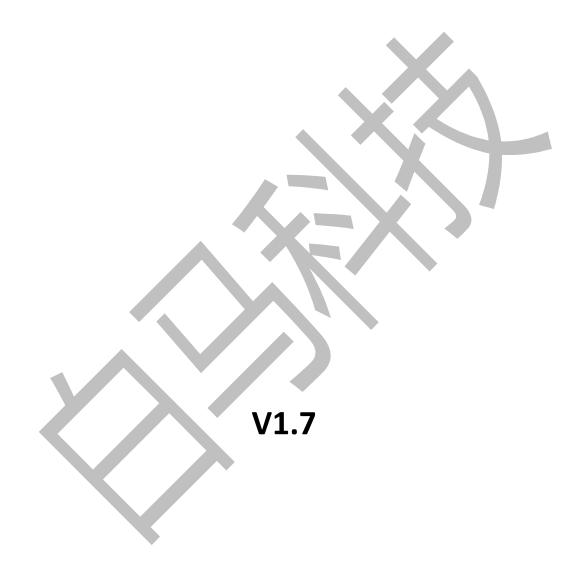
CAN 分析仪通讯协议



惠州市白马科技有限公司

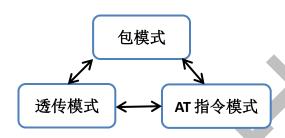
本模块支持包模式、透传模式、AT 指令模式。CAN 分析仪初次上电默认在包模式下。

包模式: 在数据包模式下,完整的实现了 CAN 总线全部功能。可以灵活的发送指令设置 CAN 波特率、CAN 滤波器、帧 ID、帧类型、帧数据、发送 CAN 数据包等等。

AT 指令模式:实现了主要的包模式的指令,主要为了方便用户在在串口工具下设置 CAN 透传参数 及查看 CAN 数据。

透传模式:透明传输模式下串口发送和接收到的数据为 CAN 总线上报文的数据净荷,CAN 总线数据报文格式由模块自动进行封装,实现串口"所发即所收"。由于串口收发的只有 CAN 总线报文的数据净荷,不包含帧 ID、帧类型、包长度等信息,需要在 AT 指令模式或包模式下设置好这三个参数。

三模式可互相切换,逻辑如下图所示:



1. 通讯方式

上位机与CAN分析仪通过USB模拟串口通讯,分析仪采用460800波特率,不能修改。1个起始位,8个数据位,1个停止位,无校验位。数据的传输顺序采用大端模式(big-endian)。

AT指令模式和透传模式下不需要发送心跳包。

2. 包模式命令格式

〈起始标志〉+〈包长度〉+〈命令〉+〈参数〉+〈包校验〉 其中参数位可省略

〈起始标志〉: 2 个字节, 0x66, 0xCC

〈包长度〉: 2 个字节,为"〈命令〉+〈参数〉+〈包校验〉"3 部分数据长度之和

〈命令〉: 1 个字节

〈参数〉: 0-254 个字节,在发送查询指令的命令中,参数位可省略

〈包校验〉: 1 个字节, 累加和校验(包长度+命令+参数)

3. 命令列表及AT指令列表

命令	解释	备注
0x10	上位机查询下位机硬件版本号	
0x90	下位机应答查询到的下位机硬件版本号	
0x11	上位机查询下位机固件版本号	
0x91	下位机应答查询到的下位机固件版本号	

