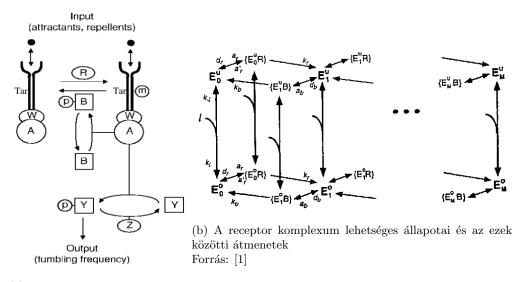
Chemotaxis szimuláció

Bogye Balázs

2019. Június 27.

1 Bevezető

A bakteriális kemotaxist szimuláltam N. Barkai és S. Leibler modellje[1] alapján. A baktériumok pontszerűen érzékelik a táplálék koncentrációt, mégis tudnak felé mozogni. A ligandum koncentráció növekedésére egy belső "aktivitásuk" lecsökken, aminek hatására az alapvető véletlen bolyongásból kilépve előre kezdenek haladni. Ha sokáig tartózkodnak viszont a nagyobb koncentrációban, akkor megszokják és az aktivitásuk visszaáll.



(a) Chemotaxis network Forrás: [3]

A célom a ligandum koncentrációhoz való adaptálódás replikálása (avagy működjön a szimuláció), illetve amennyiben sikerül pár egyszerűbb esetben a baktérium mozgásának szimulálása.

A a reakció rátákat és a kezdeti koncentrációkat [1]-ből vettem.

2 Program

A python script és a c++ program elérhető: [4] A programok μ M és ms mértékegységben dolgoznak.

2.1 Python

A gyors, egyszerű és aránylag letisztult programozhatóság érdekében pythonban írtam meg eredetileg a kódot, egyszerűen el tudtam tárolni a reakciókat és gond nélkül lépésenként végigiteráltam rajtuk, kiszámoltam a kiindulási anyagok koncentrációszorzatát, beszoroztam a reakció rátával és már meg is volt az egyes reakciókhoz tartozó koncentráció változás. Az állapotot sima Euler lépésekkel léptettem. Viszont a gyors egyszerű megoldás nagyon lassú¹ volt.

2.2 C++

A sebesség nagyságrendekkel növelése érdekében megírtam pythonban egy c++kód generátort, ami az ott már megadott reakciókból legenerálta az állapot deriváltjának a függvényét, ezt beraktam egy adaptív Runge-Kutta (4.5) integrátor² mögé és készen is van a szimuláció.

3 Eredmények

3.1 Egyetlen lépcső

Az első és legfontosabb eredmény, hogy az konentrációhoz való adaptáció létrejön.

 $^{^{1}}$ kb 1:1 idő, egy 20 perces szimuláció 10-20 perc volt

 $^{^2}$ az integrátort 10^{-6} -os lépésenkénti pontossággal futtattam

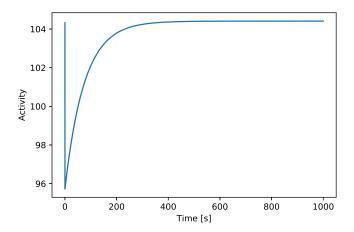


Figure 2: Egyetlen $1\mu\mathrm{M}$ -os [L] lépcsőre adott aktivitás válasz

3.2 Változó mértékű ugrásszerű koncentráció változás

Miután láttam, hogy csinál valami működőképesnek tűnőt a program megpróbáltam reprodukálni [1] 2. ábráját, ami mint látható sikerült.

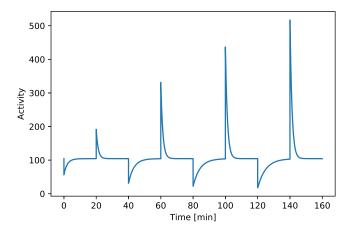


Figure 3: Az aktivitás különböző ligandum koncentrációk a baktérium környezetébe való pillanatszerű hozzáadására illetve kivonására. 20 perces időközönként, 1,3,5,7 μ M-os koncentrációkkal, felváltva hozzáadva, majd kivonva

4 2D mozgás

A 2D mozgás szimulálásához szükség van az aktivitás függvényében a tumbling frekvenciára (f_t) , tumbling (t_t) illetve run (t_r) időtartamra. [2] alapján arra jutottam, hogy aktivitás független t_t =0.2 s időtartamot használok, illetve:

$$f_t(A) = C \frac{A^{2.5}}{B^{2.5} + A^{2.5}}$$

ahol A az aktivitás. A paraméterek választásához úgy döntöttem³, hogy:

$$f_t(\infty) = 2$$

$$f_t(A_{[L]=0}) \approx 0.5$$

így:

$$C=2$$

$$B^{2.5}=3\times 10^5 \rightarrow B\approx 155$$

Mivel két tumbling között mindig van egy run, így f_t , t_t és t_r nem függetlenek:

$$f_t = \frac{1}{t_t + t_r}$$

$$t_r(A) = \frac{1}{f_t(A)} - t_t$$

Innentől létre lehet hozni egy buta szimulációt, ami mindig ekkora adott időtartamokig vagy véletlenül bolyong kis időközönként "ugrálva", vagy egyenesen fut tovább utána a megfelelő t_r ideig.

