sebaiknya dicentang semua opsinya
  - selanjutnya proses instalasi dimulai
  - ditengah proses instalasi, jika komputer anda belum terinstal driver USB, maka akan muncul jendela 'Security Warning' sbb. click tombol instal.
  - tunggu sampai proses instalasi 'Complated'
  - pada tahap ini software IDE Arduino sudah terinstal. coba cek di Start Menu Windows anda atau di desktop seharusnya ada ikon Arduino. jika sudah menemukannya, jalankan aplikasi tersebut. dan muncul splash screen
  - beberapa detik kemudian, jendela IDE Arduino akan muncul
- Jelaskan bagaimana cara membaca baudrate dan port dari komputer yag sudah terinstall driver jawab :

untuk membaca baudrate menggunakan Arduino IDE, sedangkan membaca port menggunakan device manager

4. Jelaskan sejarah library pyserial jawab :

Pyserial adalah library/modul Python siap-pakai dan gratis yang dibuat untuk memudahkan kita dalam membuat program komunikasi data serial RS232 dalam bahasa Python.

Jika modul USB-2REL dapat kita kontrol dengan mudah menggunakan Python dan PyUSB (lihat pembahasannya di sini dan di sini), maka modul SER-2REL juga dapat kita kontrol dengan mudah menggunakan Python dengan bantuan modul PySerial.

- 5. jelaskan fungsi-fungsi apa saja yang dipakai dari library pyserial jawab :
  - SER2REL = serial.Serial("COM1", 2400)

Jika binding berhasil maka port serial COM1 akan di-open dan siap digunakan. Untuk mengetes apakah COM1 sudah open dan siap digunakan, kita gunakan fungsi isOpen sebagai berikut:

- SER2REL.isOpen()

Fungsi ini menghasilkan nilai True jika COM1 sudah open dan nilai False jika sebaliknya. Pada eksperimen kita, SER2REL.isOpen() menghasilkan nilai True yang berarti kita sudah dapat mengirim dan menerima data ke dan dari port serial COM1.

6. Jelaskan kenapa butuh perulangan dalam tidak butuh perulangan dalam membaca serial

iawab:

Perulangan atau dalam istilah lain disebut dengan loop. Perulangan digunakan ketika kamu harus menyelesaikan sebuah task dengan jumlah yang besar dengan menggunakan pola yang sama. Syaratnya tentu saja, kamu harus mengetahui bagaimana pola atau alur dari task tersebut.

Di dalam Python, ada dua jenis perulangan yang lazim digunakan, yaitu:

- For

Adalah suatu bentuk perulangan yang mengerjakan "bagian pernyatan yang

sama" secara berulang kali berdasarkan syarat/kondisi yang ditentukan. Cara kerja ini digunakan untuk menyelesaikan task dengan cara yang sama dan dengan hasil yang berbeda.

#### - While

Digunakan untuk melakukan task perulangan selama kondisi nya bernilai benar. Logika pengecakan adalah sama dengan statement IF untuk menentukan benar atau salah. Berikut ini adalah struktur dari while

7. Jelaskan bagaimana cara meembuat fungsi yang menggunakan pyserial jawab :

membuat fungsi menggunakan pyserial, dibuat dengan kata kunci def kemudian diikuti dengan nama fungsinya.

contoh:

def nama\_fungsi():
print "Hello ini Fungsi"

setelah kita buat, kita bisa mmanggilnya seperti ini:

nama\_fungsi()

sebagai contoh, coba tulis kode program berikut:

sama seperti blok kode yang lain, kita juga harus memberikan identasi (tab atau spasi 2x) untuk menuliskan isi fungsi.

# membuat fungsi def salam(): print "Hello, Selamat Pagi" ## pemanggilan fungsi salam() hasilnya : Hello, Selamat Pagi

# 1.4 Arrizal Furgona Gifary

### 1.4.1 Teori

**1.4.1.1** Apa itu fungsi device manager di windows dan folder /dev di linux Fungsi device manager dan folder /dev itu berfungsi untuk mengetahui device apa saja yang telah terinstal di leptop anda serta mengetahui port yang digunakan oleh device tersebut.

