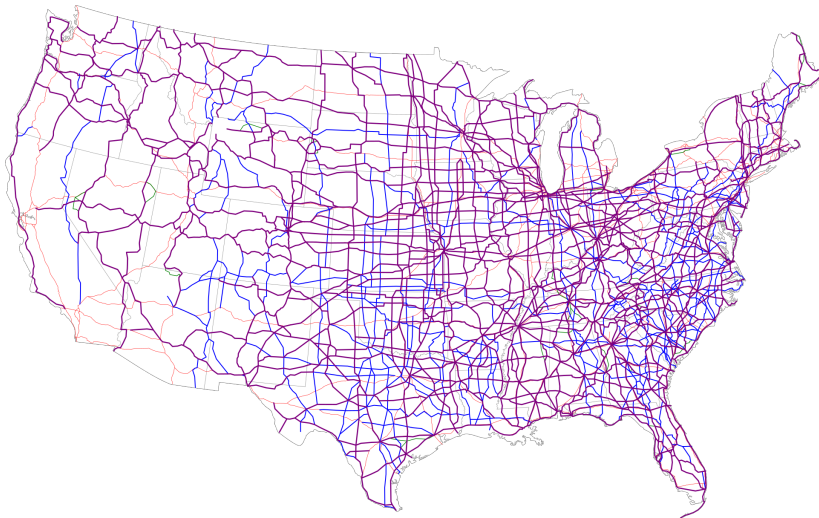


Graphes

Introduction

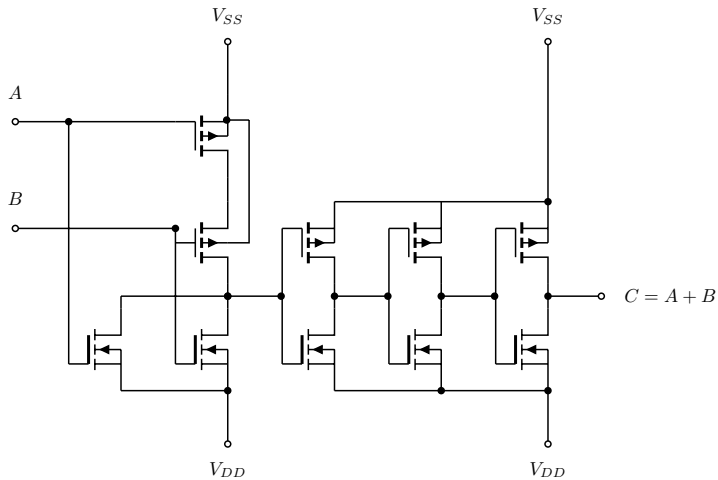
Exemples



Réseau autoroutier des états-unis

Introduction

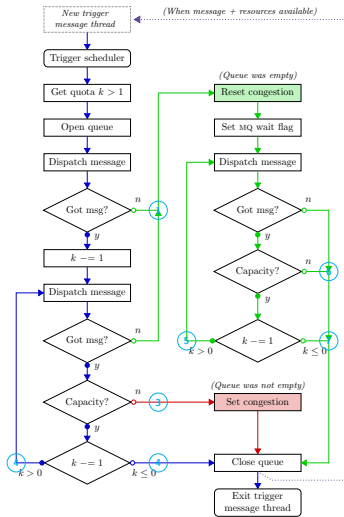
Exemples



Circuit électronique simple

Introduction

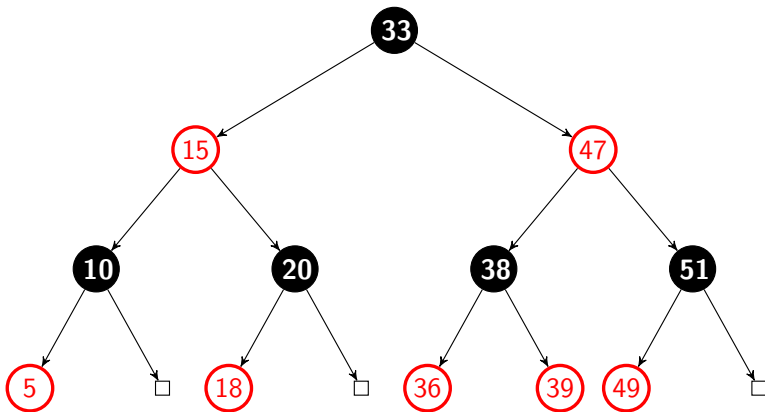
Exemples



Flot de contrôle de programme

Introduction

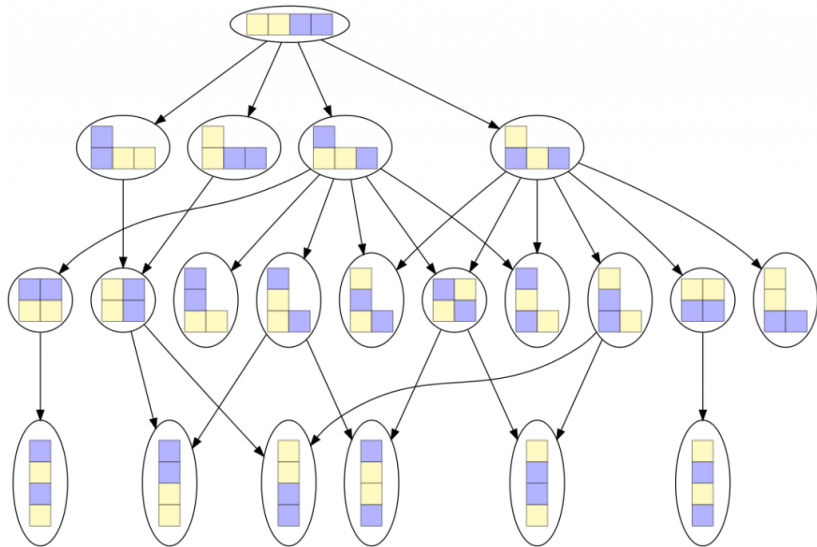
Exemples



Structure de données (arbre rouge/noir)

Introduction

Examples



Énumération des possibilités d'un jeu à deux joueurs

Introduction

Exemples

Quelques problèmes

- ▶ existence d'un chemin entre deux villes
- ▶ plus court chemin (temps, distance, etc.) entre deux villes
- ▶ minimiser les intersections d'un circuit imprimé
- ▶ analyser/optimiser code d'un circuit/programme
- ▶ calculer le coût (temps/espace) d'une structure de données
- ▶ construction d'une stratégie gagnante

Informations utiles à la résolution :

- ▶ des éléments (villes, instructions, configurations)
- ▶ liens entre eux (autoroutes, branchement, étape de jeu)

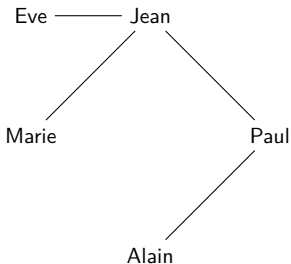
Introduction

