#### Inteligência Artificial

# Redes neurais artificiais

Prof. Paulo Henrique Pisani

http://professor.ufabc.edu.br/~paulo.pisani/

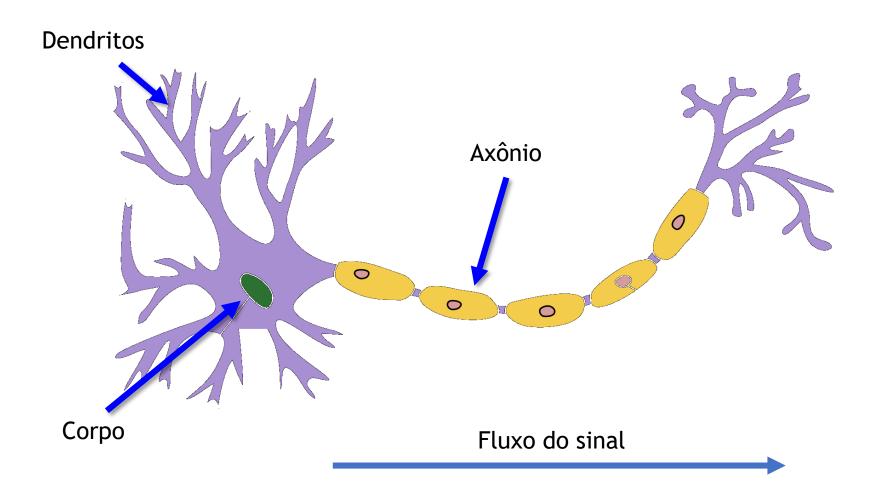
# Tópicos

- Introdução, Neurônio Artificial
- Perceptron
- Perceptron Multi-Camada (MLP)
- Questões sobre redes neurais artificiais

#### Neurônio

- O cérebro é formado por, em média, 86 bilhões de neurônios\*;
- Os neurônios são <u>unidades de processamento</u> <u>simples</u>; Eles conectam entre si por meio de <u>sinapses</u> (cada neurônio pode milhares de sinapses);
- As funções biológicas dos neurônios são armazenadas neles e em suas conexões.

### Neurônio



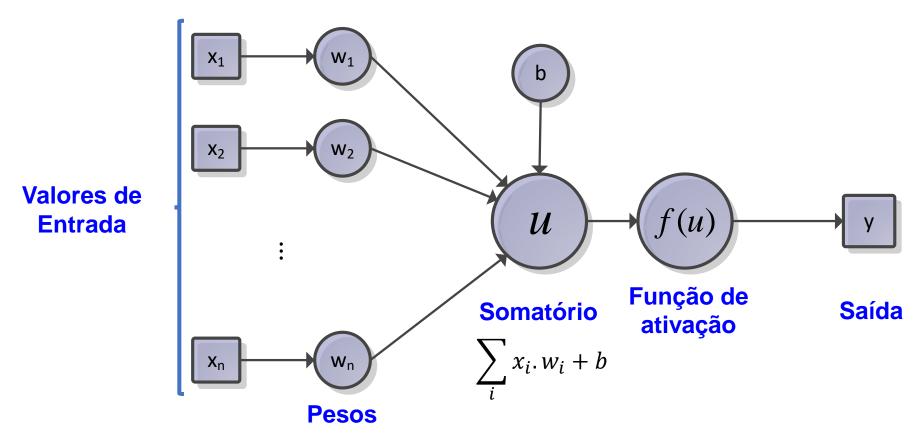
### Sinapse

- É a conexão entre neurônios;
- Cada sinapse tem um peso (peso sináptico) caracteriza a força da conexão;
- Os sinais são transmitidos entre os neurônios por meio das sinapses, fazendo uso de neurotransmissores.

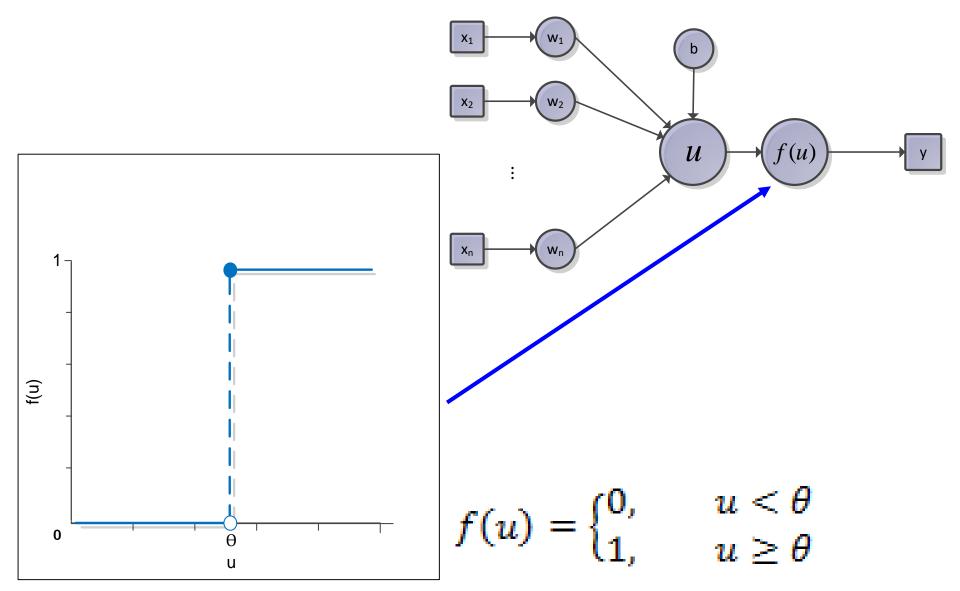
#### Neurônio artificial

 Neurônio de McCulloch e Pitts (1943): modelo matemático para de um neurônio;