# 1.4.1.2 Jelaskan langkah-langkah instalasi driver dari arduino

#### 1. Cara Auto

- Pertama Hubungkan sistem minimum Arduino Uno ke komputer dengan kabel USB type B(kabel Printer)
- Lalu pada bagian kanan didesktop PC anda, akan muncul popup "Installing device driver software" seperti pada gambar dibawah ini.
- Tunggu hingga selesai.
- Jika sudah selesai anda bisa mengecheck di device manager.

#### 2. Cara Manual

- Penginstalan secara manual akan dilakukan jika penginstalan secara auto gagal dilakukan.
- Buka Device Manager, caranya pada bagian Search Program and Files lalu ketikkan "device manager", perhatikan gambar dibawah ini. Pada bagian Control Panel akan muncul Device Manager, klik untuk menjalankan.
- Cari Unknown device pada bagian Other device, biasanya terdapat tanda seru berwarna kuning, itu disebabkan karena penginstallan tidak berjalan dengan sempurna.
- Klik kanan pada "Unknown device" kemudian pilih Update Driver Software.
- Pilih Browse my computer for driver software.
- Arahkan lokasi folder ke folder ..arduino-1.0.5 drivers. Pastikan checkbox lalu centang include subfolders. Klik Next untuk melanjutkan instalasi driver.
- Kemudian lanjutkan dengan mengklik Install pada tampilan Windows Security.
- Jika instalasi driver berhasil maka akan muncul Windows has successfully updated your driver software.
- Perhatikan dan ingat nama COM Arduino Uno, karena nama COM ini yang akan digunakan untuk meng-upload program nantinya.
- 1.4.1.3 Jelaskan bagaimana cara membaca baudrate dan port dari komputer yang sudah terinstall driver Untuk baudrate itu bisa dicek melalui arduino IDE, kemudian untuk mengecheck port bisa dilakukan dengan device manager
- 1.4.1.4 Jelaskan sejarah library pyserial Modul ini merangkum akses untuk port serial. Ini menyediakan backends untuk Python yang berjalan di Windows, Linux, BSD (mungkin sistem yang mendukung POSIX), Jython dan IronPython (.NET dan Mono). Modul bernama "serial" secara otomatis memilih backend yang sesuai. Antarmuka berbasis kelas yang sama pada semua platform yang didukung. Akses ke pengaturan port melalui properti Python. Dukungan untuk berbagai ukuran byte, bit stop, paritas dan kontrol aliran dengan RTS / CTS dan / atau Xon /

Xoff. Bekerja dengan atau tanpa menerima batas waktu. File seperti API dengan "read" dan "write" ("readline" dll. Juga didukung). File-file dalam paket ini adalah 100 persen Python murni. Port diatur untuk transmisi biner. Tidak ada stripping byte NULL, terjemahan CR-LF dll. (Yang berkali-kali diaktifkan untuk POSIX.) Ini membuat modul ini bermanfaat secara universal. Kompatibel dengan pustaka io (Python 2.6+)

- **1.4.1.5** Jelaskan fungsi-fungsi apa saja yang dipakai dari library pyserial Serial fungsi ini untuk membuka port serial Write(data) untuk menulis data lewat port serial Read(ine() untuk membaca string dari port serial Read(size) untuk membaca jumlah byte dari port serial Close() ini untuk menutup port serial
- 1.4.1.6 Jelaskan kenapa butuh perulangan dan tidak butuh perulangan dalam membaca serial Perualangan dalam bahasa pemrograman berfungsi menyuruh komputer melakukan sesuatu secara berulang-ulang. Terdapat dua jenis perualangan dalam bahasa pemrograman python, yaitu perulangan dengan for dan while. Perulangan for disebut counted loop (perulangan yang terhitung), sementara perulangan while disebut uncounted loop (perulangan yang tak terhitung). Perbedaannya adalah perulangan for biasanya digunakan untuk mengulangi kode yang sudah diketahui banyak perulangannya. Sementara while untuk perulangan yang memiliki syarat dan tidak tentu berapa banyak perulangannya. Perulangan diperlukan agar dapat membaca data secara berulang kali sehingga data yang muncul lebih dari satu. Sedangkan apabila tidak memakai perulangan maka data akan terbaca satu kali saja.