0x12	设置和查询CAN通讯口及波特率	
0x92	下位机应答设置和查询CAN通讯口及波特率	
0x13	查询下位机当前设置的波特率	
0x93	下位机应答上位机查询波特率结果	
0x14	设置通讯CAN口波特率	
0x94	下位机应答设置通讯CAN口波特率	
0x15	查询下位机当前设置的波特率	
0x95	下位机应答上位机查询波特率结果	
0x16	上位机设置透传参数	
0x96	下位机响应透传参数设置	
0x17	查询下位机透传参数	
0x97	下位机响应透传参数查询	
0x18	设置下位机滤波器	
0x98	下位机响应滤波器设置	
0x19	清除滤波器	
0x99	下位机响应清除滤波器	
+++	上位机要求下位机退出透传模式	
0x9A	下位机响应正常退出透传模式	
0x1D	上位机查询滤波器	
0x9D	下位机回复查询滤波器结果	
0x1E	上位机要求下位机更改运行模式	
0x9E	下位机响应运行模式切换请求	
0x30	上位机向下位机发送实时CAN总线数据	
0xB0	下位机应答上位机发送实时CAN数据的结果	
0xB1	下位机向上位机发送实时CAN总线数据	
0x32	上位机向下位机查询CAN报文发送状态	
0xB2	下位机发送给上位机CAN报文发送状态	

AT指令	解释
设置CAN波特率:	AT+CAN_BAUT=11, 2, 5, 0
AT+CAN_BAUT= <bs1>, <bs2>, <brp>, <mode>,</mode></brp></bs2></bs1>	返回值: OK
	BS1:≤15;BS2: ≤7; BRP: ≤1023;
	MODE: 0: 正常工作模式
	1: 监听模式
	不满足范围时返回: ERROR
	注: CAN分析仪上位机会自动计算BS1、BS2、BRP,可直
	接使用上位机算出的值。
查询CAN波特率:	返回值:
AT+CAN_BAUT=?↓	+AT+CAN_BAUT= <bs1>, <bs2>, <brp>, <mode></mode></brp></bs2></bs1>
	+AT+CAN_BAUT=11, 2, 5, 0
设置透传模式:	AT+MODE=0, 123, 8, 1↓

AT+MODE= <format>, <can_id>, <can_len>, <f< th=""><th> 返回值: OK</th></f<></can_len></can_id></format>	返回值: OK
LAG>,	FORMAT: 00: 标准数据帧
	01: 标准远程帧
	02: 扩展数据帧
	03: 扩展远程帧
	CAN_LEN: ≤8; 远程帧时,此值应为0;
	FLAG: 01: 启动透传模式
	00: 不启动透传模式
	不满足范围时返回: ERROR
查询透传模式:	返回值:
AT+MODE=? →	+AT+MODE= <format>, <can id="">, <can len=""></can></can></format>
THE MODE	+AT+MODE=0, 123, 8
	AT+CAN_FILTER=1, 24600000, 0, 1
AT+CAN FILTER= <port>, <filterid>, <filte< td=""><td>返回值: OK</td></filte<></filterid></port>	返回值: OK
rMask>, ⟨FilterMode⟩ →	PORT:滤波器号: ≤13,共计14个滤波器;
I Mask/, \FII tel Mode/↓	FilterID:需要滤波的ID,
	标准帧时需左移21位;
	扩展帧时需左移3位;
	FilterMask: 忽略比较的屏蔽位
	标准帧时需左移21位;
	扩展帧时需左移3位;
	对应位为0时,不参与比较
	对应位为1时,参与比较
	如需过滤0x00000123的标准帧:
	FilterID必须为: 0x24600000
	FilterMask必须为: 0xFFE00000
	如需过滤0x00000120~0x00000123的标准帧
	FilterID可以为: 0x24600000
	FilterMask必须为: 0xFF800000
	Filtermode:
	标准帧+数据帧: 0x00
	标准帧+远程帧: 0x01
	扩展帧+数据帧: 0x02
	扩展帧+远程帧: 0x03
	标准帧+扩展帧+数据帧: 0x04
	标准帧+扩展帧+远程帧: 0x05
	标准帧+远程帧+数据帧: 0x06
	扩展帧+远程帧+数据帧: 0x07
	标准帧+扩展帧+远程帧+数据帧:0x08
	不满足范围时返回: RROR
清除滤波器:	返回值: OK
AT+FILTER CLEAR= <port></port>	PROT: 滤波器号: ≤13, 或255
TELEN_OBBAN NONLY	0~13, 共14个滤波器;
	255: 取消所有滤波器
	不满足范围时返回:ERROR
查询滤波器:	返回值:
AT+FILTER_CHECK= <port>?↓</port>	+AT+FILTER_CHECK= <result>, <port>, <can_id>, <can_< td=""></can_<></can_id></port></result>

