



Gebruik: scheiden van een band van frequenties van elkaar

Zijn erg stabiel en leveren goede tot zeer goede prestaties

Nadeel : slechte prestaties in het tijdsdomein: overmatige rimpel en overschrijding van de staprespons

Zijn eenvoudig te programmeren indien ze uitgevoerd worden met een standaard convolutie maar zijn langzaam in uitvoering

Met FFT verbeteren deze filters drastisch in rekensnelheid



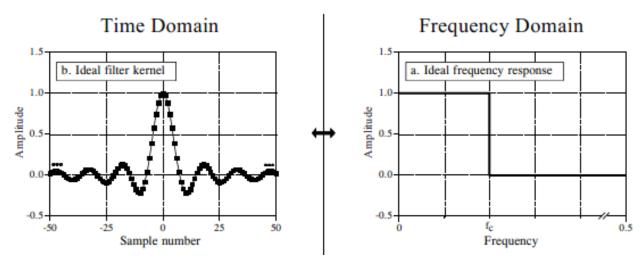
Fig(a) Frequentierespons van ideale LDF

- Alle f's < fc worden doorgelaten met eenheidsamplitude
- Alle f's > fc worden geblokkeerd
- Doorlaatband perfect plat en de verzwakking in de stopband is oneindig groot
- De overgang tussen de twee is oneindig klein

Inverse Fourier Transformatie van deze ideale frequentieresponse levert de ideale filter-kernel op (zie fig (b) => sinc functie gegeven door :

$$h[i] = \frac{\sin(2\pi f_c i)}{i\pi}$$





Convolving een ingangssignaal met deze filter-kernel levert een perfect laagdoorlaatfilter op.

Probleem: sinc-functie loopt door naar plus en min oneindig => computerprobleem

Strategie van Windowed-Sinc

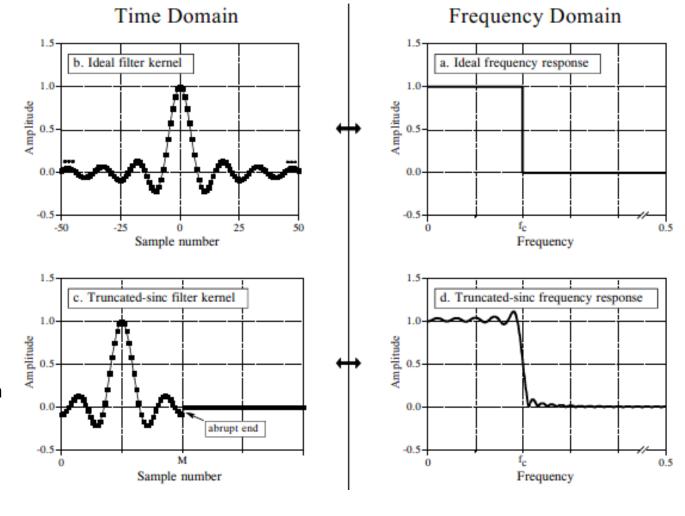
Omzeilen computerprobleem: 2 aanpassingen

1^{ste} aanpassing: sinc-functie van (b) aanpassen aan sinc-functie van (c).

 Hoe? Sinc-functie afkappen op M+1 punten (met M een even getal) (alles buiten M+1 wordt vervangen door nullen

2de aanpassing: hetgeen overblijft van de sinc-functie verplaatsen naar rechts zodat deze loopt van 0 tot M

- Voordeel: filter-kernel bestaat enkel uit positieve indexen
- Nadeel: wijzigingen zorgen voor slechts benadering van ideale filter-kernel => geen ideale frequentieresponse hebben
- Vinden frequentie via Fourier Transformatie van signaal (c) naar (d) => rimpel in doorlaatband (nadeel) en slechtere demping in stopband
- Er is een eenvoudige methode om deze situatie te verbeteren



