

多元函数微分学

2019年9月4日 9:53

10多元函数微分学

10.4复合函数微分法

1. 复合函数求导法则

a. 链式法则

i. $z = f(x(t), y(t))$ 的情况

□ **习题:** 习题10.4中的1. (6)

ii. $y = f(u_1, u_2, \dots, u_m), u_i(t), i = 1, 2, \dots, m$ 的情况

iii. $z = z(u, v), u = u(x, y), v = v(x, y)$ 的情况

□ **思考题:** 设 $z = yf\left(x^2y, \frac{y}{x}\right)$, 其中 f 为具有连续的二阶偏导数, 求 z''_{xy} .

□ **习题:** 习题10.4中的3.

iv. $y = f(u_1, u_2, \dots, u_m), u_i = u_i(x_1, x_2, \dots, x_n), i = 1, 2, \dots, m$ 的情况

□ **思考题:** $z = xy + xf(u), u = \frac{x}{y}$, 其中 f 为 C^1 类函数, 求 $x \frac{\partial z}{\partial x} + y \frac{\partial z}{\partial y}$.

□ **习题:** 习题10.4中的1. (5), 4.

2. 函数的方向导数和梯度

a. 方向导数

i.
$$\frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial v} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + tv_1, y_0 + tv_2) - f(x_0, y_0)}{t}$$

b. 梯度 (向量) 与方向导数的计算

i. 梯度向量

$$\text{grad} f(x_0, y_0) = \left(\frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x}, \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} \right)$$

ii. 方向导数的计算

$$\frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial v} = \text{grad} f(x_0, y_0) \cdot v, v = (\cos \alpha, \sin \alpha)$$

□ **思考题:** 求 $z = \ln\left(e^{-x} + \frac{x^2}{y}\right)$, 在点 $(1, 1)$ 处沿 $v = (a, b)^T (a \neq 0)$ 的方向导数.

□ **习题:** 习题10.4中的5.

iii. 梯度方向是函数值增加最快的方向, 梯度向量的长度等于方向导数的最大值

□ **思考题:** 已知 $f(x, y) = x^2 - xy + y^2$. 当 v 分别为何向量时, 方向导数 $\frac{\partial f(1, 1)}{\partial v}$ 会取到最大值、最小值和零值.

□ **习题:** 习题10.4中的6.

3. 雅可比矩阵

a. 雅可比矩阵

$$J(y(x)) = \frac{\partial(y_1, y_2, \dots, y_m)}{\partial(x_1, x_2, \dots, x_n)} = \begin{pmatrix} \frac{\partial y_1(x)}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial y_1(x)}{\partial x_n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial y_m(x)}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial y_m(x)}{\partial x_n} \end{pmatrix}, x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

b. 微分与雅可比矩阵的关系

$$dy = J(y(x_0)) \begin{pmatrix} dx_1 \\ \vdots \\ dx_n \end{pmatrix} = J(y(x_0)) dx$$

c. 复合映射的微分法则

$$J(f \circ g(x)) = J(f(u))J(g(x)), \quad df \circ g(x_0) = J(f(u_0))J(g(x_0))dx$$

思考题: 已知 $\begin{cases} y_1 = u_1 u_2 - u_1 u_3, \\ y_2 = u_1 u_3 - u_2^2, \end{cases} \begin{cases} u_1 = x_1 \cos x_2 + (x_1 + x_2)^2, \\ u_2 = x_1 \sin x_2 + x_1 x_2, \\ u_3 = x_1 - x_1 x_2 + x_2^2, \end{cases}$ 计算 $\frac{\partial(y_1, y_2)}{\partial(x_1, x_2)}$

d. 逆映射的微分法则

$$J(f^{-1}(y)) = J(f(x))^{-1}, \quad df^{-1}(y_0) = J(f^{-1}(y_0))dy = J(f(x_0))^{-1}dy$$

10.5 隐函数微分法

1. 一个方程 $F(x, y, z) = 0$ 确定的隐函数 $z = z(x, y)$

a. 方法1: 对 $F(x, y, z) = 0$ 两边全微分

$$F'_x(x, y, z) dx + F'_y(x, y, z) dy + F'_z(x, y, z) dz = 0$$

$$\Rightarrow dz = -\frac{F'_x(x, y, z)}{F'_z(x, y, z)} dx - \frac{F'_y(x, y, z)}{F'_z(x, y, z)} dy$$

$$\Rightarrow \frac{\partial z}{\partial x} = -\frac{F'_x(x, y, z)}{F'_z(x, y, z)}, \quad \frac{\partial z}{\partial y} = -\frac{F'_y(x, y, z)}{F'_z(x, y, z)}$$

b. 方法2: 对 $F(x, y, z) = 0$ 两边求关于 x, y 的偏导数

$$\frac{\partial F(x, y, z)}{\partial x} + \frac{\partial F(x, y, z)}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial x} = 0, \quad \frac{\partial F(x, y, z)}{\partial y} + \frac{\partial F(x, y, z)}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial y} = 0$$

$$\Rightarrow \frac{\partial z}{\partial x} = -\frac{\frac{\partial F(x, y, z)}{\partial x}}{\frac{\partial F(x, y, z)}{\partial z}}, \quad \frac{\partial z}{\partial y} = -\frac{\frac{\partial F(x, y, z)}{\partial y}}{\frac{\partial F(x, y, z)}{\partial z}}$$

c. 高阶偏导:

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} &= \frac{\partial}{\partial x} \left[-\frac{F'_x(x, y, z)}{F'_z(x, y, z)} \right] \\ &= -\frac{[F''_{xx}(x, y, z) + F''_{xz}(x, y, z)z'_x]F'_z(x, y, z) - F'_x(x, y, z)[F''_{zx}(x, y, z) + F''_{zz}(x, y, z)z'_x]}{[F'_z(x, y, z)]^2} \\ &= -\frac{[F''_{xx} + F''_{xz}z'_x]F'_z - F'_x[F''_{zx} + F''_{zz}z'_x]}{[F'_z]^2} \end{aligned}$$

思考题: 已知方程 $F(x + z, y + z) = 0$ 确定了隐函数 $z = z(x, y)$, 其中 F 具有连续的二阶偏导数, 求 $\frac{\partial^2 z}{\partial y \partial x}$.

2. 方程组 $F(x, y, z) = 0, G(x, y, z) = 0$ 确定的隐函数 $y = y(x), z = z(x)$:

a. 方法1: 两个方程两边分别对 x 求导数:

$$\begin{cases} \frac{d}{dx} F(x, y, z) = \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial y} \frac{dy}{dx} + \frac{\partial F}{\partial z} \frac{dz}{dx} = 0, \\ \frac{d}{dx} G(x, y, z) = \frac{\partial G}{\partial x} + \frac{\partial G}{\partial y} \frac{dy}{dx} + \frac{\partial G}{\partial z} \frac{dz}{dx} = 0, \end{cases}$$

$$\Rightarrow \frac{dy}{dx} = \frac{\begin{vmatrix} -F'_x & F'_z \\ -G'_x & G'_z \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} F'_y & F'_z \\ G'_y & G'_z \end{vmatrix}}, \quad \frac{dz}{dx} = \frac{\begin{vmatrix} F'_y & -F'_x \\ G'_y & -G'_x \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} F'_y & F'_z \\ G'_y & G'_z \end{vmatrix}}.$$

b. 方法2: 两个方程两边分别求全微分:

$$\begin{cases} dF(x, y, z) = \frac{\partial F}{\partial x} dx + \frac{\partial F}{\partial y} dy + \frac{\partial F}{\partial z} dz = 0, \\ dG(x, y, z) = \frac{\partial G}{\partial x} dx + \frac{\partial G}{\partial y} dy + \frac{\partial G}{\partial z} dz = 0, \end{cases}$$

$$\xrightarrow{\text{两边除以} dx} \begin{cases} \frac{d}{dx} F(x, y, z) = \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial y} \frac{dy}{dx} + \frac{\partial F}{\partial z} \frac{dz}{dx} = 0, \\ \frac{d}{dx} G(x, y, z) = \frac{\partial G}{\partial x} + \frac{\partial G}{\partial y} \frac{dy}{dx} + \frac{\partial G}{\partial z} \frac{dz}{dx} = 0, \end{cases}$$

$$\xrightarrow{\text{克拉默法则}} \frac{dy}{dx} = \frac{\begin{vmatrix} -F_x & F_z \\ -G_x & G_z \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} F_y & F_z \\ G_y & G_z \end{vmatrix}}, \quad \frac{dz}{dx} = \frac{\begin{vmatrix} F_y & -F_x \\ G_y & -G_x \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} F_y & F_z \\ G_y & G_z \end{vmatrix}}.$$

思考题：设方程组 $\begin{cases} x^2 + y^2 + z^2 = 3x, \\ 2x - 3y + 5z = 4, \end{cases}$ 确定 y 与 z 是 x 的函数，求 $\frac{dy}{dx}, \frac{dz}{dx}$.

