

简单介绍jvm的垃圾回收算法

1. 标记清理整理
2. 半区复制
3. 分区方案
4. 分代回收
5. 并发标记清理

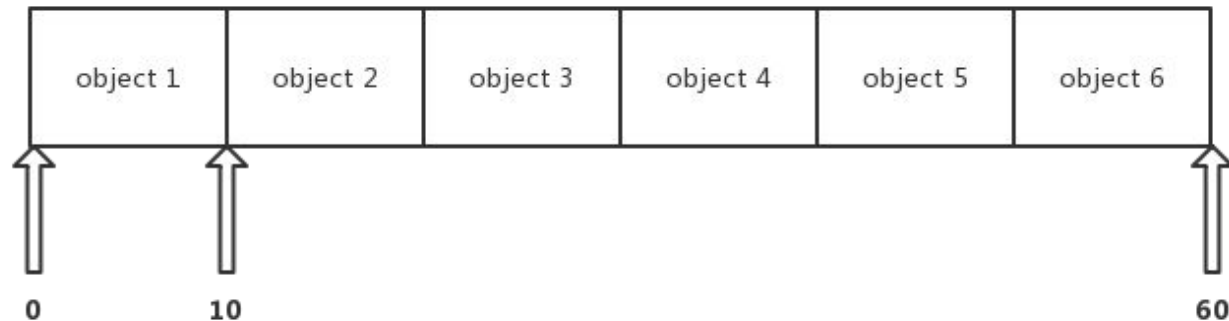
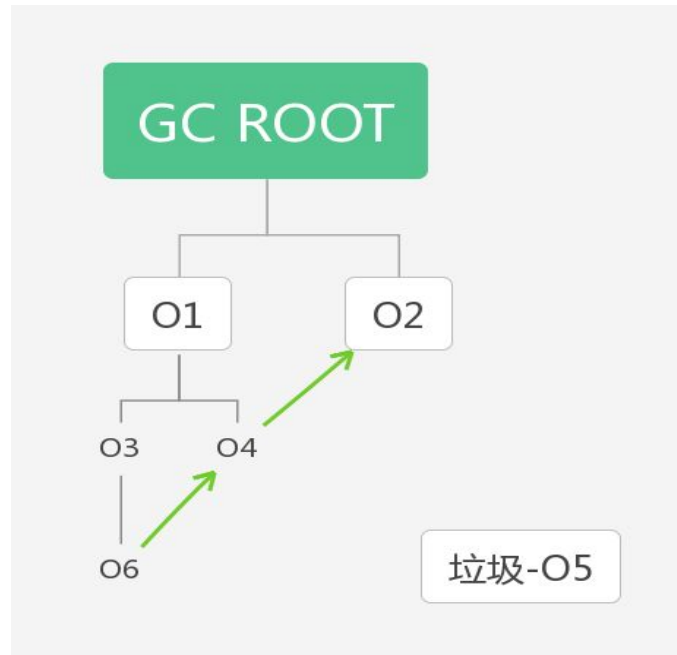
一个简单对象

```
class Obj {  
    val a = new Object  
    val b = new Object  
    val i = 0  
}
```

对象的内存结构

对象头	body
大小	指针 a
是否标记	指针 b
是否移动	i
是否被锁	

程序运行时的对象引用情况



标记清理算法

```
val workList = GcRoot
```

```
def mark(workList):
```

```
    if (workList isEmpty) return
```

```
    val obj = head(workList)
```

```
    if (header(obj).is_mark) return mark(tail(workList))
```

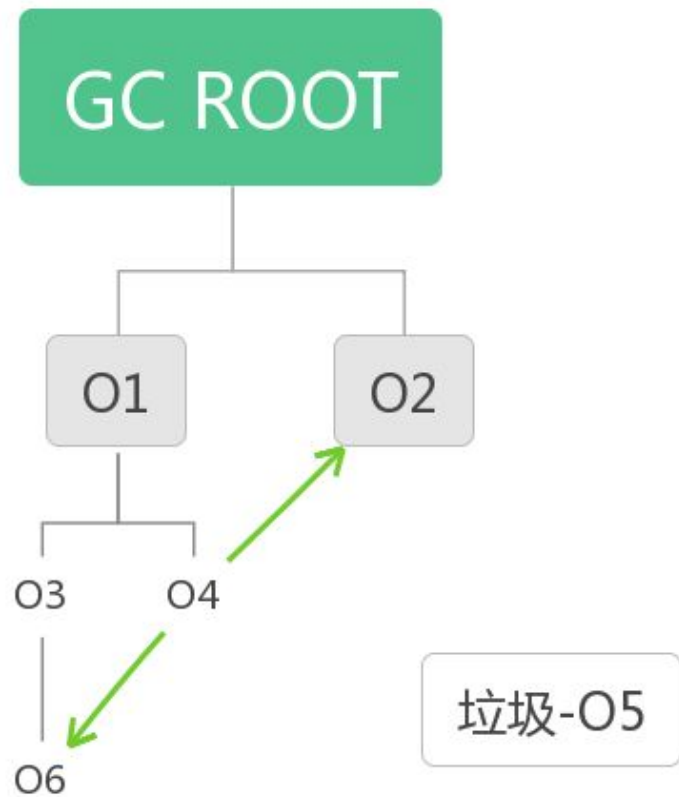
```
    header(obj).is_mark = true
```

```
    return mark(fields(obj) + tail(workList)) //深度优先搜索
```

