

# Лабораторная работа №8.

## РЕШЕНИЕ КРАЕВЫХ ЗАДАЧ

### Вариант 27

Работа студента группы А-13а-19

Башлыкова Матвея

#### Задача 8.1.

Найти аналитическое и приближенное решения краевой задачи

$$\begin{cases} -u'' + pu' + qu = f(x), a \leq x \leq b \\ u(a) = u_a \\ u(b) = u_b \end{cases}$$
$$\begin{cases} -u'' - 2u' + 8u = -5x^2 + 8x - 30, 0 \leq x \leq 2 \\ u(0) = -5 \\ u(2) = 0 \end{cases}$$

с заданным шагом  $h$ . Решение системы разностных уравнений найти с помощью метода прогонки

#### ПОРЯДОК РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ:

1. Найти аналитическое решение задачи.

Найдём однородное решение:

$$-\lambda^2 - 2\lambda + 8 = 0$$
$$\lambda = 2; -4$$
$$y_0 = C_1 e^{2x} + C_2 e^{-4x}$$

Найдём частное решение:

$$y_{\text{чн}} = Ax^2 + Bx + C$$
$$y'_{\text{чн}} = 2Ax + B$$
$$y''_{\text{чн}} = 2A$$
$$-2A - 4Ax - 2B + 8Ax^2 + 8Bx + 8C = -5x^2 + 8x - 30$$
$$A = -0.625$$
$$B = 0.6875$$
$$C = -3.734375$$

Получим общее решение:

$$y_{\text{он}} = -0.625x^2 + 0.6875x - 3.734375 + C_1e^{2x} + C_2e^{-4x}$$

Найдём  $C_1$  и  $C_2$  из краевых условий:  $y_{\text{он}}(0) = -5, y_{\text{он}}(2) = 0$

$$\begin{cases} C_1 + C_2 - 3.734375 = -5 \\ C_1e^4 + C_2e^{-8} - 4.859375 = 0 \end{cases}$$

$$C_1 = 0.08901088; C_2 = -1.35463588$$

Аналитическое решение задачи:

$$y_{\text{он}} = -0.625x^2 + 0.6875x - 3.734375 + 0.08901088e^{2x} + -1.35463588e^{-4x}$$

2. Составить разностную схему и выписать коэффициенты матрицы системы уравнений и коэффициенты правой части.

Разностная схема:

$$-\frac{u_{i+1} - 2u_i + u_{i-1}}{h^2} - 2\frac{u_{i+1} - u_{i-1}}{2h} + 8u_i = -5x_i^2 + 8x_i - 30$$

$$u_{i-1}(-1 + h) + u_i(2 + 8h^2) + u_{i+1}(-1 - h) = h^2(-5x_i^2 + 8x_i - 30)$$

Имеем трёхдиагональную матрицу:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & -1 + h & 2 + 8h^2 & -1 - h & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

И вектор правой части:

$$\begin{pmatrix} -5 \\ \dots \\ h^2(-5x_i^2 + 8x_i - 30) \\ \dots \\ 0 \end{pmatrix}$$

3. Найти решение задачи по разностной схеме с точностью 0.001.

4. Построить на одном чертеже графики приближенного и аналитического решений, и график погрешности.

Напишем функции:

In [35]:

```
import math
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

# функция правой части.
def fun(x):
    return -5 * x**2 + 8 * x - 30

# Аналитическое решение.
def AnalyticSolution(x):
    return -0.625*x**2 + 0.6875*x - 3.734375 + 0.08901088 * np.exp(2*x) - 1.35463588 * np.exp(-4*x)
```