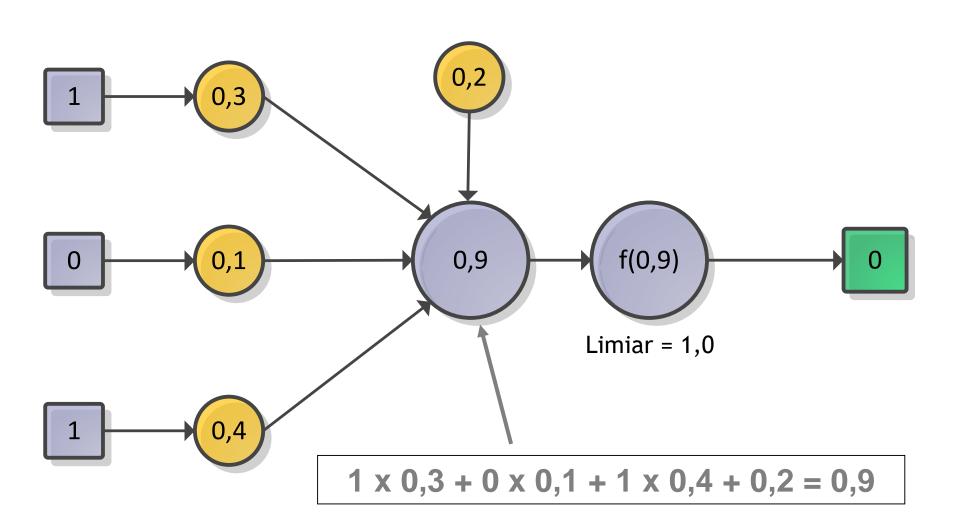
McCulloch, W. S. & Pitts, W. A Logical Calculus of the Ideas Immanent in Nervous Activity. Bulletin of Mathematical Biophysics 5, 115-133, 1943



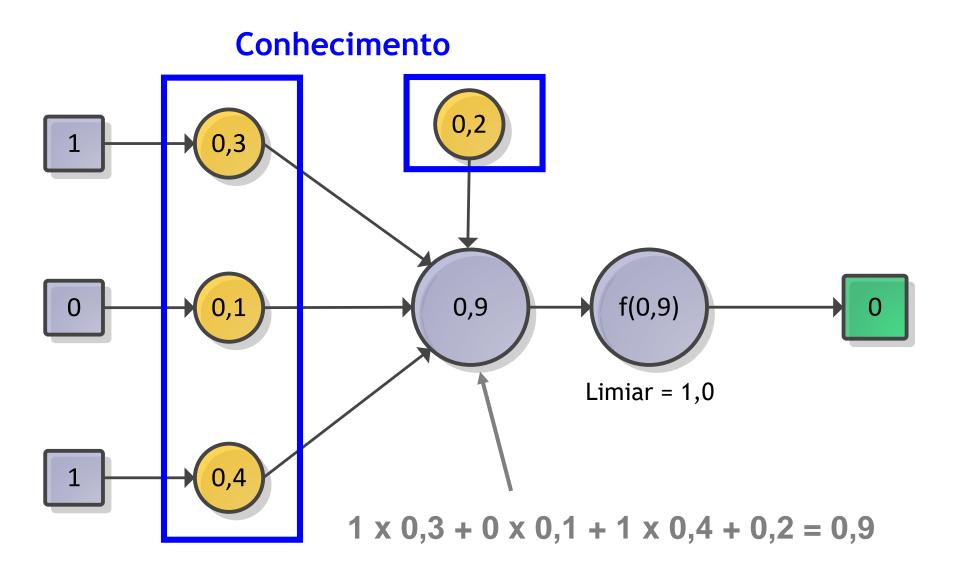
### Neurônio artificial



# Neurônio artificial (exemplo)

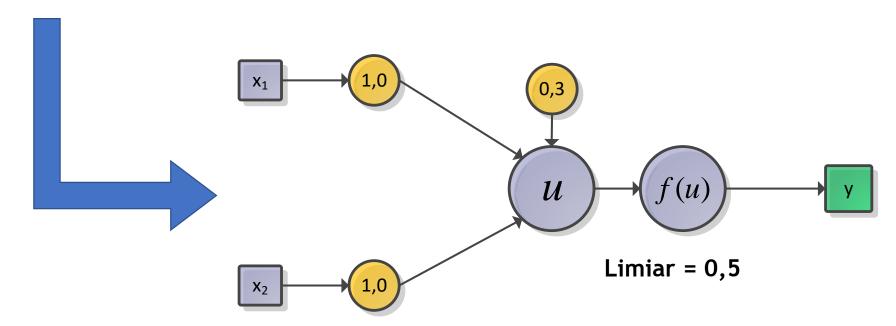


# Neurônio artificial (exemplo)



# Função OR (OU)

Α	В	OR (OU)
1 (V)	1 (V)	1 (V)
1 (V)	0 (F)	1 (V)
0 (F)	1 (V)	1 (V)
0 (F)	0 (F)	0 (F)



