# **Machine Learning**

# HW<sub>1</sub>

-Linear Regression-

Subject : 기계학습의 기초및응용

Professor : Kye-haeng Lee Name: Dongho Bang

Student Number: 32181995

Data: 2022.09.28

# **Contents**

- 1. HW Introduction
- 2. Motivation
- 3. Idea Sketch
- 4. Concept
- 5. How to run
- 6. A set of snapshots
- 7. Result
- 8. Conclusion

1. HW Introduction

A two-column dataset file, data\_hw1.csv, is provided. The first column is denoted as x, and the other

one as y. The main purpose of this assignment is to write a program that performs linear regression

on the given dataset with different models and approaches.

This assignment has two tasks, each of which uses different models and approaches as follows:

Task 1.

Model: y = ax + b

Approach : Gradient Descent

Task2.

Model:  $y = ax^2 + bx + c$ 

Approach: Nomal Equation

2. Motivation

This assignment will give me a deeper understanding of linear regression.

3. Idea Sketch

1. Build Hypothesis (Assumption)

• Ex) Seems to be a linear relationship between size and price.

Described as  $h_{\theta}(x) = \theta_0 + \theta_1 x$  (x : size,  $h_{\theta}(x)$  : price)

- 2. Train the model (Optimization)
  - Finds the best  $\theta_0$  and  $\theta_1$  values
- 3. Make prediction with the trained model

# 4. Concept

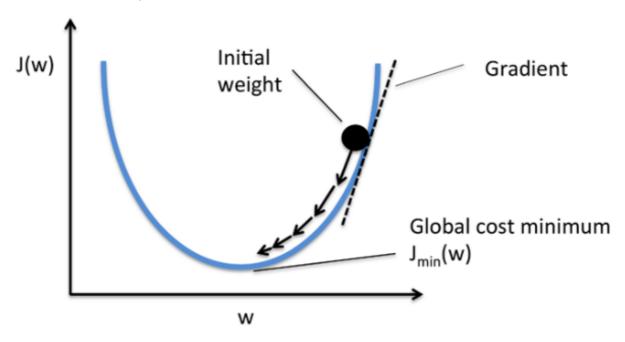
### (1) Mean Squared Squared Error (MSE)

평균제곱오차(MSE)는 Regression과 같은 실수 기반의 결과에 대한 오차를 판별하는 방식이다.

Ex) MSE = (실제값 - 예측값)^2/크기

### (2) 경사하강법 (Gradient Decent)

손실함수를 미분하면 어떤 특정 지점에서 어느 정도의 기울기가 나오는지 알 수 있다. 이러한 기울기의 절댓값이 작아지는 방향으로 그 지점을 옮기다 보면 손실 함수의 최솟 값을 구할 수 있는데, 이 방법을 '경사 하강법'이라고 한다.



### (3) 편미분

경사 하강법을 이해하기 위해선 우선 '편미분'에 대해 잘 알아야 한다.

고등학교때까지 배운 미분은 '상미분'으로 변수가 1개만 있는 함수이고, 대학교에와서 인 공지능에서 사용하는 함수는 파라미터(매개변수)가 많기 때문에 함수가 매우 복잡하다. 그래서 보통 상미분을 하는 1변수 함수는 거의 없고, 여러 개의 변수를 미분하는 '편미분' 이 중요하다. 편미분은 주로 미분하는 변수 하나를 지정하고, 다른 변수는 상수로 다룬다.

$$f(x,y) = 2x^2 + xy + 5y$$

$$\frac{\partial f(x,y)}{\partial x} = \frac{\partial (2x^2 + xy + 5y)}{\partial x} = 4x + y$$

$$\frac{\partial f(x,y)}{\partial y} = \frac{\partial (2x^2 + xy + 5y)}{\partial y} = 5$$

따라서 f(x, y)의 경우 x, y 각각을 기준으로 두면 도함수 2개를 계산해 x, y 각각에서의 기울기 2개 (미분계수 2개)를 구할 수 있다.

### (4) Least Square Method (최소 제곱법)

최소 제곱법 : 오차의 제곱합이 최소가 되도록하는 추정값을 산출할 때 사용한다. 즉, 오차를 가장 적게하는 근사치를 구하는 것이다.

대부분의 데이터들은 완벽한 그래프를 그리는게 아니라, 오차가 존재하여 불완전한 그래프를 그린다. 그래서 이 점들을 가장 오차 없이 그리는 간단한 그래프를 구하기 위해 근사치를 구하는 것이 목적이다.