	MASK>, <mode>↓</mode>
	Result:1: 己设置并启用滤波器
	6: 未设置或未启用
	Port: 滤波器号: 0~13
	ID: 移位后的CAN ID
	Mask: 移位后的屏蔽位
	Mode:滤波模式,见设置滤波器介绍
	+AT+FILTER_CHECK=1, 1, 24600000, 0, 1→
	+AT+FILTER CHECK=6, 0, 0, 0, 0, 0,
CAN数据接收	
3,041,01	只上传数据内容;
	AT指令模式:
	+AT+CAN REC= <format>, <can id="">, <can len="">, <can da<="" th=""></can></can></can></format>
	TA>-J
	Format:
	00: 标准数据帧
	01: 标准远程帧
	02: 扩展数据帧
	03. 扩展远程帧
	CAN ID:接收到的CAN ID, 16进制ASSCII显示:
	0x00000123>123
	CAN LEN:内容长度,远程帧时为0
	CAN DATA:接收到的数据内容,16进制ASSCII显示,每
	个byte之间用空格隔开
	+AT+CAN REC=0, 123, 8, 0 1 A B C D 1E 1F.
	- MI OM_REG 0, 123, 0, 0 1 N D 0 D 1E 1F4
·	

4. 命令详细解释

4.1 包模式应答结果

下位机应答时要应答结果参数,格式如下:

00:成功

01:校验或发送格式错误

02:命令字不支持

03:参数设置不正确或者不支持

04:未读取到配置参数

05: 发送数据失败

06:滤波器关闭

07:状态未知

注: 所有XX 用实际的长度或校验值替换

示例:

上位机读取下位机01按钮的配置信息:

66CC XXXX 21 01 XX

起始 长度 命令 按钮代号 校验和

下位机应答无配置参数:

66CC XXXX A1 04 XX

起始 长度 命令 结果 校验和

4.2 查询硬件版本号 0x10 0x90

上位机请求读取下位机的硬件版本号,CAN分析仪硬件版本号用两个字节表示。示例:

上位机查询硬件版本号:

66CC XXXX 10 XX

起始 长度 命令 校验和

下位机返回硬件版本为: 0001

66CC XXXX 90 00 0001 XX

起始 长度 命令 结果位 硬件版本号校验和

eg:66cc00059000000196

4.3 查询固件版本号 0x11 0x91

上位机请求读取下位机的固件版本号,CAN分析仪固件版本号用两个字节表示。示例:

上位机查询固件版本号:

66CC XXXX 11 XX

起始 长度 命令 校验和

下位机返回固件版本为: 0001

66CC XXXX 91 00 0001 XX

起始 长度 命令 结果位 固件版本号校验和

eg:66cc00059100000197

4.4 设置和查询CAN通讯口及波特率 0x12 0x92

说明:为兼容老版本,可以通过此接口设置常用的CAN波特率,如需设置其他的CAN波特率请使用0x14指令。0x12和0x14没有优先级关系,CAN分析仪的波特率以最后一次设置的准。示例:

上位机设置CAN通讯口1:

66CC XXXX 12 01 64 XX

起始 长度 命令 通讯口 通讯波特率校验和

说明:

通讯口: CAN分析仪使用通讯口为01。

通讯波特率:取值范围0X01[~]0XC8(5kbps[~]1Mbps)。实际的波特率为:通讯波特率 * 5kbps,例如例子中的0x64*5kbps = 500kbps。CAN分析仪默认500Kbps波特率。

此指令支持以下波特率设置,其它的波特率不支持:

20k, 50k, 100k, 125k, 200k, 250k, 400k, 500k, 600k, 800k, 1000k

下位机应答设置成功

 66CC
 XXXX
 92
 00
 XX

 起始
 长度
 命令
 结果位
 校验和

 eg:66cc0003920095
 //设置成功

eg: 66CC0003920196 //校验或发送格式错误

eg: 66CC0003920297 //命令字不支持

eg: 66CC0003920398 //参数设置不正确或者不支持

eg: 66CC0003920499 //未读取到配置参数

4.5 查询下位机当前设置的波特率 0x13 0x93

说明:使用0x12设置的波特率,只能通过0x13查询,不能通过0x15查询。

上位机查询下位机当前设置的波特率

示例:

上位机查询下位机CAN通讯口1的波特率:

66 CC XXXX 13 01 XX

起始 长度 命令 通讯口 校验和

说明:

通讯口: CAN分析仪使用通讯口01

下位机应答

66CC XXXX 93 00 64 XX 起始 长度 命令 结果位 通讯波特率 校验和

eg: 66cc0004930064FB

通讯波特率:取值范围0X01~0XC8(5kbps~1Mbps)。实际的波特率为:通讯波特率 * 5kbps,例如例子中的0x64*5kbps = 500kbps。CAN分析仪默认500Kbps.

4.6 设置通讯CAN口波特率 0x14 0x94

4.6.1: 包模式

上位机设置下位机的CAN通讯口的波特率。

工作模式:

0-正常工作

1-仅监听模式

示例:

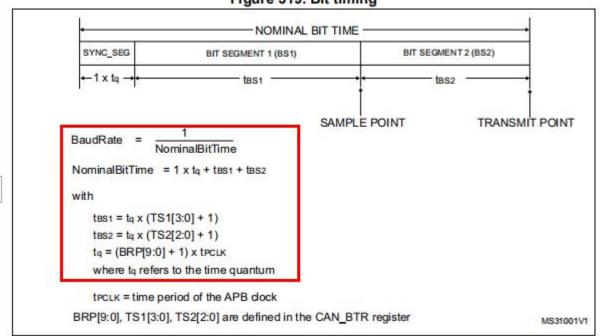
上位机设置CAN通讯口1:

66CC	XXXX	14	01	OB	02	0005	00	XX
起始	长度	命令	通讯口	BS1	BS2	BRP	工作模式	校验和

说明:

通讯口: CAN分析仪通讯口为01 BS1、BS2、BRP: 波特率计算参数:

Figure 319. Bit timing



如: BS1: $11 (0^{\sim}15)$; BS2: $2 (0^{\sim}7)$; BRP: $5 (0^{\sim}1023)$; tpc1k: 48Mhz (固定) $T_{q} = (5+1)*1/48\text{M} = 6/48$ Tbs1 = (6/48)*(11+1) = 72/48; Tbs2 = (6/48)*(2+1) = 18/48; BaudRate = 1/(6/48 + 72/48 + 18/48) = 48/96 = 500khz 效率 = (1+Tbs1)/(1+Tbs2+Tbs1) = (1+72/48)/(1+90/48) = 120/138 = 0.870 为了可靠通讯,要求效率必须大于85%;

下位机应答设置成功

66CC XXXX 94 XX 起始 长度 结果位 校验和 命令 eg:66cc0003940097 //设置成功 //校验或发送格式错误 eg:66CC0003940196 eg:66CC0003940297 //命令字不支持 //参数设置不正确或者不支持 eg:66CC0003940398 //未读取到配置参数 eg:66CC0003940499

4.6.2: AT指令模式:

AT+CAN_BAUT=<BS1>, <BS2>, <BRP>, <MODE>」如: AT+CAN_BAUT=11, 2, 5, 0」 下位机应答: OK」

4.7 查询下位机当前设置的波特率 0x15 0x95

4.7.1: 包模式:

说明:使用0x14设置的波特率,只能通过0x15查询,不能通过0x13查询。

上位机查询下位机当前设置的波特率

示例:

上位机查询下位机CAN通讯口1的波特率:

66 CC XXXX 15 01 XX

起始 长度 命令 通讯口 校验和

说明:

通讯口: CAN分析仪通讯口为01

下位机应答

 66 CC XXXX 95
 00
 01
 0B
 02
 0005
 00
 XX

 起始 长度 命令
 结果位 通讯口 BS1
 BS2 BRP 工作模式 校验和

eg: 66cc00099500011102000500xx

4.7.2: AT指令模式:

AT+CAN_BAUT=?↓

下位机应答:

+AT+CAN BAUT=11, 2, 5, 0, □

备注: BS1、BS2、BRP为十进制

4.8 上位机设置透传参数 0x16 0x96

4.8.1: 包模式:

上位机可以设置透传模块的参数。

示例:

66CC XXXX 16 00 0x00000123 08 01 xx 起始 长度 命令 帧格式 Can ID 数据长度 使能标志 校验和

帧格式: 00: 标准数据帧

01:标准远程帧

02: 扩展数据帧

03: 扩展远程帧

CAN ID: 长度4bytes

标准帧时,最大值为0x07FF,超过时,与0x7FF与操作

扩展帧时,最大值为0x1FFFFFFF,超过时,与0x1FFFFFFF与操作

数据长度:最大值为8,远程帧时,值必须为0

设置后,串口收到数据,打包成CAN格式进行发送

使能标志: 01: 启动透传模式

00: 不启动透传模式

eg: 66 CC 00 09 16 00 00 00 01 23 08 01 4C 00 00 00 00 00 00 00

下位机返回设置状态:

示例:

66CC XXXX 96 00 XX

起始 长度 命令 结果位 校验和

eg: 66 CC 00 03 96 00 98

结果位: 00:设置成功

01: 设置失败

4.8.2: AT指令模式:

AT+MODE=<FORMAT>, <CAN_ID>, <CAN_LEN>, <FLAG>,

参数见4.8.1:

如: AT+MODE=0, 123, 8, 1,

下位机应答:

OK₊

备注: CAN_ID为十六进制, 其它为十进制

4.9 上位机查询透传参数 0x17 0x97

4.9.1: 包模式:

上位机可以查寻透传模块的参数,但只能在非透传模式下才能查询

示例:上位机查询下位机的透传参数

66CC XXXX 17 XX

起始 长度 命令 校验和

Eg: 66 CC 00 02 17 19

下位机接收到指令后,返回透传参数:

0x00000123 08 66CC XXXX 97 00 00 XX数据长度 校验和

结果位 帧格式 起始 长度 命令 Can ID

帧格式: 00: 标准数据帧

01: 标准远程帧

02: 扩展数据帧

03: 扩展远程帧

CAN ID: 长度4bytes

标准帧时,最大值为0x07FF,超过时,与0x7FF与操作

扩展帧时,最大值为0x1FFFFFFF,超过时,与0x1FFFFFFF与操作

数据长度:最大值为8,远程帧时,值必须为0

eg: 66 CC 00 09 97 00 00 00 01 23 08 CB 00 00 00 00 00 00

4.9.2: AT指令模式:

AT+MODE=? →

下位机应答:

+AT+MODE=0, 123, 8, □

备注: CAN_ID为十六进制,其它为十进制

4.10 设置CAN滤波器 0x18 0x98

4.10.1: 包模式:

上位机设置下位机的CAN滤波器。

示例:

上位机设置CAN通讯口1:

66CC XXXX 18 01 01 0x24600000 0x00000000 01 XX 起始 长度 命令 通讯口 滤波号 FilterID FilterMask 滤波模式 校验和

eg: 66cc000D180101246000000000000001AC000000

说明:

通讯口: CAN分析仪通讯口为01

滤波号:0~13;

由AccCode和AccMask可以共同决定哪些报文能够被接受,这两个寄存器均采用ID的左对齐方式设置,即AccCode与AccMask的最高位(Bit31)与ID值的最高位对齐。

