# Compte rendu TP Caméra Surveillance

# **GRILLE DE NOTATION – TP SYSTEMES**

NOMS DES ETUDIANTS	Application vérifiée par :	Date
TITRE DU TP :		

QUESTIONS PRELIMINAIRES		/ 4
Précision et pertinence des réponses	/4	
Qualité de la rédaction (présentation, orthographe, grammaire,)	Bonus 1pt	

COMPTE RENDU	NOTATION	/ 6
Sommaire, but (obligatoire sinon perte de points)	-1 pt possible	
Principe	/3	
Copies d'écrans avec explications(obligatoire sinon perte de points)	-1 pt possible	
Conclusion (problèmes rencontrés, résolution, vécu du TP, proposition d'évolution)	/2	
Qualité de la rédaction du compte rendu	/1	

APPLICATION		/ 10
Classe(s), (Réutilisabilité, complétude, Utilisation, syntaxe)	/3	
Qualité du code (entête et commentaires, Qualité d'implémentation)	/3	
Correspondance avec les objectifs (recettage)	/3	
Capacité à réaliser tout leTP	/1	
	TOTAL /20	

#### COMMENTAIRES / REMARQUES / CONSEILS:

#### **Sommaire**

But	2
Principe	
Algorithme	
Questions Préliminaires	
Conclusion	

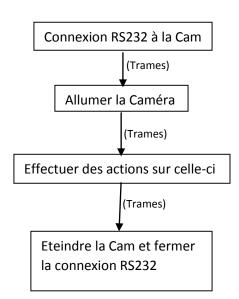
### But

Le but de ce TP est de piloter une caméra de vidéosurveillance relié en RS232, via l'interface d'une application C++. Un mode balayage devra également être possible à activer via cette même interface.

#### **Principe**

Nous avons d'abord établi une connexion RS232 avec la caméra. Ensuite, nous avons étudier les trames à envoyer grâce à la documentation de la caméra disponible sur internet. Ce sont des trames en hexadécimal, et les valeurs en hexa correspondent à des actions de la caméra prédéfinie.

## **Algorithme**



#### Questions Préliminaires

1) Spécificités de la Camera

Communication specification (RS-232C)

• Communication speed: 9600 bps

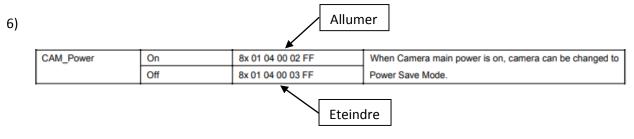
Start bit: 1Stop bit: 1Data bits: 8Parity: NoneMSB first

Les possibilités de déplacements de la camera sont :

- Déplacement Horizontal (gauche/droite) et vertical (haut/bas).
- Zoom Avant et Arrière
- Remise à zéro
- 2) Les données sont transmises à la caméra via des trames en Hexadécimal. Des trames son préenregistrés sur la caméra, et selon les trames qu'elle reçoit, elle va effectuer des actions : comme bouger par exemple.

Ex de trame: 81 01 04 00 02 FF

- 3) Les différences les plus importantes entre synchrones et asynchrones sont :
  - <u>Transmission Synchrone</u>: les données sont transférées sous forme de trames.
    Elle nécessite un signal d'horloge entre l'émetteur et le récepteur afin d'informer le récepteur du nouvel octet.
  - <u>Transmission Asynchrone</u> : les données sont transférées un octet à la fois. Le taux de transfert de données est plus lent.
- 4) Vitesse de Communication: 9600 bauds
- 5) Cette chaîne de caractère a pour objectif d'éteindre la Caméra de Vidéosurveillance.



#### **Conclusion**

Toutes les exigences ont été respectés, la camera possède toutes les caractéristiques demandées. Aucun problème n'a été rencontré au cours de ce TP.