### \* 최소 제곱법으로부터 근사치 유도

오차를 e라고 하면,

오차 :  $e_i = y_i - \hat{f}\left(x_i
ight)$  이기 때문에

오차의 제곱합 $=\sum_{i=1}^n e_i^2$  이다.

가중치(weight):  $w=(w_1,w_2,\ldots,w_p)^T$ 

예측값:  $\hat{f}\left(x_{i}
ight)=\hat{y}_{i}=w^{T}x_{i}+b$ 

X는 주어진 입력이고, y는 정답레이블,  $\hat{w}$ 은 우리가 구하려는 근사치이다.

y=Xw <- 이 식을 만족할 만한 근사치를 구해보자.

$$\hat{w} = argmin_w \sum_{i=1}^n e_i^2 = argmin_w (y - Xw)^T (y - Xw)$$

위 식이 의미하는 바는, 오차 e를 가장 작게 만드는 w로 넣은 값을 근사치라고 하겠다라는 의미가 되겠다.

$$egin{array}{lll} e & = & (y-Xw)^T(y-Xw) \ & = & (y^T-w^TX^T)(y-Xw) \ & = & y^Ty-y^TXw-w^TX^Ty+w^TX^TXw \ & = & y^Ty-2w^TX^Ty+w^TX^TXw \end{array}$$

위처럼 변형될 수 있는 이유는  $y^T X w$ 가 대칭행렬이라서 이다.

대칭행렬인 이유는 연산 결과가 스칼라(1 by 1)여서 전치행렬이 원래 행렬과 같기 때문

$$egin{aligned} rac{\partial e}{\partial w} &= rac{\partial}{\partial w}(y^Ty - 2w^TX^Ty + w^TX^TXw) \ &= -2X^Ty + 2X^TXw \end{aligned}$$

이 식을 만족하는 w를 구하면

$$X^Ty = X^TXw$$
  $w = (X^TX)^{-1}Xy^T$  <- 유도 결과

### 5. How to run

I made my code using 'jupyter notebook'. Therefore, you can check it using 'Jupyter notebook' or 'colaboratory'.

# 6. A set of snapshots

### 1 Machin Learning

#### 1.1 HW1 Linear Regression

32181995 방동호

#### 1.1.1 라이브러리 불러오기

```
import random
import pandas as pd
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
```

#### 1.1.2 CSV 파일 불러오기

```
data = pd.read_csv('data_hw1.csv')
print(data)

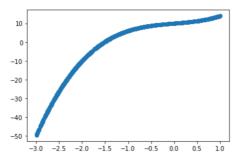
x
y
0 -1.572851 -0.927733
1 -2.424197 -23.341094
2 0.402431 10.935209
3 -1.648521 -2.257155
4 -1.899214 -7.499411
...
995 -0.388337 9.106198
996 -1.474044 0.646293
997 -1.799926 -5.262406
998 -1.639442 -2.091766
999 0.675706 11.968438

[1000 rows x 2 columns]
```

#### 1.1.3 데이터 모양 확인하기

```
df = pd.read_csv('data_hw1.csv')
plt.plot(df["x"], df["y"], 'o', label='x')
plt.show
```

<function matplotlib.pyplot.show(close=None, block=None)>



#### 1.2 Task1

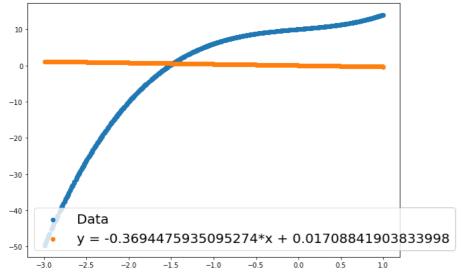
```
1 # 그래프 출력 함수
        def Predic_Model(y_pred, y):
    print('Result is')
    print("[{0}]x + [{1}]".format(a, b))
                print("{{0}}x + {{1}}".iormat(a, b))
plt.figure(figsize = (10, 7))
plt.scatter(x, y, label='Data')
plt.scatter(x, y_pred, label=f'y = {a}*x + {b}')
plt.legend(fontsize=20)
                 plt.show()
  10
  11
 12 x = df['x']
13 y = df['y']
 15 a = np.random.uniform(-1, 1)

16 b = np.random.uniform(-1, 1)

17 m = len(df)
 18
 19
 20 learning_rate = 0.01
 21
22 for epoch in range(m):
23 y_pred = a*x + b
                # (2)pdf 10쪽, 25쪽
MSE = sum(np.square(y_pred - y))/2*m
if MSE < 10:
 25
 26
27
  28
  29
                #(2)pdf 44\(\text{9}\)
a_grad = learning_rate * sum(((y_pred - y)*x))/m
b_grad = learning_rate * sum((y_pred - y))/m
 30
 31
  33
 34
                a = a - a_grad
b = b - b_grad
  35
                if epoch % 100 == 0:
    y_pred = a*x + b
    Predic_Model(y_pred, y)
 37
  38
                                                                                                                                                                                스크린샷
39
```

