



**Politechnika
Warszawska**

WYDZIAŁ MECHANICZNY ENERGETYKI I LOTNICTWA

Mechanika Nieba

Projekt

Analiza misji do planet Układu Słonecznego

Autor

Filip Perczyński

Prowadzący

dr inż. Mateusz Żbikowski

WARSZAWA 2018

Spis treści

1.	Wprowadzenie	3
1.1.	Cel projektu	3
2.	Przegląd wybranych misji międzyplanetarnych	3
2.1.	Misja Venus Express	4
2.2.	Misja ExoMars	5
2.3.	Misje Voyager	6
3.	Wyznaczanie trajektorii międzyplanetarnych	7
3.1.	Zagadnienie Lamberta	7
3.2.	Metoda "patched conics"	8
3.3.	Manewry międzyplanetarne	9
3.3.1.	Transfer międzyplanetarny Hohmanna	9
3.3.2.	Asysta grawitacyjna	10
4.	Program analizujący misje do planet Układu Słonecznego	11
4.1.	Środowisko programistyczne	11
4.2.	Struktura programu	12
4.2.1.	Moduł wprowadzania danych - input_data.py	12
4.2.2.	Moduł tworzenia wykresów - myplot.py	13
4.2.3.	Program główny – missions2planets.py	13
4.2.4.	Algorytm obliczeń	14
5.	Wyniki analiz misji	17
5.1.	Analiza 1 – trajektoria lotu bezpośredniego	17
5.2.	Analiza 2 – optymalizacja kosztów lotu	21
6.	Podsumowanie	23
7.	Bibliografia	24
8.	Załącznik 1	25

1. Wprowadzenie

1.1. Cel projektu

W ramach niniejszego projektu został opracowany program w języku Python, w oparciu o bibliotekę Polastro, który pozwala na podstawową analizę misji kosmicznych do planet Układu Słonecznego. W pierwszym etapie tworzenia programu głównym celem było umożliwienie podstawowych analiz dla każdej z planet Układu Słonecznego oraz odpowiednia, estetyczna forma wizualizacji wyników w postaci dwu- i trójwymiarowych wykresów orbit oraz trajektorii lotu, a także wykresów przedstawiających zmianę w czasie parametrów i umożliwiającą ich porównanie.

Program umożliwia określenie trajektorii lotu bezpośredniego z Ziemi do wybranej planety Układu Słonecznego oraz pozwala na wybranie najkorzystniejszej daty startu ze względu na ilość zużytego materiału pędnego.

W kolejnych etapach pracy nad programem planowane jest rozszerzanie jego funkcjonalności np. wprowadzenie obliczeń transferu Hohmanna i asysty grawitacyjnej. Pozwoli to na bardziej różnorodne analizy i symulację misji bliższą rzeczywistości, szczególnie w przypadku odległych planet, gdzie w misjach wykorzystywana jest asysta grawitacyjna.

2. Przegląd wybranych misji międzyplanetarnych

Pierwszą w pełni udaną misją planetarną była misja NASA sondy Mariner 2, która zbliżyła się do Wenus 14 grudnia 1962 roku. Kolejnymi planetami, do których wysłane zostały z sukcesem sondy były: Mars - sonda Mariner 4 (zbliżenie w 1965 roku), Jowisz - Pioneer 10 (zbliżenie w 1973 roku), Saturn - Pioneer 11 (zbliżenie w 1979 roku). W 1973 roku Mariner 10 został pierwszym próbnikiem, który dotarł do Merkurego oraz pierwszym, który wykorzystał manewr asysty grawitacyjnej. Do Urana oraz Neptuna dotarła sonda Voyager 2 - zbliżenie do Urana w 1986 roku i Neptuna w 1989 roku.

W XXI wieku misje międzyplanetarne skupiają się przede wszystkim na Marsie ze względu na jego bliskie położenie oraz rozpatrywane misje załogowe. Oprócz Marsa celem pojedynczych misji były również planety Wenus czy Jowisz. W poniższej tabeli przedstawione zostały wybrane udane misje międzyplanetarne oraz określony został cel misji np. sonda orbitująca wokół planety, lądownik lub tylko przelot, czyli asysta grawitacyjna.

