

# Les méthodes formelles

## État de l'art

---

Baptiste Pollien

2 juillet 2021

COVNI 2021

Le développement d'un système peut être divisé en 3 étapes :

1. **Spécification** des besoins fonctionnels et des contraintes.
2. **Implémentation** du système.
3. **Vérification** que le système correspond bien à la spécification.

Techniques de vérification :

- Revue de code,
- Tests,
- Méthodes formelles.

## Les méthodes formelles

- Techniques de vérification basées sur des modèles mathématiques
- Utilisables dans l'avionique avec les normes DO-178C et DO-333
- Exemple : interprétation abstraite, méthodes déductives, model-checking

## Objectifs de ma thèse

- Définir des processus de vérification avec des méthodes formelles,
- Appliquer ces méthodes à un autopilote de drone : Paparazzi.

Deux types de propriétés qu'on souhaite vérifier :

- Propriétés **générales** : *erreurs à l'exécution, livelock, deadlock...*
- Propriétés **spécifiques** : *garantir des propriétés fonctionnelles.*

Familles de méthodes de vérification de programme :

- Statique : *interprétation abstraite...*
- Dynamique : *runtime monitoring...*

## Théorème de Rice

Toute propriété non triviale sur des programmes est indécidable.

Face à un problème indécidable, on peut abandonner :

- la terminaison ;
- la complétude ;
- l'automaticité.

D'où des compromis sur les outils de preuve de programme :

- entre « puissance » de l'outil et automaticité ;
- entre charge de travail du développeur et de l'utilisateur.

# Interprétation abstraite

---

# Interprétation abstraite

**Objectifs :** Vérifier qu'un état de la mémoire  $x \in \mathcal{D}$  n'est pas accessible.

*Exemple de domaine concret :  $\mathcal{D} = 2^{(\mathbb{V} \rightarrow \mathbb{Z})}$*

Idéalement,

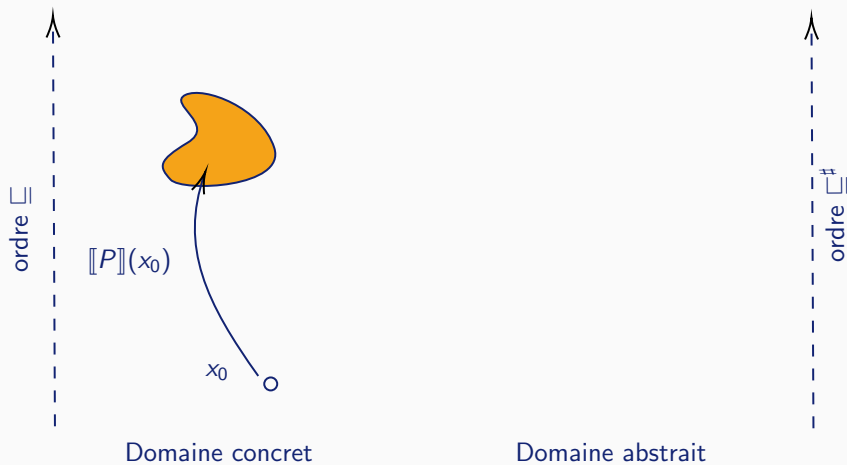
- à chaque point  $P$  du programme,
- on calcule l'ensemble des états possibles :  $\llbracket P \rrbracket(x_0)$ ,  $x_0 \in \mathcal{D}$
- et on vérifie si l'état  $x$  est accessible :  $x \in \llbracket P \rrbracket(x_0)$  ?