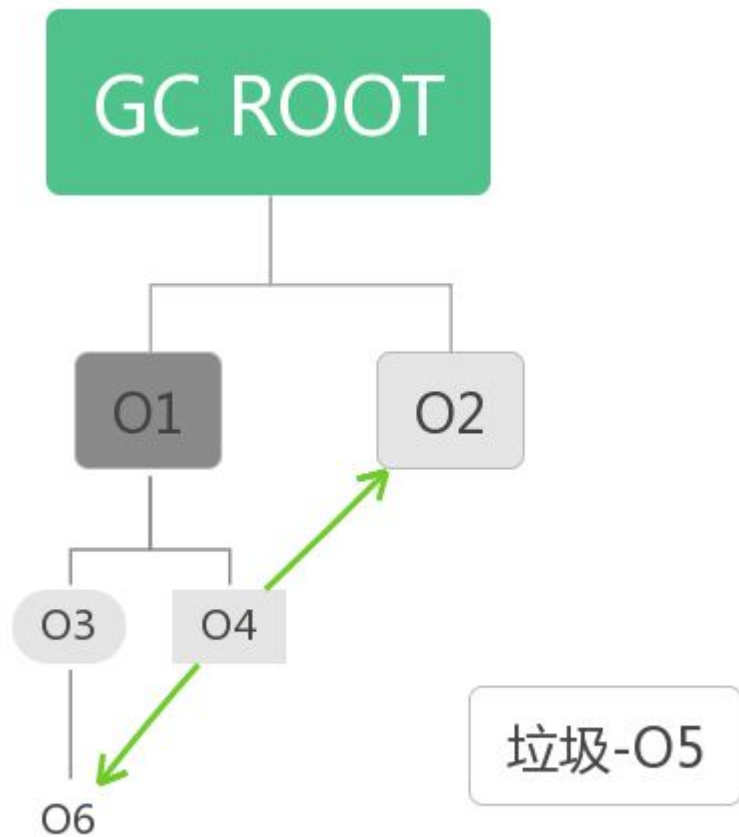
对象头
大小
是否标记
是否移动
是否被锁

body
指针 a
指针 b
i

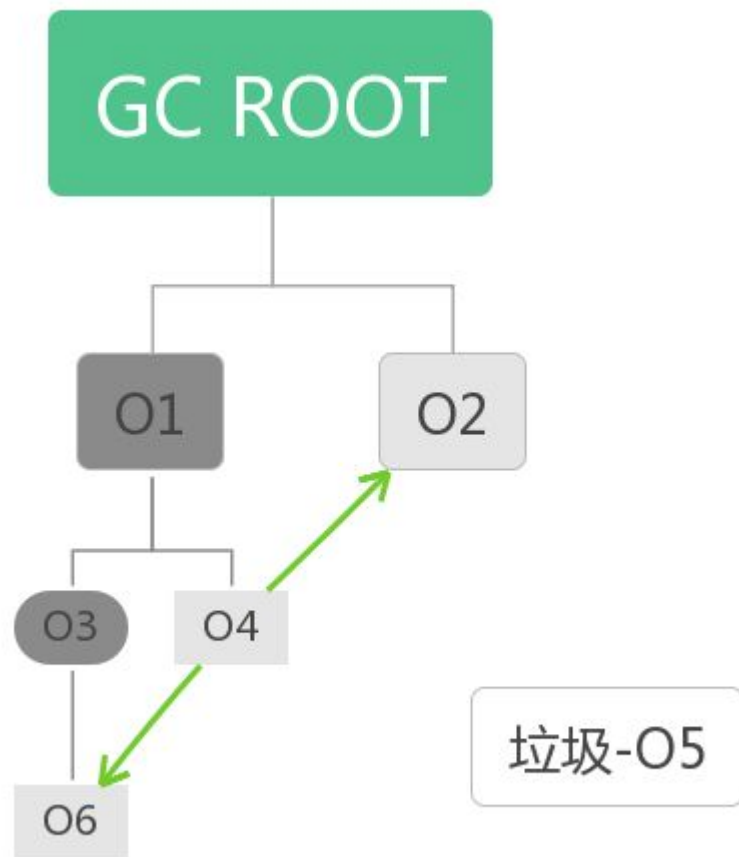
workList = O1, O2



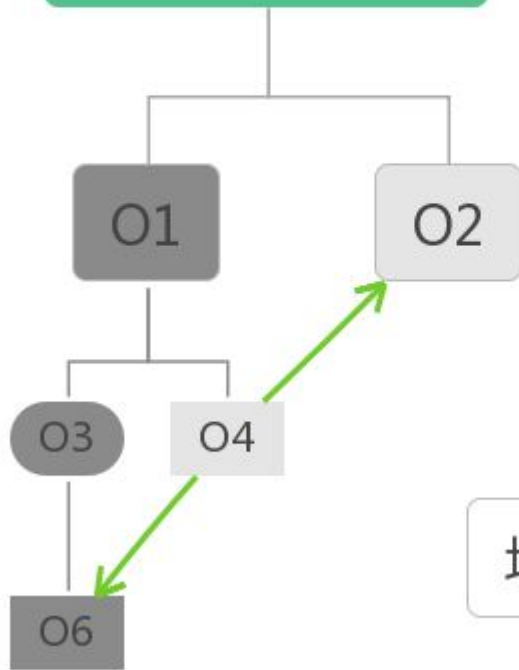
workList = O3, O4, O2,

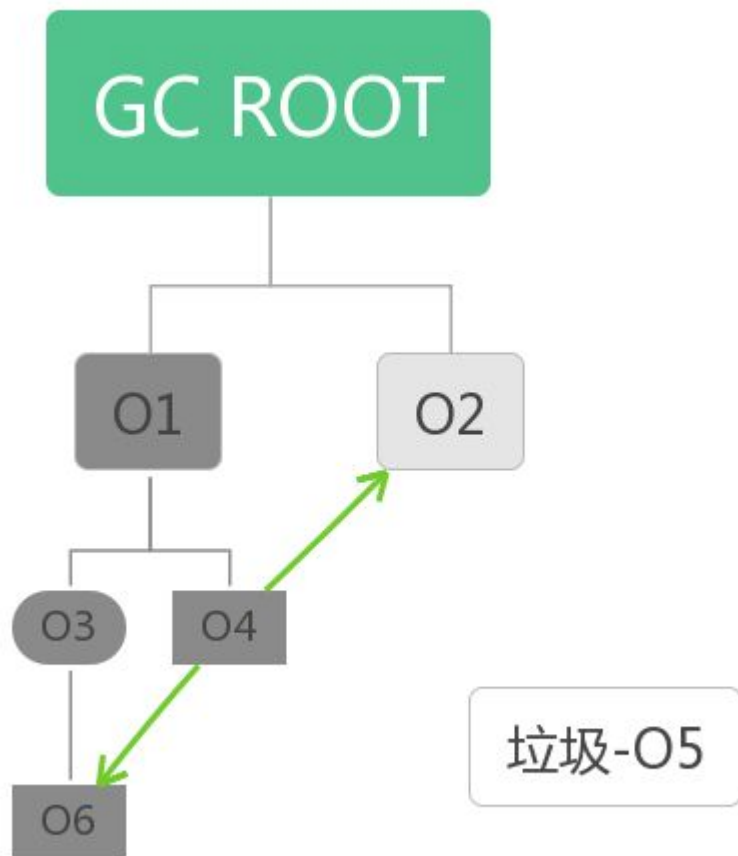


workList = O6, O4, O2

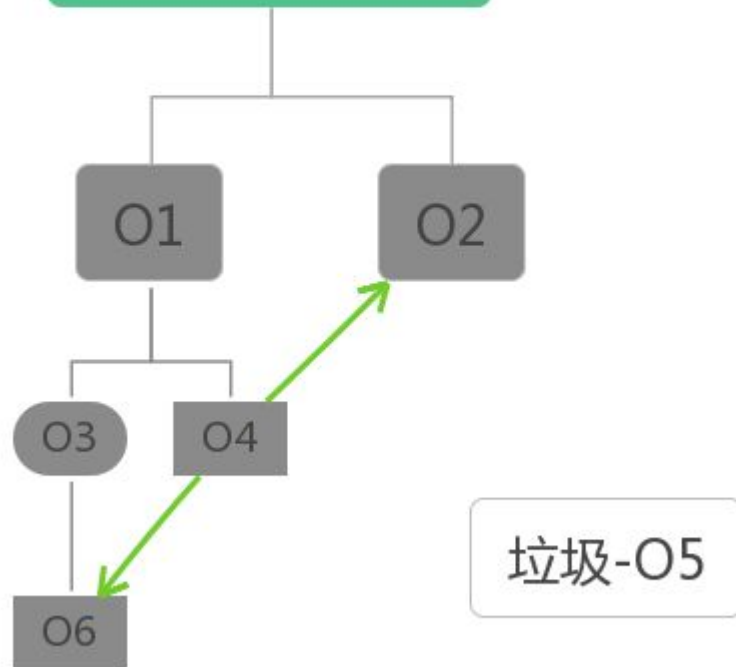


GC ROOT





GC ROOT

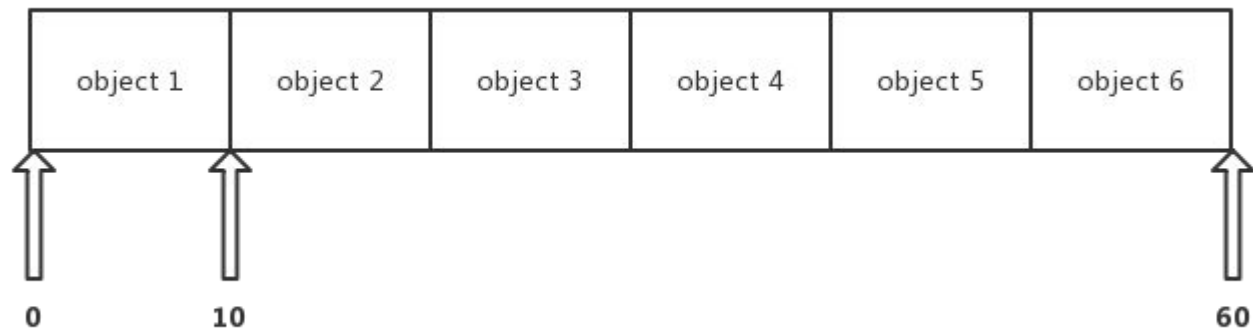


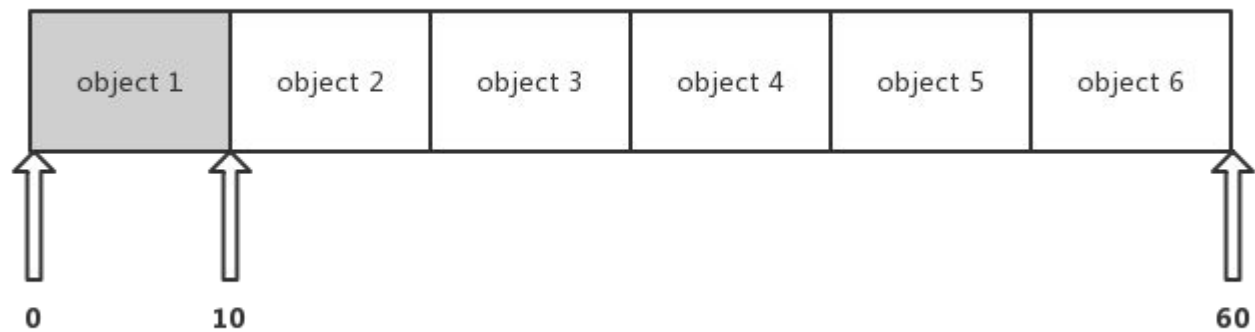
清理

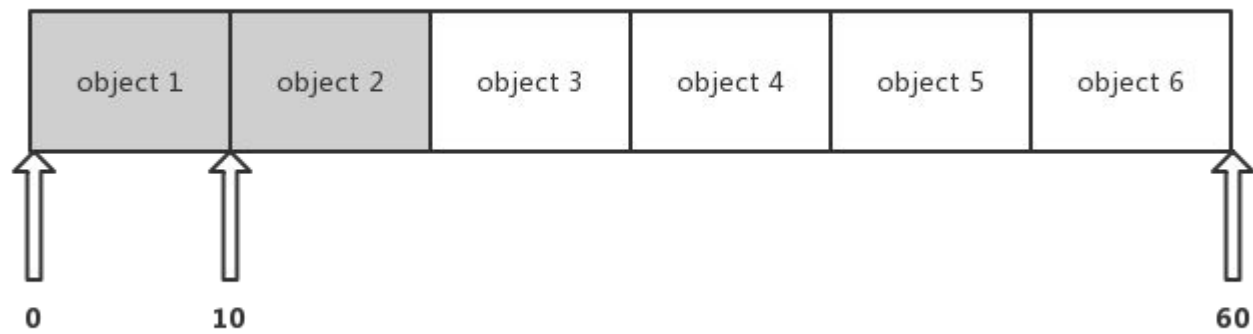
```
def clear(start_ptr,end_ptr):  
    if (start_ptr >= end_ptr) return  
  
    size = header(start_ptr).size  
  
    if (header(start_ptr).is_mark == false))  
        free_memory(start_ptr,size)  
  
    clear(start_ptr + size,end_ptr)
```

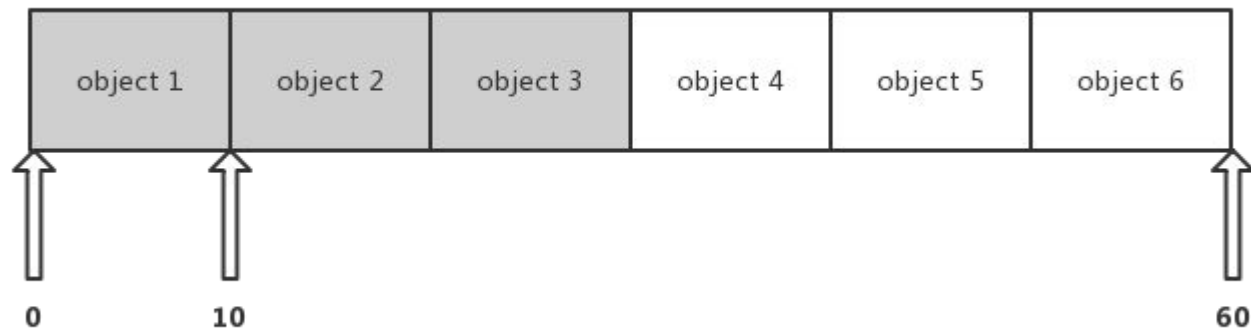
对象头
大小
是否标记
是否移动
是否被锁

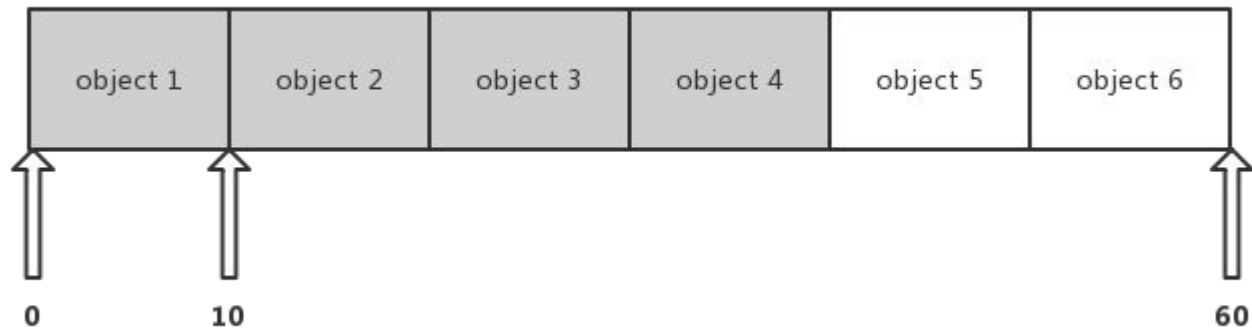
body
指针 a
指针 b
i

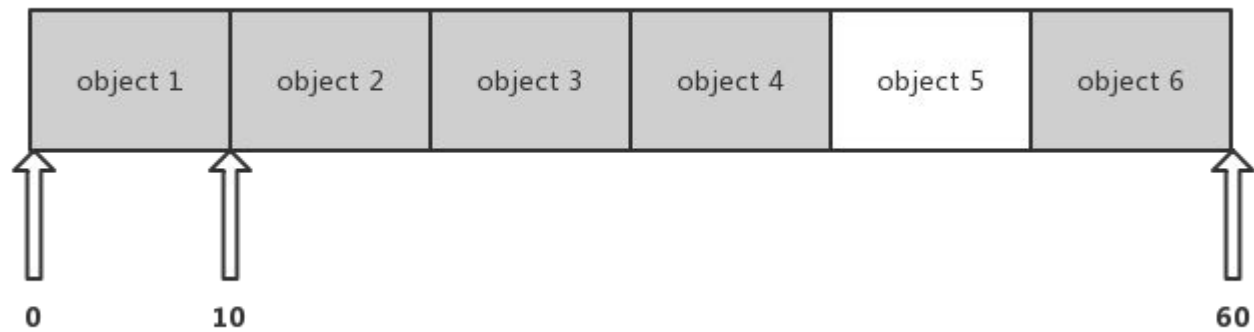










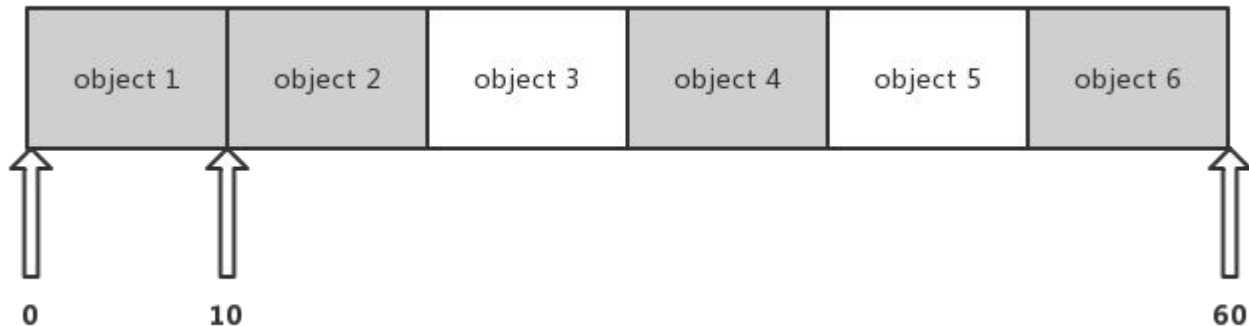


标记整理 - 解决内存碎片

总共的空闲内存为20

但如果申请一块大小为20的连续的内存会申请失败

因为空闲的内存是两块独立大小为10的内存块

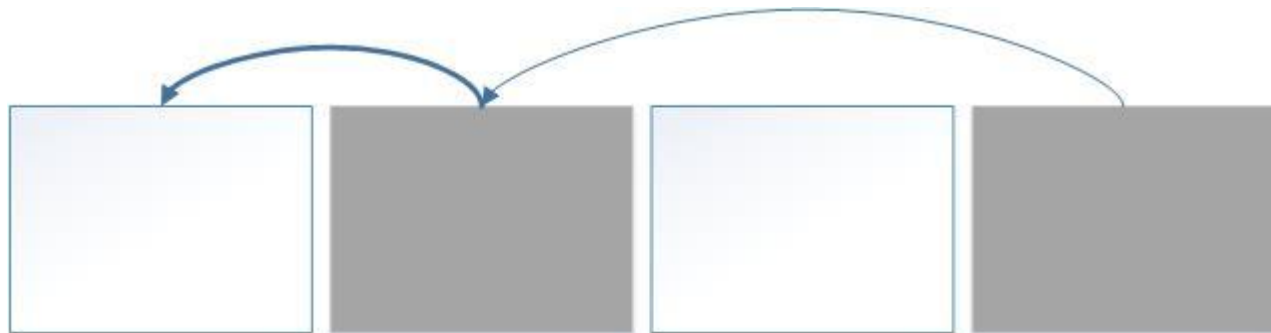


整理

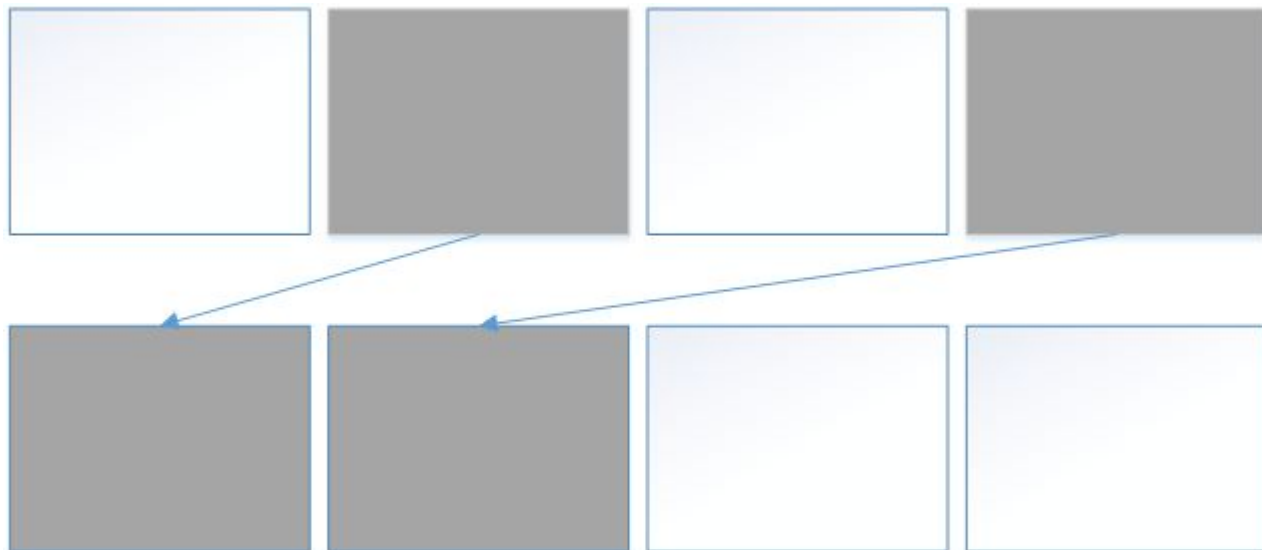
1. ptr_map = 对象当前的指针->对应整理之后的指针
2. 根据 ptr_map 对对象的fields中的指针进行修改
3. 移动对象

复制整理

滑动整理



复制整理



```
ptr_map = {}
```

```
def gen_ptr_map(free_ptr,start_ptr,end_ptr):
```

```
    if (start_ptr >= end_ptr) return
```

```
    size = header(start_ptr).size
```

```
    if(header(start_ptr).is_mark)
```

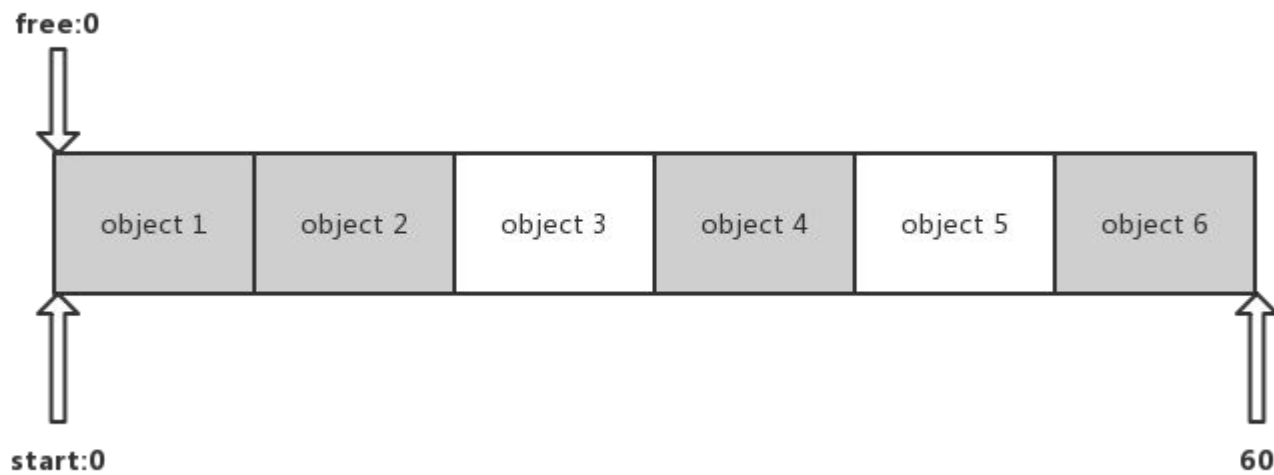
```
        ptr_map += start_ptr -> free_ptr
```

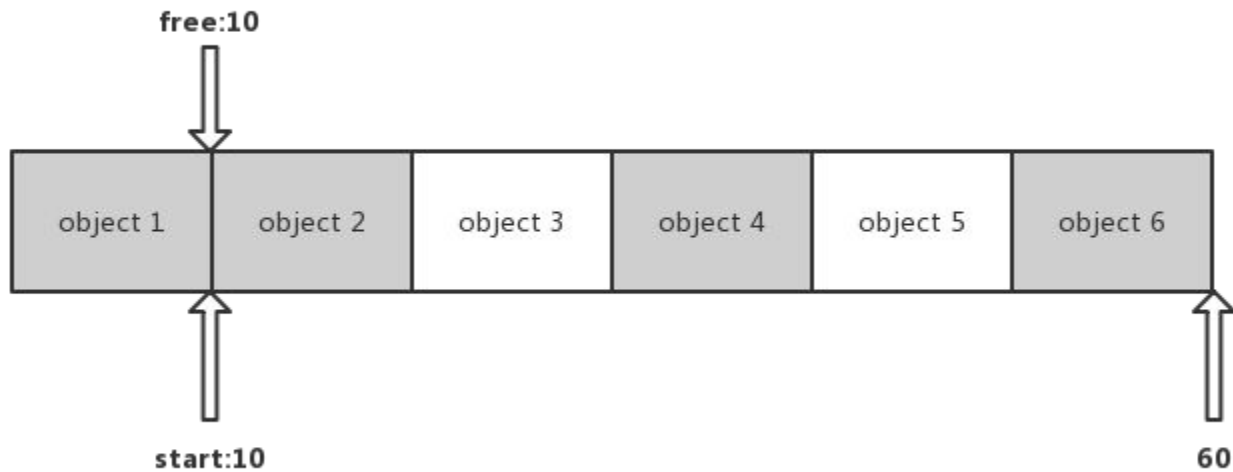
```
        free_ptr += size
```

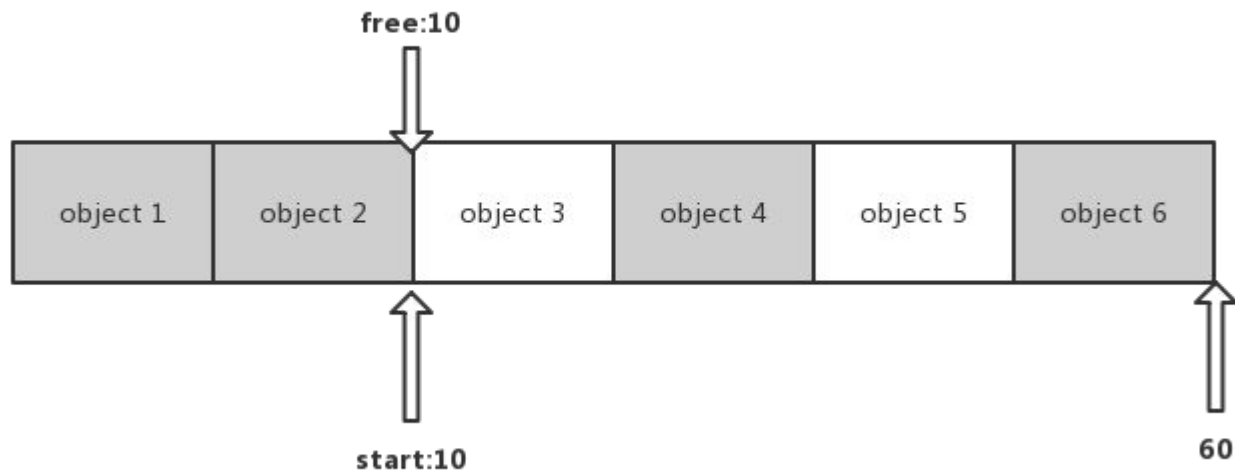
```
        header(start_ptr).is_move = true
```

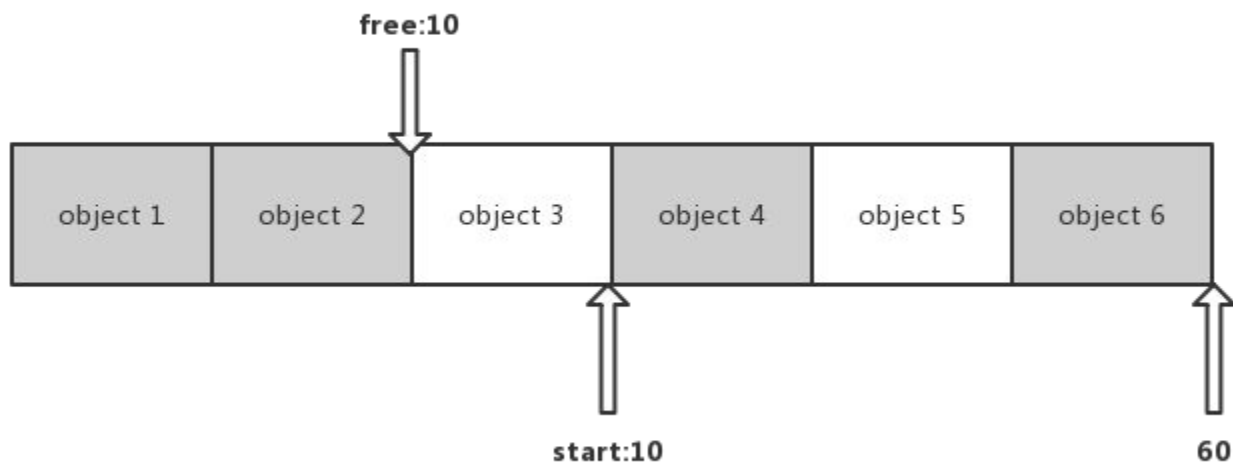
```
    return oranzation(free_ptr,start_ptr+size,end_ptr)
```

对象头	body
大小	指针 a
是否标记	指针 b
是否移动	i
是否被锁	

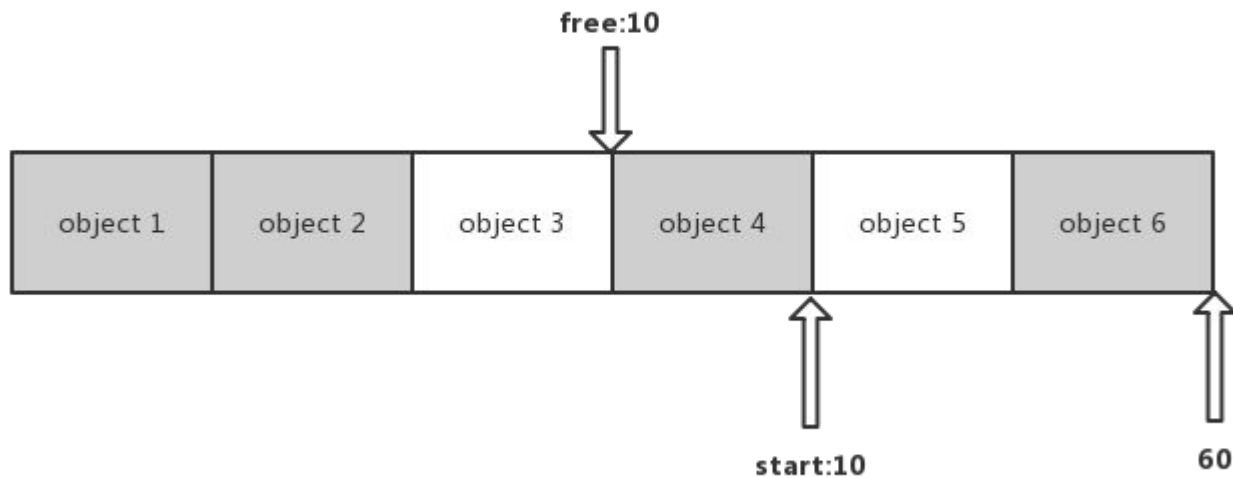




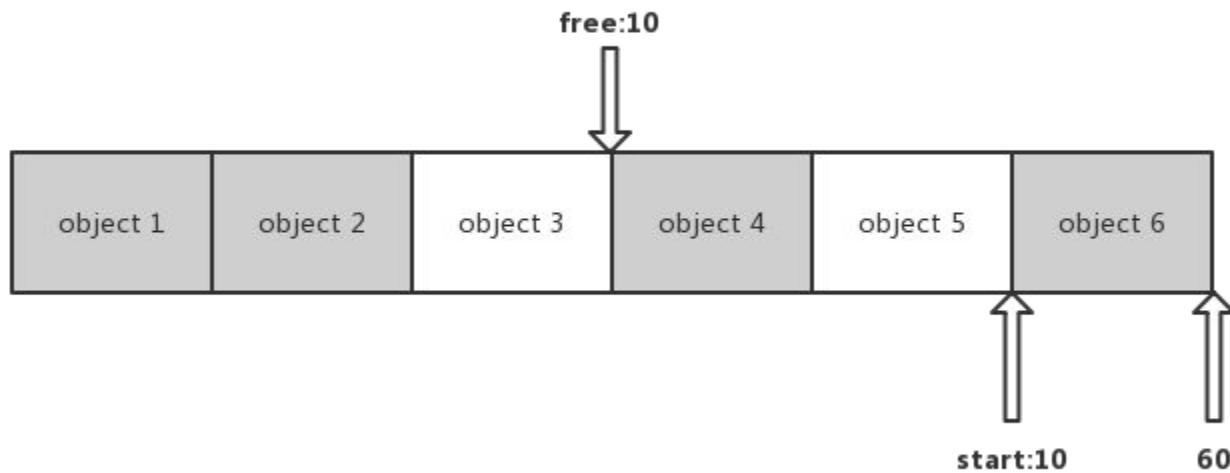




map = O4 -> O3

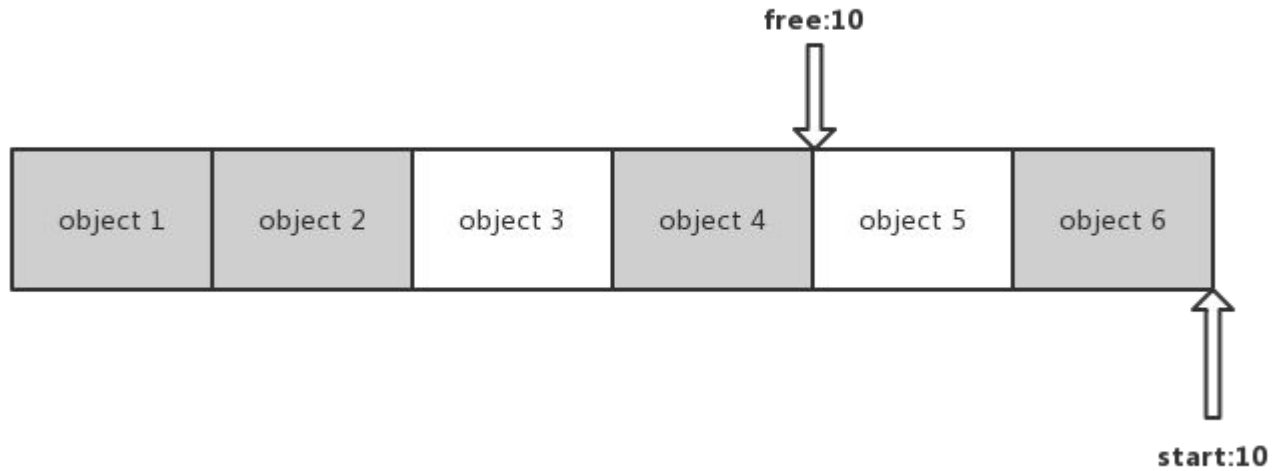


map = O4 -> O3



map = O4 -> O3,

O6 -> O4



```
def update_ptr(start_ptr,end_ptr):  
    if(start_ptr >= end_ptr) return  
  
    size = header(start_ptr).size  
  
    if (header(start_ptr).is_mark)  
        fields(start_ptr) foreach{field=>  
            if (header(field).is_move)  
                start_ptr[field] = prt_map(field)  
        }  
  
    update_ptr(start_ptr + size, end_ptr)
```

对象头	body
大小	指针 a
是否标记	指针 b
是否移动	i
是否被锁	

1. 标记整理的开销通常大于标记清理
2. 内存碎片通常要运行垃圾回收多次之后才会成为问题
3. 所以通常标记清理和标记整理会交替进行

阶段	耗时
标记	存活对象数量
清理	堆大小
整理	堆大小 / 存活对象数量
复制	堆大小 / 存活对象数量

分代回收

将内存中划分成不同区域;对不同的区域使用不同的回收算法;

问题:

1. 如何划分区域
2. 对象如何在不同区域之间移动

划分成固定大小的区域

0-32的对象放入32列表中

32-64的对象放入64列表中

64-128的对象放入128列表中

其余的放入大对象列表中

优点:

对于固定大小的对象列表

可以迅速分配和回收内存/无需整理

32	32	32	32	...
64		64		...
128				...

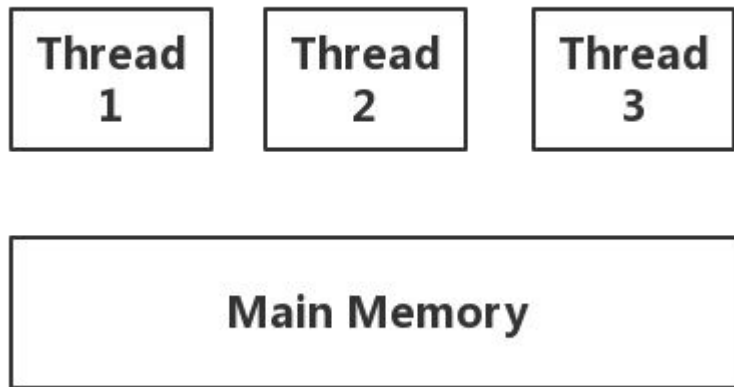
根据线程划分

为每个线程分配一个独立的私有内存堆

可以缓解多线程申请内存时同步开销

使用逃逸分析确保分配在私有堆的对象

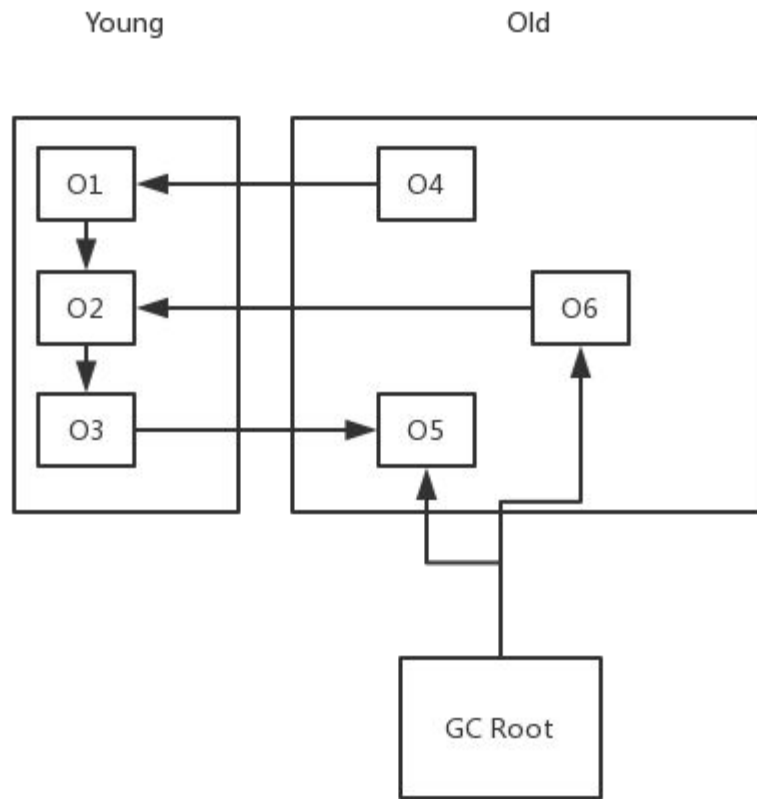
不会被其他线程访问

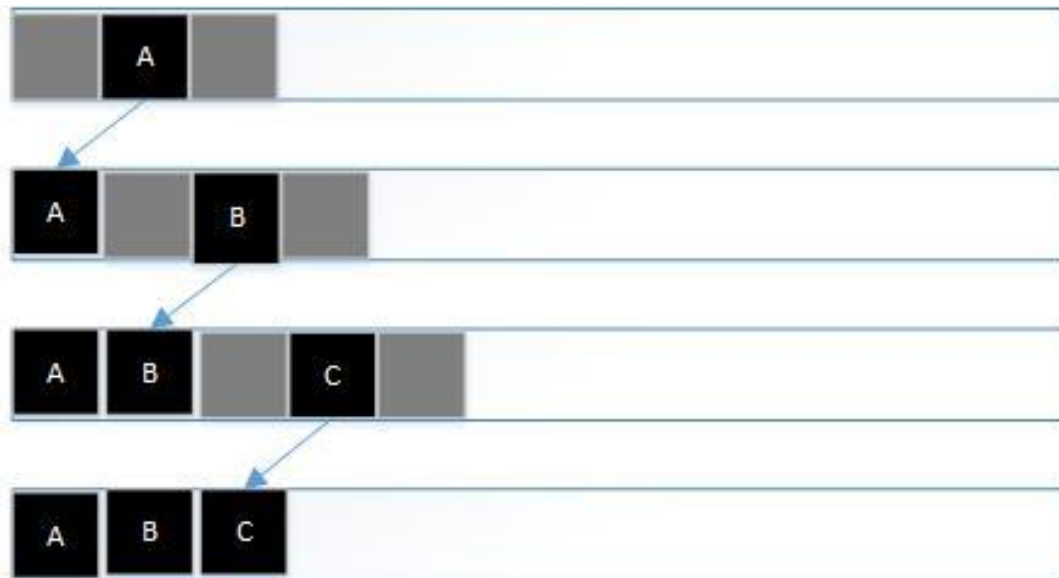


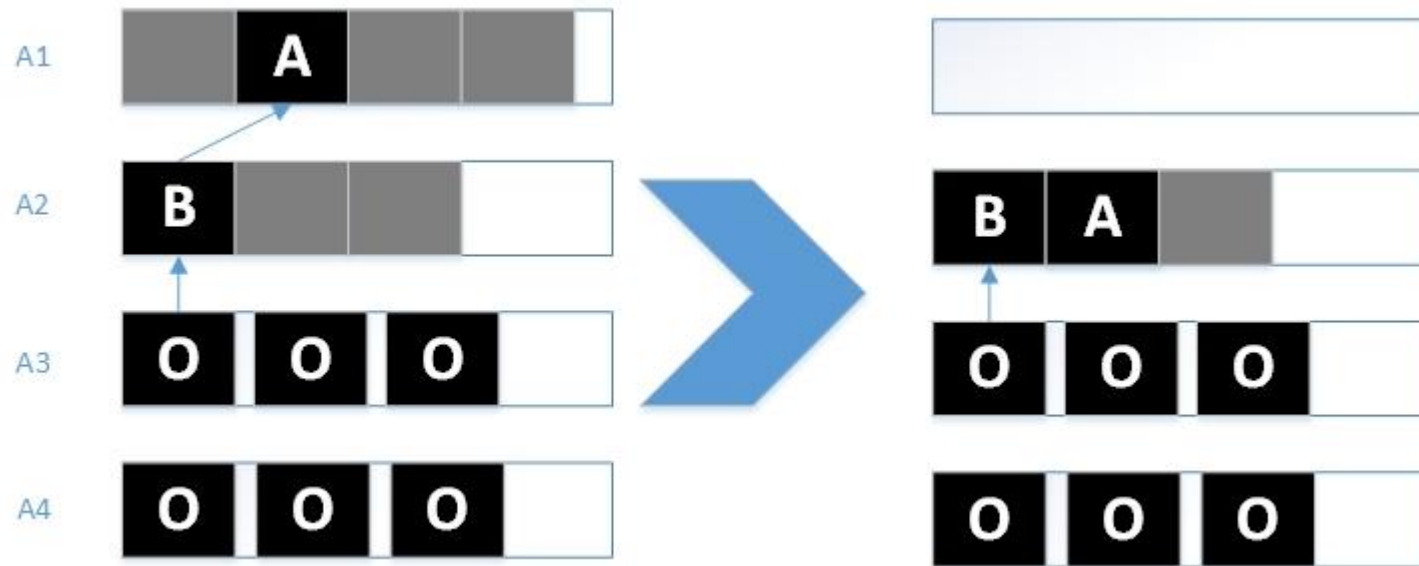
根据对象存活时间划分

young区域 :新创建的对象,

old区域: 长寿的对象





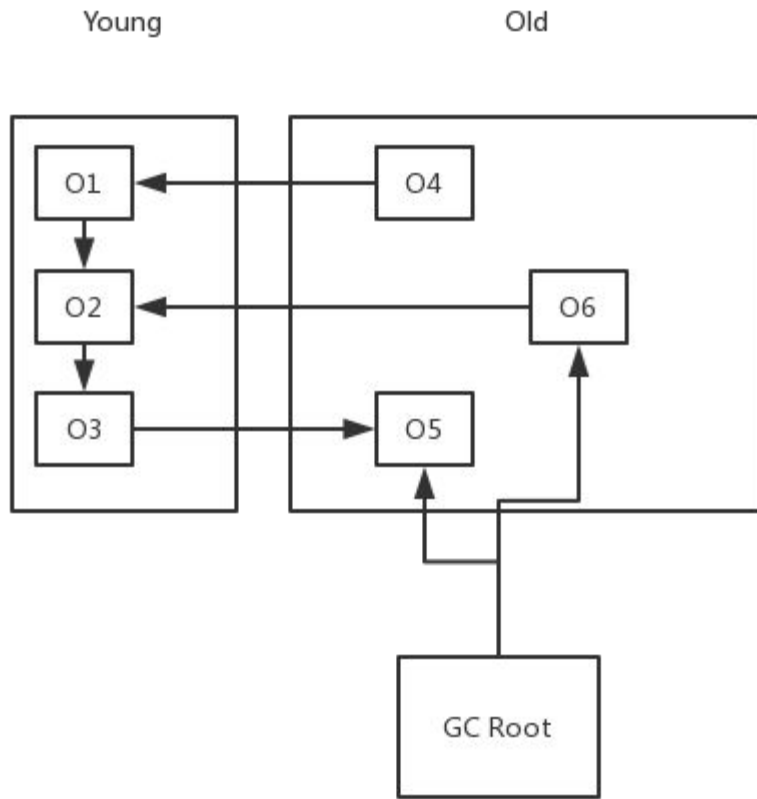


跨代指针集

需要记录下所有Old区域中

引用了Young区域的对象

如: { O4, O6 }



young标记

val workList = GcRoot + 跨代指针集

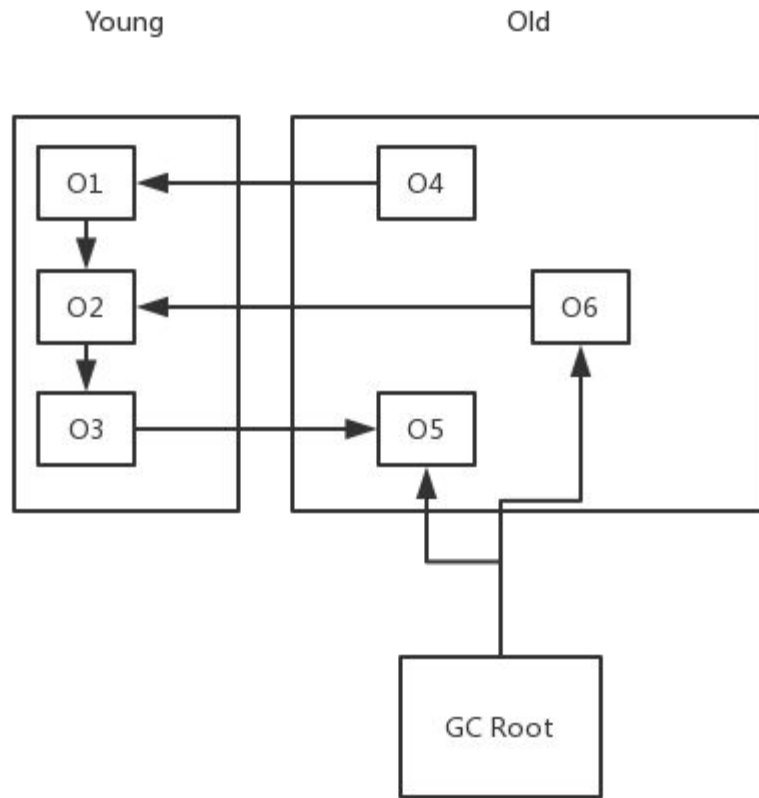
```
def mark(workList):
```

```
  if (workList isEmpty) return
```

```
  val obj = head(workList)
```

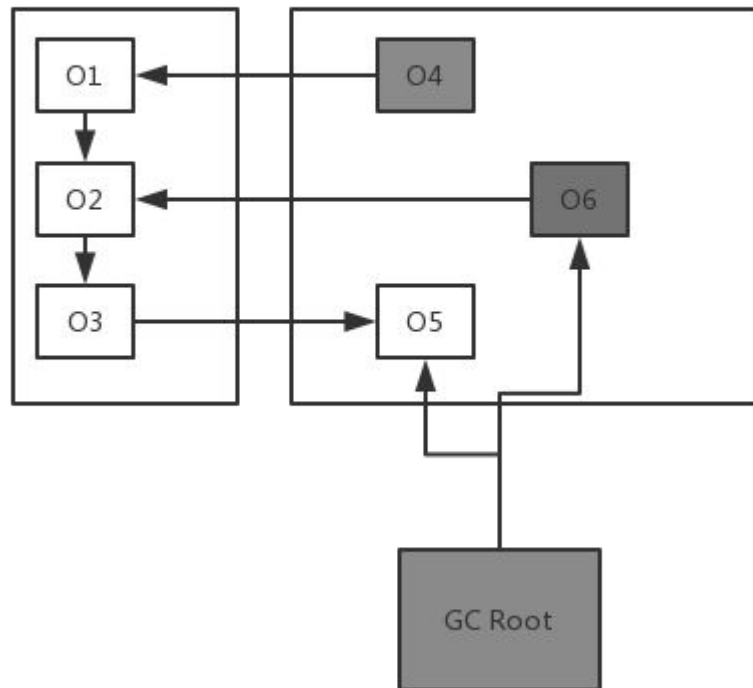
```
  if (obj is in Old) return mark(tail(workList))
```

```
  ...
```



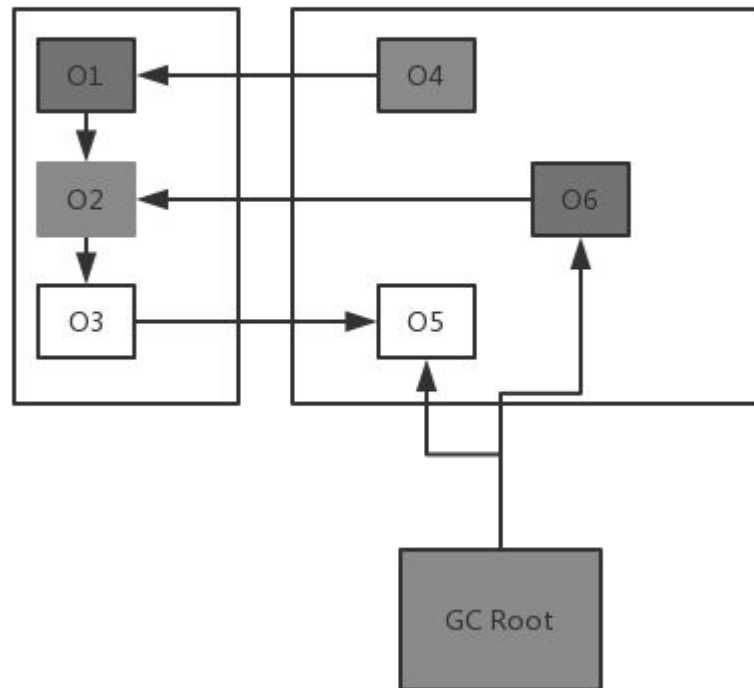
Young

Old



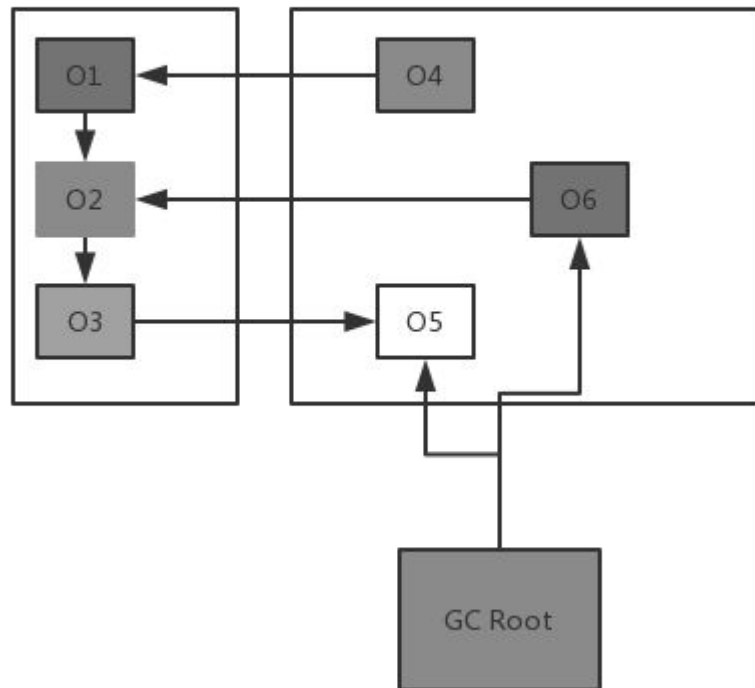
Young

Old



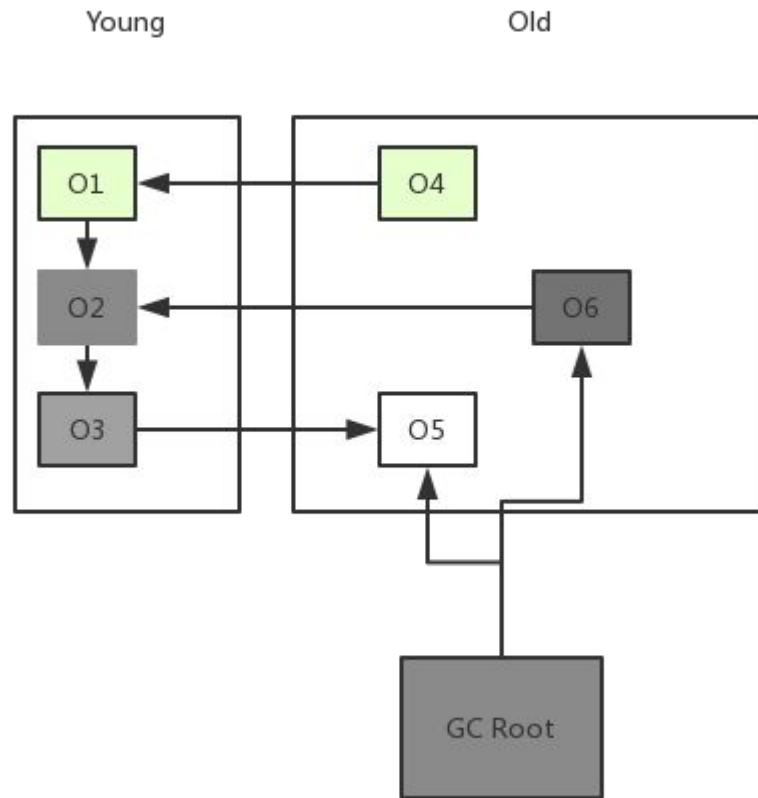
Young

Old



垃圾 O1 , O4 没有正常回收

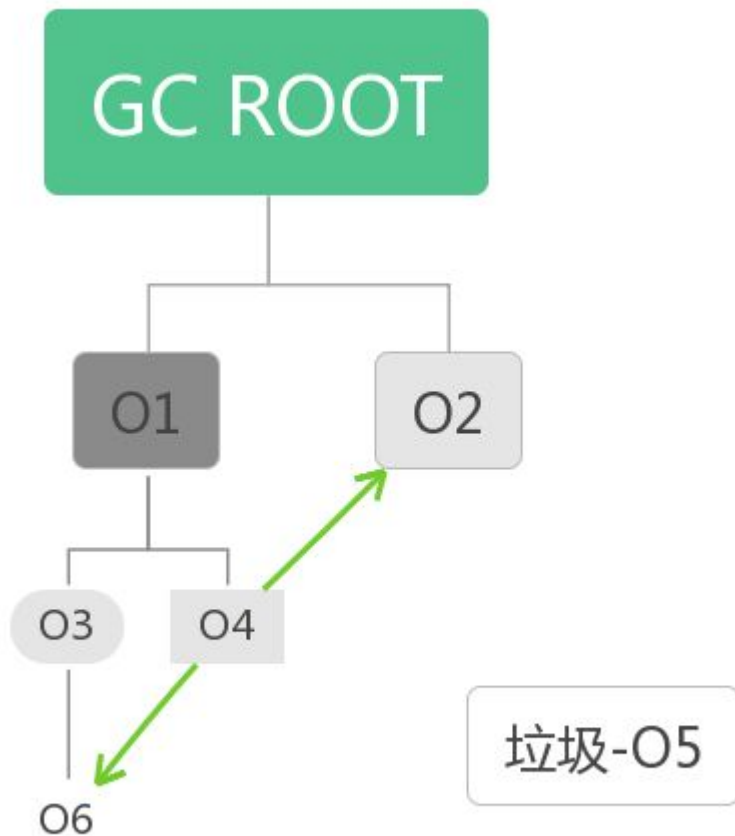
要等到执行一次完整标记清理才会回收



并发回收

垃圾回收与应用程序同时运行

降低程序停顿时间

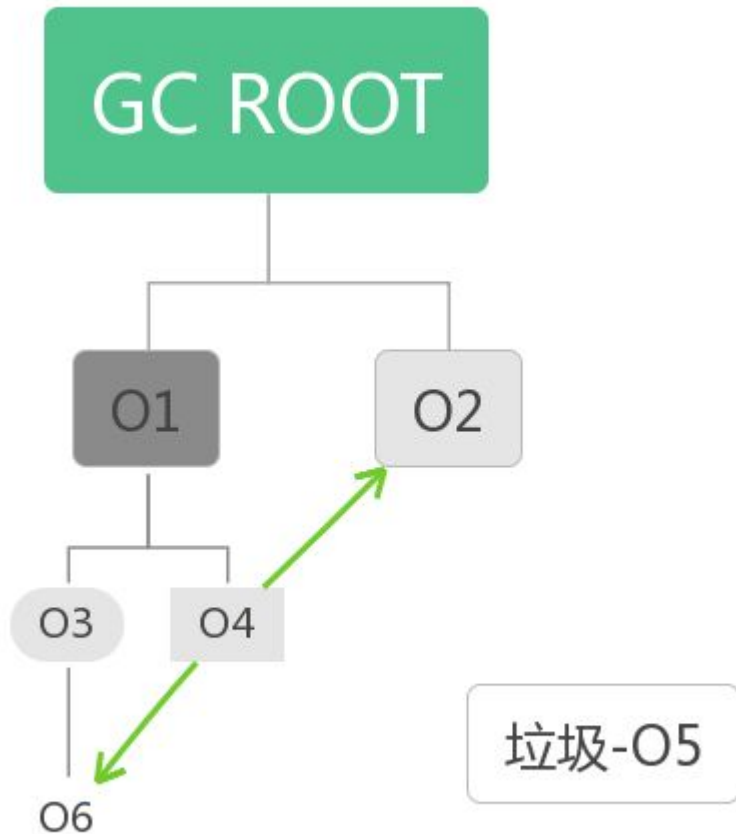


在标记阶段

程序修改了未扫描的对象O6

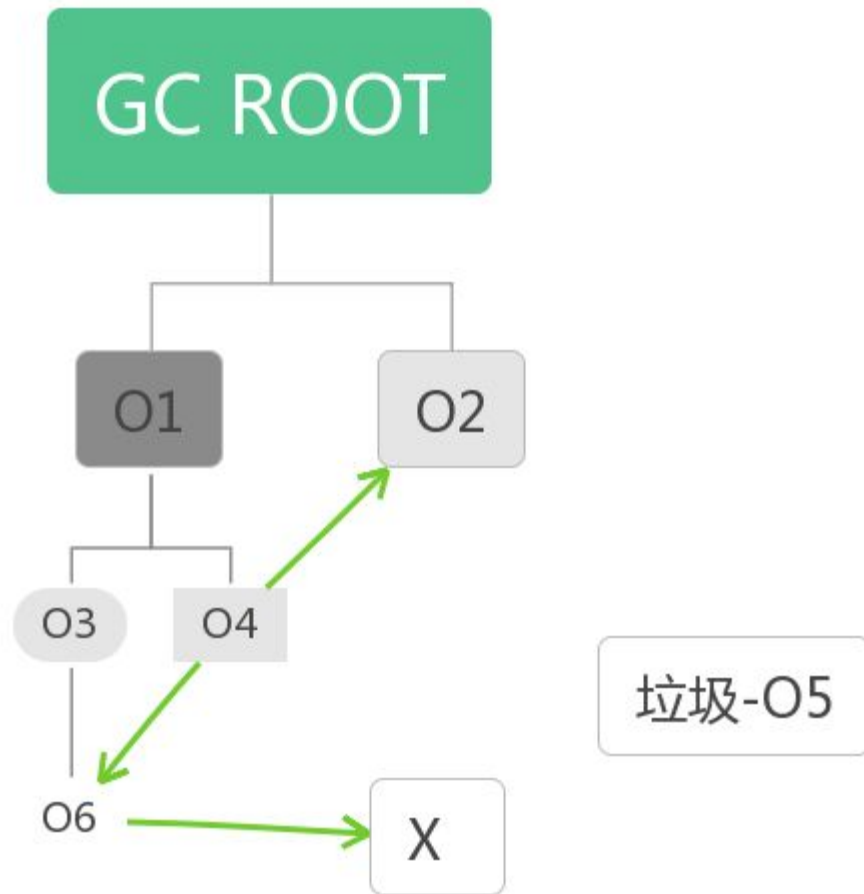
程序修改了待扫描的对象O2,O3,O4

程序修改了已扫描的对象O1

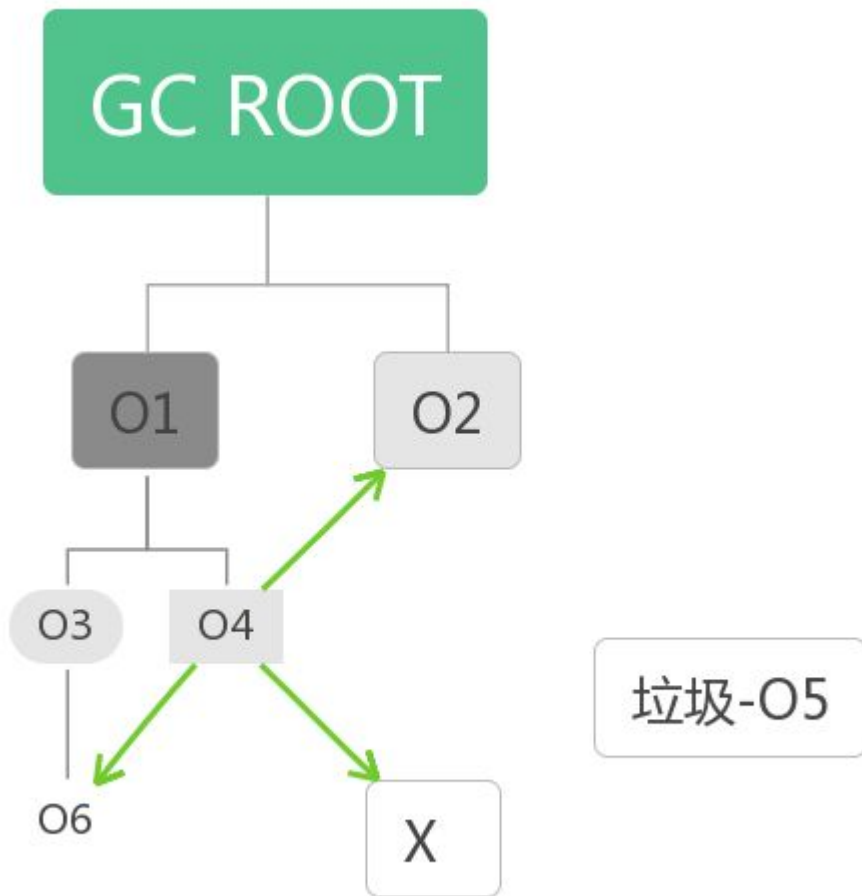


程序修改了未扫描的对象O6

无影响



程序修改了待扫描的对象O2,O3,O4



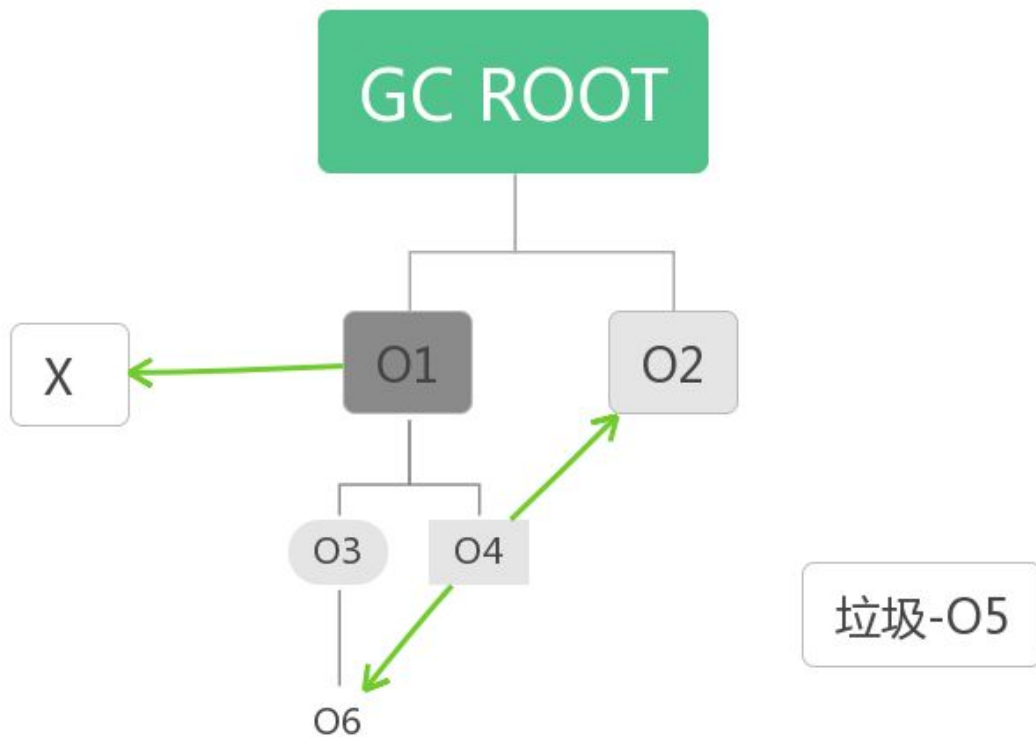
程序修改了已扫描的对象O1

如果不做任何处理

会无法标记X

而导致回收非垃圾的X

将O1重新加入WorkList中



并发清理

1. 标记了的存活的对象
2. 没标记的垃圾
3. 空闲内存

问题:从空闲内存分配对象,但未标记

方法:在对象头添加一个新的字段

并发清理

在清理过程中对象存在三种状态

1. 未被标记的垃圾
2. 被标记的存活对象
3. 新分配的对象 - 需要在对象头中加入一个标记
4. 空闲内存

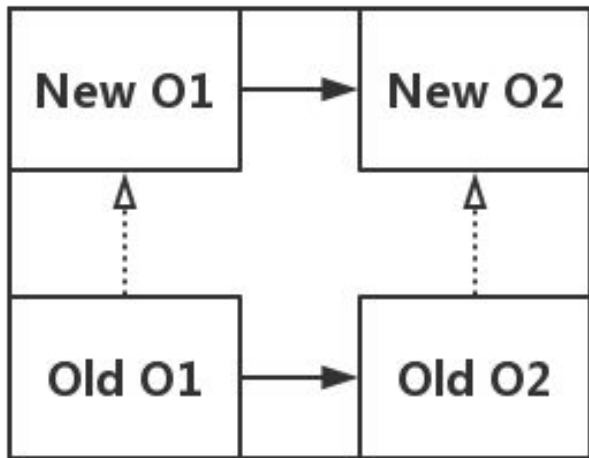
并发整理

生成转发指针

启动整理线程和应用程序

问题:

1. 读取对象时,没有复制到新的位置上;



并发整理

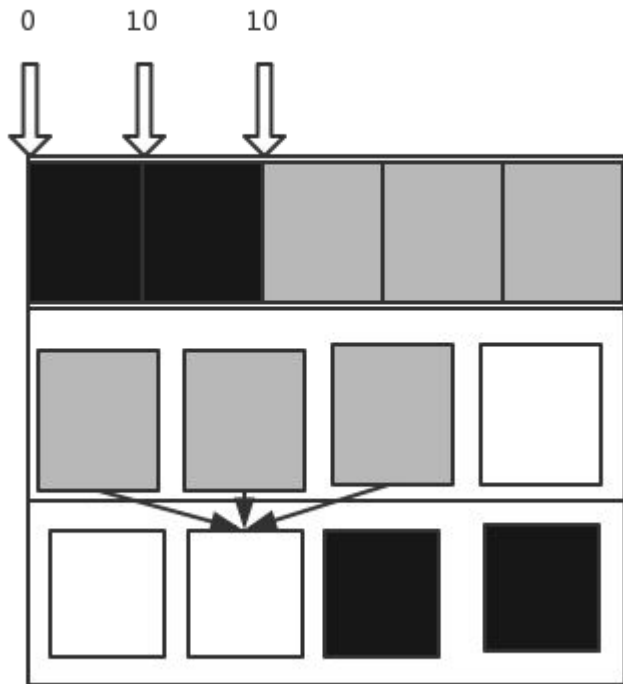
黑色:有大量存货对象

灰色:有少量存货对象

白色:空闲内存

将内存按块划分

- 如12M的内存划分成12块1M的内存块
- 可以跳过黑色块

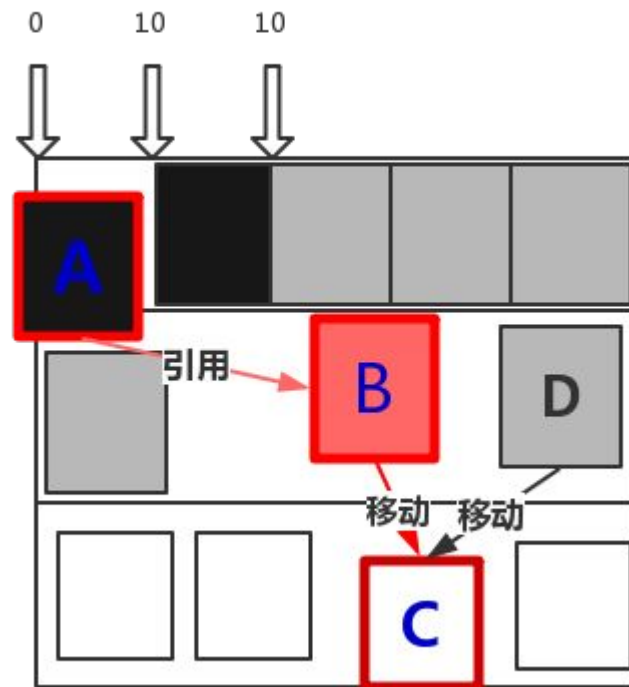


为黑色/白色内存块设置读写陷阱

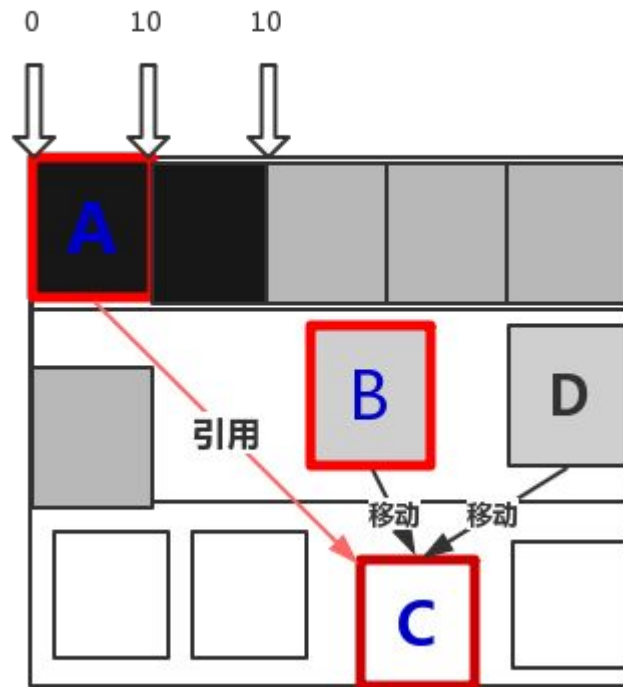
- 即读取或写入该内存块的时候
- 中止该线程,将控制转交给回收线程

A:有不整理/移动的内存块

B,D:需要移动到C



读取黑色块A的时候会陷入陷阱;
会根据转发指针
将更新A中所有存活的对象
的field
取消A块上的陷阱设置;

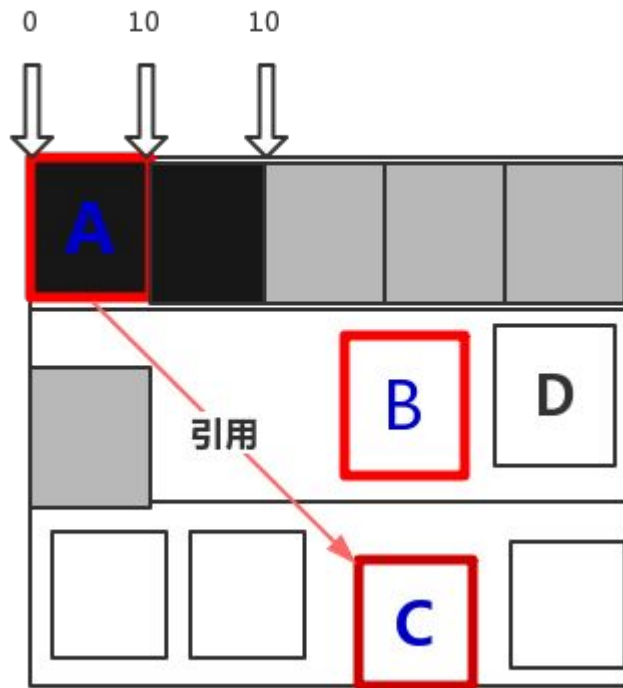


当读取C块是再次陷入陷阱:

根据转发指针将B,D块中的对象复制到C中

释放B,D块的内存

取消陷阱设置



end