# **1.4.1.7 Jelaskan bagaimana cara membuat fungsi yang mengunakan pyserial** Berikut merupakan contoh penggunaan fungsi yang menggunakan pyserial

```
import serial

def baca():
    ser = serial.Serial("COM6",115200)
    baca = ser.readline()
    print(baca)

baca()
```

## 1.4.1.8 Scan Plagiarisme

## 1.4.2 Praktek

```
import serial

def ambildata():
    ser = serial.Serial('COM6',9600)
    print(ser.readline().decode("utf-8").strip('\n').strip('\r'))

ambildata()
```

```
import serial

def ulang():
    ser = serial.Serial('COM6',9600)
    while(1):
        print(ser.readline().decode("utf-8").strip('\n').strip('\r'))

ulang()
```

```
import csv

def tuliscsv():
    ser = serial.Serial('COM6',9600)
    with open('uji.csv',mode='w') as csv_file:
        fieldnames = ['jarak']
        writer = csv.DictWriter(csv_file, fieldname=fieldnames)

writer.writeheader()
    while(1):
        data = ser.readline().decode("utf-8").strip('\n').strip('\r')
        writer.writerow({'jarak': data})

tuliscsv()
```

```
import csv

def bacacsv():
    with open('uji.csv',mode='r') as csv_file:
    baca = csv.DictReader(csv_file)
    for row in baca:
        print(row['jarak'])

bacacsv()
```

**1.4.2.5 Penanganan Error** Untuk kali ini saya menemukan Type Error, yaitu error yang menampilkan jika type data na berbeda berusaha disatukan.

```
import serial

def tryExceptError():
    try:
        ser = serial.Serial('COM6',9600)
        print(ser.readline().decode("utf-8").strip('\n').strip('\r'))
    except TypeError:
        print("Terjadi ketidaksamaan type")

tryExceptError()
```

# 1.5 Muhammad Reza Syachrani / 1174084

#### 1.5.1 Pemahaman Teori

- fungsi device manager di windows adalah membantu dalam mengelola hardware yang terpasang dalam suatu sistem windows. Sedangkan folder /dev pada linux merupakan direktori yang berfungsi untuk menyimpan konfigurasi device atau hardware dari sistem
- 2. langkah-langkah instalasi driver Arduino:
  - (a) Hubungkan sistem Arduino Uno ke computer dengan kabel USB type B
  - (b) lalu akan muncul popup "Installing device driver software" pada bagian kanan dideskop PC.
  - (c) Namun, sistem operasi windows tidak menyediakan driver untuk Arduino Uno, sehingga proses instalasinya dilakukan secara manual. Dengan cara membuka Device Manager, pada bagian Search Program and Files kita ketikkan device manager lalu klik
  - (d) Kemudian cari Other device, kemudian klik dan pilih Unkonown device biasanya bertanda seru berwarna kuning, karena penginstalan tidak berjalan sempurna.
  - (e) Lalu klik kanan pada "Unknown device" dan pilih Update Driver Software
  - (f) Pilih Browser my computer for driver software
  - (g) Lalu arahkan lokasi folder ke arduino-1.0.5 driver. Dan pastikan check-box include subfolder dicentang, kemudian klik next.
  - (h) Dan lanjut mengklik Install pada tampilan Windows Security
  - (i) Terakhir akan muncul Windows has successfully update your driver software jika instalasi driver berhasil
  - (j) Dan ingat nama COM Arduino Uno, karena nama COM yang digunakan untuk meng-upload program nantinya.
- Cara membaca baudrate bisa dilihat menggunakan Arduino Ide dengan cara mengklik icon serial monitor , sedangkan port dapat dilihat pada device manager
- 4. pyserial merupakan sebuah serial module/library yang merangkum akses untuk port serial. Ini menyediakan backends untuk Python yang berjalan di Windows, Linux, BSD. Modul bernama "serial" secara otomatis memilih backend yang sesuai. Pyserial pertama kali diluncurkan pada tahun 2002.
- 5. Fungsi-fungsi pada library Pyserial:
  - (a) Serial(), berfungsi untuk membuka port serial
  - (b) write(), Berfungsi untuk mengirimkan data string ke port serial