Ez egy elég egyszerű modell tényleg, valószínűleg jobb lenne, ha a tumbling és run vége valami valószínűségi eloszlásból lenne húzva mindig (mondjuk exponenciális eloszlással), akkor bele lehetne venni a run közbeni aktivitás változást is figyelembe vegye, nehezebb lenne rossz irányba haladni. Nem beszélve arról, hogy egy nagyon triviális véletlen sétával van helyettesítve a tumbling.

Hogy ne csak vakon bolyongjon a baktérium elhelyeztem egy $1000~\mu\mathrm{M}$ maximális értékű sugár irányba Gauss görbe alakú, x=y=5000 középpontú ligandum eloszlást. Fontos, hogy kellően nagy gradiens alakuljon ki kellően nagy távon, hogy érzékelhető legyen, de nehogy véletlen egy run alatt túlfuthasson a baktérium. A kezdeti állapotot a 0,0 pozíciónak állítottam, illetve az ottani ligandum koncentrációval szimuláltam a reakciókat egy hosszabb ideig, hogy beálljon az egyensúlyi állapot.

 $^{^3{\}rm Hasra\"{u}t\acute{e}s}$ alapján

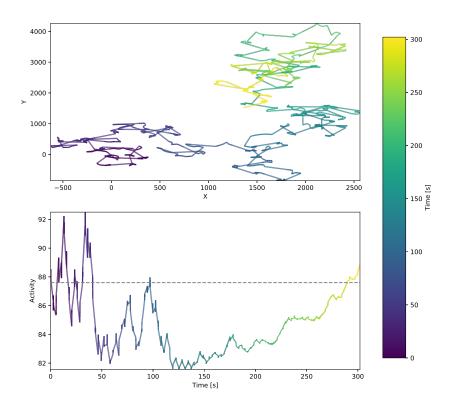


Figure 4: A baktérium szimulált útvonala (5000,5000) középpontú 3000 szórású, 1000 μ M csúcsú Gauss görbe ligandum koncentrációban, illetve közben az aktivitás időbeli lefolyása. Az összevethetőség érdekében a szín az időt jelöli. A kezdeti aktivitást szaggatott szürke vonal jelzi. Fontos megjegyezni, hogy a kezdeti aktivitás nem a korábban tapasztalt 110 körüli érték. Utólag vizsgálat alapján a nyugalmi állapot nem volt kellően hosszan szimulálva, így még nem állt be.

A 4. ábrán mefigyelhető, hogy a modell ténylegesen végez egyfajta run és tumbling fázisokat, ám a gradiens irányba haladás nem tökéletes, pedig ez egy válogatottan jó példa. Összességében ennyire leegyszerűsítve a gradiens irányba való haladás nem tűnik túl működőképesnek. Ettől függetlenül szépen látható, hogy az aktivitás ténylegesen csökken, amikor közeledünk a táplálék felé, illetve növekszik, amikor távolodunk tőle. Csupán a mozgás így nem megfelelően reagál, habár érzékelhető, hogy itt már valamivel hosszabbak a runok, viszont a run irányát az előző tumble végiránya határozza meg, így eléggé véletlenszerű.

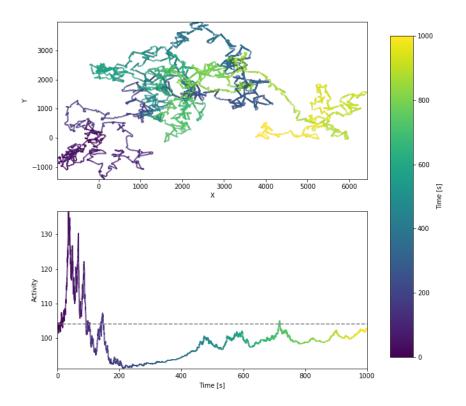


Figure 5: 4. ábrának megfelelően a szimuláció újrafuttatva hosszabb steadystate várakozás után, illetve hosszabb ideig szimulálva

References

- [1] N. Barkai, S. Leibler, Robustness in simple biochemical networks, 1997
- [2] U. Alon, L. Camarena, M. G. Surette, B. Aguera y Arcas, Response regulator output in bacterial chemotaxis, 1998
- [3] http://pearl.elte.hu/andras/sysbio3/2019/40_chemotaxis.pdf
- [4] https://github.com/Balazzs/chemotaxis