习题：习题10.5中的1., 2., 3., 4., 5., 6.

10.6 二元函数的泰勒公式

1. 二元函数的微分中值定理

$$f(x + \Delta x, y + \Delta y) = f(x_0, y_0) + \left(\Delta x \frac{\partial f}{\partial x} + \Delta y \frac{\partial f}{\partial y} \right) \Big|_{(x_0 + \theta \Delta x, y_0 + \theta \Delta y)}, \quad 0 < \theta < 1$$

2. 二元函数的泰勒公式

$$\begin{aligned} f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) &= f(x_0, y_0) + \left(\Delta x \frac{\partial}{\partial x} + \Delta y \frac{\partial}{\partial y} \right) f(x_0, y_0) + \frac{1}{2} \left(\Delta x \frac{\partial}{\partial x} + \Delta y \frac{\partial}{\partial y} \right)^2 f(x_0, y_0) + \cdots \\ &+ \frac{1}{n!} \left(\Delta x \frac{\partial}{\partial x} + \Delta y \frac{\partial}{\partial y} \right)^n f(x_0, y_0) + R_n \end{aligned}$$

○ 佩亚诺余项

$$R_n = o \left[\left(\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2} \right)^n \right]$$

○ 拉格朗日余项

$$R_n = \frac{1}{(n+1)!} \left(\Delta x \frac{\partial}{\partial x} + \Delta y \frac{\partial}{\partial y} \right)^{n+1} f(x_0 + \theta \Delta x, y_0 + \theta \Delta y), \quad 0 < \theta < 1$$

思考题：写出 $f(x, y) = \sqrt{1 + y^2} \cos x$ 在点 $(0, 1)$ 的一阶泰勒多项式及拉格朗日余项.

多元函数微分学的应用

2019年9月4日 10:13

11多元函数微分学的应用

11.1向量值函数的导数和积分

1. 向量值函数

2. 向量值函数的导数

a. 求导法则

- i. $\frac{d}{dt}(cu(t)) = c \frac{d}{dt}(u(t))$
- ii. $\frac{d}{dt}(u(t) + v(t)) = \frac{d}{dt}u(t) + \frac{d}{dt}v(t)$
- iii. $\frac{d}{dt}(\lambda(t)u(t)) = \frac{d\lambda(t)}{dt}u(t) + \lambda(t)\frac{d}{dt}u(t)$
- iv. $\frac{d}{dt}(u(t) \cdot v(t)) = \left(\frac{d}{dt}u(t)\right) \cdot v(t) + u(t) \cdot \left(\frac{d}{dt}v(t)\right)$
- v. $\frac{d}{dt}(u(t) \times v(t)) = \left(\frac{d}{dt}u(t)\right) \times v(t) + u(t) \times \left(\frac{d}{dt}v(t)\right)$

思考题：证明等式： $\frac{d}{dt}(r(t) \times r'(t)) = r(t) \times r''(t)$.

b. 空间曲线的切线与法平面

i. 切向量

$$v = r'(t) = (x'(t_0), y'(t_0), z'(t_0))$$

ii. 切线方程

$$\frac{x - x_0}{x'(t_0)} = \frac{y - y_0}{y'(t_0)} = \frac{z - z_0}{z'(t_0)}$$

iii. 法平面方程

$$x'(t_0)(x - x_0) + y'(t_0)(y - y_0) + z'(t_0)(z - z_0) = 0$$

思考题：求曲线 $r(t) = \sin(\pi t)\mathbf{i} + \sqrt{t}\mathbf{j} + \cos(\pi t)\mathbf{k}$ 在点 $M(0, 1, -1)$ 的切线方程.

3. 向量值函数的积分

a. 定义

$$\int_{\alpha}^{\beta} r(t) dt = \left(\int_{\alpha}^{\beta} x(t) dt, \int_{\alpha}^{\beta} y(t) dt, \int_{\alpha}^{\beta} z(t) dt \right)$$

11.2空间曲线的切平面与法线

1. 一般方程 $F(x, y, z) = C$ 下曲面的法向量、切平面与法线

a. 法向量

$$n = (F'_x(x_0, y_0, z_0), F'_y(x_0, y_0, z_0), F'_z(x_0, y_0, z_0)) = \text{grad}F(x_0, y_0, z_0)$$

b. 切平面方程

$$F'_x(x_0, y_0, z_0)(x - x_0) + F'_y(x_0, y_0, z_0)(y - y_0) + F'_z(x_0, y_0, z_0)(z - z_0) = 0$$

c. 法线方程

$$\frac{x - x_0}{F'_x(x_0, y_0, z_0)} = \frac{y - y_0}{F'_y(x_0, y_0, z_0)} = \frac{z - z_0}{F'_z(x_0, y_0, z_0)}$$

思考题：设曲面 S_1 和 S_2 的方程分别为 $F_1(x, y, z) = 0, F_2(x, y, z) = 0$, 其中 F_1, F_2 是可微函数, 试证 S_1 与 S_2 垂直的充分必要条件是对交线上的任一点 (x, y, z) , 均有 $\frac{\partial F_1}{\partial x} \frac{\partial F_2}{\partial x} + \frac{\partial F_1}{\partial y} \frac{\partial F_2}{\partial y} + \frac{\partial F_1}{\partial z} \frac{\partial F_2}{\partial z} = 0$

2. 曲面 $z = z(x, y)$ 的法向量

a. 法向量

$$\mathbf{n} = (z'_x(x_0, y_0), z'_y(x_0, y_0), -1)$$

3. 一般方程 $\begin{cases} F(x, y, z) = 0, \\ G(x, y, z) = 0, \end{cases}$ 下空间曲线的切向量

a. 切向量

$$\mathbf{v} = \text{grad}F(x_0, y_0, z_0) \times \text{grad}G(x_0, y_0, z_0)$$

4. 参数方程 $x = x(u, v), y = y(u, v), z = z(u, v), (u, v) \in D$ 下曲面的法向量

a. 法向量

$$\mathbf{n} = (x'_u(u_0, v_0), y'_u(u_0, v_0), z'_u(u_0, v_0)) \times (x'_v(u_0, v_0), y'_v(u_0, v_0), z'_v(u_0, v_0))$$

思考题：求双曲抛物面 $\mathbf{r} = (u + v, u - v, uv)$ 在 $u = 1, v = -1$ 处的切平面方程.

11.3多元函数的极值

1. 极值的概念与必要条件

a. 二元函数 $f(x, y)$ 在点 (x_0, y_0) 取得极值点的必要条件

$$\frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} = 0, \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} = 0$$

b. 多元函数 $f(\mathbf{u})$ 在点 $M_0(x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0)$ 取得极值点的必要条件

$$\frac{\partial f(M_0)}{\partial u_i} = 0, i = 1, 2, \dots, n$$

$$\xrightarrow{\text{可微}} \text{grad}f(M_0) = 0$$

2. 函数极值的充分条件

a. 二元函数 $f(x, y)$ 在驻点 (x_0, y_0) 取得极值点的充分条件

$$A = \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x^2}, B = \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x \partial y}, C = \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial y^2}$$

$$\text{i. } A > 0, AC - B^2 > 0 \Rightarrow \text{极小值点}$$

$$\text{ii. } A < 0, AC - B^2 > 0 \Rightarrow \text{极大值点}$$

$$\text{iii. } AC - B^2 < 0 \Rightarrow \text{不是极值点}$$

$$\text{iv. } AC - B^2 = 0 \Rightarrow \text{无法判断}$$

思考题：求下列函数的极值，并判断是极大值还是极小值：

$$z = x^3 + y^3 - 3xy.$$

思考题：试证函数 $z = (1 + e^y) \cos x - ye^y$ 有无穷多个极大值而无极小值.

