# НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ЯДЕРНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ «МИФИ» Кафедра информатики и процессов управления (№17)

Дисциплина «Информатика» (основной уровень), 1-й курс, 1-й семестр.

# Методические указания

#### Тематическое занятие 6

# Реализация вычислительных методов на компьютере.

# Содержание

Численное решение уравнений	
Постановка задачи и обоснование решения	
Метод деления пополам	2
Точность вычислений	3
Другие методы	
Приближенные числа	4
Абсолютная и относительная погрешности	
Значащие цифры	4
Верные значащие цифры	

# Численное решение уравнений

# Постановка задачи и обоснование решения

Допустим необходимо найти решение нелинейного уравнения f(x) = 0. Это значит нужно определить все значения аргумента x, при которых значения нелинейной функции f(x) равны нулю.

Рассмотрим один из методов решения – метод **деления отрезка пополам**, который также называют методом **бисекции** или **дихотомии.** Он основывается на следующих рассуждениях.

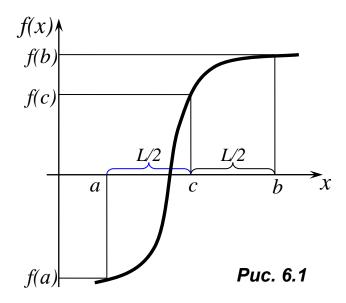
Если функция f(x) — непрерывна на некотором интервале [a,b] и f(a)=A, f(b)=B, A < B, то по теореме Больцано-Коши о промежуточном значении функции f(x) принимает любое значение на [A,B]. То есть для любого  $C \in [A,B]$  существует  $c \in [a,b]$  такое, что f(c)=C.

В случае f(x)=0 достаточно, чтобы f(a) и f(b) имели разный знак, тогда  $\exists c \in [a,b]: f(c)=0$  .

#### Метод деления пополам

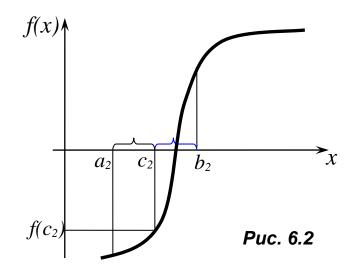
Таким образом, при поиске решения уравнения f(x) = 0 на концах отрезка [a,b] функция должна быть **противоположных знаков.** 

Разделим отрезок [a,b] **пополам** и возьмём ту из половинок, на концах которой функция f(x) по-прежнему принимает значения противоположных знаков. На рис 6.1 длина отрезка L=b-a, а середина отрезка c=(a+b)/2.



Здесь f(a) < 0 и f(b) > 0. Поскольку f(c) > 0, то необходимо взять отрезок [a,c].

Для выбранного отрезка необходимо **повторить** описанную процедуру деления пополам, как показано на рис. 6.2.



Процедуру деления отрезка пополам следует продолжать до достижения заданной точности.

#### Точность вычислений

Точность вычислений можно задать двумя способами:

• точность по оси абсцисс  $\mathcal{E}_x$ , когда требуется найти решение исходного уравнения в пределах заданной погрешности

$$x = x_0 \pm \varepsilon_x$$
,

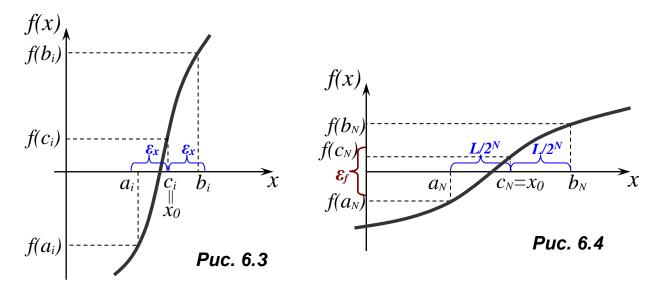
изображенной на рис. 6.3;

• точность по оси ординат  $\mathcal{E}_f$ , которая достигается при вычислениях значения функции в уравнении f(x) = 0, при этом решение лежит в пределах погрешности

$$x = x_0 \pm \frac{L}{2^N} ,$$

где N — количество выполненных итераций, на которых происходило деление отрезка пополам (см. рис. 6.4).