- (c) readline(), Berfungsi untuk membaca sebuah string dari port serial.
- (d) read(size), Berfungsi untuk membaca data dari port serial
- (e) close(), Berfungsi untuk menutup port serial
- 6. Perulangan dibutuhkan saat membaca serial, karena agar data yang dibaca tidak hanya satu kali saja tetapi berkali kali, sehingga dengan adanya perulangan tersebut kita dapat membaca datanya berulang kali. Sedangkan perulangan tidak dibutuhkan ketika kita hanya membutuhkan datanya hanya satu.
- 7. cara membuat fungsi menggunakan pyserial:
  - (a) pertama mengimport library serial dengan cara "import serial"
  - (b) kemudian membuat fungsi dengan mendefinisikan nama fungsi dengan cara def namafungsi():
  - (c) lalu masukan isi fungsi dengan library pyserial, seperti serial(), read(), dll.
  - (d) setelah itu panggil namafungsi().
- 8. Scan Plagiarisme

# 1.6 Ilham Muhammad Ariq

### 1.6.1 Teori

1. Apa itu fungsi device manager di windows dan folder /dev di linux.

Device Manager dalam komputer Windows, adalah perluasan dari Microsoft Management Console. Device Manager menampilkan seluruh hardware yang bisa di-inisialisasi (dikenali) oleh Windows. Tampilannya sudah ter-organisir (dikelompokkan) sedemikian rupa sehingga akan memudahkan pengelolaan setiap hardware yang ada.Device Manager akan sangat membantu dalam mengelola (manage) semua hardware yang terpasang (dan terdeteksi) dalam suatu sistem Windows. Hardware seperti harddisk, kartu VGA, sound, keyboard, perangkat USB dll. akan sangat mudah untuk dikonfigurasi dari dalam Device Manager ini.

Folder /dev di linux ialah Directory yang berisi file device, baik device blok maupun device karakter. di dalamnya minimal harus ada file biner MAKEDEV untuk membuat device ini secara manual.

- Jelaskan langkah-langkah instalasi driver dari arduino UNO di Windows
   Berikut ini adalah langkah-langkah instalasi driver dari arduino UNO di Windows
  - (a) Pertama pastikan Arduino IDE telah terinstall.
  - (b) Hubungkan sistem minimun Arduino Uno ke komputer dengan kabel USB type B (kabel Printer).

- (c) Lalu pada bagian kanan didesktop PC anda, akan muncul popup "Installing device driver software" seperti pada gambar dibawah ini.
- (d) Sistem operasi Windows tidak menyediakan driver untuk Arduino Uno seperti yang terlihat pada gambar dibawah ini, lalu proses instalasinya harus dilakukan secara manual.
- (e) Buka Device Manager, caranya pada bagian Search Program and Files lalu ketikkan "device manager" (tanpa tanda petik), perhatikan gambar dibawah ini. Pada bagian Control Panel akan muncul Device Manager, klik untuk menjalankan.
- (f) Cari Unknown device pada bagian Other device, biasanya terdapat tanda seru berwarna kuning, itu disebabkan karena penginstallan tidak berjalan dengan sempurna.
- (g) Klik kanan pada "Unknown device" kemudian pilih Update Driver Software.
- (h) Pilih Browse my computer for driver software.
- (i) Arahkan lokasi folder ke folder . . \arduino-1.0.5\drivers . Pastikan check-box lalu centang include subfolders. Klik Next untuk melanjutkan instalasi driver.
- (j) Kemudian lanjutkan dengan mengklik Install pada tampilan Windows Security.
- (k) Jika instalasi driver berhasil maka akan muncul Windows has successfully updated your driver software.
- (1) Perhatikan dan ingat nama COM Arduino Uno, karena nama COM ini yang akan digunakan untuk meng-upload program nantinya.
- 3. Jelaskan bagaimana cara membaca baudrate dan port dari komputer yang sudah terinstall driver

Untuk melihat atau cara membaca baudrate dan port, hanya perlu menginstall Arduino IDE, kemudian membuka menu serial monitor yang berada di tab tools. Selanjutnya akan terlihat baudrate dan port yang sedang digunakan oleh arduino anda.

