



دانشگده مهندسی برق و کامپیوتر

گزارش پیشرفت کار پروژه سیستمهای سایبر-فیزیکی عنوان پروژه

گروه: محمدرضا بخشایش و امین باهنر و علی پرویزی

> تاریخ: ۱۴ خرداد ۱۴۰۴ استاد: دکتر مدرسی

فهرست مطالب

3	1- مقدمه
3	1-1مبانی و اهداف کلی پروژه
	1-2 خروجیهای کلی پروژه 3
	2- خلاصه کار های انجام شده 3
	2-1 دستاوردها 3
	2-2 كار هاى اضافى انجام شده 3
	2-3 مشكلات، ملاحظات و چالشها 3
	3 خلاصه پیشرفت پروژه نسبت به اهداف
	3-1 شکست کار میان اعضای گروه 3
	3-2 درصد پیشرفت کلی پروژه 4
سکها و چالشهای پیشبینی نشده 4	3-3 زمان سپری شده در راستای رویارویی با رید
4	4-تخمین زمانی
4	4-1تخمین تاخیر نسبت به برنامه زمانی اولیه
4	4-2تخمین زمانی رفع چالشهای موجود
4	4-3تخمین میزان زمان باقیمانده از پروژه
4	5-پيوستهاي فني
4	6-مراجع

1- مقدمه

1-1 مبانی و اهداف کلی پروژه

هدف کلی پروژه ایجاد یک سیستم برای دریافت و پردازش داده های سنسور های نصب شده بر روی یک پردازنده Arduino است.

2-1 خروجیهای کلی پروژه

داده ها از سمت کلاینت به سمت سرور ارسال شده و در آنجا تحلیل میشود

2- خلاصه کارهای انجام شده

2-1 دستاوردها

2-2 كارهاى اضافى انجام شده

طراحی اولیه در proteus برای چک کردن صحت کد ها

3-2 مشكلات، ملاحظات و چالشها

عدم پذیرش صورت مسئله توسط تیم تدریس، عدم دسترسی به ملزومات فیزیکی، عدم آشنایی با سنسور های مورد نیاز

3- خلاصه پیشرفت پروژه نسبت به اهداف

1-3 شکست کار میان اعضای گروه

(تسکهای محول شده به هرکدام از اعضای گروه)

جدول 1 - وضعیت تسکها.

Index	Task	Dependency	Assignee(s)	In-Progress	In-Test	Done
0	Title of task 0	Task number	امین	کدهای		کدهای
				سنسورشتاب		gpsسنسور
1	Title of task 1	Task number	محمدرضا		کد سمت	
					سرور	
2	Title of task 2 Tas	Task number	على	10	طراحي مدار	
		Task Hullibel	عقى		در proteus	
3	Title of task 3	Task number	Name(s)			

2-3 درصد پیشرفت کلی پروژه

۳۰ درصد

3-3 زمان سپری شده در راستای رویارویی با ریسکها و چالشهای پیشبینی نشده بیش از دو هفته

4- تخمین زمانی

4-1 تخمین تاخیر نسبت به برنامه زمانی اولیه

صفر

2-4 تخمین زمانی رفع چالشهای موجود

یک هفته

3-4 تخمین میزان زمان باقیمانده از پروژه

۳ هفته

5- پیوستهای فنی

6- مراجع

داكيومنت هاى مرتبط با پردازنده Arduino و سنسور شتاب سنج mpu9250 و سنسور Arduino و منسور