例如: 若把AccCode的值设为0x24600000(即0x123左移21位的结果), AccMask的值设为 0x24600000 (0x123左移21位),则只有CAN信息帧ID为0x123的报文能够被接受 (AccMask的值 0x24600000表示所有位均为相关位)。若把AccCode的值设为0x24600000,AccMask的值设为0x2400000 (0x120左移21位的结果),则只有CAN信息帧ID为0x120~0x123的报文都能够被接受 (AccMask的值 0x2400000表示除了bit0~bit1其他位(bit2~bit10)均为相关位)。

注:本滤波器设置示例以标准帧为例,高11位有效,若为扩展帧,则ID为29位,AccCode和AccMask设置时高29位对扩展帧有效!

透传模式下:

标准帧+数据帧: 0x00标准帧+远程帧: 0x01扩展帧+数据帧: 0x02扩展帧+远程帧: 0x03 标准帧+扩展帧+数据帧: 0x04标准帧+扩展帧+远程帧: 0x05标准帧+远程帧+数据帧: 0x06扩展帧+远程帧+数据帧: 0x07 标准帧+扩展帧+远程帧+数据帧:0x08

下位机应答设置成功

66CC XXXX 98 00 00 XX 起始 长度 命令 结果位 滤波器号 校验和

eg:66cc000498000096 //设置成功

eg: 66CC000498010097 //校验或发送格式错误

eg: 66CC000498020098 //命令字不支持

eg: 66CC000498030099 //参数设置不正确或者不支持

eg: 66CC00049804009A //未读取到配置参数

4.10.2: AT指令模式:

AT+CAN_FILTER=<PORT>, <FilterID>, <FilterMask>, <FilterMode>,
参数见4.10.1;

如:

AT+CAN FILTER=1, 24600000, 0, 1 →

下位机应答:

OK₊

备注: FilterID、FilterMask为十六进制,其它为十进制。

4.11 清除滤波器 0x19 0x99

4.11.1: 包模式

上位机清除下位机滤波器

示例:

66 CC XXXX 19 01 01 XX 起始 长度 命令 通讯口 滤波器号 校验和

通讯口: CAN分析仪通讯口为01

滤波号:选择需要清除的滤波器:0至13;

0xFF:清除所有滤波器

下位机应答

 66CC
 XXXX
 99
 00
 01
 XX

 起始
 长度
 命令
 结果位
 滤波器号
 校验和

eg: 66cc00049900019E

4.11.2: AT指令模式:

AT+FILTER CLEAR=<PORT>

PORT:≤13, 或255

输入255时,清除所有滤波器

下位机应答:

OK₊

备注: PORT为十进制

4.12 退出透传模式 +++ 9A

在透传模式下,发送+++,下位机退出透传模式要求:三个+之间的时间间隔不得超过1ms

注意:

从透传模式退出到AT指令模式: +++1 从透传模式退出到包模式: +++2

下位机正常退出透传到包模式响应:

 66CC
 XXXX
 9A
 00
 XX

 起始
 长度
 命令
 结果位
 校验和

eg: 66cc00049A009E

下位机正常退出透传到AT指令模式响应:

Eg:OK→

透传模式下,发送+++1,+++2下位机无响应

4.13 查询滤波器 0x1D 0x9D

4.13.1: 包模式

上位机查询下位机滤波器

示例:

66 CC XXXX 1D 01 01 XX 起始 长度 命令 通讯口 滤波器号 校验和

通讯口: CAN分析仪通讯为01。

滤波号:选择需要查询的滤波器:0至13;

下位机响应:

66CC XXXX 9D 00 01 01 0x24600000 0x000000001 XX 起始 长度 结果位 通讯口 滤波号 FilterID 滤波模式 命令 FilterMask 校验和 备注:如果读取到结果位为06,表示滤波器关闭或未设置。

eg: 66cc000D2D00010124600000000000000150

4.13.2: AT指令模式:

AT+FILTER_CHECK=<PORT>?↓ 参数见4.13.1;

下位机应答:

- +AT+FILTER_CHECK=<RESULT>, <PORT>, <FilterID>, <FilterMask>, <FilterMode>,
- +AT+FILTER_CHECK=1, 24600000, 0, 1
- +AT+FILTER CHECK=6, 0, 0, 0,

备注: FilterID、FilterMask为十六进制,其它为十进制。

4.14 改变运行模式 0x1E 0x9E

4.14.1: 包模式切换到AT指令模式

启用AT指令模式;

注意: 只在包模式下使用, AT指令模式下不可用!