4. Jelaskan sejarah library pyserial

pySerial adalah modul API Python untuk mengakses port serial. pySerial menyediakan API yang seragam di berbagai sistem operasi, termasuk Windows, Linux, dan BSD. PySerial merupakan sebuah library yang digunakan untuk komunikasi ke port serial terutama untuk mikrokontroller. PySerial pertama kali diluncurkan pada tahun 2002 yang makin berkembang dalam setiap versinya hingga tahun 2017 lalu.

5. Jelaskan fungsi-fungsi apa saja yang dipakai dari library pyserial Fungsi-fungsi yang ada pada library PySerial :

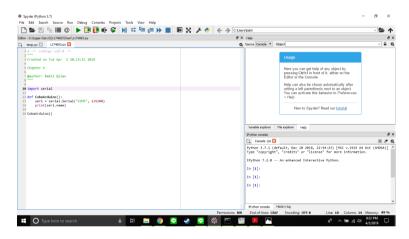
- (a) Serial fungsi ini untuk membuka port serial.
- (b) read(size) fungsi ini untuk membaca jumlah byte dari port serial.
- (c) write(data) fungsi ini menulis data lewat port serial.
- (d) readline() fungsi ini membaca sebuah string dari port serial.
- (e) close() fungsi ini untuk menutup port serial.
- Jelaskan kenapa butuh perulangan dan tidak butuh perulangan dalam membaca serial

Didalam pembacaan serial pada arduino yang memerlukan membaca data secara berulang-ulang harus dengan perulangan. dan tidak membutuhkan perulangan ketika membaca data hanya dilakukan satu kali saja.

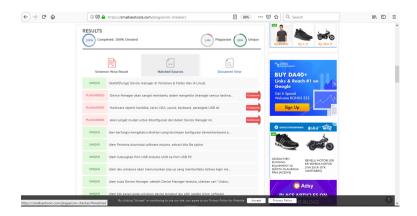
- 7. Jelaskan bagaimana cara membuat fungsi yang mengunakan pyserial
  - import library pyserial dengan cara "import serial"
  - kemudian membuat fungsi
  - buat object yang didalamnya ada kelas dan method serial
  - print object
  - jalankan kelas
- 8. Screenshoot Check Plagiarisme



Gambar 1.12 Hasil cek plagiarism.



Gambar 1.13 Kode program fungsi.



Gambar 1.14 Cek Plagiat



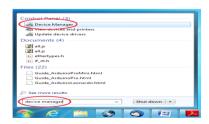
Gambar 1.15 Membuat file csv



Gambar 1.16 Membuat file csv



**Gambar 1.17** Membuat file csv



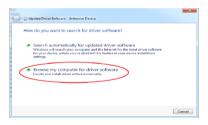
Gambar 1.18 Membuat file csv



Gambar 1.19 Membuat file csv



Gambar 1.20 Membuat file csv



Gambar 1.21 Membuat file csv



Gambar 1.22 Membuat file csv



Gambar 1.23 Membuat file csv



Gambar 1.24 Membuat file csv



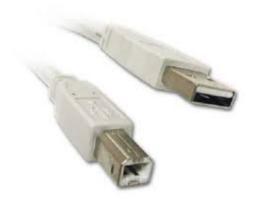
Gambar 1.25 Membuat file csv



Gambar 1.26 Membuat file csv



Gambar 1.27 plagiarisme



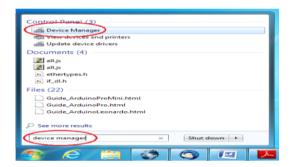
Gambar 1.28 Menghubungkan Port.



