

Deadline 12 Juni

Machinerichtlijnen

Artikel 1

Essentiele veiligheid en gezondheidseisen lezen/kennen tot 1.7.4.3

Goede vragen kunnen stellen

Performance levels:

Afhankelijk van het gewenste veiligheid niveau, en geld

Hoe hoger de kans is dat je wat moet halen hoe kleiner de kans mag zijn dat er iets mis gaat.

Kans moet je berekenen.

Dangerous undetected failure, moet zo klein mogelijk zijn, dangerous detected failure => voor niveau 4. Moet zo veel mogelijk fouten kunnen ontdekken.

PL-niveau => a,b,c,d,e

Mate verwonding S1, S2 licht letsel/zwaar letsel

Vaak in de buurt F1, F2 zelden/soms, vaak

Gevaar afwending P1, P2 mogelijk onder bepaalde omstandigheden, onmogelijk

S2,F2,P2 is het grootst mogelijke risk.

Norm voor klemming hand (gripper) moet erbij worden betrokken. EN 349

Weten wat het inhoud/wanneer het toegepast moet worden. Risk melden en riskniveau melden en doorlezen van risklevels.

Geen noodstoppen op de robot komen we daar mee weg?

1.2.4.3 nee noodstop is verplicht

Systeem beschrijving was niet goed genoeg, voorbeeld voor een system beschrijving voor meerdere robots

Basis risk beoordelingen moeten bekend zijn.