Strategie van Windowed-Sinc

Oplossen slechtere karakteristieken door afkappen sinc-functie

Figuur (e) toont zogenaamd *Blackman window*

Afgekapte sinc-functie met deze Blackman window vermenigvuldigen levert het windowed-sinc filterkernel (f)

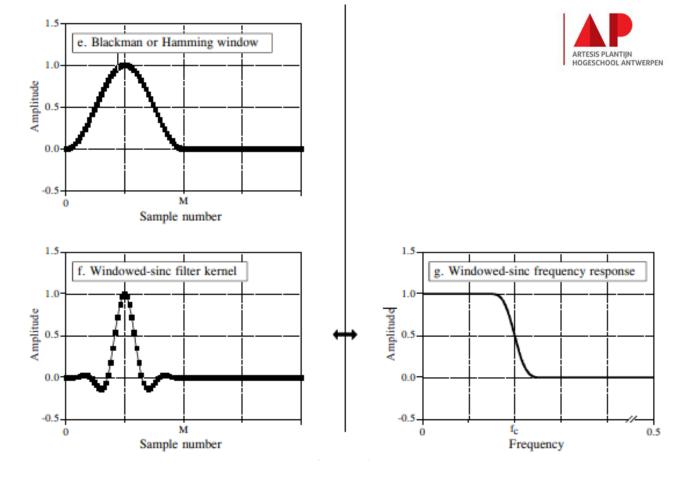
Fig (g) toont het verbeterde frequentiekarakteristiek

- doorlaatband terug platter
- Sterk verbeterde stopbanddemping (niet meer zichtbaar in de grafiek)

Verschillende vensters zijn ontwikkeld sinds de jaren 50 om de windowed-sinc filter te verbeteren . *Enkel Hamming-venster en Blackman-venster zijn echt bruikbaar.*

Hamming-window:

$$w[i] = 0.54 - 0.46 \cos(2\pi i/M)$$



Blackman window:

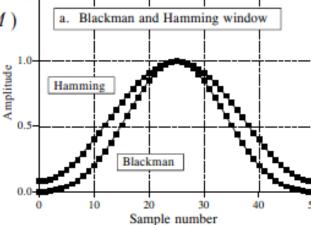
$$w[i] = 0.42 - 0.5\cos(2\pi i/M) + 0.08\cos(4\pi i/M)$$

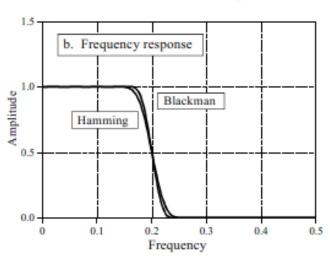


Strategie van Windowed-Sinc

Blackman window: $w[i] = 0.42 - 0.5 \cos(2\pi i/M) + 0.08 \cos(4\pi i/M)$

Hamming window: $w[i] = 0.54 - 0.46 \cos(2\pi i/M)$

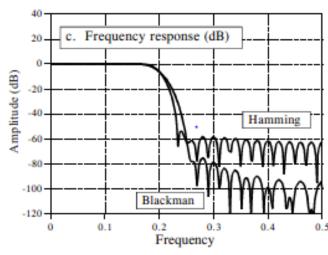




Figuur toont de vorm van deze twee windows voor M= 50 (totaal 51 punten in de curves)

Vergelijk Blackman – Hamming

- Hammingwindow is 20% snellere roll-of dan Blackman
- Blackman heeft een betere stopbandverzwakking (fig (c) (-74 dB (-0,02%) tegen -53 dB (-0,2%)
- Blackman heeft een rimpel in de doorlaatband (niet zichtbaar van ongeveer 0,02% terwijl Hamming een rimpel heeft van typisch 0,2%
- In het algemeen verdient Blackman de voorkeur op Hamming (trage roll-of is beter aanpasbaar dan een zwakke stopbandverzwakking