Gambar 1.29 Muncul Pop up.



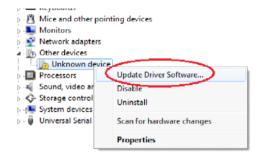
Gambar 1.30 Pop up instalasi Manual.



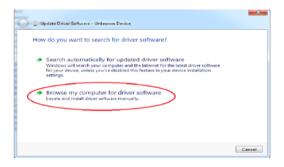
Gambar 1.31 membuka Device Manager.



Gambar 1.32 Cari Unknown Device.



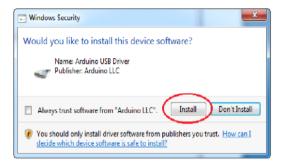
Gambar 1.33 Update Driver Software.



**Gambar 1.34** Pilih Browse my computer for driver software



Gambar 1.35 Instalasi Driver



Gambar 1.36 Klik Install



Gambar 1.37 Muncul Windows has successfully updated your driver software



Gambar 1.38 Muncul Nama Arduino



Gambar 1.39 Screenshoot Check Plagiarisme

# PRAKTEK KOMUNIKASI PERANGKAT KERAS

### 2.1 Bakti Qilan Mufid

### 2.1.1 Soal 1

Buatlah fungsi (file terpisah/library dengan nama NPM\_realtime.py) untuk mendapatkan data langsung dari arduino

```
import serial

def ReadSerial():
    ser = serial.Serial("COM3",9600)
    read = ser.readline().decode("utf-8").strip('\n').strip('\r')
    print(read)

ReadSerial()
```



Gambar 2.1 Membaca Serial tanpa loop

#### 2.1.2 Soal 2

Buatlah fungsi (file terpisah/library dengan nama NPM\_save.py) untuk mendapatkan data langsung dari arduino dengan looping

```
import serial

def ReadSerialLoop():
    ser = serial.Serial("COM3",9600)
    while (1):
        read = ser.readline().decode("utf-8").strip('\n').strip('\r')
        print(read)

ReadSerialLoop()
```

#### 2.1.3 Soal 3

Buatlah fungsi (file terpisah/library dengan nama NPM\_realtime.py) untuk mendapatkan data dari arduino dan langsung ditulis kedalam file csv

```
import csv
def write():
    with open("1174083.csv", mode='w') as nama_file:
        tulis_file = csv.writer(nama_file, delimiter=',', quotechar='
    "', quoting=csv.QUOTE_MINIMAL)
    ser = serial.Serial("COM3",9600)
    read = ser.readline().decode("utf-8").strip('\n').strip('\r')
    tulis_file.writerow([read])

write()
```

**Listing 2.1** "Kode python"

13

**Listing 2.2** "Data yang telah ditulis ke file csv"

#### 2.1.4 Soal 4

Buatlah fungsi (file terpisah/library dengan nama NPM\_csv.py) untuk membaca file csv hasil arduino dan mengembalikan ke fungsi

```
import csv

def baca(NamaFile):
    with open(NamaFile, mode='r') as csv_file:
    reader = csv.DictReader(csv_file)
    for row in reader:
        print(row['Ready'])

baca("1174083.csv")
```

# 2.1.5 Ketrampilan Penanganan Error

Tuliskan peringatan error yang didapat dari mengerjakan praktek ketiga ini, dan jelaskan cara penanganan error tersebut. dan Buatlah satu fungsi yang menggunakan gunakan try except untuk menanggulangi error tersebut.

## Syntax Errors

Syntax Errors adalah kesalahan pada penulisan syntax atau kode. Solusinya adalah memperbaiki penulisan syntax atau kode

#### Zero Division Error

ZeroDivisonError adalah exceptions yang terjadi saat eksekusi program menghasilkan perhitungan matematika pembagian dengan angka nol (0). Solusinya adalah tidak membagi suatu yang hasilnya nol.