Tabela. 1 Przegląd wybranych misji kosmicznych do planet Układu Słonecznego. [1][2]

Planeta	Nazwa misji	Start	Osiągnięcie celu	Dni	Rodzaj misji
Merkury	MESSENGER	2004-08-03	2006-10-24	812	Asysta grawitacyjna
Wenus	Magellan	1989-05-04	1990-08-10	463	Orbiter
	Venus Express	2005-11-09	2006-04-11	153	Orbiter
Mars	ExoMars TGO	2016-03-14	2016-10-19	219	Orbiter, lądownik
	MAVEN	2013-11-18	2014-09-22	308	Orbiter
	Mars Orbiter Mission	2013-11-05	2014-11-24	384	Orbiter
	MSL Curiosity	2011-11-26	2012-08-06	254	łazik
	Phoenix	2007-08-04	2008-05-25	295	lądownik
	Mars Reconnaissance Orbiter	2005-08-12	2006-03-10	210	Orbiter
	MER-B Opportunity	2003-07-07	2004-01-25	202	łazik
	MER-A Spirit	2003-06-10	2004-01-04	208	łazik
	Beagle 2	2003-06-02	2003-12-25	206	lądownik
	Mars Express			206	Orbiter
	2001 Mars Odyssey	2001-04-07	2001-10-24	200	Orbiter
Jowisz	Galileo	1989-10-18	1995-10-08	2181	Orbiter
	Cassini-Huygens	1997-10-15	2000-12-30	1172	Asysta grawitacyjna
	New Horizons	2006-01-19	2007-02-28	405	Asysta grawitacyjna
	Juno	2011-08-05	2016-07-05	1796	Orbiter
Saturn	Voyager 1	1977-09-05	1980-11-12	1164	Asysta grawitacyjna
	Voyager 2	1977-08-20	1981-08-25	1466	Asysta grawitacyjna
	Cassini-Huygens	1997-10-15	2001-07-01	1355	Asysta grawitacyjna
Uran	Voyager 2	1977-08-20	1986-01-24	3079	Asysta grawitacyjna
Neptun	Voyager 2	1977-08-20	1989-08-25	4388	Asysta grawitacyjna

2.1.Misja Venus Express

Venus Express to pierwsza sonda Europejskiej Agencji Kosmicznej wysłana w kierunku planety Wenus. Sonda o masie właściwej 577 kg została wystrzelona na orbitę okołoziemską na pokładzie rakiety Soyuz 9-11-2005 roku. Sonda osiągnęła orbitę planety 11-04-2006 roku. Po dalszych manewrach z użyciem silnika głównego sonda znalazła się na docelowej orbicie 7 maja 2006 roku. Zmiana prędkości sondy konieczna do wejścia na orbitę wyniosła około 1.3 km/s. [3]

Badania naukowe sondy zostały przedłużone z 2007 do 2014 roku. Jednym z głównych osiągnięć misji Venus Express było wykazanie, że wiry polarne na Wenus są najbardziej zmiennymi w całym Układzie Słonecznym. 18-01-2015 roku ustał kontakt z sondą, która zgodnie z planem weszła w atmosferę planety.