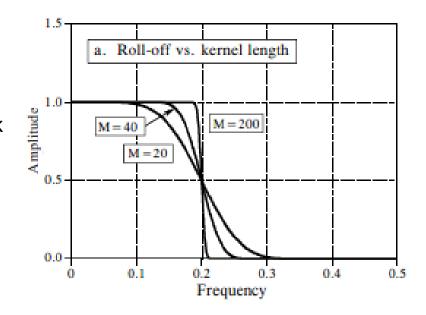


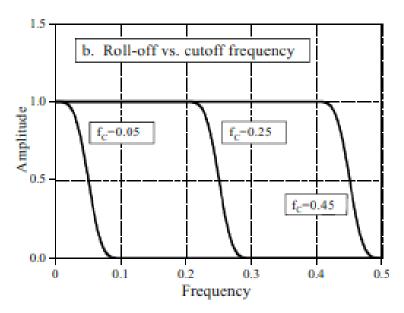


Ontwerp van de filter

Ontwerp windowed-sinc: 2 parameters van belang: fc (cutoff-frequentie) en M (lengte filter-kernel)

- Cutoff-frequentie: Uitgedrukt als een fractie van de samplerate en ligt tussen 0 en 0,5
- De waarde van M is bepalend voor de roll-off en wordt bepaald door M = 4/BW
- BW is de breedte in de overgang van doorlaatband naar stopband (van daar waar amplitude overgaat van praktisch 1 (99% van de curve) tot praktisch 0 (1% van de curve)
- Doorlaatband is bepaald door afstand tussen f=0 en f=0,5
- Fig (a) toont toont 3 LDF's met M gelijk aan 20, 40 en 200
- Fig (b) toont doorlaatbanden met fc = 0,05, 0,25 en 0,45







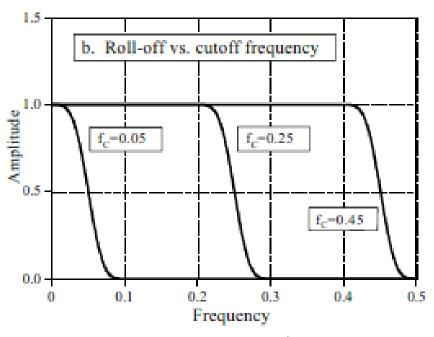
Ontwerp van de filter

Tijd nodig om convolutie uit te rekenen is evenredig met de lengte van de signalen => afweging nodig tussen de lengte M (filter-kernel) en BW (scherpte filter)

$$M \approx \frac{4}{BW}$$

- Afsnijfrequentie van de doorlaatband wordt meestal bepaald op het halve amplitudepunt in plaats van op -3dB (0,707 amplitude)
 - Waarom? Omdat de window-sinc frequentieresponse symmetrisch ligt tussen de doorlaatband en stopband
 - Vb. Hamming-window heeft een doorlaatrimpel van 0,2% en een identieke stopbandrimpel van 0,2%
 - Ander type filters vertonen deze symmetrie niet => geen voordeel mee. De symmetrie maakt windowed-sinc ideaal voor spectrale inversie (zie later)
 - Als fc en M geselecteerd zijn => filter-kernel kan berekend worden via volgende vergelijking:

$$h[i] = K \frac{\sin(2\pi f_c (i - M/2))}{i - M/2} \left[0.42 - 0.5 \cos\left(\frac{2\pi i}{M}\right) + 0.08 \cos\left(\frac{4\pi i}{M}\right) \right]$$



- Vgl bestaat uit sinc-functie, M/2-shift en Blackman window
- Om de filter de eenheidsamplitude te geven moet K zodanig gekozen worden dat de som van alle samples gelijk is aan 0
 => Praktijk : negeer K tijdens de berekeningen en normaliseer alle samples waar nodig