Vocabulaire

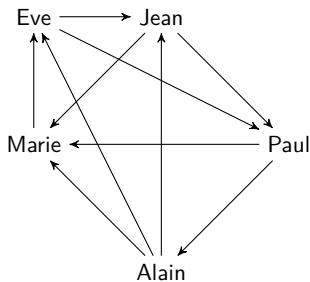
Graphe

- ▶ les éléments sont appelés **nœuds** ou **sommets**
- ▶ les liens sont appelés **arêtes**, et **arcs** si orientés

Représentation graphique



relation de connaissance



résultats d'un tournoi

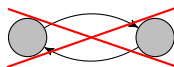
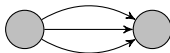
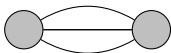
Introduction

Vocabulaire

Boucle



Arête/arc multiple



Graphe

simple : sans boucle ni arête/arc multiple

non-orienté : ne possédant que des arêtes

orienté : ne possédant que des arcs

pondéré : poids sur les arêtes/arcs

fini : nombre fini de sommets et d'arêtes/arcs

Introduction

Modélisation : ensembliste

$G = (V, E)$ graphe où V pour vertex/vertices, E pour edge(s)

V : ensemble des sommets e.g. $V = \{u, v, w\}$

E : ensemble des arêtes/arcs

$e \in E$: e paire/singleton de V si non-orienté $e = \{u, v\}$

e couple de V si orienté $e = (u, v)$

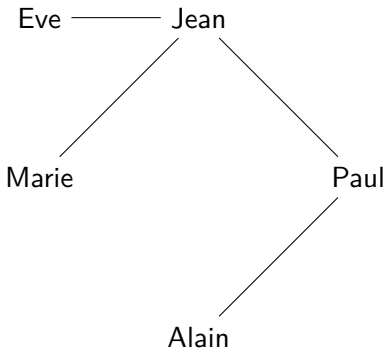
Limitations

- ▶ arêtes multiples non modélisables
- ▶ pondérations à ajouter à la structure G e.g. $p : E \rightarrow \mathbb{R}$