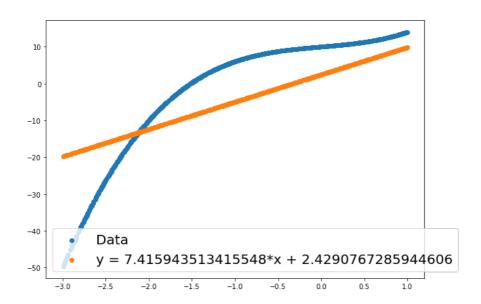
Result is

[-0.3694475935095274]x + [0.01708841903833998]

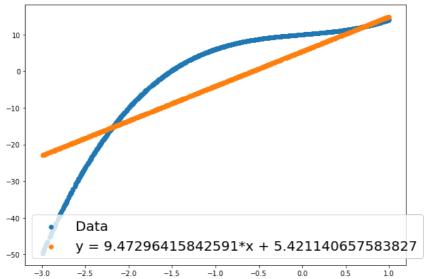


Result is

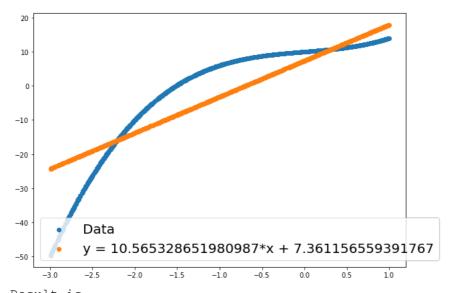
[7.415943513415548]x + [2.4290767285944606]



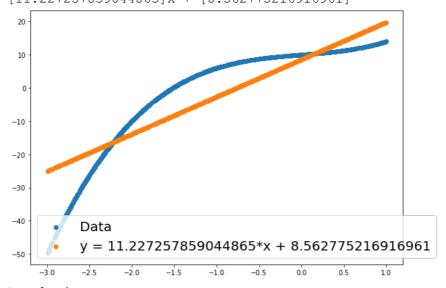
Result is [9.47296415842591]x + [5.421140657583827]



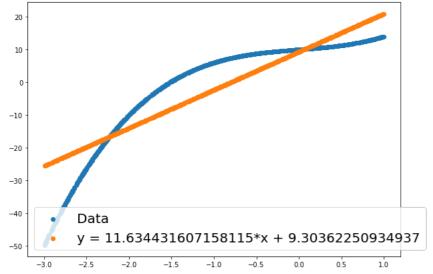
Result is [10.565328651980987]x + [7.361156559391767]



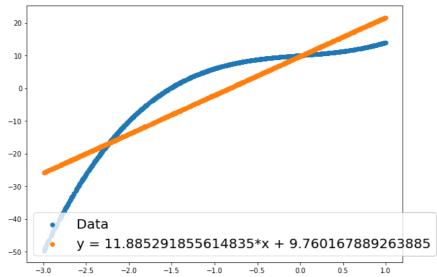
Result is [11.227257859044865]x + [8.562775216916961]



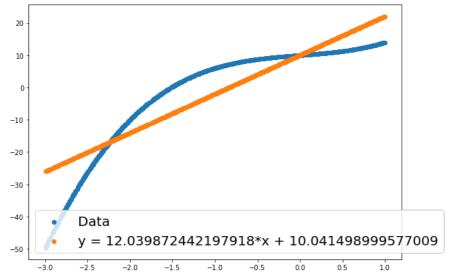
Result is [11.634431607158115]x + [9.30362250934937]



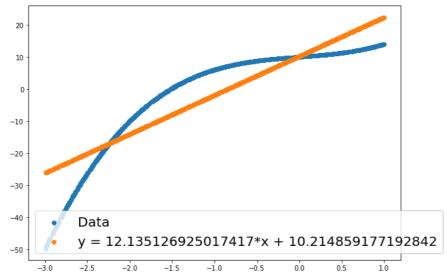
Result is [11.885291855614835]x + [9.760167889263885]



