

CR du 13/01/23 (aprem)

Retour sur ce qui a été fait :

Le marqueur convient au clients.

Dimension du robot : 36*4020 cm 11.4 kg. Ca convient.

Pour la detection des balles il faut les numéroté et savoir depuis combien de temps elles sont là.

J'ai venu 8 sprints, c'est trop long pour eux. A justifier.

La forme des bras du robot ne leur convient pas. Il faut qu'ils sont completement arrondis.

Ils veulent pouvoir controler le robot à la manette.

Nouvelles taches :

Arondire les bras du robot.

Justifier le nombre de sprints.

Pouvoir controler à la manette. (direction, bouton pour mode rangement, activer les bras).

Pour chaque balles detecter il faut son numero et son temps sur le terrain (Si possible afficher le numero sur le retour video).