

## - Examen d'algorithmique géométrique -

### - Corrigé rapide -

**Barème :**

Exercice 1 sur 8 points : 1) 0.5pts - 2) 1pt - 3) 1pt - 4) 1pt - 5) 0.5pts - 6) 1.5pts - 7) 2.5pts -

Exercice 2 sur 4 points : 1) 0.5pts - 2) 1pt - 3) 0.5pts - 4) 0.5pts - 5) 1.5pts -

Exercice 3 sur 8 points : 1) 1pt - 2) 1pt - 3) 1pt - 4) 1.5pts - 5) 2pts - 6) 1.5pts -

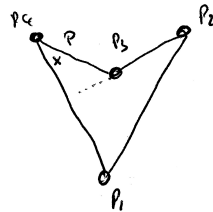
### - Exercice 1 - Test d'appartenance à un polygone convexe -

1. Voir cours, ou CC...
2. L'algo suivant marche :

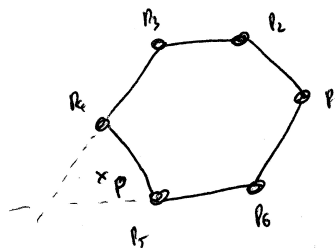
```

pour tous les  $i = 1$  à  $n$  faire
  | si  $p$  est à droite de  $[p_i p_{i+1}]$  orienté de  $p_i$  à  $p_{i+1}$  alors
  | |   retourner FAUX;
retourner VRAI;
  
```

3. Non, ce test ne fonctionne plus si  $\mathcal{P}$  n'est pas convexe. Par exemple, dans l'exemple ci-dessous,  $p$  est dans  $\mathcal{P}$  mais est à droite du segment  $[p_2 p_3]$  orienté de  $p_2$  vers  $p_3$ .



4. On peut lancer un algorithme de calcul d'enveloppe convexe sur l'ensemble de points  $\{p_1, \dots, p_n\}$ . À partir du point  $p_1$ , on déroule l'enveloppe convexe à partir de  $p_1$ .  $\mathcal{P}$  est convexe si et seulement si on tombe sur la liste  $(p_1, p_2, \dots, p_n)$  (en supposant que tous les  $p_i$  soient disjoints). Si on utilise l'algo de Graham, on obtient une complexité en  $O(n \log n)$ .
5. Voir exemple ci-dessous.



6. Soit  $p$  est à droite du segment  $[p_i p_k]$  orienté de  $p_i$  vers  $p_k$ , soit il est à droite de  $[p_k p_j]$  orienté de  $p_k$  vers  $p_j$ , soit il est à gauche de ces deux segments et il est dans le triangle  $p_i p_j p_k$  et donc dans le polygone  $\mathcal{P}$ .
7. On peut alors construire un algo par dichotomie :

```

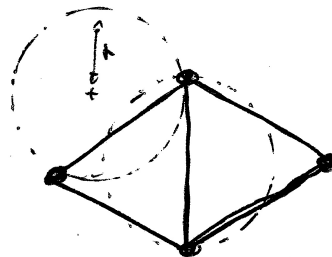
si  $p$  est à gauche de  $[p_1 p_n]$  orienté de  $p_1$  à  $p_n$  alors
  └ retourner NON;
 $i \leftarrow 1$ ;
 $j \leftarrow n$ ;
tant que  $j - i > 1$  faire
  ┌  $k \leftarrow \lfloor \frac{i+j}{2} \rfloor$ ;
  └ si  $p$  est à droite de  $[p_i p_k]$  orienté de  $p_i$  à  $p_k$  alors  $j \leftarrow k$ ;
    sinon
      ┌ si  $p$  est à droite de  $[p_k p_j]$  orienté de  $p_k$  à  $p_j$  alors  $i \leftarrow k$ ;
      └ sinon retourner OUI; //  $p$  est dans le triangle  $p_i p_j p_k$ , donc dans  $\mathcal{P}$ 
retourner NON;

```

À chaque tour de boucle,  $j - i$  diminue de moitié. On fait donc au plus  $O(\log n)$  tours de boucle. Chaque autre opération élémentaire s'effectue en  $O(1)$ , donc globalement l'algorithme fonctionne en  $O(\log n)$ .