Introduction

Modélisation : ensembliste

Exemple : graphe simple non-orienté



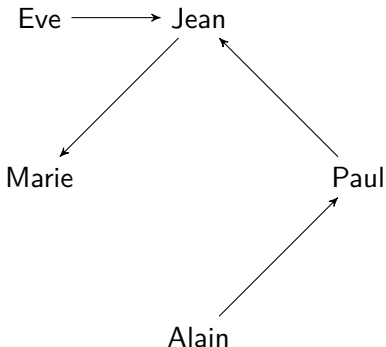
$$V = \{\text{Eve, Jean, Marie, Paul, Alain}\}$$

$$E = \{ \{ \text{Eve, Jean} \}, \{ \text{Jean, Marie} \}, \{ \text{Jean, Paul} \}, \{ \text{Paul, Alain} \} \}$$

Introduction

Modélisation : ensembliste

Exemple : graphe simple orienté



$$V = \{\text{Eve, Jean, Marie, Paul, Alain}\}$$

$$E = \{ (\text{Eve, Jean}), (\text{Jean, Marie}), (\text{Paul, Jean}), (\text{Alain, Paul}) \}$$

Introduction

Modélisation : matrice d'adjacence

Principe

- ▶ fixer un ordre des sommets : v_1, v_2, \dots, v_n
- ▶ définir une matrice carrée $M = (m_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}$ où

$$m_{i,j} = \begin{cases} 1 & \text{si arête/arc de } v_i \text{ à } v_j \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

Limitations

- ▶ souvent beaucoup de 0

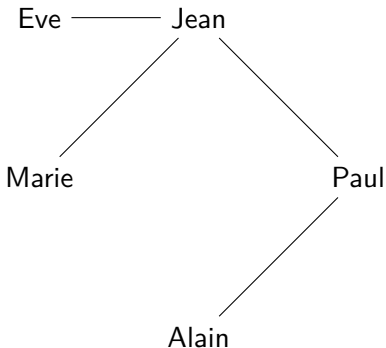
Remarques

- ▶ matrice symétrique pour graphe non-orienté
- ▶ adaptable pour arêtes/arcs multiples **ou bien** pondérations
- ▶ opérations matricielles disponibles

Introduction

Modélisation : matrice d'adjacence

Exemple : graphe simple non-orienté



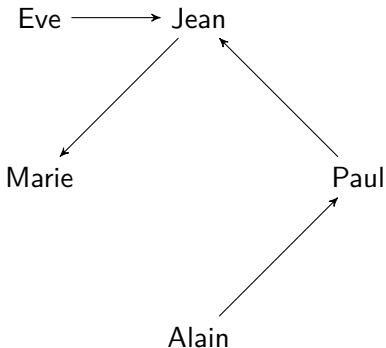
ordre : Eve, Jean, Marie, Paul, Alain

$$M = \begin{pmatrix} & E & J & M & P & A \\ E & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ J & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ M & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ P & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ A & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Introduction

Modélisation : matrice d'adjacence

Exemple : graphe simple orienté



ordre : Eve, Jean, Marie, Paul, Alain

$$M = \begin{pmatrix} & E & J & M & P & A \\ E & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ J & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ M & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ P & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ A & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Introduction

Modélisation : listes d'adjacence

Principe

- ▶ associer une liste à chaque sommet u
- ▶ v dans la liste de u ssi arête/arc de u à v

Limitations

- ▶ parcours d'une liste coûteux en temps

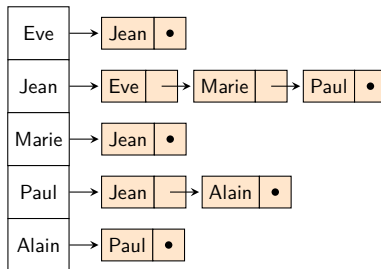
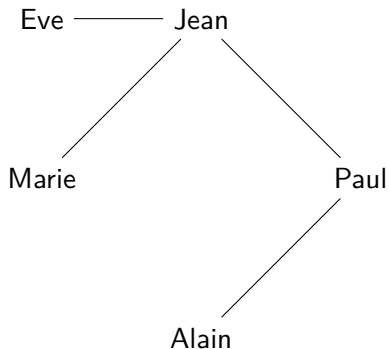
Remarques

- ▶ économique en espace mémoire (pas de 0 inutiles)
- ▶ adaptable pour arêtes/arcs multiples **et** pondérations