In [38]:

```
# Коэффициент при  $u_{i-1}$ .
def GetULeft(h):
    return -1 + h

# Коэффициент при  $u_i$ .
def GetUCent(h):
    return 2 + 8 * h**2

# Коэффициент при  $u_{i+1}$ .
def GetURight(h):
    return -1 - h

# Значение вектора.
def GetY(h, point):
    return h**2 * fun(point)

# Получение трёхдиагональной матрицы при шаге h
# в виде трёх массивов диагоналей
# и вектора правой части.
def GetTridiagonal(a, b, ua, ub, h):
    number_of_points = int((b - a) / h) + 1
    left = np.full(number_of_points, GetULeft(h))
    left[0] = left[number_of_points - 1] = 0
    cent = np.full(number_of_points, GetUCent(h))
    cent[0] = cent[number_of_points - 1] = 1
    right = np.full(number_of_points, GetURight(h))
    right[0] = right[number_of_points - 1] = 0
    points = np.zeros(number_of_points)
    Y = np.zeros(number_of_points)
    Y[0] = ua
    Y[number_of_points - 1] = ub
    points[0] = a
    points[number_of_points - 1] = b
    for i in range(1, number_of_points - 1):
        points[i] = a + h * i
        Y[i] = GetY(h, points[i])
    return points, left, cent, right, Y

# Решение для построенной трёхдиагональной матрицы
# и вектора правой части
def SolveTridiagonal(left, cent, right, Y, a, b, h):
    number_of_points = int((b - a) / h) + 1
    alpha = np.zeros(number_of_points - 1)
    beta = np.zeros(number_of_points - 1)
    alpha[0] = -right[0]/cent[0]
    beta[0] = Y[0]/cent[0]

    result = np.zeros(number_of_points)

    for i in range(1, number_of_points - 1):
        alpha[i] = -right[i]/(cent[i] + left[i] * alpha[i - 1])
        beta[i] = (Y[i] - left[i] * beta[i - 1])/(cent[i] + left[i] * alpha[i - 1])

    result[number_of_points - 1] = (Y[number_of_points - 1] - left[number_of_points - 1] * beta[0])
    for i in reversed(range(number_of_points - 1)):
        result[i] = result[i + 1] * alpha[i] + beta[i]

    return result

# Функция, находящая решение для конкретного шага.
# Строит матрицу и получает решение.
def SolveForH(a, b, ua, ub, h):
    points, left, cent, right, Y = GetTridiagonal(a, b, ua, ub, h)
```

```
return points, SolveTridiagonal(left, cent, right, Y, a, b, h)
```

```
# Правило Рунге.
```

```
def Runge(u_h, u_2h, p):  
    lim = len(u_2h)  
    res = 0  
    for i in range(lim):  
        if abs((u_h[2 * i] - u_2h[i]) / (2**p - 1)) > res:  
            res = abs((u_h[2 * i] - u_2h[i]) / (2**p - 1))  
    return res
```

```
# Нахождение решения, удовлетворяющего точности.
```

```
def SolveByError(a, b, ua, ub, eps):  
    h = 0.25  
    x_h, u_h = SolveForH(a, b, ua, ub, h)  
    x_2h, u_2h = SolveForH(a, b, ua, ub, 2 * h)  
    while(Runge(u_h, u_2h, 2) >= eps):  
        h /= 2  
        x_2h, u_2h = x_h, u_h  
        x_h, u_h = SolveForH(a, b, ua, ub, h)  
    h /= 2  
    x_h, u_h = SolveForH(a, b, ua, ub, h)  
    return x_h, u_h
```

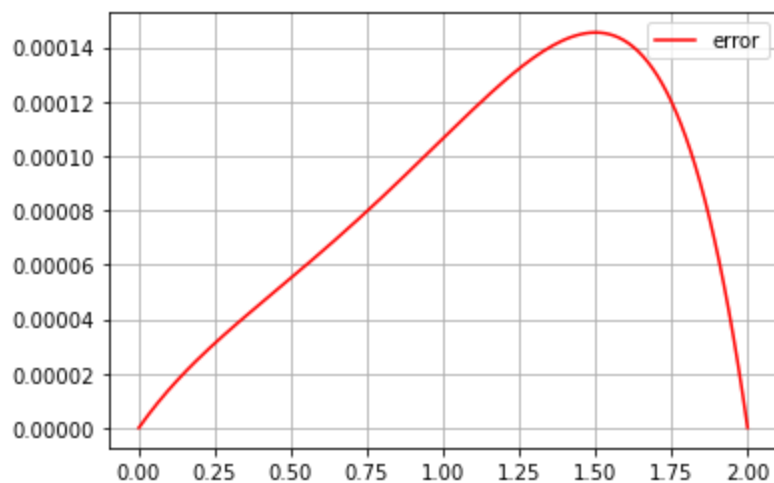
In [39]:

```
# Зададим коэффициенты варианта
```

```
a = 0  
b = 2  
p = -2  
q = 8  
u_a = -5  
u_b = 0  
eps = 0.001
```

```
# Найдём решение и построим графики:
```

```
x_h, u_h = SolveByError(a, b, u_a, u_b, eps)  
analytic = AnalyticSolution(x_h)  
plt.plot(x_h, abs(u_h - analytic), color = 'red', label = 'error')  
plt.legend()  
plt.grid()  
plt.show()
```