3. n 元函数极值的充分条件

a. n 元函数 $f(x, y)$ 在驻点 $M_0(x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0)$ 取得极值点的充分条件

Hessian矩阵：

$$H_f(M_0) = \begin{bmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2} & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_1} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_2} & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2} \end{bmatrix}_{M_0(x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0)}$$

$$\text{i. } H_f(M_0) \text{ 正定} \Rightarrow \text{极小值点}$$

$$\text{ii. } H_f(M_0) \text{ 负定} \Rightarrow \text{极大值点}$$

$$\text{iii. } H_f(M_0) \text{ 不定} \Rightarrow \text{不是极值点}$$

iv. $H_f(M_0)$ 半定 \Rightarrow 无法判断

4. 最小二乘法

a. 问题描述:

已知 $y_k = f(x_k), k = 1, 2, \dots, m$, 已知函数组 $g_1(x), g_2(x), \dots, g_n(x)$,

求函数 $s(x) = \sum_{i=1}^n a_i g_i(x)$, s. t. $R(a_1, a_2, \dots, a_n) = \sum_{k=1}^m [y_k - s(x_k)]^2$ 最小.

b. 问题求解:

$$\frac{\partial R}{\partial a_j} = -2 \sum_{k=1}^m \left[y_k - \sum_{i=1}^n a_i g_i(x_k) \right] \cdot g_j(x_k) = 0, j = 1, 2, \dots, n$$

$$(g_i, g_j) = \sum_{k=1}^m g_i(x_k) g_j(x_k), \quad (f, g_j) = \sum_{k=1}^m y_k g_j(x_k)$$

$$\xrightarrow{\hspace{10em}}$$

法方程:

$$\begin{bmatrix} (g_1, g_1) & (g_1, g_2) & \cdots & (g_1, g_n) \\ (g_2, g_1) & (g_2, g_2) & \cdots & (g_2, g_n) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (g_n, g_1) & (g_n, g_2) & \cdots & (g_n, g_n) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (f, g_1) \\ (f, g_2) \\ \vdots \\ (f, g_n) \end{bmatrix}$$

c. 直线 $y = a + bx$ 拟合问题的法方程:

$$\begin{cases} a \sum_{k=1}^n 1 + b \sum_{k=1}^n x_k = \sum_{k=1}^n y_k, \\ a \sum_{k=1}^n x_k + b \sum_{k=1}^n x_k^2 = \sum_{k=1}^n x_k y_k. \end{cases}$$

思考题: 设变量 y 与 x 之间的关系是 $y = ax + b$, 其中 a, b 是待定常数. 现在通过实验测定了 y 与 x 的一组数据 $(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_n, y_n)$, 问如何由这一组数据得到最佳的待定常数 a, b .

11.4 条件极值

1. 直接法

$$\begin{cases} \max(\min) & f(x, y) \\ \text{s. t.} & g(x, y) = 0 \end{cases} \xrightarrow{g(x, y)=0 \Rightarrow y=y(x)} \max(\min) \quad F(x) = f(x, y(x))$$

思考题: 在抛物线 $y^2 = 4x$ 上求一点, 使其到点 $(2, 8)$ 的距离最短.

2. 拉格朗日乘子法

a. 二元函数的条件极值问题

$$\begin{cases} \max(\min) & f(x, y) \\ \text{s. t.} & g(x, y) = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow L(x, y, \lambda) = f(x, y) + \lambda g(x, y) \Rightarrow \begin{cases} L_x = 0 \\ L_y = 0 \\ L_\lambda = 0 \end{cases}$$

\Rightarrow (可能的)条件极值点 (x_0, y_0)

b. 一个约束条件的三元函数条件极值问题

$$\begin{cases} \max(\min) & f(x, y, z) \\ \text{s. t.} & g(x, y, z) = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow L(x, y, z, \lambda) = f(x, y, z) + \lambda g(x, y, z) \Rightarrow \begin{cases} L_x = 0 \\ L_y = 0 \\ L_z = 0 \\ L_\lambda = 0 \end{cases}$$

\Rightarrow (可能的)条件极值点 (x_0, y_0, z_0)

思考题：将长为 l 的线段分成三份，分别围成圆、正方形和正三角形，问如何分割才能使它们的面积之和最小，并求出此最小值。

c. 二个约束条件的三元函数条件极值问题

$$\begin{cases} \max(\min) & f(x, y, z) \\ \text{s. t.} & g(x, y, z) = 0 \\ & h(x, y, z) = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow L(x, y, z, \lambda, \mu) = f(x, y, z) + \lambda g(x, y, z) + \mu h(x, y, z) \Rightarrow \begin{cases} L_x = 0 \\ L_y = 0 \\ L_z = 0 \\ L_\lambda = 0 \\ L_\mu = 0 \end{cases}$$

\Rightarrow (可能的)条件极值点 (x_0, y_0, z_0)

思考题：求曲面 $S_1: z = x^2 + y^2$ 与 $S_2: x + y + z = 1$ 的交线上到原点的距离最大与最小的点。

d. n 元函数的条件极值问题

$$\begin{cases} \max(\min) & f(x_1, x_2, \dots, x_n) \\ \text{s. t.} & g_1(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0 \\ & g_1(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0, 1 \leq m \leq n-1 \\ & \vdots \\ & g_m(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow L(x_1, x_2, \dots, x_n, \lambda_1, \dots, \lambda_m) = f(x, y, z) + \lambda_1 g_1 + \lambda_2 g_2 + \dots + \lambda_m g_m \Rightarrow \begin{cases} L_{x_1} = 0 \\ L_{x_2} = 0 \\ \vdots \\ L_{x_n} = 0 \\ L_{\lambda_1} = 0 \\ \vdots \\ L_{\lambda_m} = 0 \end{cases}$$

\Rightarrow (可能的)条件极值点 $(x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0)$

● 多元函数在有界闭域上的最大、最小值

对于有界闭区域 D 上的可微函数 $f(x, y)$:

- 在 D 的内部，令偏导数为零，求驻点；
- 在 D 的边界，直接法或拉格朗日乘子法，求可能的极值点；
- 比较大小，确定最大、最小值，不需判断是极大还是极小。

思考题：求 $f(x, y) = x^2 + y^2 - x - y$ 在 $B = \{(x, y) | x^2 + y^2 \leq 1\}$ 上的最大值与最小值。

重积分

2019年9月4日 10:14

12重积分

12.1重积分的概念和性质

1. 重积分的概念

a. 几何意义

i. 曲顶柱体的体积

思考题：利用重积分的几何意义求下列积分值： $\iint_D \sqrt{R^2 - x^2 - y^2} d\sigma, D = \{(x, y) | x^2 + y^2 \leq R^2\}$.

ii. 平面薄板的质量

b. 二重积分的定义

i. 平面区域的划分、划分的子域、子域直径、划分直径

ii. 二重积分的定义

2. 三重积分的定义

3. 可积的必要与充分条件

a. 必要条件：若 $f(x, y)$ 在有界闭域 D 上可积，则 $f(x, y)$ 在 D 上有界.

b. 充分条件：若 $f(x, y)$ 在有界闭域 D 上连续，则 $f(x, y)$ 在 D 上可积.

