

Corre Valentin CORV03119201
Amamou Houssem (AMAH10029004)

8INF844
—
Systèmes multi-agents
-
TP 1

Dans ce rapport, nous allons décrire l'architecture utilisée afin d'implémenter notre système multi-agent. Nous allons aussi décrire les actions des agents ainsi que leurs interactions avec leur environnement afin de réaliser leurs buts.

L'application décrite dans ce rapport comporte trois classes. Ces classes permettent de modéliser les différents éléments composant le système boursier.

En premier lieu, la classe « Template » permet de modéliser un agent. Notre système va contenir trois agents autonomes, ces agents vont avoir des buts à atteindre. Les buts de chaque agent sont modélisés par les variables « pref1, pref2, pref3 » qui représentent les indices pour lesquels l'agent va battre avec les autres agents afin d'essayer d'augmenter ses indices. L'augmentation des indices voulu ce fait de façon aléatoire avec la fonction « randAddPoint ». La mesure de performance de chaque agent est représentée par la valeur de l'indice que l'agent doit maximiser. Lorsqu'un agent veut modifier la valeur d'un indice, cet indice doit en premier lieu être libre, c'est à dire qu'aucun autre agent n'est en train de le modifier. En le verrouillant, il s'assure qu'il est le seul à pouvoir le modifier. Les indices que l'agent va sélectionner sont choisis de façon aléatoire grâce à la méthode « preference ». Chaque instantiation d'un agent va créer un thread. C'est dans ce thread que l'agent va modifier les valeurs des indices qui l'intéresse.

La communication entre les agents ne se fait pas directement mais à travers les annonces faites dans l'environnement. C'est à dire que chaque modification d'un indice vers le haut ou le bas va créer une annonce qui va être entendue par tous les agents qui écoutent l'environnement à ce moment là.

De ce fait, chaque agent a une vue complète de l'environnement et peut à chaque instant avoir une idée sur la valeur d'un indice en particulier.

La deuxième classe qui a été implémentée est la classe « Environnement ». L'environnement que nous avons mis en place est complètement observable par tous les agents, il est déterministe car l'environnement est complètement déterminé par son état courant et l'action de l'agent, il est épisodique car chaque épisode de l'environnement dépend du précédent, il est dynamique car les valeurs des différents indices peuvent changer lors de la délibération. Cette classe va regrouper toutes les propriétés de l'environnement dans lequel les agents vont exécuter leurs actions. Pour cela, les trois agents de notre système ainsi que les différents indices sont présents dans cet environnement. Les indices présents dans l'environnement sont créés en double pour pouvoir comparer les indices entre le temps t et le temps $t+1$. Ainsi on a une idée sur la fluctuation de chaque indice. Lors de l'instanciation d'un environnement, un thread est créé et va utiliser la fonction « balance ». La fonction « balance » permet de simuler les changements qui peuvent survenir dans le système, et plus précisément dans les valeurs des indices, dues à des actions externes. Cela peut s'expliquer par le fait que l'augmentation d'un indice peut engendrer la diminution des autres indices. Lorsqu'un indice est changé par un agent, les autres indices sont impactés. Ces changements se font de façon aléatoires grâce à la fonction « randSubPoint ». On remarque le cas où deux ou plusieurs agents ont la même préférence pour un indice, un seul de ces agents va augmenter cet indice car les autres remarquent que cet indice est entrain de grimper donc ce n'est la peine de l'augmenter.

L'interface graphique a été implémentée en utilisant la bibliothèque JavaFX et a été directement codée dans le main de notre application en utilisant les différentes fonctions offertes par cette API