⇒ **Problème non décidable !**

**Interprétation abstraite :** Abstraction des différentes valeurs possibles.

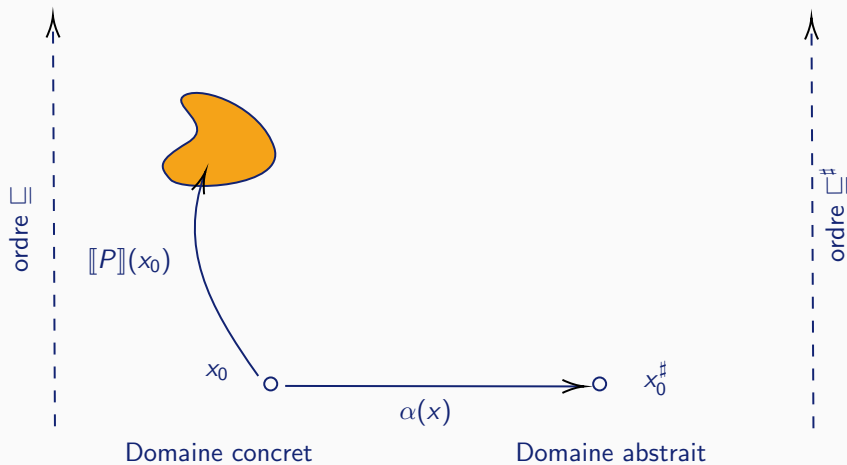
1. Définition d'un domaine abstrait :  $(\mathcal{D}^\#, \sqsubseteq_{\mathcal{D}}^\#)$ ,  
*ex : domaine des intervalles avec l'inclusion comme ordre*
2. Définition des opérateurs abstraits,  
*ex :  $\llbracket v_1 + v_2 \rrbracket^\#(x^\#)$ ,  $v_1, v_2 \in \mathbb{V}$  et  $x^\# \in \mathcal{D}^\#$*
3. En cas de problèmes de convergence, définition d'opérateurs de *widening*.

# Principe de l'interprétation abstraite

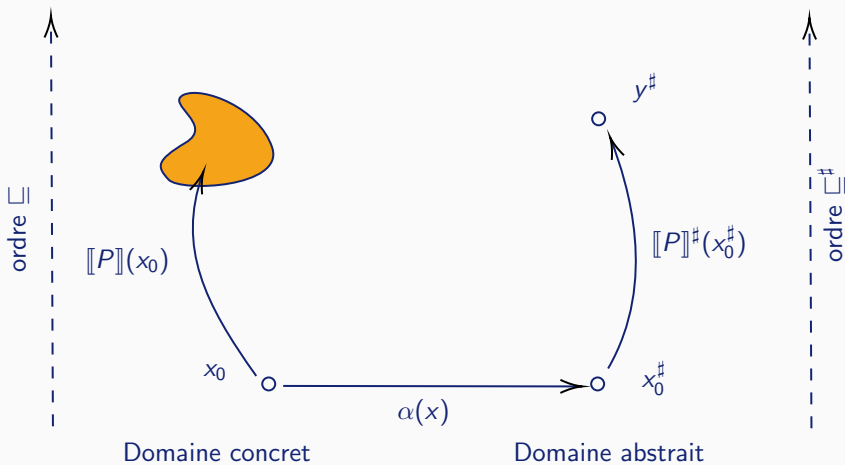




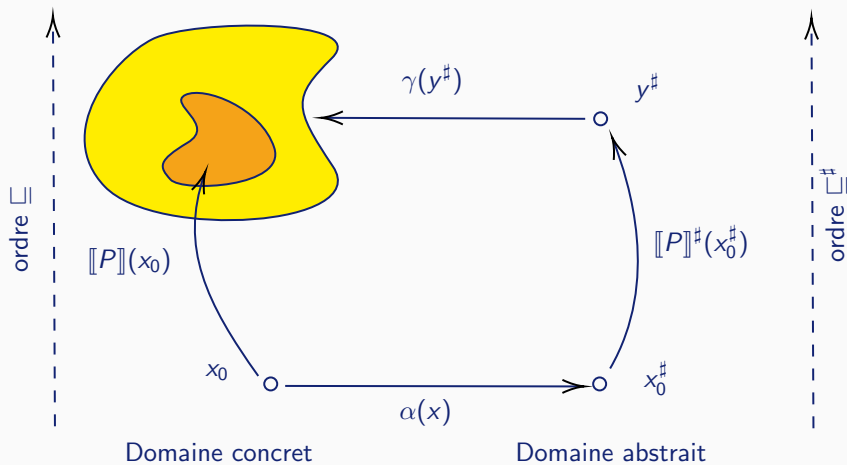
# Principe de l'interprétation abstraite