4. 重积分的性质

已知 $f(x, y), g(x, y) \in R(D)$.

a. 线性性质：

$$\iint_D [\alpha f(x, y) + \beta g(x, y)] d\sigma = \alpha \iint_D f(x, y) d\sigma + \beta \iint_D g(x, y) d\sigma.$$

b. 区域可加性：

$$D = D_1 \cup D_2 \text{ 且 } D_1 \cap D_2 = \partial D_1 \cap \partial D_2 \\ \Rightarrow \iint_D f(x, y) d\sigma = \iint_{D_1} f(x, y) d\sigma + \iint_{D_2} f(x, y) d\sigma.$$

思考题：设 D 是一有界闭域， $f(x, y) \in C(D)$ 且非负，试证：若 $\iint_D f(x, y) d\sigma = 0$ ，则 $f(x, y) \equiv 0, \forall (x, y) \in D$.

c. 区域对称性，被积函数的奇偶性：

i. D 关于 x 轴对称，且 $f(x, -y) = -f(x, y)$

$$\Rightarrow \iint_D f(x, y) d\sigma = 0;$$

ii. D 关于 x 轴对称，且 $f(x, -y) = f(x, y)$

$$\Rightarrow \iint_D f(x, y) d\sigma = 2 \iint_{D_1} f(x, y) d\sigma, D_1 \text{ 为 } D \text{ 位于 } x \text{ 轴上方部分};$$

iii. D 关于 y 轴对称，且 $f(-x, y) = -f(x, y)$

$$\Rightarrow \iint_D f(x, y) d\sigma = 0.$$

iv. D 关于 y 轴对称，且 $f(-x, y) = f(x, y)$

$$\Rightarrow \iint_D f(x, y) d\sigma = 2 \iint_{D_1} f(x, y) d\sigma, D_1 \text{ 为 } D \text{ 位于 } y \text{ 轴右侧部分};$$

思考题：计算积分： $\iint_D y^3 x^2 d\sigma, D = \{(x, y) | x^2 + y^2 \leq R^2\}$.

d. 比较定理（保序性）：

$$f(x, y) \leq g(x, y) \Rightarrow \iint_D f(x, y) d\sigma \leq \iint_D g(x, y) d\sigma.$$

思考题：比较下列积分值的大小 $\iint_D (x+y)^2 d\sigma$ 与 $\iint_D (x+y)^3 d\sigma$, 其中 $D = \{(x, y) | (x-2)^2 + (y-2)^2 \leq 2\}$.

e. 估值定理:

$$m \leq f(x, y) \leq M \Rightarrow mA(D) \leq \iint_D f(x, y) d\sigma \leq MA(D).$$

f. 绝对值函数的可积性:

$$f(x, y) \in R(D) \Rightarrow |f(x, y)| \in R(D), \left| \iint_D f(x, y) d\sigma \right| \leq \iint_D |f(x, y)| d\sigma.$$

g. 积分中值定理:

$$f(x, y) \in C(D) \Rightarrow \exists (\xi, \eta) \in D, s. t. \iint_D f(x, y) d\sigma = f(\xi, \eta)A(D).$$

思考题：证明: 若 $f(x, y) \in C(D)$, $g(x, y) \in R(D)$ 且不变号, 则 $\exists (\xi, \eta) \in D$ 使得 $\iint_D f(x, y)g(x, y) d\sigma = f(\xi, \eta) \iint_D g(x, y) d\sigma$, 其中 $D \subset \mathbb{R}^2$ 是一有界闭域.

12.2 二重积分的计算

1. 用直角坐标计算二重积分

$$\iint_D f(x, y) d\sigma = \int_a^b dx \int_{y_1(x)}^{y_2(x)} f(x, y) dy = \int_c^d dy \int_{x_1(y)}^{x_2(y)} f(x, y) dx$$

2. 用极坐标计算二重积分

$$\begin{aligned} \iint_D f(x, y) d\sigma &= \iint_D f(r \cos \theta, r \sin \theta) r dr d\theta \\ &= \int_\alpha^\beta d\theta \int_{r_1(\theta)}^{r_2(\theta)} f(r \cos \theta, r \sin \theta) r dr = \int_{r_1}^{r_2} r dr \int_{\theta_1(r)}^{\theta_2(r)} f(r \cos \theta, r \sin \theta) d\theta \end{aligned}$$

思考题：计算二重积分 $\iint_D xy \ln(1+x^2+y^2) d\sigma$, D 是由 $y=x^3$, $y=1$ 和 $x=-1$ 围成的区域. (提示: 对称性)

思考题：已知函数 f 连续且 $f > 0$, 试求 $\iint_D \frac{af(x)+bf(y)}{f(x)+f(y)} d\sigma$, 其中 $D = \{(x, y) | x^2 + y^2 \leq R^2\}$. (提示: 对称性)

12.3 二重积分的变量代换

1. 二重积分的变量代换公式

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \iint_{D_1} f(x(u, v), y(u, v)) \left| \det \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right| du dv$$

思考题：计算 $I = \iint_D \cos\left(\frac{x-y}{x+y}\right) d\sigma$, D 由 $x+y=1$, $x=0$, $y=0$ 围成.

12.4 三重积分的计算

1. 三重积分在直角坐标系下的计算

$$\begin{aligned} a. \iiint_\Omega f(x, y, z) dV &= \iint_{D_{xy}} d\sigma \int_{z_1(x, y)}^{z_2(x, y)} f(x, y, z) dz \\ b. \iiint_\Omega f(x, y, z) dV &= \int_c^d dz \iint_{D_z} f(x, y, z) dx dy \end{aligned}$$

思考题：计算三重积分 $\iiint_D (3x^2 + 5y^2 + 7z^2) dV$, $\Omega: x^2 + y^2 + z^2 \leq R^2$.

2. 三重积分的变量代换

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{\Omega^*} f(x(u, v, w), y(u, v, w), z(u, v, w)) \left| \det \frac{\partial(x, y, z)}{\partial(u, v, w)} \right| du dv dw$$

思考题：求由平面 $a_1x + b_1y + c_1z = \pm h_1, a_2x + b_2y + c_2z = \pm h_2, a_3x + b_3y + c_3z = \pm h_3$ 围成的平行六面体的体积。

3. 用柱坐标计算三重积分

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{\Omega^*} f(r \cos \theta, r \sin \theta, z) r dr d\theta dz$$

思考题：求由抛物面 $z = x^2 + y^2$ 与球面 $z = \sqrt{6 - x^2 - y^2}$ 所围空间图形的体积。

4. 用球坐标计算三重积分

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{\Omega^*} f(r \sin \varphi \cos \theta, r \sin \varphi \sin \theta, r \cos \varphi) r^2 \sin \varphi dr d\varphi d\theta$$

思考题：利用三重积分计算曲面所围成的空间区域的体积： $x^2 + y^2 + z^2 = a^2, x^2 + y^2 + z^2 = b^2, x^2 + y^2 = z^2, z \geq 0, 0 < a < b$ 。

• 重积分的物理应用

1. 质心 (重心)

二维:

$$\bar{x} = \frac{\iint_D x \rho(x, y) dx dy}{\iint_D \rho(x, y) dx dy}, \bar{y} = \frac{\iint_D y \rho(x, y) dx dy}{\iint_D \rho(x, y) dx dy}.$$

三维:

$$\bar{x} = \frac{\iiint_{\Omega} x \rho(x, y, z) dx dy dz}{\iiint_{\Omega} \rho(x, y, z) dx dy dz}, \bar{y} = \frac{\iiint_{\Omega} y \rho(x, y, z) dx dy dz}{\iiint_{\Omega} \rho(x, y, z) dx dy dz}, \bar{z} = \frac{\iiint_{\Omega} z \rho(x, y, z) dx dy dz}{\iiint_{\Omega} \rho(x, y, z) dx dy dz}.$$

2. 对单位质量质点的引力

$$\begin{aligned} F_x &= \iiint_{\Omega} G \frac{\rho(x, y, z)}{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2} \cdot \frac{x - x_0}{\sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2}} dx dy dz, \\ F_y &= \iiint_{\Omega} G \frac{\rho(x, y, z)}{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2} \cdot \frac{y - y_0}{\sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2}} dx dy dz, \\ F_z &= \iiint_{\Omega} G \frac{\rho(x, y, z)}{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2} \cdot \frac{z - z_0}{\sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2}} dx dy dz. \end{aligned}$$

3. 转动惯量

二维:

$$J_x = \iint_D y^2 \rho(x, y) dx dy, J_y = \iint_D x^2 \rho(x, y) dx dy, J_z = \iint_D (x^2 + y^2) \rho(x, y) dx dy = J_x + J_y.$$

三维:

$$\begin{aligned} J_x &= \iiint_{\Omega} (y^2 + z^2) \rho(x, y, z) dx dy dz, \\ J_y &= \iiint_{\Omega} (z^2 + x^2) \rho(x, y, z) dx dy dz, \\ J_z &= \iiint_{\Omega} (x^2 + y^2) \rho(x, y, z) dx dy dz. \end{aligned}$$

思考题： 设 Ω 由 $z = x^2 + y^2$ 及 $z = 2x$ 围成，密度 $\rho = y^2$ ，求它对 z 轴的转动惯量.