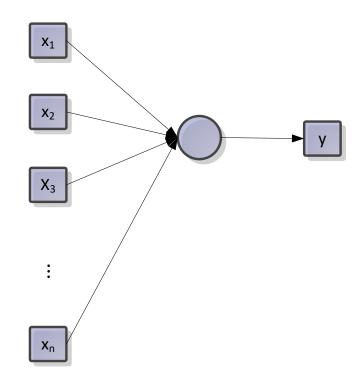
# Funções ativação (funções de transferência)

- Diversas funções podem ser usadas em um neurônio artificial:
  - Degrau
  - **Linear**: f(u) = u
  - Sigmóide:  $f(u) = 1 / (1 + e^{-u})$
  - Tangente hiperbólica: f(u) = tanh(u)
  - **ReLU** (Rectified Linear Unit): f(u) = max(0, u)
  - Softmax:  $f(u) = \frac{e^u}{\sum_i e^{u_i}}$

# Perceptron

### Perceptron

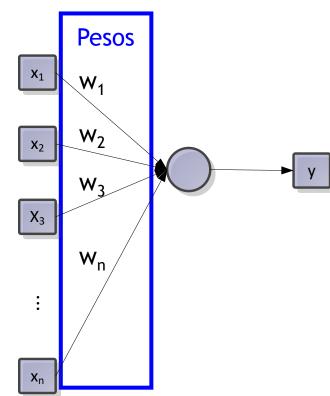
- Rosenblatt (1958)
   introduziu o conceito
   de aprendizado em
   redes neurais;
- Perceptron: rede neural artificial com uma camada de neurônios.



### Aprendizado

 O aprendizado conexionista ocorre por um processo de ajustes, aplicado aos pesos sinápticos;

- O aprendizado ocorre utilizando-se um conjunto de dados/exemplos de aprendizado;
- Portanto, uma RNA aprende por meio de exemplos.



### Aprendizado

- Algoritmo de aprendizado do Perceptron:
  - Inicializar pesos de forma aleatória;
  - Repetir:
    - Atualizar pesos de acordo com a regra:

$$w_{ji}(t+1) = w_{ji}(t) + \eta (y_d - y) x_i$$

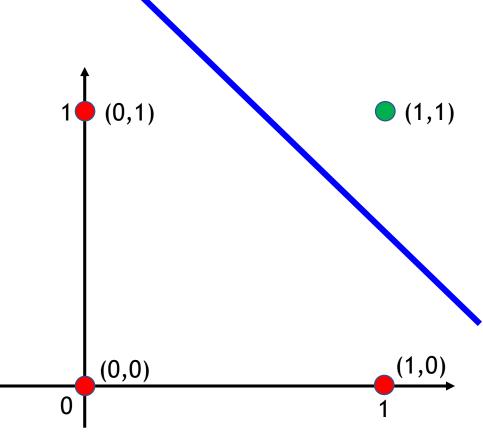
Taxa de aprendizado

### Perceptron

- Em 1969 as RNAs Perceptron receberam uma dura crítica de Minsky e Papert no livro "Perceptron: An Introduction to Computational Geometry";
- Eles provaram matematicamente que Perceptrons eram muito limitados no processo de aprendizagem;
  - Apenas lidavam com problemas linearmente separáveis;
  - Os modelos daquela época não eram capazes de aprender o XOR (OU exclusivo), por exemplo.

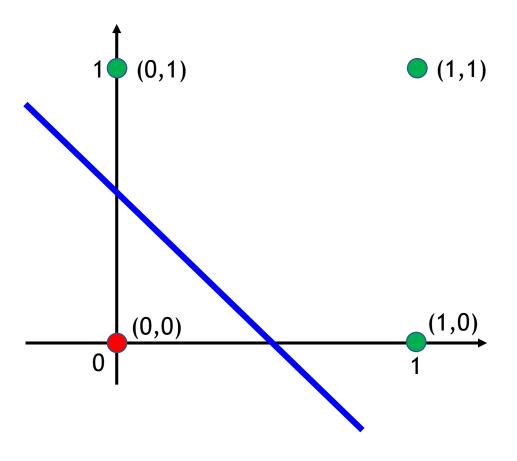
Problemas linearmente separáveis

Α	В	AND (E)
1 (V)	1 (V)	1 (V)
1 (V)	0 (F)	0 (F)
0 (F)	1 (V)	0 (F)
0 (F)	0 (F)	0 (F)



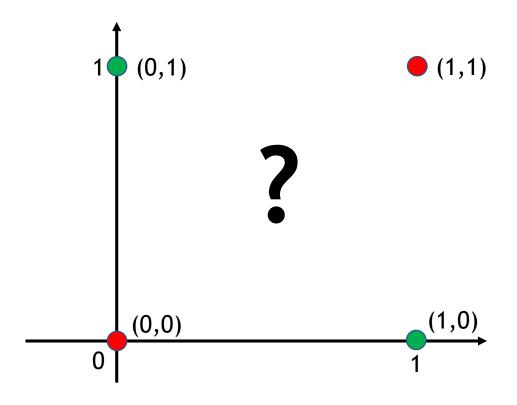
# Problemas linearmente separáveis

A	В	OR (OU)
1 (V)	1 (V)	1 (V)
1 (V)	0 (F)	1 (V)
0 (F)	1 (V)	1 (V)
0 (F)	0 (F)	0 (F)