Introduction

Modélisation : listes d'adjacence

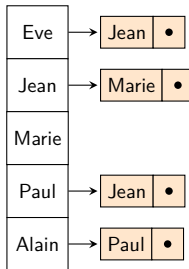
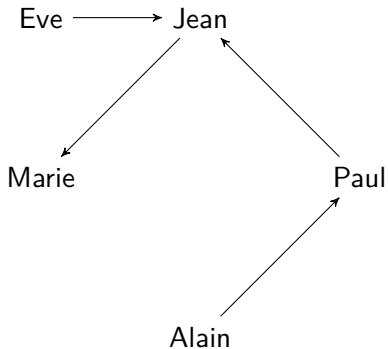
Exemple : graphe simple non-orienté



Introduction

Modélisation : listes d'adjacence

Exemple : graphe simple orienté



Graphes simples non-orientés

Vocabulaire de base

Dans cette section $G = (V, E)$ est un graphe simple non-orienté

Vocabulaire

Si $e = \{u, v\} \in E$ arête de G :

- ▶ u et v sont *adjacents* dans G
- ▶ u et v sont *voisins* dans G
- ▶ u et v sont les *extrémités* de l'arête $\{u, v\}$
- ▶ u et e sont *incidents*

Voisinage

Le *voisinage* d'un sommet $u \in V$ dans G est

$$N_G(u) := \{v \in V \mid \{u, v\} \in E\}$$

Graphes simples non-orientés

Degré

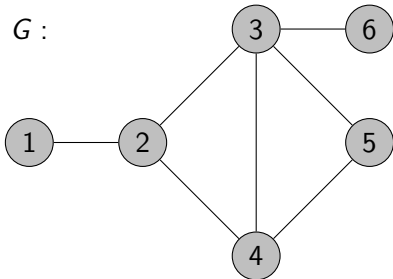
Degré

Le *degré* d'un sommet $u \in V$ de G est

$$d_G(u) = |N_G(u)|$$

Exemple

G :



$$d_G(1) = 1$$

$$d_G(2) = 3$$

$$d_G(3) = 4$$

$$d_G(4) = 3$$

$$d_G(5) = 2$$

$$d_G(6) = 1$$

Graphes simples non-orientés

Degré

Formule de la somme des degrés

$$\sum_{u \in V} d_G(u) = 2|E|$$

Idée

Chaque arête $\{u, v\}$ est comptée 2 fois : pour $d_G(u)$ et $d_G(v)$

Graphes simples non-orientés

Degré

Preuve

Par récurrence sur $|E|$:

$$\text{i.e. } \forall G = (V, E), |E| = n \Rightarrow \sum_{u \in V} d_G(u) = 2|E|$$

- ▶ $|E|=0$: trivial car $d_G(u) = 0$ pour tout $u \in V$
- ▶ $|E|=n+1$: Soit $e = \{v, w\} \in E$. Posons $G' := (V, E')$ où $E' := E \setminus \{e\}$.

$$\begin{aligned} \sum_{u \in V} d_G(u) &= d_G(v) + d_G(w) + \sum_{u \in V \setminus \{v, w\}} d_G(u) \\ &= d_{G'}(v) + 1 + d_{G'}(w) + 1 + \sum_{u \in V \setminus \{v, w\}} d_{G'}(u) \\ &= 1 + 1 + \sum_{u \in V} d_{G'}(u) \\ &= 1 + 1 + 2|E'| \quad (\text{par H.R.}) \\ &= 2(|E'| + 1) \\ &= 2|E| \end{aligned}$$



Graphes simples non-orientés

Complémentaire

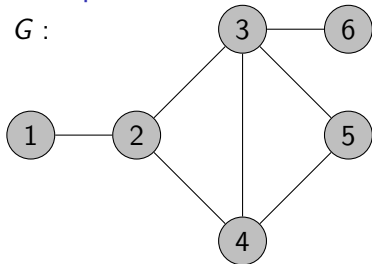
Complémentaire

Le *complémentaire* \overline{G} du graphe $G = (V, E)$ est $\overline{G} := (V, \overline{E})$ où :

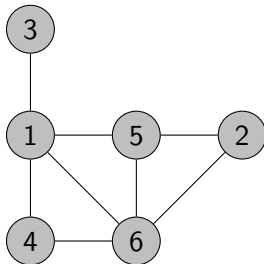
$$\overline{E} := \{\{u, v\} \subseteq V \mid \{u, v\} \notin E \text{ et } u \neq v\}$$