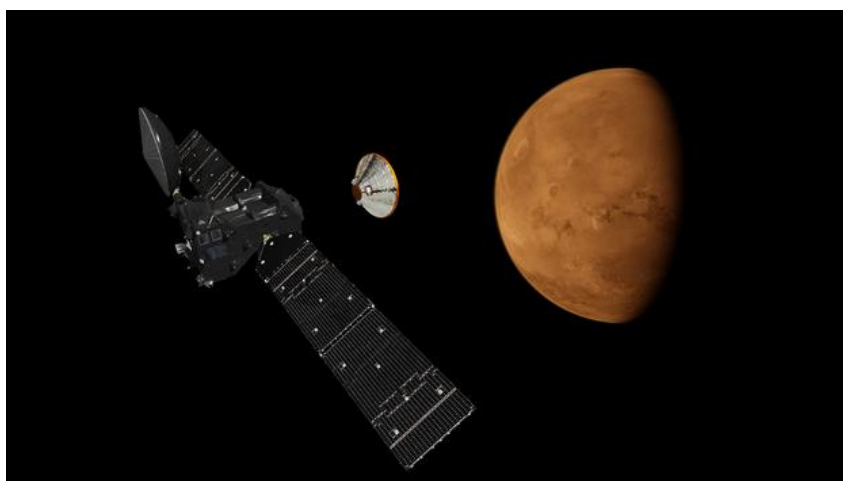
Rys. 1 Wizualizacja sondy Venus Express na tle planety Wenus. [4]

2.2. Misja ExoMars

Misja ExoMars to wspólna inicjatywa badawcza Europejskiej Agencji Kosmicznej i Rosyjskiej Agencji Kosmicznej Roskosmos, szukająca śladów procesów biologicznych i geologicznych na Marsie. Misja składająca się z orbitera TGO - Trace Gas Oriter i lądownika Schiaparelli wystartowała 14 marca 2016 z kosmodromu Bajkonur na rakiecie Proton M. Sonda o masie

Sonda dotarła do Marsa 19-10-2016, a orbiter wszedł na orbitę Marsa. Niestety lądownik Schiaparelli w wyniku nieudanego lądowania rozbił się na powierzchni planety.

Na pokładzie sondy i lądownika znajdują się instrumenty wykonane w Polsce np. zasilacz do kamery CaSSIS wykonany przez Centrum Badań Kosmicznych PAN.



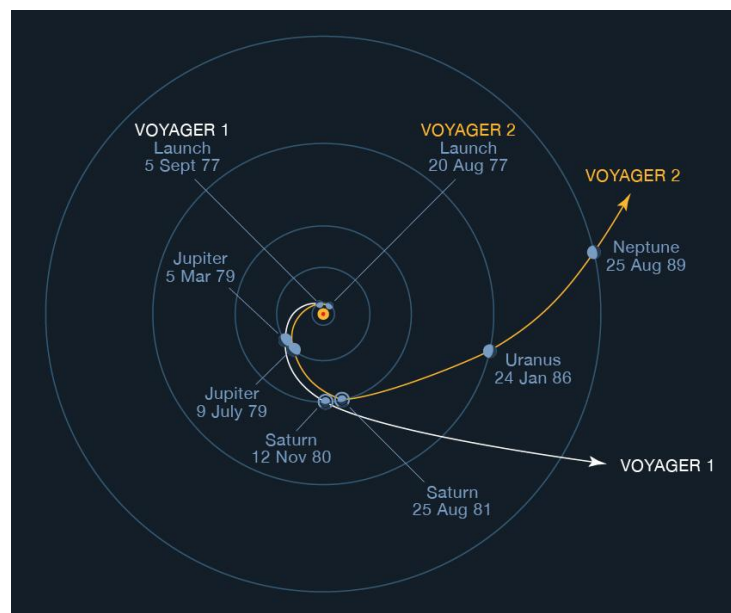
Rys. 2 Wizualizacja lądownika Schiaparelli oddzielającego się od orbitera TGO. [5]