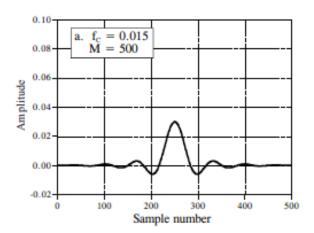
$h[i] = K \frac{\sin(2\pi f_c(i-M/2))}{i-M/2} \left[0.42 - 0.5\cos\left(\frac{2\pi i}{M}\right) + 0.08\cos\left(\frac{4\pi i}{M}\right) \right]$

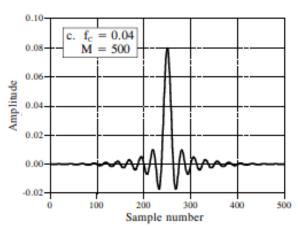


Ontwerp van de filter

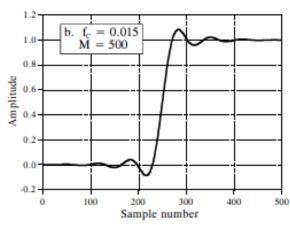
- Stel M = 100 (moet een even getal zijn)
 - Eerste punt in de filter-kernel is in de array locatie 0 terwijl het laatste punt zich bevind in de array op positie 100 => volledig signaal is 101 punten lang.
 - Het centrum van de symmetrie is op punt 50 (dit is M/2)
 - De 50 punten links van punt 50 zijn symmetrisch tot de 50 punten rechts van puntpositie 50 (M/2)
 - Punt 0 heeft dezelfde waarde als punt 100; punt 49 dezelfde waarde als punt 51, enz...
 - Als je een bepaald aantal samples nodig hebt in de filter om FFT te gebruiken, gewoon nullen aan het ene eind of het andere
 - Voorbeeld: M=100 => 101 punten; dichtstbijzijnde macht van 2 is 128 => 27 nullen toevoegen => filterkernel is 128 punten lang
- Opmerking: goede respons in het frequentiebereik maar slecht in het tijdsdomein.

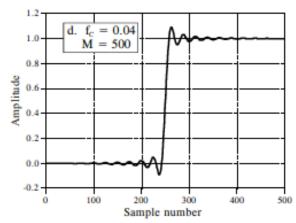
Filter kernel





Step response



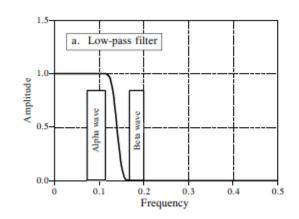


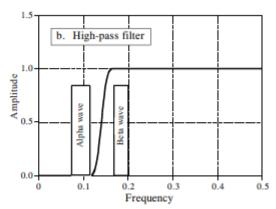
- Voorbeelden van windowed-sinc kernels en hun overeenkomstige stapresponsies
- Opmerking: ook de kleine samples links en rechts blijven belangrijk voor de performantie van de filter
- Floating point representatie is belangrijk om de kleine waarden te behouden





- Een EEG (Elektro-encefalografie) is een meting van de elektrische activiteit van de hersenen.
 - Wordt gedetecteerd als mV-signalen en verschijnen op elektroden die aan het hoofd bevestigd zijn.
 - EEG is resultaat van een groot aantal van deze elektrische pulsen
- Verschillende frequenties in het EEG kunnen worden geïdentificeerd voor verschillende mentale toestanden
 - Ogen gesloten, ontspannen levert een signaal op tussen 7 en 12 Hz (alfa ritme genoemd)
 - Openen van ogen en rond kijken levert een bèta ritme op met frequenties tussen 17 en 20 HZ
- Signalen EEG via analoge elektronica versterkt en vervolgens gedigitaliseerd met sampling rate van 100 samples per seconde (fs = 100Hz)
- Verwerven van gegevens voor 50 seconden levert een signaal op van 50 x 100 = 5000 punten
- Doel van de filter:
 - Alfa ritmes scheiden van b\u00e9ta ritmes via een laagdoorlaatfilter met afsnijfrequentie 14 Hz of 14/100Hz = 0,14









