Versuch 101

Das Trägheitsmoment

 $\label{tabea} Tabea\ Hacheney \\ tabea.hacheney @tu-dortmund.de$

Bastian Schuchardt bastian.schuchardt@tu-dortmund.de

Durchführung: 16.11.2021 Abgabe: 23.11.2021

TU Dortmund – Fakultät Physik

Inhaltsverzeichnis

| 1 | The | orie | | 3 | | | | | | |
|-----|--------------|---------|--------------------------|---|--|--|--|--|--|--|
| 2 | Durchführung | | | | | | | | | |
| 3 | Auswertung | | | | | | | | | |
| | 3.1 | Winke | elrichtgröße | 3 | | | | | | |
| | 3.2 | Eigent | rägheitsmoment | 3 | | | | | | |
| | 3.3 | Träghe | eitsmoment des Zylinders | 3 | | | | | | |
| | | 3.3.1 | Theoretische Werte | 3 | | | | | | |
| | | 3.3.2 | Experimentelle Werte | 3 | | | | | | |
| | 3.4 | Träghe | eitsmoment der Kugel | 4 | | | | | | |
| | | 3.4.1 | Theoretische Werte | 4 | | | | | | |
| | | 3.4.2 | Experimentelle Werte | 4 | | | | | | |
| 4 | Disk | cussion | | 5 | | | | | | |
| Lit | teratı | ur | | 5 | | | | | | |

1 Theorie

[1]

2 Durchführung

3 Auswertung

3.1 Winkelrichtgröße

Die Winkelrichtgröße wird durch die Formel

$$D = \frac{F \cdot r}{\phi} \tag{1}$$

bestimmt. Die verwendeten Werte sind in 1 angegeben.

Tabelle 1: Messdaten zur Bestimmung der Winkelrichtgröße D

| $\overline{F/N}$ | $\phi/^{\circ}$ | r/m | D/Nm |
|------------------|-----------------|-----|----------|
| 0,1 | 30 | 0,1 | 0,000333 |
| $0,\!26$ | 60 | 0,1 | 0,000433 |
| 0,41 | 90 | 0,1 | 0,000456 |
| $0,\!56$ | 120 | 0,1 | 0,000467 |
| 0,72 | 150 | 0,1 | 0,000480 |
| 0,85 | 180 | 0,1 | 0,000472 |
| $0,\!48$ | 180 | 0,2 | 0,000533 |
| $0,\!55$ | 240 | 0,2 | 0,000458 |
| 0,63 | 270 | 0,2 | 0,000467 |
| 0,69 | 300 | 0,2 | 0,000460 |

Sowohl der Mittelwert, als auch die Standardabweichung wurden mit Python bestimmt. Daraus ergibt sich der gemittelte Wert

$$D = (0.000456 \pm 0.000048) \,\mathrm{Nm}.$$

3.2 Eigenträgheitsmoment

3.3 Trägheitsmoment des Zylinders

3.3.1 Theoretische Werte

3.3.2 Experimentelle Werte

Der Zylinder wird auf der Drillachse um den Winkel $\phi_{Zyl}=90^\circ$ ausgelenkt und die Zeit nach fünf Schwingungen gestoppt. Durch teilen der Zeitmessungen Z_{Zyl} durch fünf ergeben sich die Schwingungsdauern T_{Zyl} . Diese sind in Tabelle 2 zu finden.

Tabelle 2: Messdaten der Schwingungsdauer des Zylinders

| Z_{Zyl}/s | T_{Zyl}/s |
|-------------|-------------|
| 3,94 | 0,79 |
| 3,75 | 0,75 |
| 4,16 | 0,83 |
| 5,78 | 1,16 |
| $3,\!69$ | 0,74 |
| 3,97 | 0,79 |
| $3,\!85$ | 0,77 |
| 3,84 | 0,77 |
| $4,\!12$ | 0,82 |
| 3,88 | 0,78 |

Der Mittelwert und die Abweichung wurden wieder mit Python berechnet. Aus den Daten ergibt sich

$$T_{Zyl} = (0.82 \pm 0.12) \,\mathrm{s}.$$

3.4 Trägheitsmoment der Kugel

3.4.1 Theoretische Werte

3.4.2 Experimentelle Werte

Die Kugel wird auf der Drillachse um $\phi=90^\circ$ ausgelenkt und die Zeit nach drei Schwingungen gestoppt. Die Schwingungsdauern T_{Kugel} erhält man durch teilen der Zeitmessungen Z_{Kugel} durch drei. Die Zeitmessungen und berechneten Schwingungsdauern sind in Tabelle 3 zu finden.

Tabelle 3: Messdaten der Schwingungsdauer der Kugel

| Z_{Kugel}/s | T_{Kugel}/s |
|---------------|---------------|
| 5,94 | 1,98 |
| 5,71 | 1,90 |
| $5,\!62$ | 1,87 |
| $5,\!47$ | 1,82 |
| $5,\!63$ | 1,88 |
| $5,\!47$ | 1,82 |
| 5,75 | 1,92 |
| $5,\!47$ | 1,82 |
| $5,\!66$ | 1,89 |
| $5,\!57$ | 1,86 |

Der Mittelwert und die Abweichug wurden mit Hilfe von Python bestimmt. Aus den Werten erhält man

$$T_{Kugel} = (1.88 \pm 0.05) \tag{2}$$

4 Diskussion

Literatur

[1] Versuch zum Literaturverzeichnis. TU Dortmund, Fakultät Physik. 2014.