#### Name Error

NameError adalah exception saat kode melakukan eksekusi terhadap local name atau global name yang tidak terdefinisi atau tidak ada. Solusinya adalah memastikan variabel atau function yang akan dipanggil ada didalam program atau tidak salah mengetikannya.

## Type Error

TypeError adalah exception saat melakukan eksekusi terhadap suatu operasi atau fungsi dengan type object yang tidak sesuai. Solusinya adalah mengkoversi varibelnya sesuai dengan tipe data sesuai dengan yang akan digunakan.

```
@author: Bakti Qilan
  ,, ,, ,,
 import serial
  def PenangananError():
     try:
          ser = serial. Serial('COM3', 9600)
          print(ser.readline().decode("utf-8").strip('\n').strip('\r'))
      except SyntaxError:
          print ("Ada kesalahan dalam penulisan Syntax")
10
      except NameError:
          print ("Variable yang dimasukkan tidak ada")
      except TypeError:
          print("Ada yang salah pada type data")
      except:
          print("Sedang terjadi sebuah kesalahan")
```

# 2.2 Muhammad Reza Syachrani / 1174084

# 2.2.1 Ketrampilan Pemrograman

# **2.2.1.1 Soal 1** jawaban :

```
import serial

def ReadSerial():
    ser = serial.Serial("COM7",9600)
    read = ser.readline().decode("utf-8").strip('\n').strip('\r')
    print(read)

ReadSerial()
```

Listing 2.3 Jawaban no.1

## 2.2.1.2 Soal 2 jawaban :

```
import serial

def ReadSerialLoop():
    ser = serial.Serial("COM7",9600)
    while (1):
        read = ser.readline().decode("utf-8").strip('\n').strip('\r')
        print(read)

ReadSerialLoop()
```

**Listing 2.4** Jawaban no.2

## 2.2.1.3 Soal 3 jawaban:

```
import csv

def write():
    with open("1174084.csv", mode='w') as nama_file:
        tulis_file = csv.writer(nama_file, delimiter=',', quotechar='
    "', quoting=csv.QUOTE_MINIMAL)
    ser = serial.Serial("COM7",9600)
    read = ser.readline().decode("utf-8").strip('\n').strip('\r')
    tulis_file.writerow([read])

write()
```

**Listing 2.5** Jawaban no.3

# **2.2.1.4 Soal 4** jawaban :

```
import csv

def read(namafile):
    with open(namafile, mode='r') as csv_file:
        reader = csv.DictReader(csv_file)
        for row in reader:
            print(row['Ready'])

read("1174084.csv")
```

**Listing 2.6** Jawaban no.4

# 2.2.2 Ketrampilan Penanganan Error

Tuliskan peringatan error yang didapat dari mengerjakan praktek ketiga ini, dan jelaskan cara penanganan error tersebut. dan Buatlah satu fungsi yang menggunakan gunakan try except untuk menanggulangi error tersebut.

## Syntax Errors

Syntax Errors adalah kesalahan pada penulisan syntax atau kode. Solusinya adalah memperbaiki penulisan syntax atau kode

#### Zero Division Error

ZeroDivisonError adalah exceptions yang terjadi saat eksekusi program menghasilkan perhitungan matematika pembagian dengan angka nol (0). Solusinya adalah tidak membagi suatu yang hasilnya nol.

#### Name Error

NameError adalah exception saat kode melakukan eksekusi terhadap local name atau global name yang tidak terdefinisi atau tidak ada. Solusinya adalah memastikan variabel atau function yang akan dipanggil ada didalam program atau tidak salah mengetikannya.