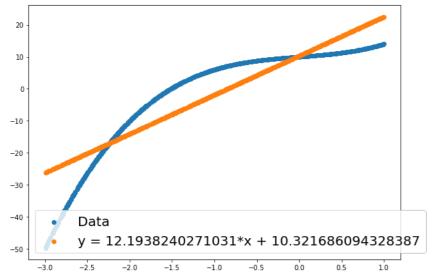
Result is [12.039872442197918]x + [10.041498999577009]



Result is [12.135126925017417]x + [10.214859177192842]



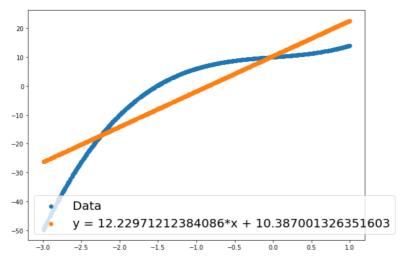
Result is [12.1938240271031]x + [10.321686094328387]



#### 1.2.1 Result of Task1

```
Predic_Model(y_pred, y)
print('a: ', a, 'b: ', b)
```

Result is [12.22971212384086]x + [10.387001326351603]



a: 12.22971212384086 b: 10.387001326351603

#### 1.3 Task2

• Model : y = ax^2 + b\*x + c

Approach : Normal Equation

#### 1.3.1 y = ax^2 + bx + c 에서

- a = theta2[2]
- b = theta2[1]
- c = theta2[0]

#### 1.3.2 행렬에서 연산하는 순서

- X\_transpose = X^T
- X\_Transpose\_dot = X^T \* X
- Inverse\_X\_dot\_X\_1 = (X^T \* X)-1 (역행렬)
- Inverse\_X\_dot\_X\_T = {(X^T X)-1} X^T
- theta = [ {(X^T X)-1} X^T ] \* y

```
1 # 그래프 출력 함수
 def Predic_Model(y_pred, y):

plt.figure(figsize = (10, 7))

plt.scatter(x, y, label='Data')

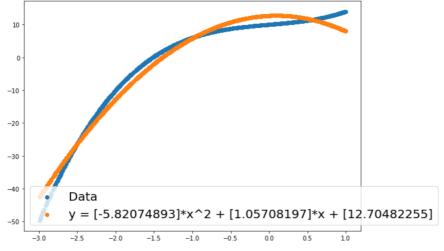
plt.scatter(x, y_pred, label=f'y = {a}*x^2 + {b}*x + {c}')

plt.legend(fontsize=20)
          plt.show()
10 x = df['x']
11 y = df['y']
13 X = pd.DataFrame({'1': 1, '2': df['x'], '3': (df['x'])**2})
15 b = pd.DataFrame({'1': df['y']})
16
17 # <u>괄호</u> 안 계산
18 pred_theta1 = (X.T).dot(X)
19 # 역행렬 취해줌
20 pred_theta1_reverse = np.linalg.inv(pred_theta1)
21 # A의 전치행렬
22 pred_theta2 = X.T
23 # b
24 pred_theta3 = b
theta1 = (pred_theta1_reverse).dot(pred_theta2)
theta2 = theta1.dot(b)
28
29 # print(temp2)
30
31 # a,b,c의 결과값
32 a = theta2[2]
33 b = theta2[1]
34 c = theta2[0]
35
36 y_pred = a*x*x + b*x + c
```

#### 1.3.3 Result of Task2

```
print('Result is')
print("[{0}]x^2 + [{1}]x + [{2}]".format(a, b, c))
Predic_Model(y_pred, y)
print('a: ', a, 'b: ', b, 'c: ', c)
```

Result is [[-5.82074893]]x^2 + [[1.05708197]]x + [[12.70482255]]



a: [-5.82074893] b: [1.05708197] c: [12.70482255]