# Problemas não-linearmente separáveis

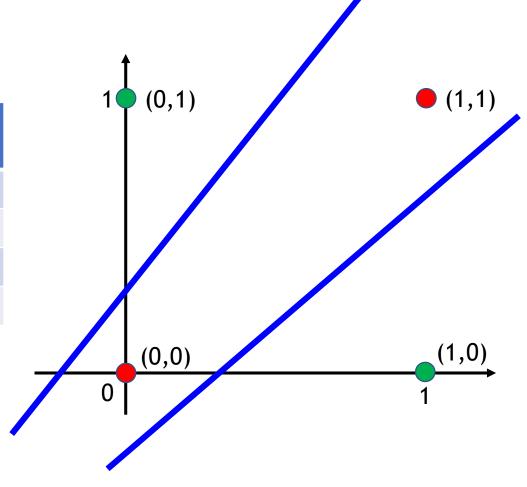
A	В	XOR (OU exclusivo)
1 (V)	1 (V)	0 (F)
1 (V)	0 (F)	1 (V)
0 (F)	1 (V)	1 (V)
0 (F)	0 (F)	0 (F)



Não é possível com apenas uma reta!

Problemas não-linearmente separáveis

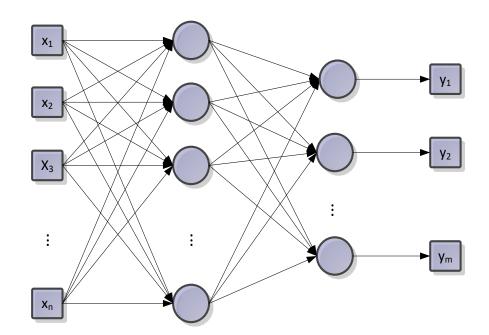
Α	В	XOR (OU exclusivo)
1 (V)	1 (V)	0 (F)
1 (V)	0 (F)	1 (V)
0 (F)	1 (V)	1 (V)
0 (F)	0 (F)	0 (F)



# Perceptron Multicamada (MLP)

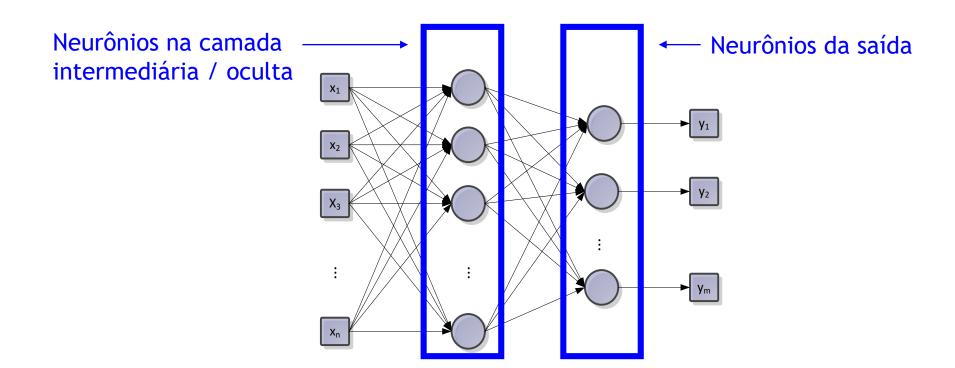
### Perceptron Multi-camada

- O Multi-Layer Perceptron (MLP) possui camadas adicionais de neurônios;
- Dessa forma, problemas não linearmente separáveis podem ser tratados.



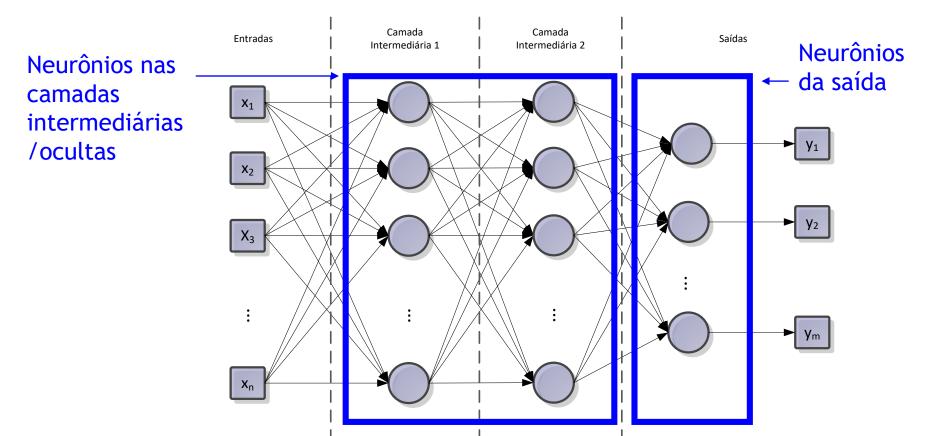
### Perceptron Multi-camada

 Um MLP com uma cada intermediária aproxima qualquer função continua ou Booleana.