2.3.Misje Voyager

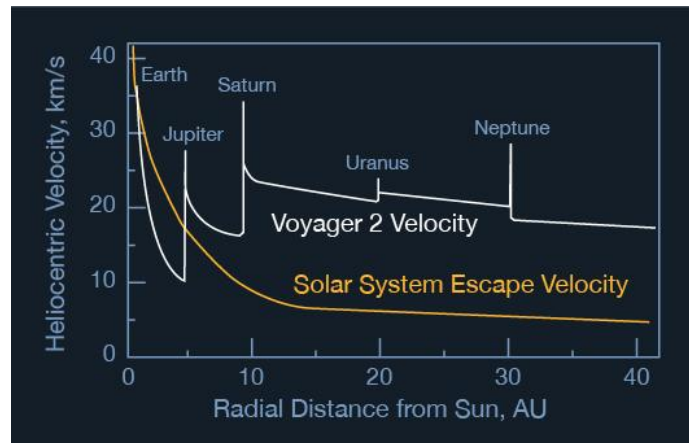
Voyager to bezzałogowy program badawczy, poświęcony badaniom zewnętrznych planet Układu Słonecznego i zewnętrznej części heliosfery za pomocą dwóch bliźniaczych sond kosmicznych.

Sondy Voyager 1 i Voyager 2 wystrzelono w 1977 roku przy użyciu rakiet Titan 3E-Centaur. Pierwszymi celami były badania Jowisza (w 1979 roku) i Saturna (w latach 1980 i 1981). Voyager 2 przeleciał także obok Urana (w 1986 roku) i Neptuna (w 1989 roku), czego nie dokonała dotąd żadna inna sonda. Kombinacja asyst grawitacyjnych użyta przez sondę Voyager 2 (Jowisz, Saturn, Uran i Neptun) zdarza się raz na 176 lat. Dzięki wykorzystaniu manewrów c zas przelotu do Neptuna lub Plutona został skrócony o około 20 lat w stosunku do lotu bezpośredniego.

Voyager 2 bada obecnie najdalsze obszary heliosfery, natomiast Voyager 1 przekroczył w 2012 roku heliopauzę i przesyła dane z przestrzeni międzygwiazdnej. Obie misje dostarczyły bardzo wielu informacji o planetach-olbrzymach Układu Słonecznego, ich księżycach i pierścieniach. W roku 1998 Voyager 1 pod względem oddalenia od Słońca wyprzedził sondę Pioneer 10 (zmierzającą w przeciwnym kierunku) i stał się najdalszym sztucznym obiektem w kosmosie



Rys. 3 Trajektoria lotu misji Voyager 1 i Voyager. [1]



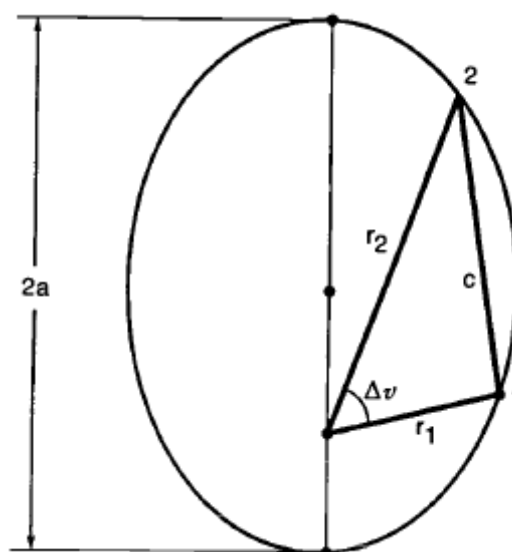
Rys. 4 Wykres prędkości Voyager'a 1 i 2. [1]

3. Wyznaczanie trajektorii międzyplanetarnych

3.1. Zagadnienie Lamberta

Zagadnienie Lamberta opisuje problem znalezienia orbity transferowej łączącej dwa wektory pozycji w określonym przedziale czasu. Teoria Lamberta zakłada, że czas transferu zależy jedynie od półosi wielkiej orbity transferowej, sumy promieni do punktów 1 i 2 ($r_1 + r_2$) oraz odległości cięciwy między punktami. Na poniższym rysunku przedstawiona została geometria orbity transferowej.