# Type Error

TypeError adalah exception saat melakukan eksekusi terhadap suatu operasi atau fungsi dengan type object yang tidak sesuai. Solusinya adalah mengkoversi varibelnya sesuai dengan tipe data sesuai dengan yang akan digunakan.

```
import serial

def PenangananError():
    try:
        ser = serial.Serial('COM7',9600)
        print(ser.readline().decode("utf-8").strip('\n').strip('\r'))
    except SyntaxError:
        print("kesalahan dalam penulisan Syntax")
    except NameError:
        print("Kesalahan dalam penulisan variabel")
    except TypeError:
        print("Kesalahan pada type data")
    except:
        print("Terjadi kesalahan")

PenangananError()
```

**Listing 2.7** error

## 2.3 Ilham Muhammad Arig

# 2.3.1 Keterampilan Pemrograman

1. Buatlah fungsi (file terpisah/library dengan nama NPM\_realtime.py) untuk mendapatkan data langsung dari arduino!

```
import serial

import serial

def ambilData():
    ser = serial.Serial('COM5',9600)
    print(ser.readline().decode("utf-8").strip('\n').strip('\r'))

ambilData()
```

2. Buatlah fungsi (file terpisah/library dengan nama NPM\_save.py) untuk mendapatkan data langsung dari arduino dengan looping!

```
import serial

def getDataLoop():
    ser = serial.Serial('COM5',9600)
    while (1):
        print(ser.readline().decode("utf-8").strip('\n').strip('\
        r'))

getDataLoop()
```

```
D:\praktikum_2c\src1>python 1174087_save.py
19
19
19
20
19
19
20
20
20
20
20
```

**Gambar 2.2** Hasil dari pembacaan fungsi untuk membaca file csv hasil arduino dan mengembalikan fungsi.

3. Buatlah fungsi (file terpisah/library dengan nama NPM\_realtime.py) untuk mendapatkan data dari arduino dan langsung ditulis kedalam file csv!

```
import serial
import csv

def writeCsv():
    ser = serial.Serial('COM5',9600)
    with open('1174087.csv', mode='w') as csv_file:
        fieldnames = ['jarak']
        writer = csv.DictWriter(csv_file, fieldnames=fieldnames)

writer.writeheader()
while (1):
```

```
data_praktek = ser.readline().decode("utf-8").strip('
\n').strip('\r')
writer.writerow({'jarak': data_praktek})
```

4. Buatlah fungsi (file terpisah/library dengan nama NPM\_csv.py) untuk membaca file csv hasil arduino dan mengembalikan ke fungsi!

```
import csv

def bacaCsv():
    with open('1174087.csv', mode='r') as csv_file:
    reader = csv.DictReader(csv_file)
    for row in reader:
        print(row['jarak'])
```

# Kode Program Praktek

```
| 1174087_reabline.py| | 1174087_reabline.py|
```

# 2.3.2 Ketrampilan Penanganan Error

Tuliskan peringatan error yang didapat dari mengerjakan praktek kelima ini, dan jelaskan cara penanganan error tersebut. dan Buatlah satu fungsi yang menggunakan try except untuk menanggulangi error tersebut.

Peringatan error di praktek kelima ini, yaitu:

- Syntax Errors Syntax Errors adalah suatu keadaan saat kode python mengalami kesalahan penulisan. Solusinya adalah memperbaiki penulisan kode yang salah.
- Name Error NameError adalah exception yang terjadi saat kode melakukan eksekusi terhadap local name atau global name yang tidak terdefinisi. Solusinya adalah memastikan variabel atau function yang dipanggil ada atau tidak salah ketik.
- Type Error TypeError adalah exception yang akan terjadi apabila pada saat dilakukannya eksekusi terhadap suatu operasi atau fungsi dengan type object yang tidak sesuai. Solusi dari error ini adalah mengkoversi varibelnya sesuai dengan tipe data yang akan digunakan.

# Fungsi yang menggunakan try except untuk menanggulangi error.

```
import serial
  def tryExceptError():
      try:
4
           ser = serial. Serial ('COM5', 9600)
           print (sre.readline().decode("utf-8").strip('\n').strip('\r'))
      except SyntaxError:
           print("Kesalahan penulisan syntax")
      except NameError:
0
           print("Variable tersebut tidak ada")
10
      except TypeError:
           print("Tipe data ada yang salah")
      except:
          print("Terjadi sebuah kesalahan")
14
16 tryExceptError()
```

# **Kode Program Penanganan Error**