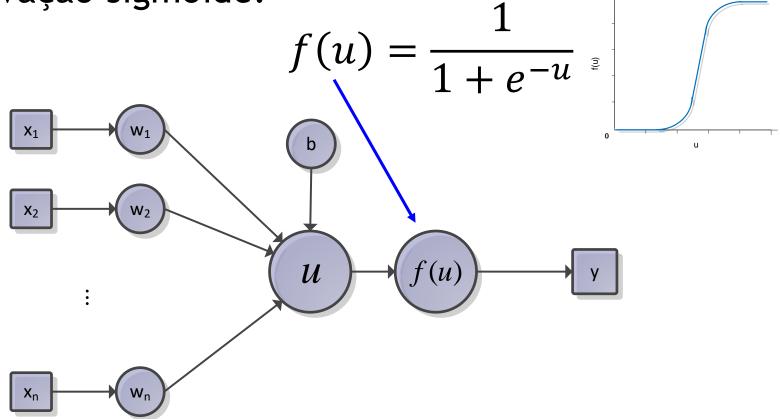
### Perceptron Multi-camada

 Um MLP de duas camadas pode aproximar qualquer função (qualidade da aproximação depende da complexidade da rede).



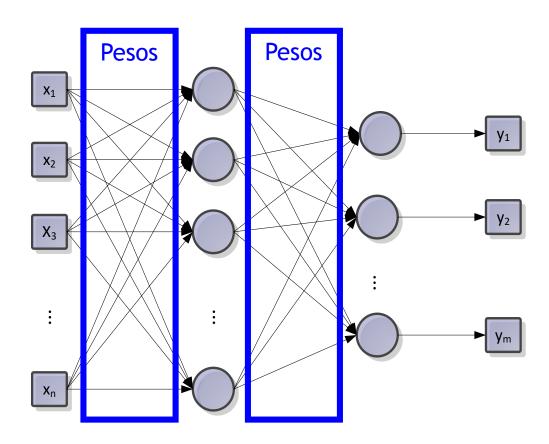
## Função de ativação

• No MLP, geralmente é usada a função de ativação sigmóide:



### Aprendizado

• O aprendizado é realizado pelo ajuste dos pesos sinápticos (e do bias);



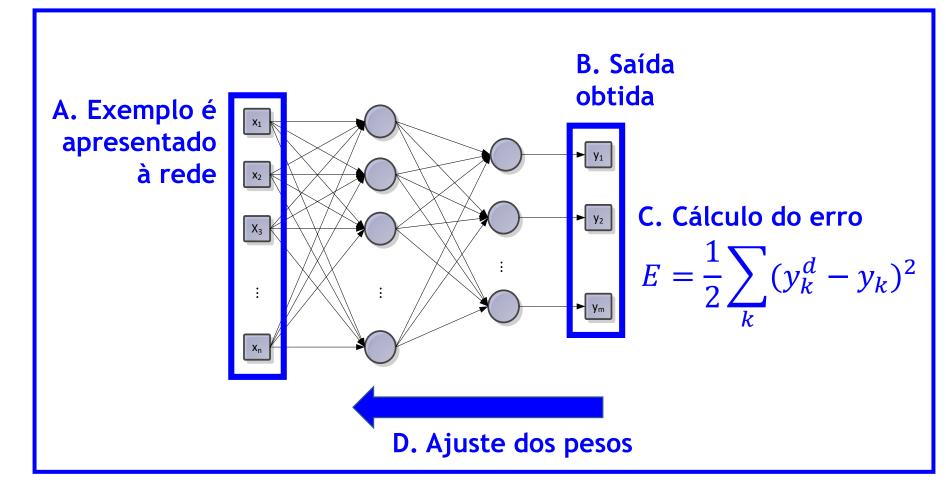
### Aprendizado

• Em 1986, foi apresentado o algoritmo backpropagation (Rumelhart et al., 1986), capaz de ajustar os pesos de uma rede neural de múltiplas camadas.

David E. Rumelhart, Geoffrey E. Hinton, Ronald J. Williams (1986), Learning representations by back-propagating errors, Nature, vol. 323, pg. 533-536.

## Backpropagation

- 1) Inicializa pesos aleatoriamente
- 2) Repita processo a seguir:

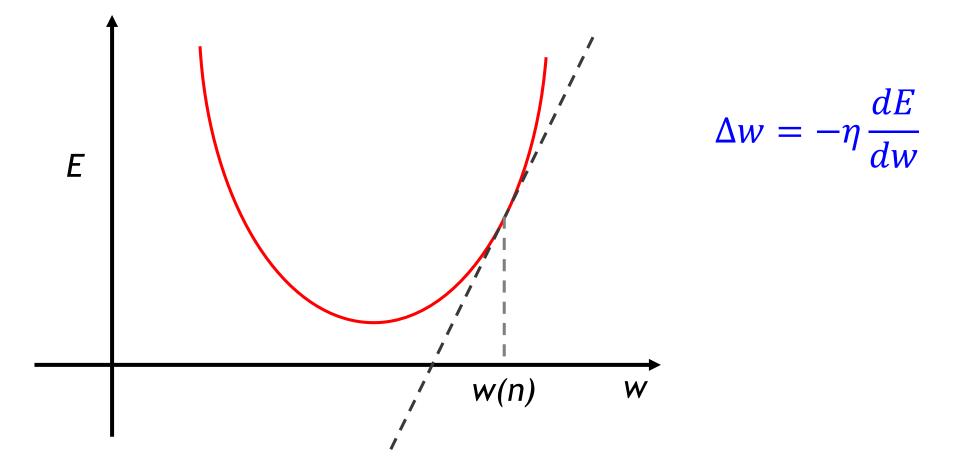


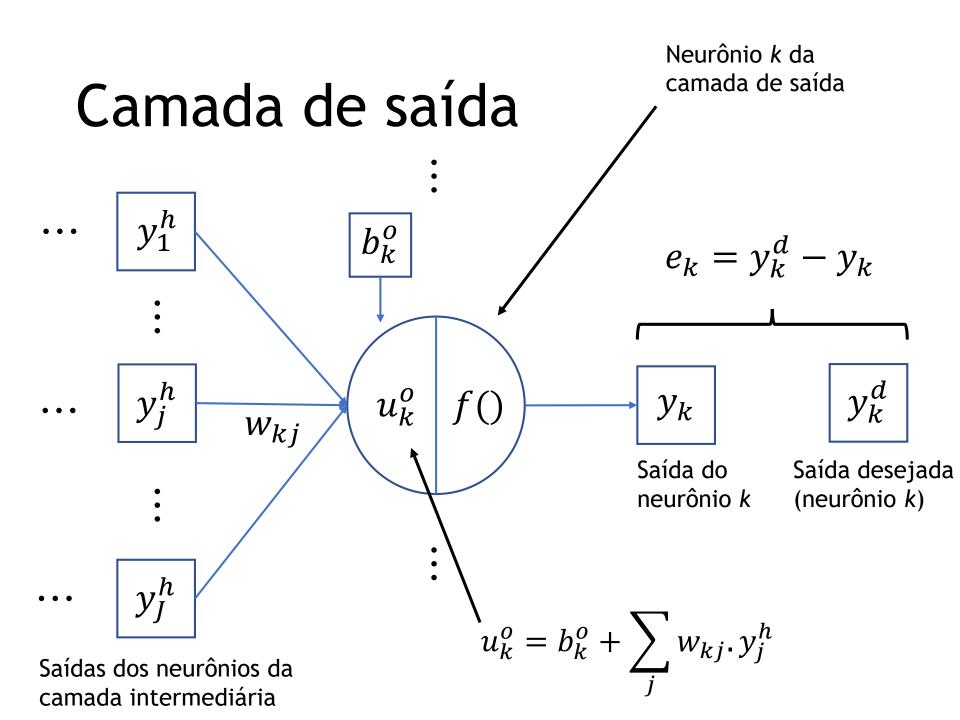
### Backpropagation

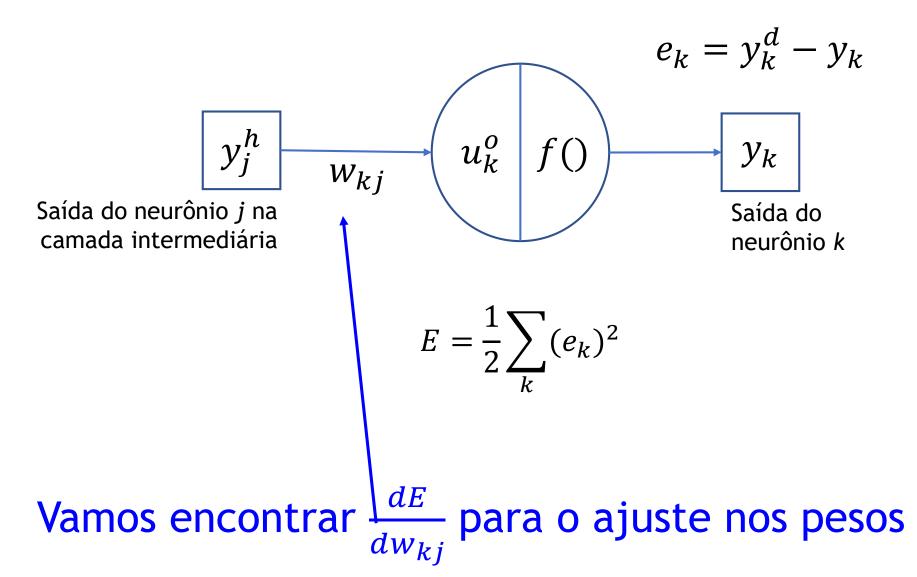
- Cada exemplo é apresentado a rede neural;
- Com base nos erros obtidos na saída, os pesos são ajustados;
- O processo é repetido diversas vezes para todos os exemplos no conjunto de treinamento;
- Cada passagem pelo conjunto de treinamento é chamado de época.

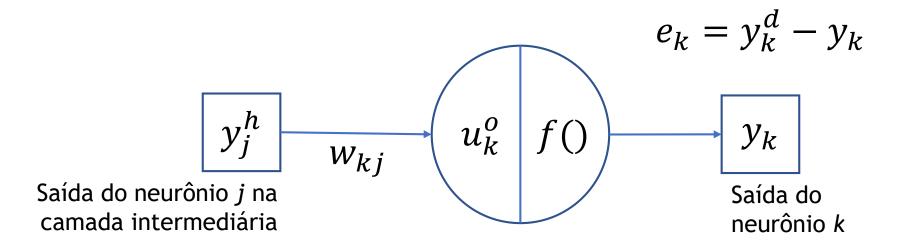
#### Minimizando o erro *E*

 O ajuste do pesos tem o objetivo de minimizar o a função de erro.



