

	08:15	09:00	09:15	10:00	10:15	11:00	11:15	12:00	12:15	13:00	13:15	14:00	14:15	15:00	15:15	16:00	16:15	17:00	17:15	18:00	18:15	19:00	19:15	20:00
Poniedziałek	<b>w., poł.1</b> Programowanie obrabiarek sterowanych numerycznie <b>m A18 111</b> <i>Rutkiewicz T (dr inż.)</i> <i>POc 30st.</i>				<b>w., poł.1</b> Programowalne sterowniki logiczne <b>E 2</b> <i>Sobieraj T (Dr inż.)</i>				<b>I ..., Tygodnie: 5-9</b> Systemy nadzoru i wizualizacji procesów przemysłowych <b>i21 A12a/we2 RiS</b> <i>Sikora S (mgr inż.)</i>					<b>I ..., Tygodnie: 6-15</b> Podstawy napędu elektrycznego <b>i21 A12a/we2 23</b> <i>Adamczyk P (dr inż.)</i>										
					<b>w..., poł.2</b> Pracownia automatyki <b>E 2</b> <i>Sobieraj T (Dr inż.)</i>																			
Wtorek					<b>I, Tygodnie: 2-15</b> Oprogramowanie systemów mikroprocesorowych <b>i21 C3 411</b> <i>Rybicki T (Dr inż.)</i>						<b>I, t1-15</b> Pomiary przemysłowe z uprawnieniami do 1 kV <b>i26 502 kl.1</b> <i>Szczęsny A (Dr inż.)</i> <i>obier gr.2/2</i>				<b>w, t1-15</b> Oprogramowanie systemów mikroprocesorowych <b>E 5</b> <i>Radecki A (Dr inż.)</i>		<b>w, t1-15</b> Pomiary przemysłowe z uprawnieniami do 1 kV <b>E 1</b> <i>Szczęsny A (Dr inż.)</i> <i>POd</i>		<b>w., poł.1</b> Systemy nadzoru i wizualizacji procesów przemysłowych <b>E 1</b> <i>Sikora S (mgr inż.)</i>					
Środa					<b>w., Tydz. 6</b> Podstawy napędu elektrycznego <b>E 5</b> <i>Adamczyk P (dr inż.)</i>				<b>I., poł.1</b> Programowanie obrabiarek sterowanych numerycznie <b>m A18 127</b> <i>Kępczak N (Dr inż.), Rosik R (dr inż.)</i> <i>POc 30st.</i>					<b>w, t1-15</b> Podstawy napędu elektrycznego <b>E 1</b> <i>Adamczyk P (dr inż.)</i>			<b>w..., Tygodnie: 1-6</b> Projektowanie systemów bazodanowych <b>E 1</b> <i>Zawiślak R (Dr inż.)</i>							
					<b>I ..., poł.2</b> Projektowanie systemów bazodanowych <b>E4</b> <i>Zawiślak R (Dr inż.)</i>				<b>p ..., poł.2</b> Programowanie obrabiarek sterowanych numerycznie <b>m A18 127</b> <i>Kępczak N (Dr inż.)</i> <i>POc 30st.</i>															
Czwartek	<b>I., Tygodnie: 2-11</b> Roboty mobilne <b>i21 E101</b> <i>Chlebowicz Ł. (Mgr inż.)</i>				<b>I., Tygodnie: 1-10</b> Pracownia automatyki <b>i21 E9 PLC</b> <i>Sobieraj T (Dr inż.)</i>				<b>p, t1-15</b> Projekt kompetencyjny <b>i21 C3 404, i21 E100</b> <i>lizuka K (Prof), Tatar K. (Dr inż.)</i> <i>zapisy 90 godz.kontaktowych</i>															
Piątek	<b>w, t1-15</b> Roboty mobilne <b>E 1</b> <i>Granosik G (Dr hab.)</i>		<b>p, t1-15</b> Projekt kompetencyjny <b>i21 C3 404, i21 E100</b> <i>Chudzik P (Dr inż.), Lisowski G (mgr inż.), Zarychta D (Dr inż.)</i> <i>zapisy 90 godz.kontaktowych</i>				<b>I, t1-15</b> Programowalne sterowniki logiczne <b>i21 E9 PLC</b> <i>Sobieraj T (Dr inż.)</i>																	