Exemple

G :



\overline{G} :



Graphes simples non-orientés

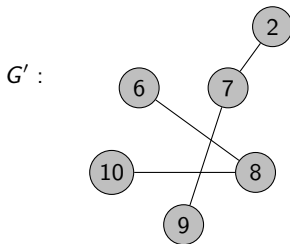
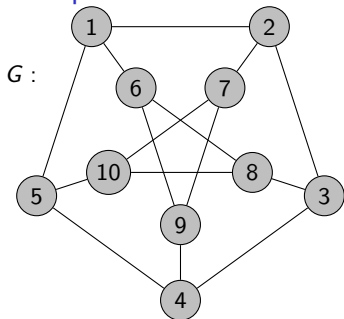
Sous-graphe

Sous-graphe

$G' = (V', E')$ *sous-graphe* de $G = (V, E)$ ssi

$$V' \subseteq V \quad \text{et} \quad E' \subseteq E \quad \text{et} \quad E' \subseteq \mathcal{P}(V')$$

Exemple



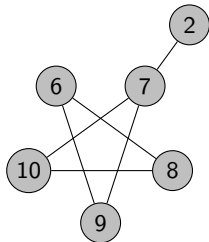
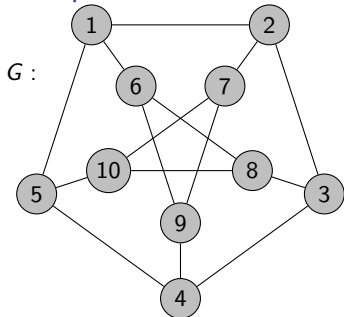
Graphes simples non-orientés

Sous-graphe engendré

Sous-graphe engendré

Pour $V' \subseteq V$ le *sous-graphe de $G = (V, E)$ engendré par V'* est $G[V'] := (V', E')$ avec $E' := E \cap \mathcal{P}(V')$

Exemple



$G[\{2, 6, 7, 8, 9, 10\}]$

Graphes simples non-orientés

Chaîne

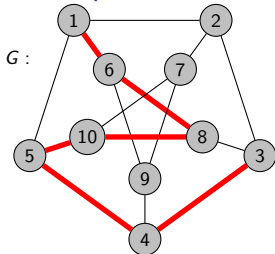
Chaîne

Une *chaîne* de longueur $k \geq 0$ de G est une suite (v_0, v_1, \dots, v_k) de sommets de G telle que

$$\forall i \in \llbracket 1, k \rrbracket \quad \{v_{i-1}, v_i\} \in E$$

La chaîne est *élémentaire* si ses sommets sont tous différents, et *simple* si les arêtes traversées sont toutes différentes.

Exemple



- ▶ $(1, 6, 8, 10, 5, 4, 3)$ chaîne élémentaire simple de longueur 6
- ▶ $(3, 4, 5, 10, 8, 6, 1)$ désigne la même chaîne
- ▶ $(1, 6, 8, 6)$ chaîne non simple non élémentaire de longueur 3
- ▶ $(1, 6, 8, 3, 2, 1, 5)$ chaîne simple non élémentaire de longueur 6

Graphes simples non-orientés

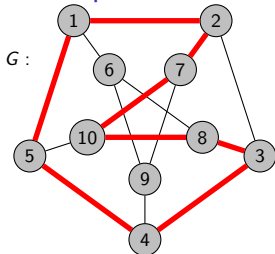
Cycle

Cycle

Un *cycle* de longueur k de G est une chaîne simple (v_0, v_1, \dots, v_k) de G où $v_k = v_0$.

Le cycle est *élémentaire* si les sommets v_1, \dots, v_k sont tous différents.

Exemple



- ▶ $(1, 2, 7, 10, 8, 3, 4, 5, 1)$ est un cycle élémentaire de G de longueur 8
- ▶ $(10, 8, 3, 4, 5, 1, 2, 7, 10)$ est le même cycle
- ▶ $(1, 2, 1)$ n'est pas un cycle

