## Thr1.c

```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
void * func(void *i);
int main(void)
      pthread_t thr;
      printf("\n");
      pthread_create(&thr, NULL, func, NULL);
      printf("Main thread ...\n");
      pthread_join(thr, NULL);
      printf("Joined ...\n");
void * func(void *arg)
      printf("Child thread ...\n");
      sleep(60);
      pthread exit(NULL);
▶ (base) 202020827@cslinux:~/os/thread$ gcc -o thr1 thr1.c -lpthread
(base) 202020827@cslinux:~/os/thread$ ./thr1 &
  [1] 1309127
  Main thread ...
  Child thread ...
(base) 202020827@cslinux:~/os/thread$ ps
       PID TTY
                          TIME CMD
  1302152 pts/69
                    00:00:00 bash
  1309127 pts/69 00:00:00 thr1
1309147 pts/69 00:00:00 ps
(base) 202020827@cslinux:~/os/thread$ ps -L
       PID
                LWP TTY
                                   TIME CMD
  1302152 1302152 pts/69 00:00:00 bash
  1309127 1309127 pts/69 00:00:00 thr1
  1309127 1309129 pts/69 00:00:00 thr1 1309157 1309157 pts/69 00:00:00 ps
O (base) 202020827@cslinux:~/os/thread$ Joined ...
```

```
1. 프로세스 개수
```

→ thr1 실행으로 1 개 프로세스 생성

2. 스레드 개수

→ 2 개 스레드 (main + child)

LWP:

- 커널이 관리하는 스레드 ID
- 여러 LWP 가 하나의 PID 를 공유 (스레드는 PID 하나에 묶임)

## 3. 각 스레드 역할

- 자식 스레드: 메시지 출력 → 60 초 대기 → 종료
- 메인 스레드: 메시지 출력 → pthread\_join()로 자식 대기 → 종료 메시지 출력

## 4. 함수 역할

- pthread\_join(): 자식 스레드 종료 대기 및 동기화
- pthread\_exit(): 스레드 명시적 종료 및 상태 전달

# Fork5.c

```
#include <unistd.h>
#include <sys/wait.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
void X(int i);
int global = 0;
int main(void)
   int status;
   if (fork() != 0) {
   X(1);
  waitpid(-1, &status, 0);
  } else {
   X(2);
   exit(0);
   printf("global = %d after child process exits\n", global);
void X(int i)
   global = i;
   printf("global = %d\n", global);
```

```
(base) 202020827@cslinux:~/os/thread$ ./fork5
global = 1
global = 2
global = 1 after child process exits
(base) 202020827@cslinux:~/os/thread$ ./fork5
global = 1
global = 2
global = 1 after child process exits
(base) 202020827@cslinux:~/os/thread$ ./fork5
global = 2
global = 1
global = 1 after child process exits
(base) 202020827@cslinux:~/os/thread$ ./fork5
global = 2
global = 1 after child process exits
(base) 202020827@cslinux:~/os/thread$ ./fork5
global = 2
global = 1
global = 1 after child process exits
```

#### 실행 결과는?

- 1. 부모 프로세스가 먼저 실행되어 global = 1, 자식 프로세스가 나중에 실행되어 global = 2가 출력된다.
- 2. 부모는 waitpid()로 자식이 끝나길 기다린 후, global = 1 after child process exits를 출력한다.
- 3. fork() 이후 두 프로세스가 병렬로 실행되기 때문에, global = 1과 global = 2의 출력 순서는 상황에 따라 바뀔 수 있다.

### 부모와 자식 프로세스는 변수 global 값을 공유하는가?

#### 공유하지 않음

→ fork()는 메모리를 복사하기 때문에, 부모와 자식은 서로 다른 global 변수를 가짐

# Thr2.c

```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
void * X(void *p);
void Y(int j);
int global = 0;
int main()
pthread_t t1;
   void *status;
   printf("\n");
   pthread_create(&t1, NULL, X, NULL);
   Y(1);
   pthread_join(t1, &status);
   printf("global=%d in main thread after the child thread exiting\n",
   global);
void * X(void *p)
   int i;
   do {
```

```
global = 2;
    for (i = 0; i < 100000; i++);
    printf("Child thread: global=%d\n", global);
} while (1);
pthread_exit((void *)NULL);
}

void Y(int j)
{
    int i;
    do {
        global = j;
        for (i = 0; i < 100000; i++);
        printf("Main thread: global=%d\n", global);
        } while (1);
}</pre>
```

Child thread: global=2 Main thread: global=2 Child thread: global=2 Main thread: global=2 Child thread: global=1 Main thread: global=2 Child thread: global=2 Main thread: global=2 Child thread: global=2 Main thread: global=2 Child thread: global=1 Main thread: global=2 Child thread: global=2 Main thread: global=2

### 1. 실행 결과

global = 1, global = 2 출력 순서는 랜덤 (부모/자식 순서에 따라 다름)

- > 마지막 출력은 항상 global = 1 after child process exits
- 2. global 변수 공유 여부

- 공유하지 않음
- fork()는 메모리를 복사하므로, 부모/자식은 독립된 global 변수를 가짐
- 자식에서 바꾼 값은 부모에 영향 없음