12.5第一型曲线积分

1. 几何意义

- a. 空间曲线的质量
- b. 柱面的面积

2. 定义

3. 第一型曲线积分的性质

- a. 第一型曲线积分与积分路径的方向无关

$$\int_{L(A)}^B f(x, y, z) dl = \int_{L(B)}^A f(x, y, z) dl$$

- b. 积分路径的可加性

$$\int_L f(x, y, z) dl = \int_{L_1} f(x, y, z) dl + \int_{L_2} f(x, y, z) dl$$

- c. 对称性

$$L \text{关于} xOy \text{坐标面对称, 且} f(x, y, -z) = -f(x, y, z) \\ \Rightarrow \int_L f(x, y, z) dl = 0.$$

4. 第一型曲线积分的计算

$$L: \begin{cases} x = x(t), \\ y = y(t), \quad t \in [\alpha, \beta] \text{光滑}, \quad f(x, y, z) \in C(L) \\ z = z(t), \end{cases}$$

$$\Rightarrow \int_L f(x, y, z) dl = \int_{\alpha}^{\beta} f(x(t), y(t), z(t)) \sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2 + z'(t)^2} dt.$$

思考题： 设 L 为椭圆 $\frac{x^2}{4} + \frac{y^2}{3} = 1$ ，周长为 a ，求 $\oint_L (2xy + 3x^2 + 4y^2) dl$. (提示：对称性)

思考题： 设曲线为 $\begin{cases} x = e^{-t} \cos t, \\ y = e^{-t} \sin t, \quad 0 < t < +\infty, \\ z = e^{-t}, \end{cases}$ 求曲线的弧长.

12.6第一型曲面积分

1. 几何意义

- a. 曲面面积

2. 定义

3. 第一型曲面积分的性质

- a. 与方向无关

$$\iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS \text{的值与曲面方向无关.}$$

- b. 区域可加性

$$\iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS = \iint_{\Sigma_1} f(x, y, z) dS + \iint_{\Sigma_2} f(x, y, z) dS, \Sigma = \Sigma_1 + \Sigma_2.$$

- c. 对称性

$$\Sigma \text{关于} xOy \text{坐标面对称, 且} f(x, y, -z) = -f(x, y, z) \\ \Rightarrow \iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS = 0.$$

4. 第一型曲面积分的计算

$$\text{曲面}\Sigma: \begin{cases} x = x(u, v), \\ y = y(u, v), (u, v) \in D \text{光滑}, f(x, y, z) \in C(\Sigma) \\ z = z(u, v), \end{cases}$$

$$\Rightarrow \iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS = \iint_D f(x(u, v), y(u, v), z(u, v)) \sqrt{EG - F^2} du dv,$$

其中 $E = |\mathbf{r}_u|^2$, $F = \mathbf{r}_u \cdot \mathbf{r}_v$, $G = |\mathbf{r}_v|^2$, $\mathbf{r}_u = (x_u, y_u, z_u)$, $\mathbf{r}_v = (x_v, y_v, z_v)$.

思考题: 计算下列第一型曲面积分 $\iint_S (ax + by + cz + d)^2 dS$, S 是球面 $x^2 + y^2 + z^2 = R^2$. (提示: 对称性)

思考题: 求锥面 $z = \sqrt{x^2 + y^2}$ 在柱面 $z^2 = 2x$ 内的部分面积.

思考题: 计算下列第一型曲面积分 $\iint_S (x + z) dS$, S 是半球面 $x^2 + y^2 + z^2 = R^2, x \geq 0$. (提示: 对称性)

12.7 含参量积分

1. 含参量积分的概念

$$I(x) = \int_c^d f(x, y) dy, (x, y) \in [a, b] \times [c, d]$$

2. 含参量积分函数的连续性

$$f(x, y) \in C([a, b] \times [c, d]) \Rightarrow I(x) = \int_c^d f(x, y) dy \in C([a, b])$$

3. 含参量积分函数的可导性与求导公式

a. 一元函数, 非变限积分

$$\begin{aligned} f(x, y), \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \in C([a, b] \times [c, d]) &\Rightarrow I(x) = \int_c^d f(x, y) dy \in C^1([a, b]), I'(x) \\ &= \int_c^d \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} dy \end{aligned}$$

b. 二元函数, 变限积分

$$\begin{aligned} f(x, y) \in C([a, b] \times [c, d]), I(x, u) &= \int_c^u f(x, y) dy, (x, u) \in [a, b] \times [c, d] \\ \Rightarrow \begin{cases} (1) I(x, u) \in C([a, b] \times [c, d]); \\ (2) \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \in C([a, b] \times [c, d]) \end{cases} \\ &\Rightarrow I(x, u) \in C^1([a, b] \times [c, d]), \frac{\partial I(x, u)}{\partial x} = \int_c^u \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} dy, \frac{\partial I(x, u)}{\partial u} = f(x, u) \end{aligned}$$

c. 一元函数, 变限积分

$f(x, y) \in C([a, b] \times [c, d]), c(x), d(x) \in C[a, b], c \leq c(x) \leq d, c \leq d(x) \leq d, x \in [a, b]$.

$$\begin{aligned} I(x) &= \int_{c(x)}^{d(x)} f(x, y) dy, x \in [a, b] \\ \Rightarrow \begin{cases} (1) I(x) \in C[a, b]; \\ (2) \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \in C([a, b] \times [c, d]), c'(x), d'(x) \text{存在} \end{cases} \\ &\Rightarrow I'(x) = d'(x)f(x, d(x)) - c'(x)f(x, c(x)) + \int_{c(x)}^{d(x)} \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} dy. \end{aligned}$$

思考题: 求下列含参量积分的导数: $f(x) = \int_0^x \sin(xy) dy$.

4. 含参量函数的积分 (积分公式)

$$f(x, y) \in C([a, b] \times [c, d]), I(x) = \int_c^d f(x, y) dy$$

$$\Rightarrow \int_a^b I(x) dx = \int_a^b \left[\int_c^d f(x, y) dy \right] dx = \int_c^d \left[\int_a^b f(x, y) dx \right] dy$$

向量场的微积分

2019年9月4日 10:15

13 向量场的微积分

13.1 向量场的微分运算

1. 直角坐标系中的向量场

$$\mathbf{v}(x, y, z) = X(x, y, z)\mathbf{i} + Y(x, y, z)\mathbf{j} + Z(x, y, z)\mathbf{k}$$

2. (数量场的) 梯度算子 ∇

$$\nabla f(x, y, z) = \left(\frac{\partial}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial}{\partial z} \mathbf{k} \right) f = \frac{\partial f}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial f}{\partial z} \mathbf{k}$$

性质: α, β 为任意常数, $f(x, y, z), g(x, y, z)$ 为任意可微函数

a. $\nabla(\alpha f + \beta g) = \alpha \nabla f + \beta \nabla g$

b. $\nabla(fg) = g \nabla f + f \nabla g$

c. $\nabla \left(\frac{f}{g} \right) = \frac{g \nabla f - f \nabla g}{g^2}$

思考题: 验证梯度算子的上述三个性质.

3. (向量场的) 散度算子 $\nabla \cdot$

$$\begin{aligned} \nabla \cdot \mathbf{v}(x, y, z) &= \left(\frac{\partial}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial}{\partial z} \mathbf{k} \right) \cdot (X(x, y, z)\mathbf{i} + Y(x, y, z)\mathbf{j} + Z(x, y, z)\mathbf{k}) \\ &= \frac{\partial X}{\partial x} + \frac{\partial Y}{\partial y} + \frac{\partial Z}{\partial z} \end{aligned}$$

性质:

a. $\nabla \cdot (\alpha \mathbf{u} + \beta \mathbf{v}) = \alpha \nabla \cdot \mathbf{u} + \beta \nabla \cdot \mathbf{v}$

b. $\nabla \cdot (f\mathbf{v}) = f \nabla \cdot \mathbf{v} + \nabla f \cdot \mathbf{v}$

思考题: 验证散度算子的上述两个性质.

思考题: 求下列向量场的散度 $\mathbf{v} = (xi + yj + zk) \times c$.