Voorbeelden van Windowed-Sinc filters

Hamming window: $w[i] = 0.54 - 0.46 \cos(2\pi i/M)$

- Ontwerp filter:
 - Afsnijfrequentie fc = 14 Hz => normaliseren fc/fs = 14 Hz / 100 Hz = 0,14
 - Alfasignalen liggen tussen 7 en 12 Hz; bèta tussen 17 en 20 HZ => afstand is 5 HZ (kiezen BW = 4 HZ => normalisatie 0,04
 - $M = 4 / 0.04 = 100 \Rightarrow 101$ punten nodig voor symmetrische opbouw
 - Keuze voor Hammingwindow voor dit vb.

```
300 "
100 'LOW-PASS WINDOWED-SINC FILTER
                                                                                                                      'Normalize the low-pass filter kernel for
                                                                                  310 \text{ SUM} = 0
110 'This program filters 5000 samples with a 101 point windowed-sinc filter,
120 'resulting in 4900 samples of filtered data.
                                                                                  320 FOR I% = 0 TO 100
                                                                                                                      'unity gain at DC
130'
                                                                                  330 SUM = SUM + H[I%]
                                  'X[] holds the input signal
140 DIM X[4999]
                                                                                  340 NEXT 1%
                                  'Y[] holds the output signal
150 DIM Y[4999]
                                                                                  350 '
                                 'H[] holds the filter kernel
160 DIM H[100]
                                                                                  360 FOR I% = 0 TO 100
170'
                                                                                  370 H[I%] = H[I%] / SUM
180 PI = 3.14159265
                                                                                  380 NEXT 1%
                                  'Set the cutoff frequency (between 0 and 0.5)
190 FC = .14
                                                                                  390 '
                                  'Set filter length (101 points)
200 M% = 100
                                                                                  400 FOR J% = 100 TO 4999
                                                                                                                      'Convolve the input signal & filter kernel
210'
                                                                                       Y[J\%] = 0
220 GOSUB XXXX
                                 'Mythical subroutine to load X[]
                                                                                  420
                                                                                       FOR 1\% = 0 TO 100
230 '
                                                                                  430
                                                                                          Y[J\%] = Y[J\%] + X[J\%-I\%] * H[I\%]
                                  'Calculate the low-pass filter kernel via Eq. 16-4
240 '
                                                                                  440 NEXT I%
250 FOR I% = 0 TO 100
                                                                                  450 NEXT J%
260 IF (I%-M%/2) = 0 THEN H[I%] = 2*PI*FC
                                                                                  460 '
270 IF (1%-M%/2) <> 0 THEN H[1%] = SIN(2*PI*FC * (1%-M%/2)) / (1%-M%/2)
                                                                                  470 END
280 H[I%] = H[I%] * (0.54 - 0.46*COS(2*PI*I%/M%)),
                                                                                                                       TABLE 16.1
290 NEXT 1%
```



Ontwerp filter:

Afsnijfrequentie fc = 14 Hz => normaliseren fc/fs = 14 Hz / 100 Hz = 0,14

Alfasignalen liggen tussen 7 en 12 Hz; bèta tussen 17 en 20 HZ => afstand is 5 HZ (kiezen BW = 4 HZ => normalisatie 0,04

M = 4 / 0,04 = 100 => 101 punten nodig voor symmetrische opbouw

Keuze voor Hammingwindow voor dit vb.

```
1 // LD-window synced filter
2 // voorbeeld 5000 samples filteren met een 101 punten windowed sinc filter
3 // resultaat levert 4900 gefilterde data op
5 int input data [4999]; //ingangssamples opslaan
6 float output data [4999]; // uitgangssamples
7 float kernel H [100]; // kernel van de filter
9PI = 3,14159265;
0 FC = 0,14 // afsnijfrequentie
1 M = 100 // Instellen filterlengte op 101 punten
3 Aanroepen subroutines om de input sampledata in te lezen in input data
5 // berekenen LD filterkernel via vgl hamming window
7 for i=0 : 100
   if (i-M/2) == 0 then
     H(i) = 2 * PI * FC;
  H(i) = \sin(2*PI*FC*(i-M/2))(i-M/2);
end
H(i) = H(i) * (0,54 - 0,46 * (\cos(2 * PI * FC * (i-M/2)))(i-M/2);
and
      end
5 end
```