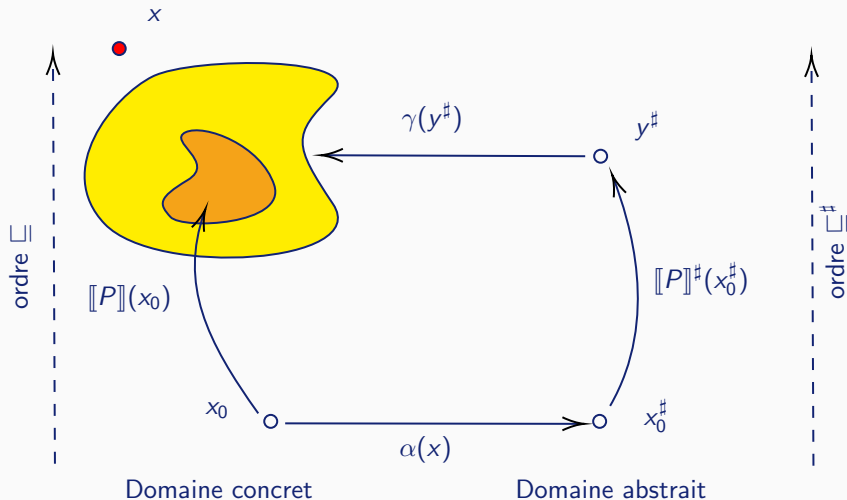
# Principe de l'interprétation abstraite



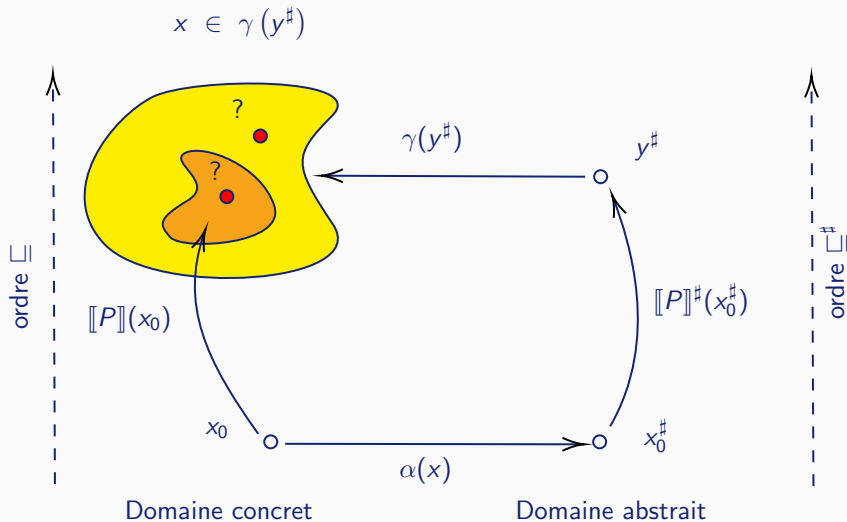
# Principe de l'interprétation abstraite



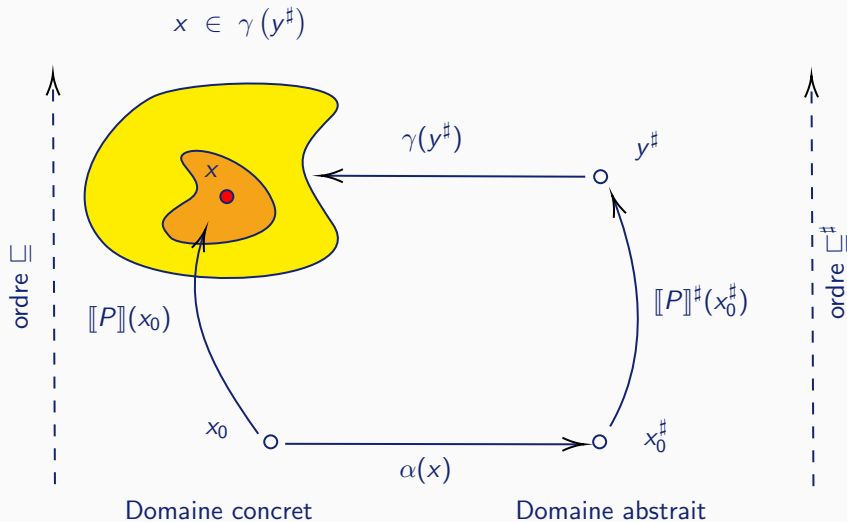
# Principe de l'interprétation abstraite