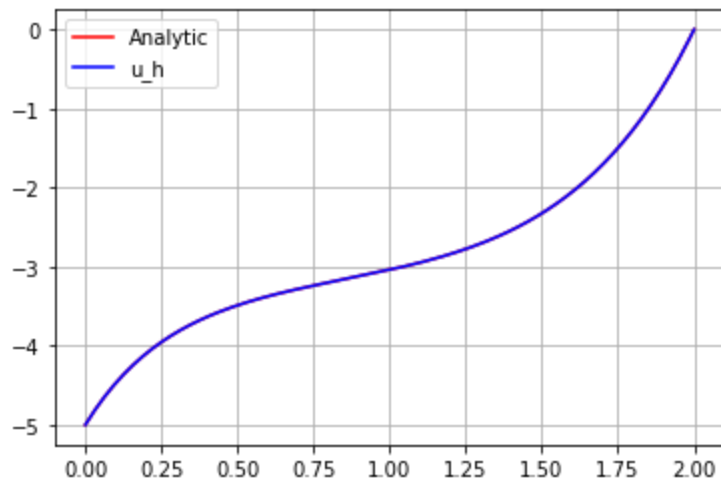


Таким образом, мы получили решение, которое даёт погрешность меньше 0.001.

In [40]:

```
plt.plot(x_h, analytic, color = 'red', label = 'Analytic')  
plt.plot(x_h, u_h, color = 'blue', label = 'u_h')  
plt.legend()
```

```
plt.grid()
plt.show()
```



Как мы видим, графики аналитического решения и приближённого визуально совпали

**Задача 8.2.** Стержень состоит из трех частей одинаковой длины 1 и с разными коэффициентами теплопроводности. Концы стержня поддерживаются при постоянной температуре. В каком порядке следует составить части стержня, чтобы указанная точка  $x_0$  стержня имела максимальную температуру?

Математически задача формулируется следующим образом: найти приближенное решение краевой задачи

$$\begin{cases} -(k(x)u')' + qu = f(x), a \leq x \leq b \\ u(a) = u_a \\ u(b) = u_b \end{cases}$$

$$k(x) = \begin{cases} k_1(x), 0 \leq x \leq 1 \\ k_2(x), 1 < x \leq 2 \\ k_3(x), 2 < x \leq 3 \end{cases}$$

при каждой конфигурации стержня. Значения  $q$  и  $f(x)$  из 8.1

Сравнить полученные значения температуры в фиксированной точке в каждом варианте. Выбрать оптимальный результат.

Подставив значения для варианта, получим:

$$\begin{cases} -(k(x)u')' + 8u = -5x^2 + 8x - 30, 0 \leq x \leq 3 \\ u(0) = 0 \\ u(3) = 0 \end{cases}$$

$$k(x) = \begin{cases} 19, 0 \leq x \leq 1 \\ x + 3.5, 1 < x \leq 2 \\ x^{1/3} + 0.2, 2 < x \leq 3 \end{cases}$$

Сравнивать значения температуры будем в точке

$$x_0 = 0.7$$

**1.** Составить подпрограмму, вычисляющую функцию из индивидуального варианта.

Составим подпрограммы для вычисления  $k(x)$ , а также подпрограммы, необходимые для нахождения решения.

In [43]:

```
# 8.2.27

def k1(x):
    return 19

def k2(x):
    return x + 3.5

def k3(x):
    return x**(1/3.0) + 0.2

# При передаче функций в нужном порядке генерируем
# нужную конфигурацию функции k(x)
def kForInterval(k_1, k_2, k_3, x):
    if 0 <= x and x <= 1:
        return k_1(x)
    elif 1 < x and x <= 2:
        return k_2(x)
    else:
        return k_3(x)

# Немного переделали прошлую функцию, т.к. теперь у нас значения
# в диагоналях не одинаковы.
def GetTridiagonal_2(a, b, ua, ub, h, k_1, k_2, k_3):
    number_of_points = int((b - a) / h) + 1
    left = np.zeros(number_of_points)
    left[0] = left[number_of_points - 1] = 0
    cent = np.zeros(number_of_points)
    cent[0] = cent[number_of_points - 1] = 1
    right = np.zeros(number_of_points)
    right[0] = right[number_of_points - 1] = 0
    points = np.zeros(number_of_points)
    Y = np.zeros(number_of_points)
    Y[0] = ua
    Y[number_of_points - 1] = ub
    points[0] = a
    points[number_of_points - 1] = b
    for i in range(1, number_of_points - 1):
        points[i] = a + h * i
        left[i] = -1 * kForInterval(k_1, k_2, k_3, points[i] - h/2)
        cent[i] = 8 * h**2 + kForInterval(k_1, k_2, k_3, points[i] - h/2) + kForInterval(k_1, k_2, k_3, points[i] + h/2)
        right[i] = -1 * kForInterval(k_1, k_2, k_3, points[i] + h/2)
        Y[i] = GetY(h, points[i])
    return points, left, cent, right, Y

# Соответственно переделали и эту функцию.
def SolveForH_2(a, b, ua, ub, h, k_1, k_2, k_3):
    points, left, cent, right, Y = GetTridiagonal_2(a, b, ua, ub, h, k_1, k_2, k_3)
    return points, SolveTridiagonal(left, cent, right, Y, a, b, h)
```