4. (向量场的) 旋度算子 $\nabla \times$

$$\begin{aligned} \nabla \times \mathbf{v}(x, y, z) &= \left(\frac{\partial}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial}{\partial z} \mathbf{k} \right) \times (X(x, y, z)\mathbf{i} + Y(x, y, z)\mathbf{j} + Z(x, y, z)\mathbf{k}) \\ &= \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ X & Y & Z \end{vmatrix} = \left(\frac{\partial Z}{\partial y} - \frac{\partial Y}{\partial z} \right) \mathbf{i} + \left(\frac{\partial X}{\partial z} - \frac{\partial Z}{\partial x} \right) \mathbf{j} + \left(\frac{\partial Y}{\partial x} - \frac{\partial X}{\partial y} \right) \mathbf{k} \end{aligned}$$

性质:

a. $\nabla \times (\alpha \mathbf{u} + \beta \mathbf{v}) = \alpha \nabla \times \mathbf{u} + \beta \nabla \times \mathbf{v}$

b. $\nabla \times (f\mathbf{v}) = f \nabla \times \mathbf{v} + \nabla f \times \mathbf{v}$

c. $\nabla \cdot (\mathbf{u} \times \mathbf{v}) = \mathbf{v} \cdot \nabla \times \mathbf{u} - \mathbf{u} \cdot \nabla \times \mathbf{v}$

思考题: 验证旋度算子的上述三个性质.

5. 对于二元函数 $f(x, y)$ 和平面向量场 $\mathbf{v}(x, y) = X(x, y)\mathbf{i} + Y(x, y)\mathbf{j}$

a. $\nabla = \frac{\partial}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial}{\partial y} \mathbf{j}$

b. $\nabla f(x, y) = \frac{\partial f}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \mathbf{j}$

c. $\nabla \cdot \mathbf{v}(x, y) = \frac{\partial X}{\partial x} + \frac{\partial Y}{\partial y}$

d. $\nabla \times \mathbf{v}(x, y) = \left(\frac{\partial Y}{\partial x} - \frac{\partial X}{\partial y} \right) \mathbf{k}$

思考题: 利用旋度算子的三维形式导出上述d.式.

13.2 向量场在有向曲线上的积分

1. 有向曲线

a. $M(x(t), y(t), z(t))$ 点处的单位切向量 (小参数指向大参数)

$$\tau(M) = \frac{(x'(t), y'(t), z'(t))}{\sqrt{[x'(t)]^2 + [y'(t)]^2 + [z'(t)]^2}}$$

b. $M(x(t), y(t), z(t))$ 点处的有向弧微元 (小参数指向大参数)

$$\begin{aligned} d\mathbf{l} &= \tau(M) dl \\ &= \frac{(x'(t), y'(t), z'(t))}{\sqrt{[x'(t)]^2 + [y'(t)]^2 + [z'(t)]^2}} dl \\ &= \frac{(x'(t), y'(t), z'(t))}{\sqrt{[x'(t)]^2 + [y'(t)]^2 + [z'(t)]^2}} \sqrt{[x'(t)]^2 + [y'(t)]^2 + [z'(t)]^2} dt \\ &= (x'(t), y'(t), z'(t)) dt \\ &= (dx, dy, dz) \end{aligned}$$

2. 向量场 $\mathbf{v}(x, y, z) = X(x, y, z)\mathbf{i} + Y(x, y, z)\mathbf{j} + Z(x, y, z)\mathbf{k}$ 在有向曲线 L 上的积分

$$\begin{aligned} \int_{L(A)}^B \mathbf{v} \cdot d\mathbf{l} &= \int_{L(A)}^B \mathbf{v} \cdot \tau dl = \int_{L(A)}^B \mathbf{v} \cdot (dx, dy, dz) \\ &= \int_{L(A)}^B X(x, y, z) dx + Y(x, y, z) dy + Z(x, y, z) dz \end{aligned}$$

3. 第二型曲线积分的性质

a. 有向性

$$\int_{L(A)}^B \mathbf{v} \cdot d\mathbf{l} = - \int_{L(B)}^A \mathbf{v} \cdot d\mathbf{l}$$

b. 积分路径的可加性

$$\int_{L(A)}^B \mathbf{v} \cdot d\mathbf{l} = \int_{L_1(A)}^C \mathbf{v} \cdot d\mathbf{l} + \int_{L_2(C)}^B \mathbf{v} \cdot d\mathbf{l}$$

c. 第二型曲线积分与第一型曲线积分的关系

$$\int_{L(A)}^B \mathbf{v} \cdot d\mathbf{l} = \int_{L(A)}^B \mathbf{v} \cdot \tau dl$$

4. 第二型曲线积分的计算

a. 空间曲线的情形

$$L(A \rightarrow B): \begin{cases} x = x(t), \\ y = y(t), \quad t \in [\alpha, \beta], A: t = \alpha, B: t = \beta \text{ 光滑}, \mathbf{v}(x, y, z) = X(x, y, z)\mathbf{i} + \\ z = z(t), \end{cases}$$

$$Y(x, y, z)\mathbf{j} + Z(x, y, z)\mathbf{k} \in C(L)$$

$$\Rightarrow \int_{L(A)}^B \mathbf{v} \cdot d\mathbf{l} = \int_{L(A)}^B X(x, y, z) dx + Y(x, y, z) dy + Z(x, y, z) dz$$

$$= \int_{\alpha}^{\beta} [X(x(t), y(t), z(t))x'(t) + Y(x(t), y(t), z(t))y'(t) + Z(x(t), y(t), z(t))z'(t)] dt$$

思考题: 计算 $\int_L y dx + z dy + x dz$, 其中 L 是螺旋线 $x = a \cos t, y = a \sin t, z = bt (0 \leq t \leq 2\pi)$, 正向为 t 增加的方向.

b. 平面曲线的情形

i. 参数方程

$$\int_{L(A)}^B \mathbf{v} \cdot d\mathbf{l} = \int_{L(A)}^B X(x, y) dx + Y(x, y) dy$$

$$= \int_{\alpha}^{\beta} [X(x(t), y(t))x'(t) + Y(x(t), y(t))y'(t)] dt$$

ii. 显示方程

$$\begin{aligned} \int_{L(A)}^B \mathbf{v} \cdot d\mathbf{l} &= \int_{L(A)}^B X(x, y)dx + Y(x, y)dy \\ &= \int_a^b [X(x, y(x)) + Y(x, y(x))y'(x)] dx \end{aligned}$$

思考题：计算 $\int_L \frac{dx+dy}{|x|+|y|}$, 其中 L 为 $|x| + |y| = 1$, 逆时针方向为正.

iii. 极坐标方程

$$\begin{aligned} \int_{L(A)}^B \mathbf{v} \cdot d\mathbf{l} &= \int_{L(A)}^B X(x, y)dx + Y(x, y)dy \\ &= \int_{\alpha}^{\beta} [X(r(\theta) \cos \theta, r(\theta) \sin \theta)(r(\theta) \cos \theta)' \\ &\quad + Y(r(\theta) \cos \theta, r(\theta) \sin \theta)(r(\theta) \sin \theta)'] d\theta \end{aligned}$$

13.3 格林公式

1. 形式1

有界闭域 $D \subset \mathbb{R}^2$, ∂D 分段光滑, $\mathbf{v}(x, y) = X(x, y)\mathbf{i} + Y(x, y)\mathbf{j} \in C^1(D)$

$$\Rightarrow \oint_{\partial D_+} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{l} = \oint_{\partial D_+} \mathbf{v} \cdot \boldsymbol{\tau} dl = \oint_{\partial D_+} X(x, y)dx + Y(x, y)dy = \iint_D \left[\frac{\partial Y(x, y)}{\partial x} - \frac{\partial X(x, y)}{\partial y} \right] dx dy$$

思考题：设 D 为平面区域, ∂D 为逐段光滑曲线, (\bar{x}, \bar{y}) 是 D 的形心, D 的面积等于 $\sigma(D)$. 试

证: (1) $\oint_{\partial D_+} x^2 dy = 2\sigma(D)\bar{x}$; (2) $\oint_{\partial D_+} xy dy = 2\sigma(D)\bar{y}$.

思考题：计算 $\oint_L \frac{(x+y)dx - (x-y)dy}{x^2 + y^2}$, 其中 L :

1) $D = \{(x, y) | r^2 \leq x^2 + y^2 \leq R^2\} (0 < r < R)$ 的正向边界;

2) $D = \{(x, y) | \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} \leq 1\}$ 的正向边界.

