• 目標:

從給定的起點探索地圖, 並判斷能否到達終點

練習重點:

1. 設計適當的遞迴函式, 探索地圖

函式參考 prototype:

void explore(int cur_pos[2]);

參數列表:

int cur_pos[2] 目前所在位置的座標

函式流程:

```
void explore( int cur_pos[2] );
```

- 1. 將目前的位置記錄為 "reachable"
- 2. 從目前所在的位置, 向外探索.

嘗試所有可以走的方向 (for loop):

若該方向可以走, 並且還沒走過,

那麼就走過去 (遞迴呼叫 explore 函式)

目標:

計算從給定的起點至終點的路徑

練習重點:

- 1. 理解遞迴探索方法的流程,並理解如何在這個過程中,紀錄自己需要的資訊。
- 2. 練習 Back-tracing 技巧,將紀錄起來的 (區域)資訊片段組合、還原為所需的解答

- 想法:
- 1. 在遞迴探索的過程裡,對於每個可到達的點,

紀錄『它的前一個點是誰』

int fromm[50][50][2]; // 前一個點的座標

2. 既然每個可到達的點,都有紀錄來源點。

那麼,從終點往前走,就可以重建出路徑。

函式流程:

```
void explore( int cur_pos[2] );
```

- 1. 將目前的位置記錄為 "reachable"
- 2. 從目前所在的位置, 向外探索.

嘗試所有可以走的方向 (for loop):

若該方向可以走,並且還沒走過,

/* 遞迴呼叫前,先紀錄來源,再遞迴 */

那麼就走過去 (遞迴呼叫 explore 函式)

函式流程:

```
int path[50*50][2], len_of_path;

void construct_path(int dest[2]);

依據 fromm 陣列裡紀錄的資訊, 建出路徑

1. 從 dest[2] 開始, 持續往 "上一個點"移動,

直到走到 src[2] 為止。
```

- 2. 走的過程, 同時把每個走過的點紀錄在 path 陣列裡
- 3. 反序印出 path 陣列的內容,即為所求路徑