Для обоих этих случаев погрешности найденного решения x могут различаться.



# Другие методы

Рассмотренный метод деления пополам – один из простейших для численного решения нелинейных уравнений. Существуют другие методы:

- метод простой итерации (или последовательных приближений),
- метод хорд (или секущих),
- метод Ньютона (метод касательных),

а также их модификации и иные методы.

Каждый из них обладает своими ограничениями и условиями применения.

# Приближенные числа

# Абсолютная и относительная погрешности

*Приближенным числом* a называют число, незначительное отличающееся от точного числа A и заменяющее его в вычислениях.

Абсолютная погрешность приближенного числа:

$$\Delta = |A - a|$$
.

Если число A не известно, то пользуются понятием предельной абсолютной погрешности  $\Delta_a$  :

$$\Delta = |A - a| \leqslant \Delta_a$$
.

Следовательно, точное число заключено в пределах:

$$a - \Delta_a \leqslant A \leqslant a + \Delta_a$$
,

или для краткости записывают:

$$A = a \pm \Delta_a$$
.

На практике в качестве значения  $\Delta_a$  выбирают наименьшее возможное число.

Абсолютная погрешность не достаточна для характеристики точности измерений или вычислений. Поэтому часто используют *относительную погрешность*:

$$\delta = \frac{\Delta}{|A|} .$$

# Значащие цифры

На практике приближенные числа представляют собой конечные десятичные дроби. Дробь, содержащая n цифр, может быть представлена:

$$a = \alpha_m 10^m + \alpha_{m-1} 10^{m-1} + \ldots + \alpha_{m-n+1} 10^{m-n+1} \qquad (\alpha_m \neq 0),$$

где  $\alpha_i$   $\left(i=m,m-1,\ldots,m-n+1\right)$  — значащие цифры приближенного числа a .

При позиционной записи таких дробей в десятичной системе счисления иногда приходится использовать лишние нули в начале или в конце числа. Примеры:

$$x = 7 \cdot 10^{-3} + 0 \cdot 10^{-4} + 2 \cdot 10^{-5} + 0 \cdot 10^{-6} = 0, \underline{007010}$$
  
$$y = 2 \cdot 10^{9} + 0 \cdot 10^{8} + 0 \cdot 10^{7} + 3 \cdot 10^{6} + 0 \cdot 10^{5} = 2003000000$$

Здесь лишние нули (подчеркнуты) не являются значащими.

Чтобы избежать неопределенности с нулями принято записывать только значащие цифры (мантиссу) и указывать десятичный порядок числа:

$$x = 7,010 \cdot 10^{-3}$$
$$y = 2,0030 \cdot 10^{9}$$

Здесь нули в конце мантиссы являются значащими цифрами.

# Верные значащие цифры

Первые n значащих цифр приближенного числа являются верными, если абсолютная погрешность этого числа **не превышает половины единицы** разряда, выражаемого n-й значащей цифрой. То есть, если

$$\Delta = |A - a| = \frac{1}{2} \cdot 10^{m-n+1}$$

то все n значащих цифр  $\alpha_{\!\scriptscriptstyle m}, \alpha_{\!\scriptscriptstyle m-1}, \ldots, \alpha_{\!\scriptscriptstyle m-n+1}$  являются верными.

#### Пример.

Рассмотрим точное число  $A\!=\!35,\!97\,$  и его приближенное число  $a\!=\!36,\!00\,$ . Найдем n – количество верных значащих цифр числа a .

Абсолютная погрешность

$$|A-a| = 0.03 < 0.05 = \frac{1}{2} \cdot 0.1 = \frac{1}{2} \cdot 10^{-1} = \frac{1}{2} \cdot 10^{m-n+1}$$

Тогда m-n+1=-1.

Для числа a степень числа 10 при старшем десятичном разряде m=1, поскольку  $a=36,00=3\cdot 10^1+6\cdot 10^0+0\cdot 10^{-1}+0\cdot 10^{-2}$ . Поэтому n=3.

Это означает, что для точного числа A=35,97 число a=36,00 является приближенным с <u>тремя</u> верными значащими цифрами. Поэтому вместо числа A допустимо записывать приближенное число с тремя верными знаками a=36,0.