### - Exercice 2 - $\alpha$ -shape -

1. Voir cours...
2. Voir exemple ci-dessous.

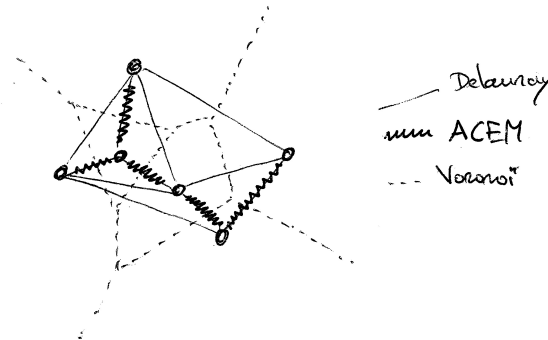


3. Si  $\alpha < \frac{1}{2} \min\{pq : p \in \mathcal{P}, q \in \mathcal{P}, p \neq q\}$  alors un disque de rayon  $\alpha$  est trop petit et ne peut avoir deux points de  $\mathcal{P}$  comme diamètre. Donc, l' $\alpha$ -shape de  $\mathcal{P}$  est vide.
4. Si  $pq$  est une arête de l' $\alpha$ -shape, alors par définition il existe un disque de rayon  $\alpha$  contenant  $p$  et  $q$  sur son bord et aucun point de  $\mathcal{P}$  dans son intérieur. Par le Lemme 1,  $pq$  est une arête de la triangulation de Delaunay.
5. Dans ce cas l' $\alpha$ -shape est l'enveloppe convexe de  $\mathcal{P}$ . En effet, supposons que ce ne soit pas le cas, l' $\alpha$ -shape contiendrait une arête  $pq$  bordée par deux triangles  $T_1$  et  $T_2$  de la triangulation de Delaunay de  $\mathcal{P}$ . Comme  $pq$  est une arête de l' $\alpha$ -shape de  $\mathcal{P}$ , il existe un disque  $D$  de rayon  $\alpha$  contenant  $p$  et  $q$  sur son bord et aucun point de  $\mathcal{P}$  dans son intérieur. Comme  $T_1$  et  $T_2$  sont de part et d'autre de  $pq$ , un de ces triangles, disons  $T_1$  est du même côté que  $D$  par rapport à  $pq$ . Par hypothèse, le rayon de  $D$  ( $\alpha$ ) est strictement plus grand que le rayon du cercle circonscrit à  $T_1$ . Donc  $D$  doit contenir

le troisième point (différent de  $p$  et  $q$ ) du triangle  $T_1$ , ce qui contredit la définition de  $D$ .

### - Exercice 3 - Arbre euclidien minimum -

1. L'exemple suivant répond à la question :



2. On construit un graphe complet dont les sommets sont les points de  $\mathcal{P}$ . Chaque arête  $pq$  est évaluée par la distance de  $p$  à  $q$ . On lance l'algorithme de Kruskal sur le graphe construit. L'arbre retourné est un ACEM de  $\mathcal{P}$ . Le graphe construit possède  $n(n-1)/2$  arêtes. L'algo proposé tourne donc en temps  $O(n^2 \log n)$ .
3. On a  $AC \leq AO + OC$  (inégalité triangulaire, 'la ligne droite est le plus court chemin...'). De plus, on a  $AO = r$ , où  $r$  désigne le rayon de  $\mathcal{D}$ , et  $OC < r$ . Finalement, on obtient  $AC < 2r = AB$ .
4. Notons  $p$  et  $q$  les deux points les plus proches de  $\mathcal{P}$ . Soit  $\mathcal{D}$  le disque de rayon  $[pq]$ . Si  $\mathcal{D}$  contient dans son intérieur un sommet  $r$  de  $\mathcal{D}$ , par la question précédente, on aurait  $pr < pq$ , ce qui contredit le choix de  $p$  et de  $q$ . L'intérieur de  $\mathcal{D}$  ne contient ainsi pas de points de  $\mathcal{P}$ . Par le Lemme 1,  $pq$  est une arête de la triangulation de Delaunay.
5. On généralise la réponse de la question précédente. Soit  $pq$  une arête de  $T$ . Le graphe  $T - pq$  contient deux composantes connexes qui sont des arbres :  $T_p$  contenant  $p$  et  $T_q$  contenant  $q$ . Soit  $\mathcal{D}$  le disque de rayon  $[pq]$ . Si  $\mathcal{D}$  contient dans son intérieur un sommet  $r$  de  $\mathcal{D}$ . Supposons que  $r \in T_q$ . Par la question 3, on a  $pr < pq$ . Mais alors,  $(T - pq) + pr$  serait un arbre couvrant de  $\mathcal{P}$  (car  $pr$  est une arête reliant  $T_p$  et  $T_q$  et de longueur total strictement inférieure à celle de  $T$ , ce qui contredit la définition de  $T$ ). Si  $r \in T_p$ , on raisonne de même pour aboutir à une contradiction. Ainsi  $\mathcal{D}$  ne contient pas de point de  $\mathcal{P}$  dans son intérieur et  $pq$  est une arête de la triangulation de Delaunay de  $\mathcal{P}$ .
6. On calcule la triangulation de Delaunay de  $\mathcal{P}$  en temps  $O(n \log n)$ . Celle-ci contient moins de  $3n$  arêtes ( $3(n-1) - |EC(\mathcal{P})|$  pour être précis...). On applique alors l'algorithme de Kruskal en temps  $O(n \log n)$  sur ce graphe dont on value les arêtes par les distances entre les points (comme à la question 1). Finalement, on obtient un ACEM de  $\mathcal{P}$  en temps  $O(n \log n)$ .