示例:

66 CC XXXX 1E 01 XX

起始 长度 命令 运行模式 校验和

下位机响应:

66CC XXXX 9E 00 XX 起始 长度 命令 结果位 校验和

eg: 66cc00029E00A1

4.14.2: AT指令模式切换到包模式:

AT+DMASTART₊

启动包模式

注意: AT指令只能在AT指令模式下使用,在包模式下,不可用。

下位机应答:

OK.∟

5. 1 上位机向下位机发送实时CAN总线数据 0x30

帧类型标识: 00000011(二进制),第一位表示是标准帧/扩展帧,第二位表示是数据帧/远程帧。

标准帧+数据帧: 00000011,0x03 标准帧+远程帧: 00000001,0x01 扩展帧+远程帧: 00000000,0x00 扩展帧+数据帧: 00000010,0x02

上位机可以通过下位机实时向CAN总线发送数据。

上位机可以通过下位机实时向CAN总线发送数据。

示例:上位机向下位机发送实时CAN报文

66CC	XXXX	30	03	000004f7	06	040000000000	XX
起始	长度	命令	帧类型 标识	帧ID	数据长 度DLC	数据	校验和

eg: 66 cc 00 0e 30 03 00 00 04 f7 06 04 00 00 00 00 00 46 00 00 66 cc 00 10 30 02 00 00 04 44 08 00 04 00 00 00 00 00 96

5.2 下位机向上位机发送实时CAN总线数据 0xB1

5.2.1 包模式:

下位机通过串口向上位机发送实时CAN总线数据。

示例: 下位机发送实时CAN数据给上位机

66CC	XXXX	B1	03	000004f7	06	0400000000000	XX
起始	长度	命令	帧类型 标识	帧ID	数据长 度DLC	数据	校验和

eg: 66 CC 00 0E B1 03 00 00 04 F7 06 04 00 00 00 00 07

5.2.2 AT指令模式:

AT指令模式:

+AT+CAN_REC=<Format>, <CAN_ID>, <CAN_LEN>, <CAN_DATA>→

Format:

00: 标准数据帧

01:标准远程帧

02: 扩展数据帧

03: 扩展远程帧

CAN ID:接收到的CAN ID, 16进制ASSCII显示: 0x00000123 -->123

CAN LEN:内容长度,远程帧时为0

CAN_DATA: 接收到的数据内容, 16进制ASSCII显示, 每个byte之间用空格隔开+AT+CAN_REC=1,123,8,0 1 A B C D 1E 1F↓

5.3 上位机向下位机查询CAN报文发送状态 0x32 0xB2

当上位机不知道当前CAN报文发送状态时,需要向下位机发送请求CAN报文发送状态的消息,上位机根据此状态来显示发送报文是否成功。

示例:上位机向下位机查询CAN报文发送状态

66CC	XXXX	32	XX
起始	长度	命令	校验和

当下位机收到上位机的查询指令时,或者下位机CAN报文发送改变时(包括第一条CAN报文发送后),下位机发送CAN报文状态消息给上位机。

示例:下位机发送给上位机CAN报文发送状态

66CC	XXXX	B2	00	XX
起始	长度	命令	结果位	校验和

eg: 66 CC 00 03 B2 00 B5 发送成功eg: 66 CC 00 03 B2 05 BA 发送失败eg: 66 CC 00 03 B2 07 BC 发送未知