### 2 Comparison

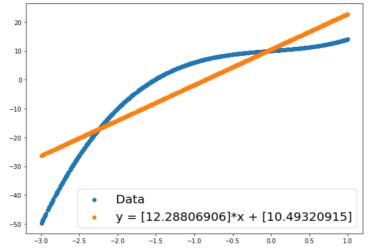
y = ax+b in normal equation

```
1 # 그래프 출력 함수
 def Predic_Model(y_pred, y):
plt.figure(figsize = (10, 7))
plt.scatter(x, y, label='Data')
plt.scatter(x, y_pred, label=f'y = {a}*x + {b}')
plt.legend(fontsize=20)
           plt.show()
 8
10 x = df['x']
11 y = df['y']
13 X = pd.DataFrame({'1': 1, '2': df['x']})
15 b = pd.DataFrame({'1': df['y']})
16
17 # 괄호 안 계산
18 pred_theta1 = (X.T).dot(X)
19 # 역행렬 취해줌
20 pred_theta1_reverse = np.linalg.inv(pred_theta1)
21 # A의 전치행렬
21 # A의 전지행렬
22 pred_theta2 = X.T
23 # b
24 pred_theta3 = b
theta1 = (pred_theta1_reverse).dot(pred_theta2)
theta2 = theta1.dot(b)
29 # print(temp2)
31 # a,b,c의 결과값
32 a = theta2[1]
33 b = theta2[0]
35 y_pred = a*x + b
```

#### 2.0.1 Result of Comparison

```
print('Result is')
print("[{0}]x + [{1}]".format(a, b))
Predic_Model(y_pred, y)
print('a: ', a, 'b: ', b)
```

Result is [[12.28806906]]x + [[10.49320915]]

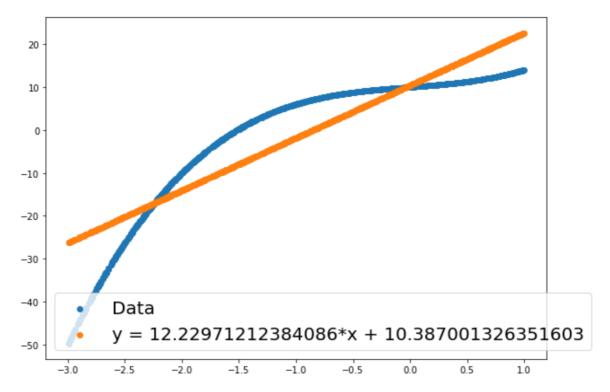


a: [12.28806906] b: [10.49320915]

# 7. Result

Task1

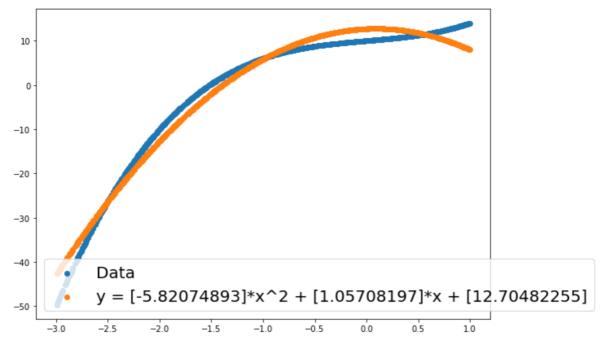
Result is [12.22971212384086]x + [10.387001326351603]



a: 12.22971212384086 b: 10.387001326351603

Task2

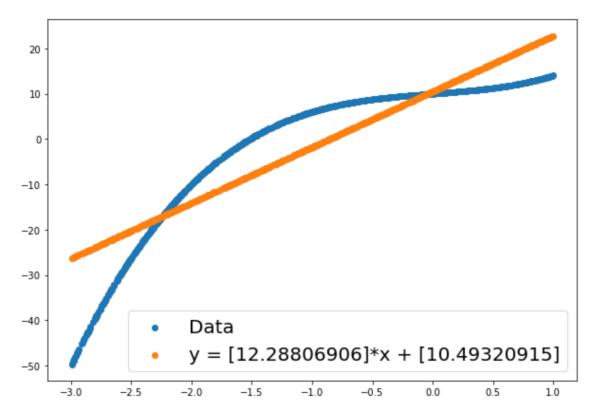
Result is [[-5.82074893]]x^2 + [[1.05708197]]x + [[12.70482255]]



a: [-5.82074893] b: [1.05708197] c: [12.70482255]

# Comparison

Result is [[12.28806906]]x + [[10.49320915]]



a: [12.28806906] b: [10.49320915]

# **Table of parameters**

	А	В	С
Task1	12.22971212384086	10.387001326351603	Х
Task2	-5.82074893	1.05708197	12.70482255
Comparison	12.28806906	10.49320915	Х

# 8. Conclusion

- (1) Gradient Descent
  - Neet to choose  $'\alpha'$ .
  - Needs many iterations.
  - Works well even when 'n' is large.
- (2) Normal Equation
  - No need to choose  $'\alpha'$ .
  - Don't need to iterate.
  - Need to compute  $(X^TX)^{-1}$ .
  - Slow if 'n' is very large.