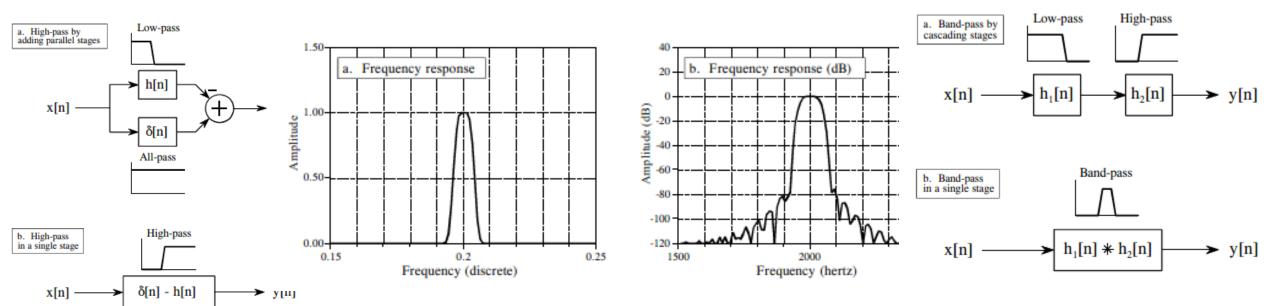
```
16
17 \text{ for } i=0 : 100
    if (i-M/2) == 0 then
      H(i) = 2 * PI * FC
      end
    if (i-M/2) \ll 0 then
      H(i) = \sin(2*PI*FC*(i-M/2)/(i-M/2);
      end
    H(i) = H(i) * (0,54 - 0,46 * (cos(2 * PI * FC * (i-M/2)/(i-M/2);
25 end
2.6
27 //normaliseren LD-filter for eenheid^
28 | SOM = 0;
29 for i=0:100
30 end
31
    SOM = SOM + H(i)
    H(i) = H(i)/SOM
35 end
37 // convolutie tussen het ingangssignaal en de kernel van de filter
38 \text{ for } j=100 : 4999
    output data(j) == 0;
    for i=0:100
      output data(j) = output data(j)+input data(j-i) * H(i);
```



ARTESIS PLANTIJN HOGESCHOOL ANTWERPEN

Ontwerp van banddoorlaatfilter

- Ontwerp filter:
 - Doel: isoleren signaaltoon in een audiosignaal, by een duo-toon van een telefoontoets.
 - Stel dat het signaal is gedigitaliseerd met fs = 10 kHz en dat we een 80 Hz band willen isoleren van frequenties die rond de 2 kHz liggen. (band tussen 1960 Hz en 2040 Hz => genormaliseerde frequenties 0,196 en 0,204).
 - Om een transition BW te bekomen van 50 Hz => 50 Hz normaliseren =>50 Hz/10000Hz = 0,005 => M = 4/0,005 = 800 punten => filterkernel = 801 punten
 - Opbouw filter: LDF fc = 0,196; LDF fc = 0,204 daarna spectraal omgekeerd HDF;
 - 2 filters optellen => bandsperfilter => terug spectrale inversie => banddoorlaatfilter



Ontwerp van banddoorlaatfilter

```
100 'BAND-PASS WINDOWED-SINC FILTER
110 'This program calculates an 801 point band-pass filter kernel
120'
                                  'A[] workspace for the lower cutoff
130 DIM A[800]
                                   'B[] workspace for the upper cutoff
140 DIM B[800]
150 DIM H[800]
                                   'H[] holds the final filter kernel
160'
170 PI = 3.1415926
                                   'Set filter kernel length (801 points)
180 M% = 800
190'
                                  'Calculate the first low-pass filter kernel via Eq. 16-4,
200'
                                   'with a cutoff frequency of 0.196, store in A[]
210 \text{ FC} = 0.196
220 FOR I% = 0 TO 800
230 IF (I%-M%/2) = 0 THEN A[I%] = 2*PI*FC
240 IF (1%-M%/2) <> 0 THEN A[1%] = SIN(2*PI*FC * (1%-M%/2)) / (1%-M%/2)
250 A[1%] = A[1%] * (0.42 - 0.5*COS(2*PI*1%/M%) + 0.08*COS(4*PI*1%/M%))
260 NEXT 1%
270'
280 \text{ SUM} = 0
                                   'Normalize the first low-pass filter kernel for
                                  'unity gain at DC
290 FOR I% = 0 TO 800
300 SUM = SUM + A[I%]
310 NEXT 1%
320 '
330 FOR I% = 0 TO 800
340 A[I%] = A[I%] / SUM
350 NEXT 1%
                                  'Calculate the second low-pass filter kernel via Eq. 16-4,
360'
                                  'with a cutoff frequency of 0.204, store in B[]
370 \text{ FC} = 0.204
380 FOR I% = 0 TO 800
390 IF (I%-M%/2) = 0 THEN B[I%] = 2*PI*FC
     IF (1\%-M\%/2) <> 0 THEN B[1%] = SIN(2*PI*FC * (1\%-M\%/2)) / (1\%-M\%/2)
410 B[1%] = B[1%] * (0.42 - 0.5*COS(2*PI*I%/M%) + 0.08*COS(4*PI*I%/M%))
```

420 NEXT 1%

430'

```
h[i] = K \frac{\sin(2\pi f_c(i-M/2))}{i-M/2} \left[ 0.42 - 0.5\cos(\frac{2\pi i}{M}) + 0.08\cos(\frac{4\pi i}{M}) \right]
```



```
440 \text{ SUM} = 0
450 FOR I% = 0 TO 800
460 SUM = SUM + B[I%]
470 NEXT I%
480'
490 FOR I% = 0 TO 800
500 B[I%] = B[I%] / SUM
510 NEXT 1%
520'
530 FOR I% = 0 TO 800
540 B[I%] = - B[I%]
550 NEXT 1%
560 B[400] = B[400] + 1
570 '
580 '
590 FOR I% = 0 TO 800
600 H[I%] = A[I%] + B[I%]
610 NEXT 1%
620'
630 FOR I% = 0 TO 800
640 H[I%] = -H[I%]
650 NEXT 1%
660 H[400] = H[400] + 1
670'
680 END
```

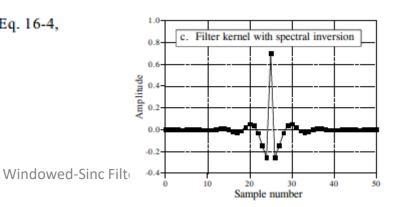
'Normalize the second low-pass filter kernel for 'unity gain at DC

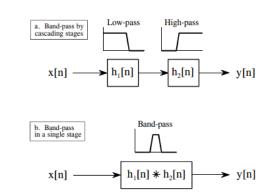
'Change the low-pass filter kernel in B[] into a high-pass 'filter kernel using spectral inversion (as in Fig. 14-5)

'Add the low-pass filter kernel in A[], to the high-pass 'filter kernel in B[], to form a band-reject filter kernel stored in H[] (as in Fig. 14-8)

'Change the band-reject filter kernel into a band-pass 'filter kernel by using spectral inversion

'The band-pass filter kernel now resides in H[]







Ontwerp een windowfilter waarbij enkel de drums hoorbaar zijn van volgende mp3-file :

Streetdemonstration.mp3



Herhaal dit voor enkel de trompetten en enkel de drums.

Omzetten arduino voor lezen wav-files: https://www.instructables.com/id/Playing-Wave-file-using-arduino/