2. 形式2

有界闭域 $D \subset \mathbb{R}^2$, ∂D 分段光滑, $\mathbf{v}(x, y) = X(x, y)\mathbf{i} + Y(x, y)\mathbf{j} \in C^1(D)$, 外向单位法向量 $\mathbf{n}(x, y)$

$$\Rightarrow \oint_{\partial D_+} \mathbf{v} \cdot \mathbf{n} dl = \oint_{\partial D_+} -Y(x, y)dx + X(x, y)dy = \iint_D \left[\frac{\partial X(x, y)}{\partial x} + \frac{\partial Y(x, y)}{\partial y} \right] dx dy$$

思考题：设 D 为平面区域, ∂D 为逐段光滑曲线, $f \in C^2(D)$, 求证: $\oint_{\partial D} \frac{\partial f}{\partial \mathbf{n}} dl = \iint_D \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \right) dx dy$.

13.4 向量值函数在有向曲面上的积分——第二型曲面积分

1. 有向曲面

a. 双侧曲面和有向曲面

b. 有向曲面正向单位法向量的求法

i. 曲面方程是显示方程

$$1) \Sigma: z = f(x, y), f \in C^1 \Rightarrow \mathbf{n} = \pm \frac{1}{\sqrt{\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)^2 + 1}} \left(-\frac{\partial f}{\partial x}, -\frac{\partial f}{\partial y}, 1 \right).$$

当上侧为正时, 取"+"; 下侧为正时, 取"-". (上正下负)

$$2) \Sigma: y = g(z, x), g \in C^1 \Rightarrow \mathbf{n} = \pm \frac{1}{\sqrt{\left(\frac{\partial g}{\partial x}\right)^2 + 1 + \left(\frac{\partial g}{\partial z}\right)^2}} \left(-\frac{\partial g}{\partial x}, 1, -\frac{\partial g}{\partial z} \right).$$

当右侧为正时, 取"+"; 左侧为正时, 取"-". (右正左负)

$$3) \Sigma: x = h(y, z), g \in C^1 \Rightarrow \mathbf{n} = \pm \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{\partial h}{\partial y}\right)^2 + \left(\frac{\partial h}{\partial z}\right)^2}} \left(1, -\frac{\partial h}{\partial y}, -\frac{\partial h}{\partial z} \right).$$

当前侧为正时, 取"+"; 后侧为正时, 取"-". (前正后负)

ii. 曲面方程是参数方程

$$\begin{aligned} \Sigma: \begin{cases} x = x(u, v), \\ y = y(u, v), \\ z = z(u, v), \end{cases} x(u, v), y(u, v), z(u, v) \in C^1, A = \frac{D(y, z)}{D(u, v)}, B = \frac{D(z, x)}{D(u, v)}, C \\ = \frac{D(x, y)}{D(u, v)} \\ \Rightarrow \mathbf{n} = \pm \frac{1}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}} (A, B, C). \end{aligned}$$

当曲面上正下负时, 选取"±"使得"±C > 0"; 当曲面右正左负时, 选取"±"使得"±B > 0"; 当曲面前正后负时, 选取"±"使得"±A > 0".

2. 第二型曲面积分的概念

a. 第二型曲面积分的定义

$$\begin{aligned} \mathbf{n} &= (\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma), \mathbf{F}(x, y, z) = X(x, y, z)\mathbf{i} + Y(x, y, z)\mathbf{j} + Z(x, y, z)\mathbf{k}, \\ \iint_{\Sigma} \mathbf{F}(x, y, z) \cdot d\mathbf{S} &= \iint_{\Sigma} \mathbf{F}(x, y, z) \cdot \mathbf{n} dS = \iint_{\Sigma} \mathbf{F}(x, y, z) \cdot (\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma) dS \\ &= \iint_{\Sigma} \mathbf{F}(x, y, z) \cdot (\cos \alpha dS, \cos \beta dS, \cos \gamma dS) \\ &= \iint_{\Sigma} \mathbf{F}(x, y, z) \cdot (dy \wedge dz, dz \wedge dx, dx \wedge dy) \\ &= \iint_{\Sigma} X(x, y, z) dy \wedge dz + Y(x, y, z) dz \wedge dx + Z(x, y, z) dx \wedge dy. \end{aligned}$$

b. 第二型曲面积分的性质

i. 有向性

$$\iint_{\Sigma^-} \mathbf{F}(x, y, z) \cdot d\mathbf{S} = - \iint_{\Sigma} \mathbf{F}(x, y, z) \cdot d\mathbf{S}.$$

ii. 区域可加性

$\Sigma = \Sigma_1 + \Sigma_2$ 且定向不变

$$\Rightarrow \iint_{\Sigma} \mathbf{F}(x, y, z) \cdot d\mathbf{S} = \iint_{\Sigma_1} \mathbf{F}(x, y, z) \cdot d\mathbf{S} + \iint_{\Sigma_2} \mathbf{F}(x, y, z) \cdot d\mathbf{S}.$$

c. 第二型曲面积分的计算

i. 曲面方程是显示方程

$$\begin{aligned} 1) \text{ 曲面 } \Sigma: z = f(x, y), (x, y) \in D \text{ 光滑, } \mathbf{F}(x, y, z) &= \\ (X(x, y, z), Y(x, y, z), Z(x, y, z)) \in C(\Sigma) \\ \Rightarrow \iint_{\Sigma} \mathbf{F}(x, y, z) \cdot d\mathbf{S} &= \iint_D (X(x, y, f(x, y)), Y(x, y, f(x, y)), Z(x, y, f(x, y))) \cdot (-f_x, -f_y, 1) dx dy \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \iint_{\Sigma} X(x, y, z) dy \wedge dz + Y(x, y, z) dz \wedge dx + Z(x, y, z) dx \wedge dy \\
&= \pm \iint_D \left[-\frac{\partial f(x, y)}{\partial x} X(x, y, f(x, y)) - \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} Y(x, y, f(x, y)) \right. \\
&\quad \left. + Z(x, y, f(x, y)) \right] dx dy.
\end{aligned}$$

上正下负.

思考题: 计算下列第二型曲面积分: $\iint_S (x^2 + y^2) dx \wedge dy$, S 为 $x^2 + y^2 \leq 1, z = 0$ 的 **下侧**.

思考题: 计算下列第二型曲面积分: $\iint_S z dx \wedge dy$, S 为 $x^2 + y^2 + z^2 = R^2$ 上半部分的 **下侧**.

2) 曲面 $\Sigma: y = g(z, x), (z, x) \in D$ 光滑, $F(x, y, z) = (X(x, y, z), Y(x, y, z), Z(x, y, z)) \in C(\Sigma)$

$$\begin{aligned}
&\Rightarrow \iint_{\Sigma} F(x, y, z) \cdot dS \\
&= \iint_{\Sigma} X(x, y, z) dy \wedge dz + Y(x, y, z) dz \wedge dx + Z(x, y, z) dx \wedge dy \\
&= \pm \iint_D \left[-\frac{\partial g(z, x)}{\partial x} X(x, g(z, x), z) + Y(x, g(z, x), z) \right. \\
&\quad \left. - \frac{\partial g(z, x)}{\partial z} Z(x, g(z, x), z) \right] dz dx.
\end{aligned}$$

右正左负.

思考题: 计算下列第二型曲面积分: $\iint_S (y - z) dy \wedge dz + (z - x) dz \wedge dx + (x - y) dx \wedge dy$, S 为 $y = \sqrt{x^2 + y^2}, y = h (h > 0)$ 所围区域的表面 **外侧**.

3) 曲面 $\Sigma: x = h(y, z), (y, z) \in D$ 光滑, $F(x, y, z) = (X(x, y, z), Y(x, y, z), Z(x, y, z)) \in C(\Sigma)$

$$\begin{aligned}
&\Rightarrow \iint_{\Sigma} F(x, y, z) \cdot dS \\
&= \iint_{\Sigma} X(x, y, z) dy \wedge dz + Y(x, y, z) dz \wedge dx + Z(x, y, z) dx \wedge dy \\
&= \pm \iint_D \left[X(h(y, z), y, z) - \frac{\partial h(y, z)}{\partial y} Y(h(y, z), y, z) \right. \\
&\quad \left. - \frac{\partial h(y, z)}{\partial z} Z(h(y, z), y, z) \right] dy dz.
\end{aligned}$$

前正后负.