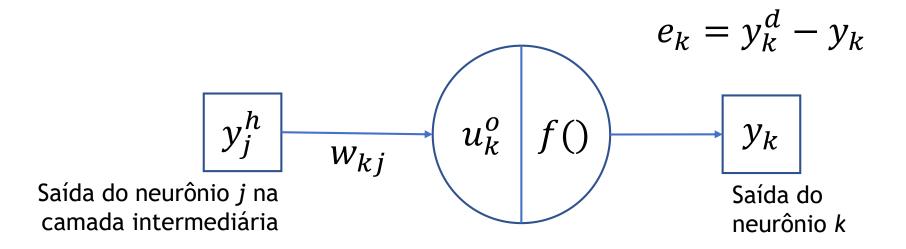






$$E = \frac{1}{2} \sum_{k} \left( y_k^d - f \left( b_k^o + \sum_{j} w_{kj} \cdot y_j^h \right) \right)^2$$

$$\frac{dE}{dw} = ?$$



$$E = \frac{1}{2} \sum_{k} \left( y_k^d - f \left( b_k^o + \sum_{j} w_{kj} \cdot y_j^h \right) \right)^2$$

$$\frac{dE}{dw_{kj}} = \frac{dE}{de_k} \cdot \frac{de_k}{dy_k} \cdot \frac{dy_k}{du_k^o} \cdot \frac{du_k^o}{dw_{kj}}$$

$$\frac{dE}{dw_{kj}} = \begin{bmatrix} \frac{dE}{de_k} & \frac{de_k}{dy_k} & \frac{dy_k}{du_k^o} & \frac{du_k^o}{dw_{kj}} \end{bmatrix}$$

$$\frac{dE}{dw_{kj}} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot e_k & -1 & y_k \cdot (1 - y_k) & y_j^h \end{bmatrix}$$

$$\frac{dE}{dw_{kj}} = \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot e_k \cdot -1 \cdot y_k \cdot (1 - y_k) \cdot y_j^h$$

$$\frac{dE}{dw_{kj}} = -e_k.y_k.(1-y_k).y_j^h$$

$$\Delta w = -\eta \frac{dE}{dw} \implies \Delta w_{kj} = \eta \cdot e_k \cdot y_k \cdot (1 - y_k) \cdot y_j^h$$

## Camada de saída

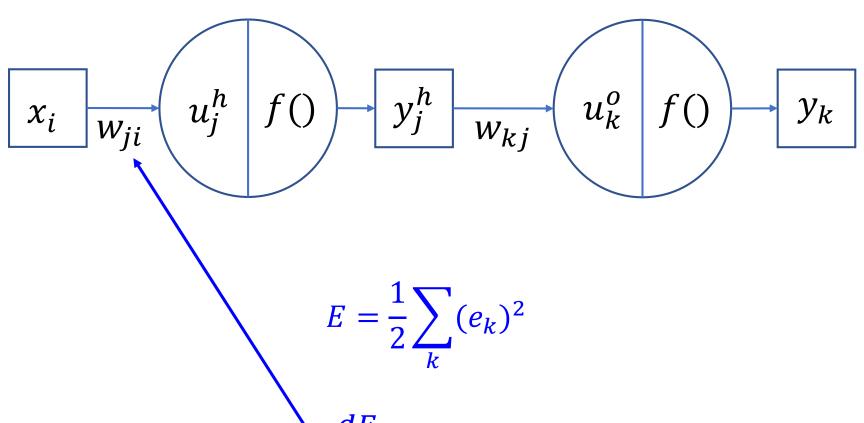
Ajuste de pesos na camada de saída:

$$\Delta w_{kj} = \eta \cdot e_k \cdot y_k \cdot (1 - y_k) \cdot y_j^h$$

$$\delta_k^o$$

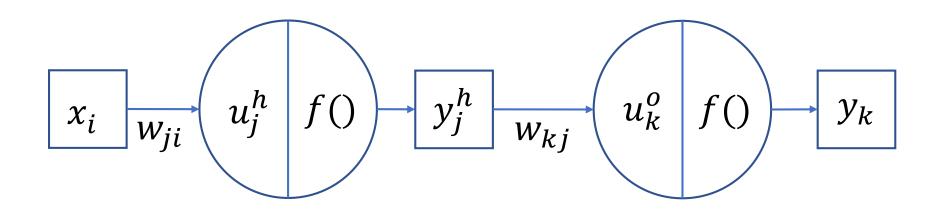
$$w_{kj}(t+1) = w_{kj}(t) + \Delta w_{kj}$$
  
 $w_{kj}(t+1) = w_{kj}(t) + \eta \cdot \delta_k^o \cdot y_j^h$ 

$$e_k = y_k^d - y_k$$



Vamos encontrar  $\frac{dE}{dw_{ii}}$  para o ajuste nos pesos

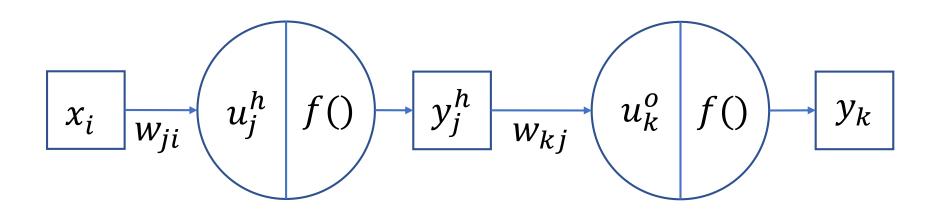
$$e_k = y_k^d - y_k$$



$$E = \frac{1}{2} \sum_{k} \left( y_k^d - f \left( b_k^o + \sum_{j} w_{kj} \cdot f \left( b_j^h + \sum_{j} w_{ji} \cdot x_i \right) \right) \right)^2$$

$$\frac{dE}{dw_{ii}} = 2$$

$$e_k = y_k^d - y_k$$



$$E = \frac{1}{2} \sum_{k} \left( y_{k}^{d} - f \left( b_{k}^{o} + \sum_{j} w_{kj} \cdot f \left( b_{j}^{h} + \sum_{j} w_{ji} \cdot x_{i} \right) \right) \right)^{2}$$

$$\frac{dE}{dw_{ji}} = \frac{1}{2} \sum_{k} \frac{dE}{de_k} \cdot \frac{de_k}{dy_k} \cdot \frac{dy_k}{du_k^o} \cdot \frac{du_k^o}{dy_j^h} \cdot \frac{dy_j^h}{du_j^h} \cdot \frac{du_j^h}{dw_{ji}}$$

$$\frac{dE}{dw_{ji}} = \frac{1}{2} \sum_{k} \frac{dE}{de_{k}} \cdot \frac{de_{k}}{dy_{k}} \cdot \frac{dy_{k}}{du_{k}^{o}} \cdot \frac{du_{k}^{o}}{dy_{j}^{h}} \cdot \frac{dy_{j}^{h}}{du_{j}^{h}} \cdot \frac{du_{j}^{h}}{dw_{ji}} \cdot \frac{du_{j}^{h}}{dw_{ji}}$$

$$\frac{dE}{dw_{ji}} = \frac{1}{2} \sum_{i} 2.e_{k}.-1.y_{k}.(1-y_{k}).w_{kj}.y_{j}^{h}.(1-y_{j}^{h}).x_{i}$$

$$\frac{dE}{dw_{ji}} = -x_i \cdot y_j^h \cdot (1 - y_j^h) \cdot \sum_{k} e_k \cdot y_k \cdot (1 - y_k) \cdot w_{kj}$$

$$\Delta w = -\eta \frac{dE}{dw}$$

$$\Delta w_{ji} = \eta . x_i. y_j^h. (1 - y_j^h). \sum \delta_k^o. w_{kj}$$

$$\Delta w_{ji} = \eta . x_i. y_j^h. (1 - y_j^h). \sum_{k} \delta_k^o. w_{kj}$$
$$\delta_i^h$$

$$w_{ji}(t+1) = w_{ji}(t) + \Delta w_{ji}$$
  
 $w_{ji}(t+1) = w_{ji}(t) + \eta \cdot \delta_j^h \cdot x_i$ 

## Backpropagation

• Equações para ajuste dos pesos:

$$w_{kj}(t+1) = w_{kj}(t) + \eta \cdot \delta_k^o \cdot y_j^h$$
  
$$b_k^o(t+1) = b_k^o(t) + \eta \cdot \delta_k^o$$

Camada de saída

$$w_{ji}(t+1) = w_{ji}(t) + \eta . \delta_j^h . x_i$$
$$b_j^h(t+1) = b_j^h(t) + \eta . \delta_j^h$$

Camada oculta

Regra Delta Generalizada

## Backpropagation

Cálculo dos deltas:

$$\delta_k^o = e_k . f'(u_k^o)$$
 Camada de saída

$$\delta_k^o = e_k$$
 ,  $y_k$  ,  $\left(1-y_k\right)$  Para a função sigmóide

$$\delta^h_j = f'(u^h_j) \cdot \sum_k \delta^o_k \cdot w_{kj}$$
 Camada oculta

$$\delta^h_j = y^h_j . \left(1-y^h_j\right) . \sum \delta^o_k . w_{kj}$$
 Para a função sigmóide

## Backpropagation

Cálculo dos deltas (função sigmóide):

$$\delta_k^o = e_k \cdot y_k \cdot (1 - y_k)$$

Camada de saída

$$\delta_{j}^{h} = y_{j}^{h}.(1 - y_{j}^{h}).\sum_{k} \delta_{k}^{o}.w_{kj}$$

Camada oculta

<u>Importante</u>: os valores de todos os deltas devem ser calculados antes de realizar o ajuste dos pesos!

# Treinamento com Backpropagation

- Inicializar pesos aleatoriamente
- Repetir para o conjunto de exemplos:
  - Repetir para cada exemplo:
    - Apresentar exemplo e obter a saída
    - Calcular erro
    - Calcular deltas
    - Ajustar pesos

## Alpha Momentum

 Para acelerar o treinamento e evitar mínimos locais, podemos adicionar um termo momentum:

$$w(t + 1) = w(t) + \Delta w + \alpha \cdot (w(t) - w(t - 1))$$

• Esse termo adiciona inércia ao aprendizado e pode acelerar a convergência.

## Questões sobre redes neurais artificiais

## Questões sobre redes neurais artificiais

- Caixa preta: o conhecimento armazenado está codificados no conjunto dos pesos sinápticos, assim como pela maneira pela qual estas unidades se conectam.
- Inicialização dos pesos;
- Quantidade de neurônios.

## Sugestões de estudo

• Ler Seção 7.1 (Livro Faceli et al., 2015)

## Referências

- Faceli, K., Lorena, A.C., Gama, J., Carvalho, A. C. P. L. F. Inteligência Artificial: Uma Abordagem de Aprendizado de Máquina. LTC, 2015.
- Braga, A. P., Carvalho, A. C. P. L. F., Ludermir, T. B. Redes Neurais Artificiais: Teoria e Aplicações. LTC, 2007.
- Ludwig Jr., O., Montgomery, E. Redes Neurais: Fundamentos e Aplicações com Programas em C. Editora Ciência Moderna, 2007.