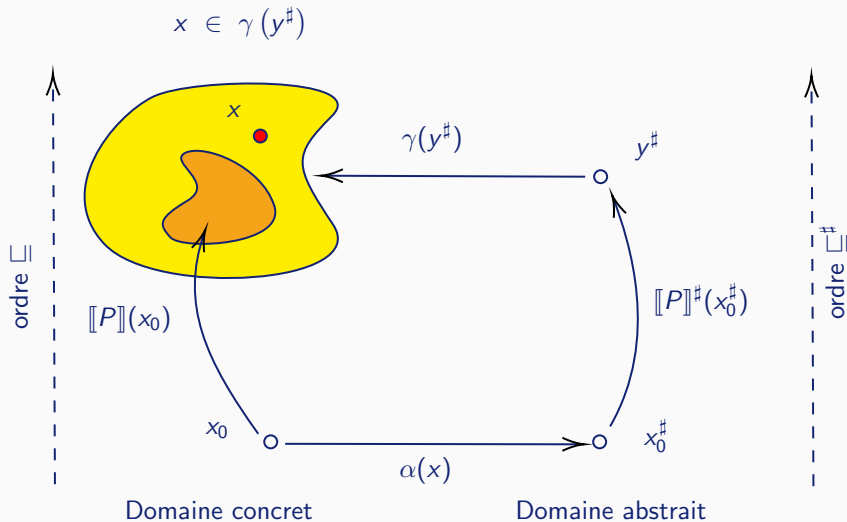
# Principe de l'interprétation abstraite



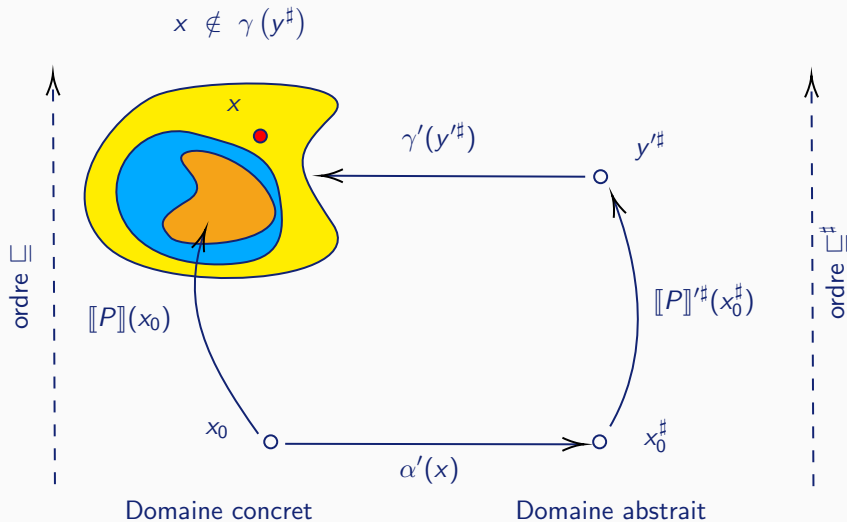
# Principe de l'interprétation abstraite



# Principe de l'interprétation abstraite



# Principe de l'interprétation abstraite





## Exemples de domaines abstraits non relationnels :

- Domaine des signes,
- Domaines des constantes,
- Domaine des intervalles.

## Exemples de domaines abstraits relationnels :

- Domaine des polyèdres,  
ex :  $a_1 v_1 + a_2 v_2 + a_3 v_3 < b$ ,  $a_i, b \in \mathbb{R}, v_i \in \mathbb{V}$
- Domaines des octogones,  
ex :  $\pm v_1 \pm v_2 \leq b$ ,  $b \in \mathbb{R}, v_i \in \mathbb{V}$

**Exemples :** Opérateurs abstraits génériques.

$$\llbracket P; Q \rrbracket^\sharp(x^\sharp) := \llbracket Q \rrbracket^\sharp(\llbracket P \rrbracket^\sharp(x^\sharp))$$

$$\llbracket E_1 + E_2 \rrbracket^\sharp(x^\sharp) := +^\sharp(\llbracket E_1 \rrbracket^\sharp(x^\sharp), \llbracket E_2 \rrbracket^\sharp(x^\sharp))$$

$$\llbracket \text{if } C \text{ then } P \text{ else } Q \text{ fi} \rrbracket^\sharp(x^\sharp) := \llbracket P \rrbracket^\sharp(\llbracket C \rrbracket^\sharp(x^\sharp)) \sqcup^\sharp \llbracket Q \rrbracket^\sharp(\llbracket \neg C \rrbracket^\sharp(x^\sharp))$$

**Exemple :** Opérateur abstrait  $+$  dans le domaine des intervalles.

$$+^\sharp : (x, y) \mapsto \begin{cases} \emptyset & \text{quand } x = \emptyset \text{ ou } y = \emptyset \\ [a + c, b + d] & \text{quand } x = [a, b] \text{ et } y = [c, d] \end{cases}$$

## **Interprétation abstraite** (ex. : Astrée, Polyspace, Frama-C/EVA)

- + automatique
- + propriétés numériques (vs logique booléenne)
- outils complexes et spécialisés
- parfois incapable de conclure

# Méthodes déductives

---

*“Deductive program verification is the art of turning the correctness of a program into a mathematical statement and then proving it.”*

Jean-Christophe Filliâtre dans *Deductive Program verification*.