2. Для каждого варианта конфигурации стержня произвести расчет по разностной схеме с шагом
3. Построить на одном чертеже графики приближенного решения для каждой конфигурации стержня.

In [44]:

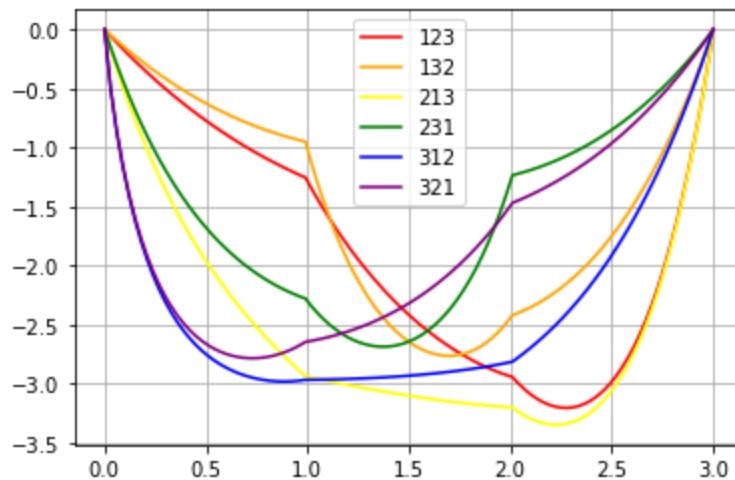
```
a_2 = 0
b_2 = 3
u_a_2 = 0
u_b_2 = 0
h_2 = (b_2 - a_2) / 100

x_h_2, u_h_123 = SolveForH_2(a_2, b_2, u_a_2, u_b_2, h_2, k1, k2, k3)
x_h_2, u_h_132 = SolveForH_2(a_2, b_2, u_a_2, u_b_2, h_2, k1, k3, k2)
```

```

x_h_2, u_h_213 = SolveForH_2(a_2, b_2, u_a_2, u_b_2, h_2, k2, k1, k3)
x_h_2, u_h_231 = SolveForH_2(a_2, b_2, u_a_2, u_b_2, h_2, k2, k3, k1)
x_h_2, u_h_312 = SolveForH_2(a_2, b_2, u_a_2, u_b_2, h_2, k3, k1, k2)
x_h_2, u_h_321 = SolveForH_2(a_2, b_2, u_a_2, u_b_2, h_2, k3, k2, k1)
#analytic = AnalyticSolution(x_h)
#print(abs(u_h[0] - analytic[0]))
#print(u_h[0])
#print(analytic[0])
plt.plot(x_h_2, u_h_123, color = 'red', label = '123')
plt.plot(x_h_2, u_h_132, color = 'orange', label = '132')
plt.plot(x_h_2, u_h_213, color = 'yellow', label = '213')
plt.plot(x_h_2, u_h_231, color = 'green', label = '231')
plt.plot(x_h_2, u_h_312, color = 'blue', label = '312')
plt.plot(x_h_2, u_h_321, color = 'purple', label = '321')
plt.legend()
plt.grid()
plt.show()

```



4. Сравнив полученные решения, выбрать оптимальный результат.

Как мы видим, среди наших графиков график конфигурации 132 расположен выше остальных в промежутке

$$[0.5, 1.0]$$

, следовательно и в самой точке

$$x_0 = 0.7$$

для данной конфигурации температура будет максимальна.

Следовательно, имеем функцию распределения коэффициентов теплопроводности:

$$k(x) = \begin{cases} 19, 0 \leq x \leq 1 \\ x^{1/3} + 0.2, 1 < x \leq 2 \\ x + 3.5, 2 < x \leq 3 \end{cases}$$

## Итог

1. Мы решили краевую задачу аналитически и методом конечных разностей с использованием метода прогонки и нам удалось достичь требуемой точности.

2. Аналогично, применили метод прогонки для решения краевой задачи для уравнения с переменным коэффициентом теплопроводности. Проверив различные конфигурации, мы нашли оптимальный

результат.

In [ ]: