# Specyfikacja programu graphalgo

Bartosz Socki Kacper Wiączek

Marzec 2022

## 1 Specyfikacja Funkcjonalna

#### 1.1 Nazwa programu

graphalgo – program implementujący algorytmy działające na grafie, wypisuje wynik działania na stdout, czyta dane z stdin.

### 1.2 Sposób wywołania

```
graphalgo -g -r<ROWS> -c<COLS> -n<MIN> -x<MAX> [-s <SEED>]
graphalgo -b -1<VERT_BEG>
graphalgo -d -1<VERT_BEG> -2<VERT_END>
```

### 1.3 Opis argumentów

```
--generate, -g
```

generuje graf, należy podać z odpowiednimi flagami ilość kolum, wierszy, zakres wag. (jeżeli nie zostanie wprowadzona wystarczająca ilość opcji to program zwróci błąd na stderr).

```
--rows, -r <ROWS>
```

podaje ilość wierszy dla grafu, wymagane podanie przy generacji grafu. (musi być większa od 0)

--cols, -c <COLS>

podaje ilość kolumn dla grafu, wymagane podanie przy generacji grafu. (musi być większa od 0)

--min, -n <MIN>

podaje minimum dla wag generowanych na krawędziach, wymagane podanie przy generacji grafu.

--max, -x < MAX >

podaje maksimum dla wag generowanych na krawędziach, wymagane podanie przy generacji grafu.

--seed, -s <SEED>

ziarno dla generatora grafu, jeżeli pominięte to przyjmuje za ziarno unix timestamp.

--vert1, -1 <VERT\_BEG>

wierzchołek startowy.

--vert2, -2 <VERT\_END>

wierzchołek końcowy.

--bfs, -b

uruchamia algorytm bfs na grafie. Zwraca odległości od punktu początkowego do wszystkich innych wierzchołków, tak jak by wagi wynosiły 1.

--dijkstra, -d

uruchamia algorytm dijkstry, wypisuje najkrótszą ścieżkę między wierzchołkami zdefiniowanymi przy użyciu opcji -vert1=<VERT\_BEG>, -vert2=<VERT\_END>. Zwraca odległości wszystkich wierzchołków od wierzchołka <VERT\_END>. Funkcja wymaga podania grafu na standardowe wejście. (jeżeli wierzchołek będzie znajdował się poza grafem, to program zwróci błąd na stderr).

#### 1.4 Format wejścia

Pierwszy wiersz zawiera dwie liczby naturalne, kolejno liczbę wierszy  ${\bf R}$  i liczbę kolumn  ${\bf C}$ . Potem w  ${\bf R^*C}$  wierszach opisywane są listy sąsiedztwa dla kolejnych wierzchołków. Format listy sąsiedztwa dla wierzchołka  ${\bf U}$  wygląda następująco:  ${\bf V_0}$ :  ${\bf W_0}$   ${\bf V_1}$ :  ${\bf W_1}$  ...  ${\bf V_n}$ :  ${\bf W_n}$ , gdzie,  ${\bf V}$  jest wierzchołkiem, a  ${\bf W}$  jest wagą krawędzi skierowanej pomiędzy wierzchołkiem  ${\bf U}$ , a wierzchołkiem  ${\bf V}$ 

#### 1.5 Przykłady

```
graphalgo -g -r20 -c20 --min=0 --max=1
```

generuje graf o 20 wierszach, 20 kolumnach, o wagach w zakresie 0..1i wsypisuje go na stdout.

generuje graf o 20 wierszach, 20 kolumnach, o wagach w zakresie 0..1 i ziarnie do generowania wag = 100, wypisuje graf na stdout.

graphalgo 
$$-g$$
  $-r20$   $-c20$   $-min=2$   $-max=2$  > out.txt

generuje graf o 20 wierszach, 20 kolumnach i wagach na krawędziach równych 2, zapisuje graf do pliku out.txt.

generuje graf o 20 wierszach, 20 kolumnach, o wagach w zakresie 0..1 i uruchamia na nim algorytm BFS dla wierzchołka o indeksie 1.

```
cat out.txt | graphalgo -b -1 1
```

czyta graf z stdin i uruchamia na nim algorytm BFS dla wierzchołka o indeksie 1.

```
cat out.txt | graphalgo -d -1 2 -2 10
```

czyta graf z stdin i wyznacza najkrótszą drogę pomiedzy węzłami 2 i 10.

## 2 Specyfikacja Implementacyjna

### 2.1 Struktura plików źródłowych

- src/ pliki źródłowe
  - main.c plik główny programu, przetwarza argumenty wywołania, wywołuje odpowiedni algorytm na grafie.
  - vertex\_priority\_queue.c, vertex\_priority\_queue.h implementacja kolejki priorytetowej.
  - graph.c, graph.h implementacja grafu.
  - dijkstra.c, dijkstra.h implementacja algorytmu Dijkstry.
  - bfs.c, bfs.h implementacja algorytmu BFS.
- docs/ folder z dokumentacją projektu
- bin/ pliki wykonywalne
- $\bullet\,$ objs/ folder na pliki.o
- tests/ testy do programu
- Makefile buduje program, uruchamia testy

### 2.2 Podstawowe struktury danych

#### 2.2.1 Graph

Struktura przechowująca wierzchołki, krawędzie i ich wagi.

```
typedef struct {
    // gdzie edges[i] to lista krawędzi od wierzchołka i
    Edge** edges;
    size_t rows;
    size_t cols;
} Graph;
// generuje graf z ziarna
Graph* graph_generate_from_seed(int rows, int cols, double
   min, double max, long seed);
// czyta graf z stdin, zwraca błąd przy niepoprawnym formacie
Graph* graph_read_from_stdin();
// wypisuje graf w formacie zdefiniowanym w 1.4
void graph_print_to_stdout(Graph* graph);
// zamienia "współrzedne x, y" wierzchołka na indeks w tablicy edges
int graph_xy_to_index(Graph* graph, int row, int col);
void graph_free(Graph* graph);
```

#### 2.2.2 VertexPriorityQueue

Zaimplementowana przy pomocy kopca minimalnego. Do implementacji została utworzona struktura pomocnicza **QueuedVertex**. Struktura przechowuje wierzchołki grafu. Pozwala na zwrócenie wierzchołka o najmniejszym dystansie, aktualizację priorytetu wierzchołka oraz na dodawanie wierzchołków do kolejki.

```
typedef struct {
    //indeks wierzchołka
    int index;
    // dystans, traktowany jako priorytet
    double dist;
} QueuedVertex;
typedef struct{
    //wielkość kolejki
    int capacity;
    //liczba elementów w kolejce
    int size;
```

```
//tablica przechowująca informacje o tym gdzie znajduje się
    //wierzchołek o danym indeksie w tablicy verticies
    int * verticies_indexes;
    QueuedVertex ** verticies;
} VertexPriorityQueue;
//inicjalizacja kolejki
VertexPriorityQueue * vertex_priority_queue_initalize(int
   number_of_verticies);
//oczyszczanie pamięci po kolejce
void vertex_priority_queue_free(VertexPriorityQueue * pr);
//dodawanie elementów do kolejki
void vertex_priority_queue_add(VertexPriorityQueue * pr,
   QueuedVertex * item);
//usuwanie elementu z kolejki
QueuedVertex * vertex_priority_queue_poll(
   VertexPriorityQueue * pr);
//aktualizacja priorytetu elementu
void vertex_priority_queue_update(VertexPriorityQueue * pr,
   int index, double new_dist);
```

#### 2.2.3 Edge

Struktura będzie przechowywała dane o krawędziach między wierzchołkami, przechowywane są waga i wierzchołek końcowy.

```
BFSResult *bfs(Graph* graph, int start_vertex);

// wypisuje wynik bfs
void bfs_print_result(BFSResult *result);

// zwalnia strukture
void bfs_result_free(BFSResult *result);
```

#### 2.2.4 BFSResult

Struktura będzie przechowywała wynik wykonania algorytmu BFS na podanym grafie.

```
typedef struct _BFSResult {
   int * pred; //poprzedni wierzchołek
   int * dist; //odległość od punktu początkowego
} BFSResult;
```

#### 2.2.5 DijkstraResult

Struktura będzie przechowywała wynik wykonania algorytmu dijkstry na podanym grafie.

```
typedef struct{
    //index poprzedniego wierzchołka
    int * pred;
    //odległości od wierzchołka początkowego
    double * dist;
    //wierzchołek początkowy
    int source;
    //ilość wierzchołków
    int no_verticies;
} DijkstraResult;
//uruchamia algorytm
DijkstraResult * dijkstra(Graph * graph, int source);
//oczyszcza wynik działania algorytmu
void dijkstra_result_free(DijkstraResult * result);
//wypisuje tabelę zawierającą wierzchołek, jego poprzedni wierzchołek i
   jego odległość od punktu startowego
void dijkstra_print_result(DijkstraResult * res);
```

```
//wypisuje ścieżkę między punktem startowym zdefiniowanym przy uruchomieniu algorytmu), a drugi sprecyzowanym przez użytkownika void dijkstra_print_path(DijkstraResult * res, int to);
```

## 3 Testy

#### 3.1 Testy jednostkowe

```
$ make test
[test 1] passed Dijkstra
[test 2] passed VertexPriorityQueue
[test 3] passed bfs tests
[test 4] passed missing flags
[test 5] passed 2x the same flag
[test 6] passed 2x the same but one with short options,
   second with long
[test 7] passed
[test 8] passed rows < 1
[test 9] passed cols < 1
[test 10] passed min > max
[test 11] passed no graph size provided
[test 12] passed only rows provided
[test 13] passed graph size < 1
[test 14] passed incomplete file: missing verticies
[test 15] passed incomplete file: missing weight
[test 16] passed invalid vertex index
[test 17] passed incomplete file: missing vertex
[test 18] passed directed graph from stdin 1
[test 19] passed directed graph from stdin 2
```

### 3.2 Test na obecność wycieków pamięci

```
$ ./bin/graphalgo -g -r4 -c4 -n0 -x1 -s0
==5360== Memcheck, a memory error detector
==5360== Copyright (C) 2002-2017, and GNU GPL'd, by Julian
    Seward et al.
==5360== Using Valgrind-3.15.0 and LibVEX; rerun with -h for
    copyright info
==5360== Command: ./bin/graphalgo -g -r4 -c4 -n0 -x1 -s0
==5360==
==5360==
```

```
==5360== HEAP SUMMARY:
==5360==
            in use at exit: 0 bytes in 0 blocks
==5360==
         total heap usage: 51 allocs, 51 frees, 5,400 bytes
    allocated
==5360==
==5360== All heap blocks were freed -- no leaks are possible
==5360==
==5360== For lists of detected and suppressed errors, rerun
   with: -s
==5360== ERROR SUMMARY: 0 errors from 0 contexts (suppressed:
    0 from 0)
==5604== Memcheck, a memory error detector
==5604== Copyright (C) 2002-2017, and GNU GPL'd, by Julian
   Seward et al.
==5604== Using Valgrind-3.15.0 and LibVEX; rerun with -h for
   copyright info
==5604== Command: ./bin/graphalgo -b -1 0
==5604==
==5604==
==5604== HEAP SUMMARY:
             in use at exit: 0 bytes in 0 blocks
==5604==
==5604==
           total heap usage: 13 allocs, 13 frees, 8,548 bytes
    allocated
==5604==
==5604== All heap blocks were freed -- no leaks are possible
==5604==
==5604== For lists of detected and suppressed errors, rerun
   with: -s
==5604== ERROR SUMMARY: 0 errors from 0 contexts (suppressed:
    0 from 0)
==5620== Memcheck, a memory error detector
==5620== Copyright (C) 2002-2017, and GNU GPL'd, by Julian
   Seward et al.
==5620== Using Valgrind-3.15.0 and LibVEX; rerun with -h for
   copyright info
==5620== Command: ./bin/graphalgo -b -1 0
==5620==
==5620==
==5620== HEAP SUMMARY:
            in use at exit: 0 bytes in 0 blocks
==5620==
==5620==
          total heap usage: 13 allocs, 13 frees, 8,548 bytes
    allocated
==5620==
==5620== All heap blocks were freed -- no leaks are possible
==5620==
```

```
==5620== For lists of detected and suppressed errors, rerun with: -s ==5620== ERROR SUMMARY: 0 errors from 0 contexts (suppressed: 0 from 0)
```