## Un système formel

- Un **langage formel** pour exprimer les propriétés à vérifier.
- Un **système déductif** (ou d'inférence) afin de construire les preuves.  
*exemple :*

$$\frac{A \quad B}{A \wedge B} \text{ (Conj)}$$

Triplet de Hoare : le langage formel dans la logique de Floyd-Hoare

$$\{\varphi\} P \{\psi\}$$

$P$  : un programme,

$\varphi$  : **précondition** pour le programme  $P$ ,

$\psi$  : **postcondition** pour le programme  $P$ ,

# Système formel de Floyd-Hoare

**Système d'inférence** : Un ensemble d'axiomes et de règles utilisé pour dériver des expressions de la logique à partir d'autres expressions.

*Exemples de règles d'inférence :*

$$\frac{}{\{\varphi[v/E]\} \quad v := E \quad \{\varphi\}} (:=)$$

$$\frac{\{\varphi\} \quad P \quad \{\gamma\} \quad \{\gamma\} \quad Q \quad \{\psi\}}{\{\varphi\} \quad P;Q \quad \{\psi\}} (\text{Seq})$$

$$\frac{\varphi \Rightarrow \varphi' \quad \{\varphi'\} \quad P \quad \{\psi'\} \quad \psi' \Rightarrow \psi}{\{\varphi\} \quad P \quad \{\psi\}} (\text{Cons})$$

$$\frac{\{\varphi \wedge C\} \quad P \quad \{\psi\} \quad \{\varphi \wedge \neg C\} \quad Q \quad \{\psi\}}{\{\varphi\} \quad \text{if } C \text{ then } P \text{ else } Q \text{ fi } \{\psi\}} (\text{Cond})$$

**Remarque** : Il n'est pas toujours trivial de construire une preuve à partir des règles d'inférence.

# WP (Weakest Precondition)

La fonction  $wp$  effectue un calcul de **plus faible précondition**.

$$\{wp(P, \psi)\} P \{\psi\}$$

$\implies wp$  est définie telle que le triplet précédent est toujours vérifié.

**Relation entre un triplet de Hoare et  $wp$  :**

$$\{\varphi\} P \{\psi\} \iff (\varphi \implies wp(P, \psi))$$

La vérification de cette formule peut être automatisée par des prouveurs.



## Exemple

On cherche à prouver le triplet :

$$\begin{aligned} & \{x \geq 4\} \ x := x + 1 \ \{x \geq 4\} \\ \iff & ( (x \geq 4) \implies wp(x := x + 1, x \geq 4) ) \end{aligned}$$

On a la définition suivante de  $wp$  pour les affectations :

$$wp(v := E, \psi) := \psi[v/E]$$

On calcule  $wp$  :

$$\begin{aligned} \implies wp(x := x + 1, x \geq 4) &= (x \geq 2)[x/x + 1] \\ &= (x + 1 \geq 4) \end{aligned}$$

**Il reste donc à prouver que :**

$$\begin{aligned} & (x \geq 4) \implies (x + 1 \geq 4) \\ \iff & (x \geq 4) \implies (x \geq 3) \end{aligned}$$



# Définition de $wp$

La fonction  $wp$  peut être calculée à partir des formules suivantes :

$$wp(v := E, \psi) := \psi[v/E]$$

$$wp(P; Q, \psi) := wp(P, wp(Q, \psi))$$

$$\begin{aligned} wp(\text{if } C \text{ then } P \text{ else } Q \text{ fi}, \psi) := & (C \rightarrow wp(P, \psi)) \\ & \wedge (\neg C \rightarrow wp(Q, \psi)) \end{aligned}$$

$wp$  se calcule mécaniquement, **sauf pour les boucles**

$$\begin{aligned} wp(\text{while } C \text{ do } P \text{ od}, \psi) := & I \\ & \wedge (C \wedge I) \rightarrow wp(P, I) \\ & \wedge (\neg C \wedge I) \rightarrow \psi \end{aligned}$$

## Méthodes déductives (ex. : B, Caveat, Frama-C/WP)

- + outils beaucoup plus génériques
- moins automatique

# MBSE

---

## **MBSE** : *Model Based Systems Engineering*

- Méthode de développement basée sur l'utilisation de modèles,
- Modélisation des systèmes à différents niveaux de complexité.  
*ex : interaction entre les composants matériels ou logiciels.*

Les modèles peuvent être représentés :

- semi formellement : UML, SysML...
- formellement : automates finis, réseaux de Pétri...

