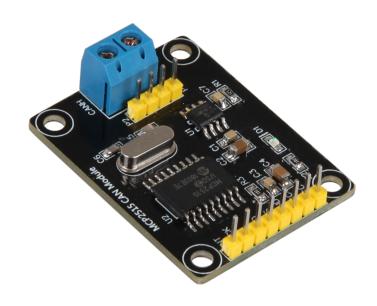




CAN Modul

mit MCP2515 CAN Interface & MCP 2562 Transceiver



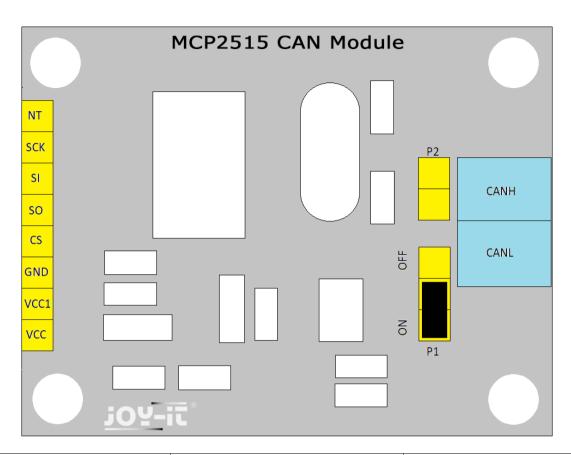
Technische Daten

Model	CAN Modul	
Artikelnummer	SBC-CAN01	
Chipsatz	MCP2515, TJA1050	
CAN Spezifikation	CAN V2.0B	
Kommunikationsgeschwindigkeit	1Mb/s	
Oszillator	8MHz Kristalloszillator	
Abschlusswiderstände	120Ω mit Impedanzanpassung (stellt die Antriebskapazität und	
	Ferndatenübertragung gegen Signalstrahlung sicher)	
Interface	SPI, CAN	
Eingangsspannung	5V	
Stromaufnahme	5mA	
Bereitschaftsstrom	1μΑ	
Betriebstemperatur	-40°C - 85°C	
Kompatibel mit	Arduino, Raspberry Pi und weitere gängige Mikrocontroller	
Lieferumfang	CAN-Modul	
EAN	4250236817187	





Anschlussplan



SBC-CAN01	Raspberry Pi	Arduino
VCC	1 (3.3V)	5V
VCC1	2 (5V)	5V
GND	6 (GND)	GND
CS	24 (CEO)	D10
S0	21 (MISO)	D12
SI	19 (MOSI)	D11
SCK	23 (SCK)	D13
NT	22 (GPIO25)	D2

Weitere Hinweise

Die CAN-Platine benötigt bei einem Raspberry Pi (und bei anderen ARM Einplatinencomputern) am Anschluss VCC eine Spannung von +3,3V und am Anschluss VCC1 eine Spannung von +5V. Bei einem Arduino wird an beiden Anschlüssen (VCC und VCC1) eine Spannung von +5V angeschlossen.

Der Terminalwiderstand kann am Anschluss P1 aktiviert bzw. deaktivieren werden. Über P2 kann man, zusätzlich zur Schraubklemme, die beiden Signale CanH und CanL anschließen.