# Chapitre 5

# Équations différentielles linéaires

# 5.1 Introduction - Définitions générales

Souvent un problème concret fourni par l'analyse, la mécanique, la physique, la biologie, l'économie,... se ramène à déterminer une **fonction inconnue y**, définie et n fois dérivable sur un intervalle I de  $\mathbb{R}$ , sachant qu'elle satisfait à une **équation différentielle**, c'est-à-dire une relation donnée qui lie la fonction y, certaines de ses dérivées successives et la variable x:

$$\forall x \in I, \quad F\left(x, y(x), y'(x), \dots, y^{(n)}(x)\right) = 0. \tag{E}$$

Si l'équation contient la dérivée n-ième  $y^{(n)}$  et aucune dérivée d'ordre supérieure, on dit que l'équation différentielle est **d'ordre n**.

On appelle solution de (E) toute fonction y n fois dérivable sur I et vérifiant (E).

Résoudre cette équation différentielle signifie déterminer toutes les fonctions y vérifiant (E).

On peut parfois adjoindre à l'équation différentielle des conditions initiales :

$$y(a) = y_0, \ y'(a) = y_1, \ y''(a) = y_2, \dots, \ y^{(n-2)}(a) = y_{n-2}, \ y^{(n-1)}(a) = y_{n-1},$$
 (CI)

où a est un point de I et  $y_0, \ldots y_{n-1}$  sont n valeurs réelles données.

On appelle **problème de Cauchy**, la donnée simultanée d'une équation différentielle (E) et de conditions initiales (CI).

Résoudre le problème de Cauchy signifie déterminer toutes les fonctions y vérifiant (E) et (CI) simultanément.

# Remarque

Sauf dans quelques cas particuliers, nous ne savons pas résoudre explicitement une équation différentielle ou un problème de Cauchy.

Dans ce chapitre, nous allons apprendre à résoudre des équations différentielles **linéaires** du premier ordre et du second ordre.

# 5.2 Équations différentielles linéaires du premier ordre

#### **Définition**

On appelle équation linéaire du premier ordre une équation de la forme :

$$\forall x \in I, \quad y'(x) + a(x)y(x) = f(x) \tag{E}$$

où a et f sont deux fonctions données, continues sur I un intervalle non vide de  $\mathbb{R}$ .

La fonction a s'appelle le <u>coefficient</u> et la fonction f le <u>second membre</u> de l'équation (E).

# Exemple

L'équation suivante est une équation différentielle linéaire du premier ordre :

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad y'(x) + 2xy(x) = x.$$

Les fonctions  $x\mapsto \frac{1}{2}$  et  $x\mapsto \frac{1}{2}+e^{-x^2}$  sont deux solutions de cette équation.

La résolution d'une équation différentielle linéaire du premier ordre, c'est-à-dire la recherche de l'ensemble des solutions de (E), passe par l'étude de cas particuliers :

# 5.2.1 Cas a = 0

Ce sont les équations différentielles les plus simples :

$$\forall x \in I, \quad y'(x) = f(x).$$

Nous sommes ramenés à la recherche de primitives de la fonctions f sur l'intervalle I!.

Rappelons que si F est une primitive de f sur I alors l'ensemble des solutions de cette équation est :

$$S = \left\{ \begin{array}{ccc} I & \to & \mathbb{R} \\ x & \mapsto & F(x) + C \end{array} \right\} : C \in \mathbb{R} \right\}.$$

#### 5.2.2 Cas f = 0

#### Définition

On appelle équation linéaire homogène du premier ordre une équation de la forme :

$$\forall x \in I, \quad y'(x) + a(x)y(x) = 0 \qquad (E_H)$$

où a est une fonction donnée, continue sur I un intervalle non vide de  $\mathbb{R}$ .

#### Théorème

Soit A une primitive quelconque de a sur I. Alors l'ensemble  $S_H$  de l'équation différentielle homogène linéaire du premier ordre  $(E_H)$  est

$$S_H = \left\{ \begin{array}{ccc} I & \to & \mathbb{R} \\ x & \mapsto & Ce^{-A(x)} \end{array} ; \ C \in \mathbb{R} \right\}.$$

### Démonstration

■ Soit  $C \in \mathbb{R}$  et soit  $y: x \mapsto Ce^{-A(x)}$ . La fonction y est dérivable sur I et nous avons

$$\forall x \in I, \quad y'(x) = -Ca(x)e^{-A(x)}.$$

Par conséquent,

$$y'(x) + a(x)y(x) = -Ca(x)e^{-A(x)} + a(x)Ce^{-A(x)} = 0.$$

La fonction y est donc une solution de  $(E_H)$ . Nous avons montré que

$$\left\{\begin{array}{ccc} I & \to & \mathbb{R} \\ x & \mapsto & Ce^{-A(x)} \end{array}; \ C \in \mathbb{R} \right\} \subset \mathcal{S}_H.$$

■ Réciproquement, montrons que toute solution de  $(E_H)$  est de cette forme. Soit y une solution de  $(E_H)$ , i.e. telle que

$$\forall x \in I, \quad y'(x) + a(x)y(x) = 0.$$

On définit alors la fonction  $z: x \mapsto y(x)e^{A(x)}$ . La fonction z est dérivable sur I et pour tout  $x \in I$  nous avons

$$z'(x) = y'(x)e^{A(x)} + y(x)a(x)e^{A(x)} = (y'(x) + a(x)y(x))e^{A(x)} = 0.$$

Par conséquent, il existe une constante  $C \in \mathbb{R}$  telle que pour tout  $x \in I$ , z(x) = C, i.e. pour tout  $x \in I$ ,  $y(x) = Ce^{-A(x)}$ . Nous avons montré que

$$\mathcal{S}_H \subset \left\{ egin{array}{ll} I & 
ightarrow & \mathbb{R} \\ x & 
ightarrow & Ce^{-A(x)} \end{array}; \ C \in \mathbb{R} 
ight\}.$$

#### Exemple

L'ensemble des solutions de l'équation homogène

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad y'(x) + 2xy(x) = 0$$

est

$$S_H = \left\{ \begin{array}{ccc} \mathbb{R} & \to & \mathbb{R} \\ x & \mapsto & Ce^{-x^2} \end{array} ; \ C \in \mathbb{R} \right\}.$$

# 5.2.3 Le cas général

On considère l'équation linéaire du premier ordre suivante :

$$\forall x \in I, \quad y'(x) + a(x)y(x) = f(x) \tag{E}$$

#### **Définition**

On appelle **équation linéaire homogène** <u>associée</u> à (E) l'équation  $(E_H)$  obtenue en remplaçant f par 0 dans (E):

$$\forall x \in I, \quad y'(x) + a(x)y(x) = 0 \qquad (E_H)$$

#### Proposition

Si  $y_1$  et  $y_2$  sont deux solutions de l'équation (E), alors  $y_1 - y_2$  est une solution de  $(E_H)$ .

# Exemple

Nous avons vu que les fonctions  $y_1: x \mapsto \frac{1}{2} + e^{-x^2}$  et  $y_2: x \mapsto \frac{1}{2}$  sont deux solutions de l'équation :

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad y'(x) + 2xy(x) = x.$$

Nous avons vu aussi que  $y_1-y_2:x\mapsto e^{-x^2}$  est solution de l'équation homogène associée :

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad y'(x) + 2xy(x) = 0.$$

#### Théorème

Soit  $S_H$  l'ensemble des solutions de  $(E_H)$ , l'équation homogène associée à (E) et soit  $y_p$  une solution particulière de (E).

Alors l'ensemble S des solutions de (E) est défini par :

$$\mathcal{S} = \left\{ y_p + y_H, \ y_H \in \mathcal{S}_H \right\}.$$

#### Démonstration

■ Soit  $y_H \in \mathcal{S}_H$  et soit  $y = y_p + y_H$ . Nous savons que :

$$\forall x \in I, \quad y'_H(x) + a(x)y_H(x) = 0 \quad \text{et} \quad y'_p(x) + a(x)y_p(x) = f(x).$$

Par conséquent, pour tout  $x \in I$ :

$$y'(x) + a(x)y(x) = (y_p + y_H)'(x) + a(x)(y_p + y_H)(x)$$
  
=  $(y'_p(x) + a(x)y_p(x)) + (y'_H(x) + a(x)y_H(x))$   
=  $f(x)$ .

Nous en déduisons que  $y \in \mathcal{S}$ .

Nous avons montré que  $\{y_p + y_H, y_H \in \mathcal{S}_H\} \subset \mathcal{S}$ .

■ Réciproquement, soit  $y \in \mathcal{S}$ . D'après la proposition,  $z = y - y_p$  est une solution de  $(E_H)$ . Par conséquent  $y = y_p + z$  avec  $z \in \mathcal{S}_H$ .

Nous avons montré que  $S \subset \{y_p + y_H, y_H \in S_H\}$ .

#### Corollaire

Soit A une primitive quelconque de a sur I et soit  $y_p$  une solution particulière de (E). Alors, nous avons

$$S = \left\{ \begin{array}{ccc} I & \to & \mathbb{R} \\ x & \mapsto & y_p(x) + Ce^{-A(x)} \end{array} ; \ C \in \mathbb{R} \right\}.$$

# Exemple

Nous savons que  $y_p: x \mapsto \frac{1}{2}$  est une solution particulière de l'équation

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad y'(x) + 2xy(x) = x$$

et que l'ensemble  $\mathcal{S}_H$  des solutions de l'équation homogène associée est :

$$\mathcal{S}_H = \left\{ egin{array}{ll} \mathbb{R} & 
ightarrow & \mathbb{R} \\ x & 
ightarrow & Ce^{-x^2} \end{array}; \ C \in \mathbb{R} 
ight\}.$$

Par conséquent, l'ensemble S des solution de cette équation différentielle est :

$$S = \left\{ \begin{array}{ccc} \mathbb{R} & \to & \mathbb{R} \\ x & \mapsto & \frac{1}{2} + Ce^{-x^2} \end{array} ; \ C \in \mathbb{R} \right\}.$$

#### Conclusion

La résolution de l'équation (E) se ramène donc à la résolution de son équation homogène associée  $(E_H)$  et à la recherche d'une solution particulière.

Nous savons maintenant résoudre l'équation homogène (si nous sommes capables d'obtenir une primitive de a). Il nous reste donc à savoir comment déterminer une solution particulière.

Nous pourrons parfois trouver, deviner une solution particulière, si ce n'est pas le cas nous utiliserons une méthode plus générale dite méthode de la variation de la constante.

# Recherche d'une solution particulière par la méthode de la variation de la constante

Nous allons déterminer une solution particulière  $y_p$  de la forme :

$$\forall x \in I, \quad y_p(x) = v(x)y_H(x)$$

où  $y_H$  est une solution de  $(E_H)$ , l'équation homogène associée à (E) et v est une fonction dérivable sur I à déterminer.

En effet, si  $y_p$  est solution de (E), alors pour tout  $x \in I$ :

$$y'_{p}(x) + a(x)y_{p}(x) = f(x),$$

$$v'(x)y_{H}(x) + v(x)y'_{H}(x) + a(x)v(x)y_{H}(x) = f(x),$$

$$v'(x)y_{H}(x) + v(x)\underbrace{(y'_{H}(x) + a(x)y_{H}(x))}_{=0} = f(x)$$

d'où, puisque  $y_H$  ne s'annule pas sur I:

$$\forall x \in I, \quad v'(x) = \frac{f(x)}{y_H(x)}.$$

Nous sommes ainsi ramenés à nouveau à la recherche d'une primitive.

Dans la pratique, puisque les solutions de l'équation homogène associée sont de la forme  $x \mapsto Ce^{-A(x)}$ , où A est une primitive de a sur l'intervalle I et C une constante réelle quelconque, nous allons chercher une solution particulière de la forme :

$$\forall x \in I, \quad y_p(x) = C(x)e^{-A(x)}.$$

On remplace donc la constante C, dans la forme générale des solutions de l'équation homogène associée, par une fonction dérivable  $x \mapsto C(x)$ . Ceci justifie la terminologie méthode de la variation de la constante.

### Exemple

Appliquons la méthode de la variation de la constante pour obtenir une solution particulière de l'équation

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad y'(x) + 2xy(x) = x.$$

Nous avons déjà déterminé les solutions de l'équation homogène associée. Nous allons donc chercher une solution particulière  $y_p$  de la forme :

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad y_p(x) = C(x)e^{-x^2}$$

où C est une fonction dérivable sur  $\mathbb{R}$ .

En reportant, dans l'équation, nous obtenons alors que

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad C'(x) = xe^{x^2},$$

d'où

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad C(x) = \frac{1}{2}e^{x^2} \quad \text{et} \quad \forall x \in \mathbb{R}, \quad y_p(x) = \frac{1}{2}e^{x^2}e^{-x^2} = \frac{1}{2}.$$

# 5.2.4 Le problème de Cauchy

#### Théorème

Le problème de Cauchy

$$\begin{cases} y'(x) + a(x)y(x) = f(x), & \forall x \in I \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$
 (PC)

où a et f sont deux fonctions continues sur l'intervalle non vide I,  $x_0 \in I$  et  $y_0 \in \mathbb{R}$  admet une unique solution.

# 5.3 Équations différentielles linéaires homogènes du second ordre à coefficients constants

### **Définition**

On appelle <u>équation linéaire homogène du second ordre à coefficients constants</u> une équation de la forme :

$$\forall x \in I, \quad ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0 \qquad (E_H)$$

où a,b et c sont trois constantes réelles données avec  $a \neq 0$ .

Les réels a, b et c s'appellent les coefficients.

#### **Exemples**

Les équations suivantes sont des équations différentielles linéaires homogènes du second ordre à coefficients constants :

 $\forall x \in \mathbb{R}, \quad y''(x) - y(x) = 0.$ 

Les fonctions  $x\mapsto e^x$  et  $x\mapsto e^{-x}$  sont deux solutions de cette équation.

■  $\forall x \in \mathbb{R}, \quad y''(x) + y'(x) - 2y(x) = 0.$ 

Les fonctions  $x \mapsto e^x$  et  $x \mapsto e^{-2x}$  sont deux solutions de cette équation.

# 5.3.1 Résolution de l'équation

Une tentative pour trouver des solutions à  $(E_H)$ :

Dans les deux exemples précédents, nous nous apercevons que les deux équations ont des solutions de la forme  $y: x \mapsto e^{rx}$  avec  $r \in \mathbb{R}$ .

Cherchons donc des solutions de  $(E_H)$  de cette forme. Nous avons

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad y(x) = e^{rx}, \quad y'(x) = re^{rx}, \quad y''(x) = r^2 e^{rx}.$$

et en reportant dans  $(E_H)$ , nous obtenons alors

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad e^{rx} \left( ar^2 + br + c \right) = 0$$

Par conséquent,  $y: x \mapsto e^{rx}$  est solution de  $(E_H)$  si et seulement si  $ar^2 + br + c = 0$ .

#### Définition

L'équation algébrique du second degré

$$ar^2 + br + c = 0 (E_C)$$

d'inconnue r s'appelle **équation caractéristique** de l'équation différentielle  $(E_H)$ .

# **Théorème**

Soient a, b et c trois constantes réelles avec  $a \neq 0$  et soit l'équation différentielle

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0 \qquad (E_H)$$

d'équation caractéristique

$$ar^2 + br + c = 0 (E_C)$$

On Note  $S_H$  l'ensemble des solutions de  $(E_H)$ .

 $\bullet Si \Delta = b^2 - 4ac > 0 :$ 

L'équation caractéristique  $(E_C)$  admet alors deux racines réelles distinctes  $r_1$  et  $r_2$  et dans ce cas

$$\mathcal{S}_H = \left\{ \begin{array}{ccc} \mathbb{R} & \to & \mathbb{R} \\ x & \mapsto & C_1 e^{r_1 x} + C_2 e^{r_2 x} \end{array} ; \ (C_1, C_2) \in \mathbb{R}^2 \right\}.$$

 $\bullet \underline{Si \ \Delta = b^2 - 4ac = 0} :$ 

L'équation caractéristique  $(E_C)$  admet alors une racine double réelle  $r = -\frac{b}{2a}$  et dans ce cas

$$\mathcal{S}_H = \left\{ \begin{array}{ccc} \mathbb{R} & \to & \mathbb{R} \\ x & \mapsto & (C_1 x + C_2) e^{rx} \end{array} ; \ (C_1, C_2) \in \mathbb{R}^2 \right\}.$$

 $\bullet \ \underline{Si \ \Delta = b^2 - 4ac < 0 \ :}$ 

L'équation caractéristique  $(E_C)$  admet alors deux racines complexes non réelles et conjuguées  $r_1 = \alpha + i\beta$  et  $r_2 = \alpha - i\beta$  avec  $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^*$  et dans ce cas

$$S_H = \left\{ \begin{array}{ccc} \mathbb{R} & \to & \mathbb{R} \\ x & \mapsto & e^{\alpha x} \left( C_1 \cos(\beta x) + C_2 \sin(\beta x) \right) \end{array} ; \ (C_1, C_2) \in \mathbb{R}^2 \right\}.$$

# Exemples

Reprenons les exemples déjà utilisés :

■  $\forall x \in \mathbb{R}$ , y''(x) - y(x) = 0. L'équation caractéristique associée à cette équation est :  $r^2 - 1 = 0$ . Elle admet deux racines réelles distinctes  $r_1 = 1$  et  $r_2 = -1$ . L'ensemble des solutions est alors :

$$\mathcal{S}_H = \left\{ \begin{array}{ccc} \mathbb{R} & \to & \mathbb{R} \\ x & \mapsto & C_1 e^x + C_2 e^{-x} \end{array} ; \ (C_1, C_2) \in \mathbb{R}^2 \right\}.$$

Les deux solutions exhibées précédemment correspondent respectivement aux cas  $(C_1, C_2) = (1, 0)$  et  $(C_1, C_2) = (0, 1)$ .

■  $\forall x \in \mathbb{R}$ , y''(x) + y'(x) - 2y(x) = 0. L'équation caractéristique associée à cette équation est :  $r^2 + r - 2 = 0$ . Elle admet deux racines réelles distinctes  $r_1 = 1$  et  $r_2 = -2$ . L'ensemble des solutions est alors :

$$\mathcal{S}_H = \left\{ \begin{array}{ccc} \mathbb{R} & \to & \mathbb{R} \\ x & \mapsto & C_1 e^x + C_2 e^{-2x} \end{array} ; \ (C_1, C_2) \in \mathbb{R}^2 \right\}.$$

Encore une fois, les deux solutions exhibées précédemment correspondent respectivement aux cas  $(C_1, C_2) = (1, 0)$  et  $(C_1, C_2) = (0, 1)$ .

Quelques exemples supplémentaires :

■  $\forall x \in \mathbb{R}$ , y''(x) + 2y'(x) + y(x) = 0. L'équation caractéristique associée à cette équation est :  $r^2 + 2r + 1 = 0$ . Elle admet une racine double réelle r = -1. L'ensemble des solutions est alors :

$$\mathcal{S}_H = \left\{ \begin{array}{ccc} \mathbb{R} & \to & \mathbb{R} \\ x & \mapsto & \left( C_1 x + C_2 \right) e^{-x} \end{array} ; \ \left( C_1, C_2 \right) \in \mathbb{R}^2 \right\}.$$

■  $\forall x \in \mathbb{R}$ , y''(x) - 2y'(x) + 5y(x) = 0. L'équation caractéristique associée à cette équation est :  $r^2 - 2r + 5 = 0$ . Elle admet deux racines complexes non réelles et conjuguées  $r_1 = 1 + 2i$  et  $r_2 = 1 - 2i$ . L'ensemble des solutions est alors :

$$S_H = \left\{ \begin{array}{ccc} \mathbb{R} & \to & \mathbb{R} \\ x & \mapsto & e^x \left( C_1 \cos(2x) + C_2 \sin(2x) \right) \end{array} ; \ (C_1, C_2) \in \mathbb{R}^2 \right\}.$$

# 5.3.2 Le problème de Cauchy

# **Théorème**

Soient a, b et c trois constantes réelles avec  $a \neq 0$ . Pour tout  $x_0 \in \mathbb{R}$  et pour tout  $(y_0, y_1) \in \mathbb{R}^2$ , le problème de Cauchy

$$\begin{cases} ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0, & \forall x \in I \\ y(x_0) = y_0, y'(x_0) = y_1 \end{cases}$$
 (PC)

admet une unique solution.