Graphes simples non-orientés

Connexité

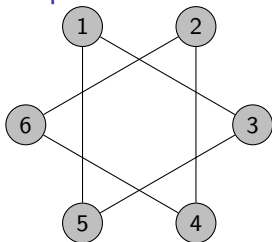
Connexité

$G = (V, E)$ est dit *connexe* ssi

$\forall u \neq v \in V$ il existe une chaîne entre u et v dans G

Exemple

$G :$



G non connexe : aucune chaîne entre 1 et 2

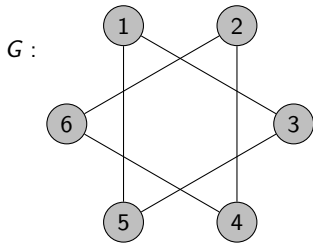
Graphes simples non-orientés

Composante connexe

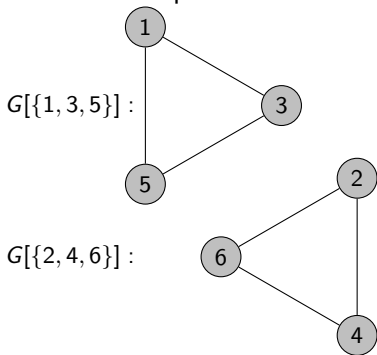
Composante connexe

Une *composante connexe* de G est un sous-graphe connexe maximal (pour l'inclusion des sommets et arêtes) de G .

Exemple



G possède 2 composantes connexes :



Familles de graphes

Graphe chaîne

Graphe chaîne

$P_n := (V_n, E_n)$ *graphe chaîne* sur $n \geq 1$ sommets où P pour *path*

$$V_n = \{v_1, \dots, v_n\}$$

$$E_n = \{\{v_1, v_2\}, \{v_2, v_3\}, \dots, \{v_{n-1}, v_n\}\}$$

Exemples

P_1 : 

P_2 : 

P_3 : 

P_4 : 

P_5 : 

Familles de graphes

Graphe cycle

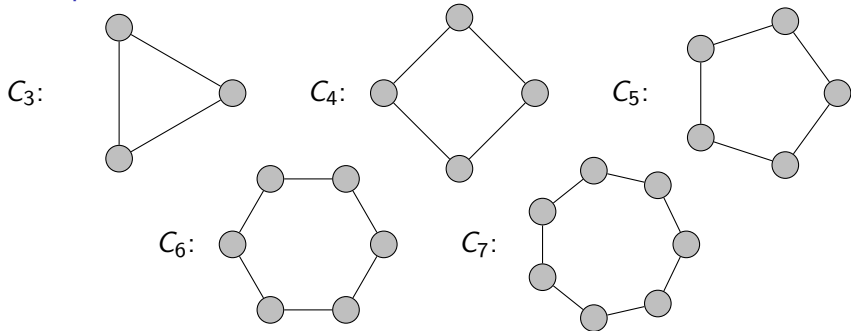
Graphe cycle

$C_n := (V_n, E_n)$ *graphe cycle* sur $n \geq 3$ sommets où

$$V_n = \{v_1, \dots, v_n\}$$

$$E_n = \{\{v_1, v_2\}, \{v_2, v_3\}, \dots, \{v_{n-1}, v_n\}, \{v_n, v_1\}\}$$

Exemples



Familles de graphes

Graphe complet

Graphe complet

$K_n := (V_n, E_n)$ *graphe complet* sur $n \geq 1$ sommets où

$$V_n = \{v_1, \dots, v_n\}$$

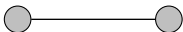
$$E_n = \{\{u, w\} \subseteq V_n \mid u \neq w\}$$

Exemples

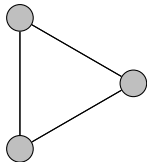
K_1 :



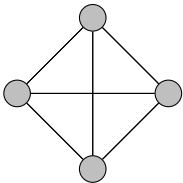
K_2 :



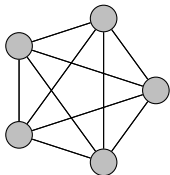
K_3 :



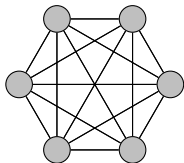
K_4 :



K_5 :



K_6 :



Familles de graphes

Graphe biparti

Graphe biparti

$G = (V, E)$ *graphe biparti* si V peut être partitionné en deux ensembles V_1 et V_2 tels que

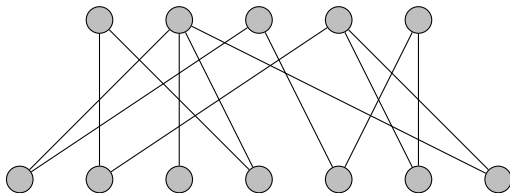
$$\forall e = \{u, v\} \in E \quad \begin{array}{l} u \in V_1 \text{ et } v \in V_2 \\ \text{ou bien } u \in V_2 \text{ et } v \in V_1 \end{array}$$

On note alors $G = (V_1; V_2, E)$.