思考题: 计算下列第二型曲面积

分: $\iint_S yz dy \wedge dz + xz dz \wedge dx + xy dx \wedge dy$, S 为区域 $\begin{cases} x + y + z \leq a, a > 0, \\ x \geq 0, y \geq 0, z \geq 0 \end{cases}$ 表
面的 **外侧**.

ii. 曲面方程是参数方程

曲面 $\Sigma: \begin{cases} x = x(u, v), \\ y = y(u, v), (u, v) \in D \text{ 光滑正则}, \\ z = z(u, v), \end{cases} F(x, y, z) = (X(x, y, z), Y(x, y, z), Z(x, y, z)) \in C(\Sigma)$

$$\begin{aligned}
&\Rightarrow \iint_{\Sigma} \mathbf{F}(x, y, z) \cdot d\mathbf{S} \\
&= \iint_{\Sigma} X(x, y, z)dy \wedge dz + Y(x, y, z)dz \wedge dx + Z(x, y, z)dx \wedge dy \\
&= \pm \iint_D [XA + YB + ZC] dudv, \\
&X = X(x(u, v), y(u, v), z(u, v)), Y = Y(x(u, v), y(u, v), z(u, v)), Z \\
&= Z(x(u, v), y(u, v), z(u, v)), \\
&A = \frac{D(y, z)}{D(u, v)}, B = \frac{D(z, x)}{D(u, v)}, C = \frac{D(x, y)}{D(u, v)}.
\end{aligned}$$

当曲面上正下负时, 选取"±"使得"±C > 0"; 当曲面右正左负时, 选取"±"使得"±B > 0"; 当曲面前正后负时, 选取"±"使得"±A > 0".

思考题: 计算下列第二型曲面积分: $\oiint_S xdy \wedge dz + zdx \wedge dy$, S 为 $x^2 + y^2 = a^2$ 在第一卦限中介于 $z = 0$ 和 $z = h$ 之间的部分, 外侧为正.

13.5高斯公式、斯托克斯公式

1. 空间单连通域、曲面单连通域

2. 高斯公式

$\Omega \subset \mathbb{R}^3$ 为有界闭域, $\partial\Omega$ 逐片光滑, $\mathbf{F}(x, y, z) = (X(x, y, z), Y(x, y, z), Z(x, y, z)) \in C^1(\Omega)$

$$\begin{aligned}
&\Rightarrow \oiint_{\partial\Omega} \mathbf{F}(x, y, z) \cdot d\mathbf{S} \\
&= \oiint_{\partial\Omega} \mathbf{F}(x, y, z) \cdot \mathbf{n} dS \\
&= \oiint_{\partial\Omega} X(x, y, z)dy \wedge dz + Y(x, y, z)dz \wedge dx + Z(x, y, z)dx \wedge dy \\
&= \iiint_{\Omega} \left[\frac{\partial X(x, y, z)}{\partial x} + \frac{\partial Y(x, y, z)}{\partial y} + \frac{\partial Z(x, y, z)}{\partial z} \right] dx dy dz \\
&= \iiint_{\Omega} \nabla \cdot \mathbf{F} dx dy dz \\
&= \iiint_{\Omega} \operatorname{div} \mathbf{F} dx dy dz
\end{aligned}$$

思考题: 用高斯公式计算下列曲面积分: $\iint_S x^2 dy \wedge dz + y^2 dz \wedge dx + z^2 dx \wedge dy$, 其中 S 为 $x^2 + y^2 + z^2 = R^2$ 的内侧.

思考题: 用高斯公式计算下列曲面积分: $\iint_S x^2 dy \wedge dz + (z^2 - 2z) dx \wedge dy$, 其中 S 为 $z = \sqrt{x^2 + y^2}$ 被平面 $z = 0$ 和 $z = 1$ 所截部分的外侧.

思考题: 用高斯公式计算下列曲面积分: $\iint_S \frac{xdy \wedge dz + ydz \wedge dx + zdx \wedge dy}{(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}}$, 其中 S 为椭球面 $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$ 外侧.

3. 斯托克斯公式

Σ :逐片光滑的有向曲面, $\partial\Sigma$ 逐段光滑, $\partial\Sigma$ 与 Σ 的方向满足右手法则, $\mathbf{F}(x, y, z) = (X(x, y, z), Y(x, y, z), Z(x, y, z)) \in C^1$

$$\Rightarrow \int_{\partial\Sigma} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{l}$$

$$\begin{aligned}
&= \int_{\partial \Sigma} X(x, y, z) dx + Y(x, y, z) dy + Z(x, y, z) dz \\
&= \iint_{\Sigma} (\nabla \times \mathbf{F}) \cdot d\mathbf{S} \\
&= \iint_{\Sigma} (\nabla \times \mathbf{F}) \cdot \mathbf{n} dS \\
&= \iint_{\Sigma} \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ X & Y & Z \end{vmatrix} \cdot \mathbf{n} dS \\
&= \iint_{\Sigma} \begin{vmatrix} \cos \alpha & \cos \beta & \cos \gamma \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ X & Y & Z \end{vmatrix} dS \\
&= \iint_{\Sigma} \begin{vmatrix} dy \wedge dz & dz \wedge dx & dx \wedge dy \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ X & Y & Z \end{vmatrix}
\end{aligned}$$

思考题：用斯托克斯公式计算下列曲线积分： $\oint_L y dx + z dy + x dz$ ，其中 L 是圆周

$$\begin{cases} x^2 + y^2 + z^2 = R^2, \\ x + y + z = 0. \end{cases}$$

从 x 轴正向看去为逆时针方向.

思考题：计算 $I = \oint_L \frac{-y dx + x dy}{x^2 + y^2} + z dz$ ，其中 L 是：

- (1) 任意一条既不环绕 z 轴，也不与 z 轴相交的简单闭曲线；
- (2) 任意一条环绕 z 轴且不与 z 轴相交的简单闭曲线，从 z 轴正向看去为逆时针方向.

思考题：证明： $\oint_L \begin{vmatrix} dx & dy & dz \\ \cos \alpha & \cos \beta & \cos \gamma \\ x & y & z \end{vmatrix} = 2S$ ，其中 L 是 \mathbb{R}^3 中某个平面上的一条简单光滑

闭曲线， $\mathbf{n} = (\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma)$ 是该平面的单位法向量， L 的方向与 \mathbf{n} 的方向服从右手法则， S 是 L 所围的面积.

13.6 保守场

1. 平面保守场
2. 势函数的计算
3. 空间保守场
4. 无旋场 $\text{rot} \mathbf{F} = \nabla \times \mathbf{F} = \mathbf{0}$ ，无源场 $\text{div} \mathbf{F} = \nabla \cdot \mathbf{F} = 0$

思考题：证明下列向量场为无源场： $\mathbf{v} = \mathbf{u}_1 \times \mathbf{u}_2$ ，其中 $\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2$ 是无旋场.

(提示利用公式： $\nabla \cdot (\mathbf{u} \times \mathbf{v}) = \mathbf{v} \cdot \nabla \times \mathbf{u} - \mathbf{u} \cdot \nabla \times \mathbf{v}$)

思考题：求电场 $\mathbf{v} = \frac{\mathbf{r}}{r^3}$ 穿过包围原点的任意简单光滑闭曲面的电通量，其中 $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ ， $\mathbf{r} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}$.

思考题：证明下列向量场为无旋场： $\mathbf{v} = (x - x_0)\mathbf{i} + (y - y_0)\mathbf{j} + (z - z_0)\mathbf{k}$.

常微分方程 (部分)

2019年9月4日 10:15

13常微分方程

13.1微分方程的基本概念

1. 某些实际问题的数学模型
2. 微分方程的基本概念
3. 微分方程的解与定解问题的提法
4. 积分曲线
5. 微分方程的存在唯一性定理

思考题： 检验下列函数是否为所给的微分方程的解，若是，请给出 $t = 0$ 时满足的初始条件： $y = \sin kt$ 与 $y = \cos kt, y'' + k^2y = 0$.

- 微分方程其余部分的思考题改为了思维导图的形式