

8/17(화) 회의록

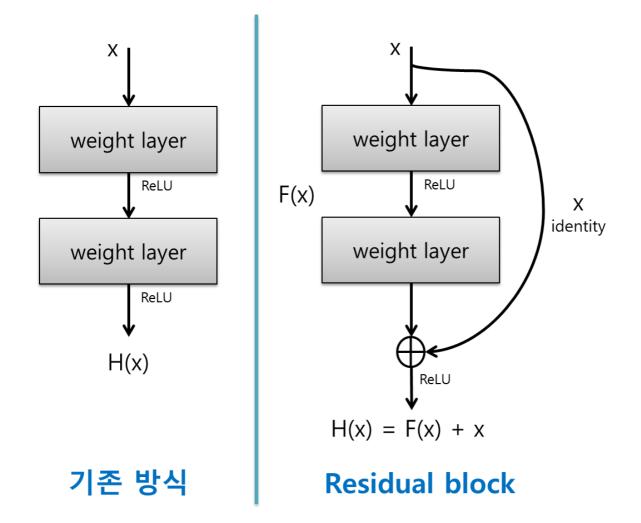
작성일시	@2021년 8월 17일 오전 7:47
▲ 작성자	해 이하람
▲ 참석자	
⑤ 최종 편집일시	@2021년 8월 17일 오후 5:04
♥ 회의 유형	일일 회의

🤞 학습 내용 공유

1. 강의 내용 중 질문하기 🧔

2. CNN 논문 리뷰 🧐

- 발표 주제 : Inception-v4, Inception-ResNet-v1,v2
- <u>발표 자료</u>
- Q. residual connection이 좋은 이유



레지듀얼 블럭 구현 예시입니다.

```
class BasicBlock(nn.Module):
   expansion = 1
   def __init__(self, in_channels, out_channels, stride=1):
       super().__init__()
       # BatchNorm에 bias가 포함되어 있으므로, conv2d는 bias=False로 설
정합니다.
       self.residual_function = nn.Sequential(
           nn.Conv2d(in_channels, out_channels, kernel_size=3,
stride=stride, padding=1, bias=False),
           nn.BatchNorm2d(out_channels),
           nn.ReLU().
           nn.Conv2d(out_channels, out_channels * BasicBlock.expansion,
kernel_size=3, stride=1, padding=1, bias=False),
           nn.BatchNorm2d(out_channels * BasicBlock.expansion),
       # identity mapping, input과 output의 feature map size, filter 수
가 동일한 경우 사용.
       self.shortcut = nn.Sequential()
       self.relu = nn.ReLU()
       # projection mapping using 1x1conv
       if stride != 1 or in_channels != BasicBlock.expansion *
out_channels:
           self.shortcut = nn.Sequential(
               nn.Conv2d(in_channels, out_channels *
BasicBlock.expansion, kernel_size=1, stride=stride, bias=False),
               nn.BatchNorm2d(out_channels * BasicBlock.expansion)
   def forward(self, x):
       x = self.residual_function(x) + self.shortcut(x)
       x = self.relu(x)
       return ×
```

3. 건의사항 🔎

- 오늘 필수과제에서 Optional 부분을 내일 같이 얘기해보자
- 수업시간에 나온 pytorch-example 코드를 각자 공부해보고 나중에 얘기해보자
- 학습정리 링크공유
 - 하람
 - 태호

- <u>진</u>
- 이삭
- <u>진규</u>
- 보성
- 노션 용량에 관해-쉬프트 엔터 하면 단락이 절약된다고 합니다.