Les spécifications utilisent des langages formels.

⇒ Supprimer l'ambiguïté du langage naturel.

Exemples de langages formels utilisés :

- **Logique de Floyd-Hoare**

- Spécification du comportement statique d'une fonction ou d'un programme,
- Vérification de l'implémentation avec les méthodes déductives.

- **Logique temporelle**

- Spécification de propriétés pour décrire le comportement dynamique d'un système,
- Vérification des propriétés sur le modèle par **model-checking**,
- Génération de code à partir du modèle.

# Model-Checking

---

Vérification de **propriétés temporelles** sur des **automates finis** ou des **réseaux de Petri**.

Principalement 2 types de propriétés peuvent être vérifiées :

- Propriétés de **sûreté** (*safety*) : états d'erreur qui doivent être inatteignables,
- Propriétés de **vivacité** (*liveness*) : tous les états qui doivent être atteints pendant l'exécution.

**Remarque** : En model-checking, un “model” n’a pas le même sens qu’un modèle en MBSE.



Historiquement, des algorithmes énumératifs étaient utilisés.

- **CTL** (exécutions possibles) : Algorithme de marquage d'états,  
*Exemple de propriété* :  $AX(\varphi \wedge \psi)$
- **PLTL** (chemins possibles) :  $\omega$ -expressions régulières.  
*Exemple de propriété* :  $G(\neg\psi \rightarrow X\psi)$

⇒ **Problème d'explosion du nombre d'états**

## Model-checking symbolique

Représenter symboliquement des groupes d'états et de transitions.

- **BDD** (*Binary Decision Diagrams*)
- **Formules logiques**
  - utilisées notamment pour le BMC (*Bounded Model Checking*),
  - associées à des prouveurs SAT/SMT.

## **Model checking** (explicite, BDD, SAT/SMT)

(ex. : Spin, NuSMV, Prover verifier, TLA+)

- + relativement automatique
- + logique booléenne (vs propriétés numériques)
- fonctionne rarement sur du code : développement manuel d'un modèle haut niveau (coûteux et potentiellement erroné)

## **Assistants de preuve**

---

Logiciel pour écrire et vérifier des preuves formelles

- Preuves de théorèmes mathématiques,
- Preuves de propriétés sur des programmes.

**Assistants de preuve** (ex. Coq, Isabelle/HOL, PVS, Lean)

- + très haut niveau de confiance
- + parfaitement générique
- extrêmement manuel

## Projets majeurs

- CompCert : un compilateur C prouvé en Coq,
- Vélus : un compilateur Lustre prouvé en Coq,
- Sel4 : un micronoyau prouvé en Isabelle.

## Conclusion

---

# Résumé des techniques de vérification

- **Interprétation abstraite** (ex. : Astrée, Polyspace, Frama-C/EVA)
  - + automatique
  - + propriétés numériques (vs logique booléenne)
  - outils complexes et spécialisés
  - parfois incapable de conclure
- **Méthodes déductives** (ex. : B, Caveat, Frama-C/WP)
  - + outils beaucoup plus génériques
  - moins automatique
- **Model checking** (ex. : Spin, NuSMV, Prover verifier)
  - + relativement automatique
  - + logique booléenne (vs propriétés numériques)
  - fonctionne rarement sur du code : développement manuel d'un modèle haut niveau (coûteux et potentiellement erroné)
- **Assistants de preuve** (ex. Coq, Isabelle/HOL, PVS, Lean)
  - + très haut niveau de confiance
  - + parfaitement générique
  - extrêmement manuel

Cette présentation est un résumé du rapport :

**Formal Verification for Autopilot – Preliminary state of the art**

Disponible sur HAL :

<https://hal.archives-ouvertes.fr/hal-03255656/document>

Merci de votre attention





P. Cousot and R. Cousot.

**Abstract interpretation : A unified lattice model for static analysis of programs by construction or approximation of fixpoints.**

In *POPL*, pages 238–252, 1977.



J.-C. Filliâtre.

**Deductive Program Verification.**

Thèse d'habilitation, Université Paris-Sud, Dec. 2011.



C. A. R. Hoare.

**An axiomatic basis for computer programming.**

*Commun. ACM*, 12(10) :576–580, 1969.