Exemple

V_1 :

V_2 :



Familles de graphes

Grphe biparti

Caractérisation d'un graphe biparti

$G = (V, E)$ graphe simple non orienté est biparti *si et seulement si* G n'a pas de cycle de longueur impaire.

Preuve

\Rightarrow Soit $G = (V_1; V_2, E)$ biparti et $c = (u_0, u_1, \dots, u_{2p+1})$ cycle de longueur impaire avec $u_0 = u_{2p+1}$.
Si $u_0 \in V_1$ alors $u_1 \in V_2$, etc., $u_{2p} \in V_1$ et $u_{2p+1} \in V_2$, impossible car $u_0 = u_{2p+1}$ et $u_0 \in V_1$. De même si $u_0 \in V_2$

\Leftarrow Admis.

Utilise notion d'arbre couvrant pour partitionner les sommets.



Familles de graphes

Graphe biparti complet

Graphe biparti complet

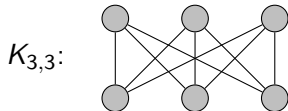
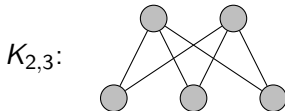
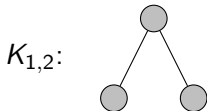
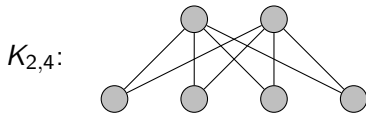
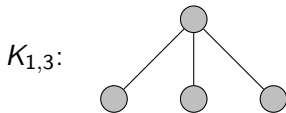
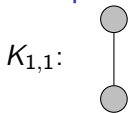
$K_{m,n} := (V_m; V_n, E_{m,n})$ *graphe biparti complet* sur $n, m \geq 1$
sommets où

$$V_m = \{u_1, \dots, u_m\}$$

$$V_n = \{v_1, \dots, v_n\}$$

$$E_{m,n} = \{\{u, v\} \mid u \in V_m \text{ et } v \in V_n\}$$

Exemples



Familles de graphes

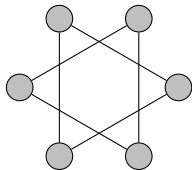
Graphe régulier

Graphe régulier

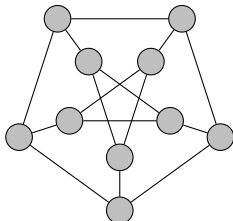
$G = (V, E)$ est un *graphe k -régulier* pour $k \geq 0$ si

$$\forall v \in V \quad d_G(v) = k$$

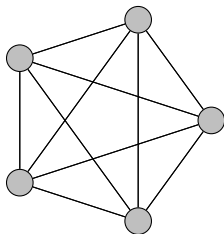
Exemples



2-régulier



3-régulier



4-régulier

Familles de graphes

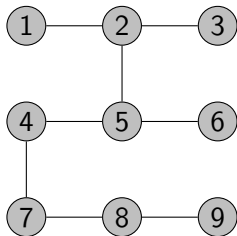
Arbre

Arbre

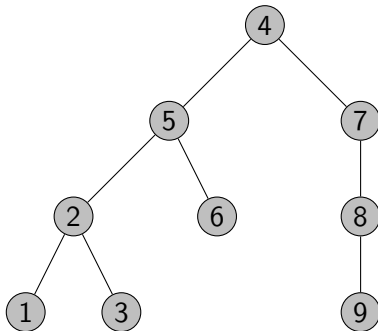
Un *arbre* est un graphe connexe et sans cycle.

On peut distinguer un sommet *racine*.

Exemples



G connexe acyclique



G enraciné en 4

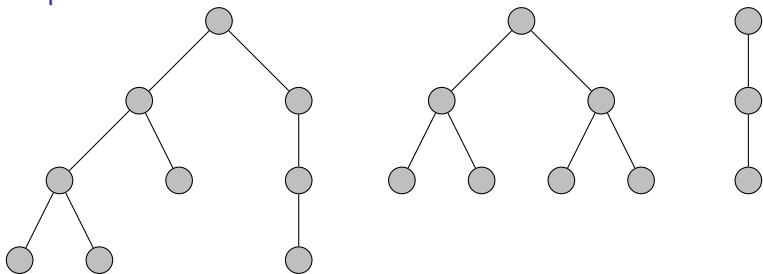
Familles de graphes

Forêt

Forêt

Une *forêt* est un graphe dont les composantes connexes sont des arbres.

