Droites discrètes

Les algorithmes 1 et 2 sont les deux algorithmes les plus utilisés de tracé de droite. Ils sont présentés ici dans une version pour le premier octant, c'est à dire $x_1 - x_0 > y_1 - y_0 > 0$.

```
Algorithme 2 : Droites (x_0, y_0, x_1, y_1, \mu) arithmé-
 Algorithme 1 : Droite (x_0, y_0, x_1, y_1) de Bresen-
                                                        tiques naïves de RÉVEILLÈS (1991)
 HAM (1965)
                                                        1 v_x = x_1 - x_0;
1 dx = x_1 - x_0; dy = y_1 - y_0;
                                                        v_y = y_1 - y_0;
x = x_0; y = y_0;
                                                        \mu = v_y x_0 - v_x y_0;
3 incrHor = 2dy; incrDiag = 2(dx - dy);
                                                        4 r = v_y x_0 - v_x y_0 - \mu;
4 e = 2dy - dx;
                                                        x = x_0; y = y_0;
5 pour x = x_0 à x_1 faire
                                                        6 tant que x < x_1 faire
      Tracer Pixel (x, y);
                                                              x+=1;
      si e \ge 0 alors
                                                              r+=v_{u};
8
          y+=1;
                                                              si r < 0 ou r \ge v_x alors
          e-=incrDiag;
                                                                 y+=1;
                                                       10
10
      sinon
                                                       11
                                                                 r-=v_x;
       e+=incrHor;
                                                              Tracer Pixel (x, y);
                                                       12
```

— TD —

- 1º Expliquez le principe de l'algorithme 1
- 2° Expliquez le principe de l'algorithme 2. Pourquoi le paramètre épaisseur n'est-il pas spécifié?
- 3º Les droites arithmétiques de Réveilllès généralisent la définition des droites discrètes. Elles incluent donc celles de Bresenham. Peut-on à l'aide de l'algorithme 2 tracer une droite de Bresenham? Si oui, avec quels paramètres? Si non, pourquoi?
- 4° Comment faire pour utiliser l'algorithme 2 dans un autre octant?
- 5° Pour simplifier, on travaille souvent en 2d dans le premier octant. En 3d, à quelle portion de l'espace cela correspond-il?
- 6° En reprenant l'idée des droites arithmétique 2d de Réveillès, proposez une définition de droites arithmétiques 3d
- 7º Proposez un algorithme pour les tracer dans la portion d'espace définie à la question 5.

— TP —

- 8° Les algorithmes 1 et 2 sont des algorithmes de tracés de droites 8-connexes. Implantez-les de manière à tracer des droites dans une matrice d'octets et faite en sorte de visualiser le résultat.
- 9° Proposez une solution pour traver des droites épaisses et implantez-la 12

^{1.} Une droite épaisse n'est finalement que l'empilement de droite discrètes

^{2.} La fonctionnalité permet de trouver une bijection entre \mathbb{Z} et une droite quelconque pour peu que l'on peut déterminer (α_1, α_2) .