Exemple



Graphes simples orientés

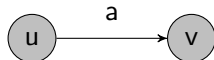
Vocabulaire de base

Dans cette section $G = (V, A)$ est un graphe orienté sans arc multiple.

Vocabulaire

Si $a = (u, v) \in A$ arc de G :

- ▶ u et v sont *adjacents*, *voisins* dans G
- ▶ u et a sont *incidents*, de même pour v
- ▶ u est l'*origine* de a
- ▶ v est l'*extrémité* de a
- ▶ a est un arc *sortant* de u
- ▶ a est un arc *entrant* sur v



Graphes simples orientés

Vocabulaire de base

Voisinage : prédécesseurs et successeurs

- ▶ Les *prédécesseurs* d'un sommet $v \in V$ dans G sont

$$\Gamma_G^-(v) := \{u \in V \mid (u, v) \in A\}$$

- ▶ Les *successeurs* d'un sommet $u \in V$ dans G sont

$$\Gamma_G^+(u) := \{v \in V \mid (u, v) \in A\}$$

- ▶ Le *voisinage* d'un sommet $u \in V$ de G est

$$N_G(u) := \Gamma_G^-(u) \cup \Gamma_G^+(u)$$

Graphes simples orientés

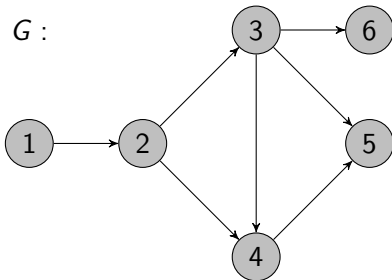
Degré

Degré

Les *degrés entrant* et *sortant* d'un sommet $u \in V$ de G sont

$$d_G^-(u) = |\Gamma_G^-(u)| \quad d_G^+(u) = |\Gamma_G^+(u)|$$

Exemple



$$d_G^-(1) = 0 \quad d_G^+(1) = 1$$

$$d_G^-(2) = 1 \quad d_G^+(2) = 2$$

$$d_G^-(3) = 1 \quad d_G^+(3) = 3$$

$$d_G^-(4) = 2 \quad d_G^+(4) = 1$$

$$d_G^-(5) = 2 \quad d_G^+(5) = 0$$

$$d_G^-(6) = 1 \quad d_G^+(6) = 0$$

Graphes simples orientés

Degré

Formule de la somme des degrés

$$\sum_{u \in V} d_G^-(u) = \sum_{u \in V} d_G^+(u) = |A|$$

Preuve

Similaire cas non orienté.

À faire pour s'entraîner !

Graphes simples orientés

Transposition des concepts non-orientés

- ▶ complémentaire :
 $\overline{G} := (V, \overline{A})$ où $\overline{A} := \mathcal{C}_{V \times V} A \setminus \{(u, u) \mid u \in V\}$
- ▶ sous-graphe : $G' = (V', A')$ où $V' \subseteq V$ et $A' \subseteq A \cap V' \times V'$
- ▶ sous-graphe engendré : $G[V'] := (V', A')$ où $A' := A \cap V' \times V'$
- ▶ chemin : suite (v_0, v_1, \dots, v_k) de V où $(v_{i-1}, v_i) \in A$ et $k \geq 1$
- ▶ circuit : chemin simple fermé
- ▶ forte connexité :
chemin entre tout couple de sommets distincts
- ▶ composante fortement connexe : sous-graphe fortement connexe maximal

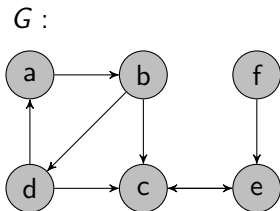
Les autres concepts des graphes non-orientés restent applicables à $G' = (V, E)$, version non orientée de G où :

$$E := \{\{u, v\} \subseteq V \mid (u, v) \in A\}$$

Graphes simples orientés

Transposition des concepts non-orientés

Exemples



- ▶ (a, b, c, e) chemin élémentaire simple
- ▶ (a, b, c, d) chaîne élémentaire simple
- ▶ (a, b, d, a) circuit élémentaire
- ▶ (a, b, c, d, a) cycle élémentaire simple
- ▶ G connexe mais non fortement connexe : aucun chemin de a à f
- ▶ 3 composantes fortement connexes : $G[\{a, b, d\}]$, $G[\{c, e\}]$ et $G[\{f\}]$