$$c = \sqrt{r_1^2 + r_2^2 - 2r_1r_2\cos\Delta v}$$



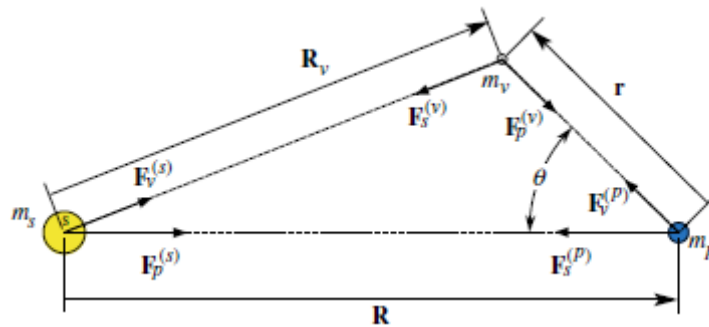
Rys. 5 Geometria orbity transferowej według zagadnienia Lamberta. [6]

3.2. Metoda "patched conics"

Trajektorię lotu można wyznaczać również za pomocą metody "patched conics". Pozwala ona na podzielenie misji międzyplanetarnej na trzy etapy:

- wydostanie się z wpływu grawitacyjnego planety – trajektoria hiperboliczna,
- lot po eliptycznej orbicie heliocentrycznej,
- wejście w oddziaływanie grawitacyjne planety docelowej – trajektoria hiperboliczna.

Z metodą tą wiąże się pojęcie sfery oddziaływania inaczej wpływu - SOI - Sphere of Influence. Jest to obszar wokół planety, w którym ruch pojazdu kosmicznego przestajemy traktować jako heliocentryczny, ze względu na dominujące działanie siły przyciągania planety. [7]



Rys. 6 Schemat oddziaływania między trzema ciałami. [8]

Zasięg strefy wpływu grawitacyjnego r_{SOI} można obliczyć ze wzoru:

$$\frac{r_{SOI}}{R} = \left(\frac{m_p}{m_s} \right)^{2/5}$$

gdzie R - odległość planety od Słońca,

m_p - masa planety,

m_s - masa Słońca.

Dla Ziemi $r_{SOI} = 925 \cdot 10^3 \text{ km} = 145 R_e$

3.3. Manewry międzyplanetarne

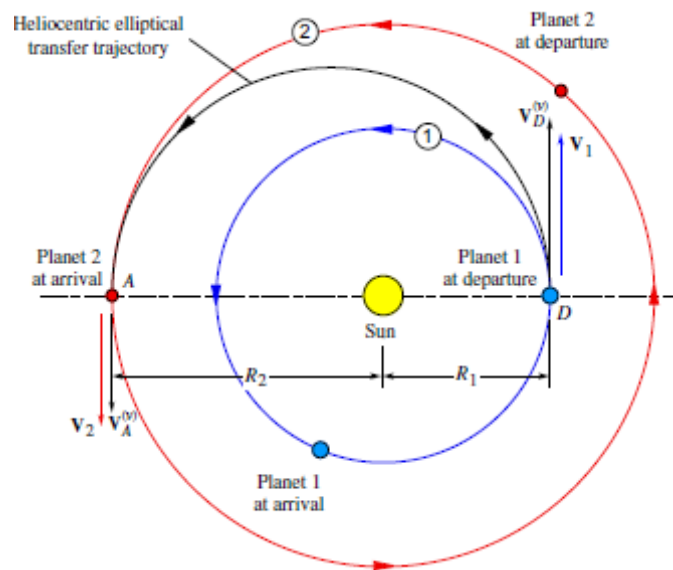
3.3.1. Transfer międzyplanetarny Hohmanna

Transfer Hohmanna stanowi najbardziej efektywny transfer pomiędzy planetami. Zmiana prędkości wymagana do manewru Hohmanna wynosi dla impulsu w perycentrum elipsy łączącej obie orbity (początkową i docelową):

$$\Delta V_1 = \sqrt{\frac{\mu}{R_1}} \left(\sqrt{\frac{2R_2}{R_1 + R_2}} - 1 \right)$$

Natomiast dla impulsu w apocentrum orbity:

$$\Delta V_2 = \sqrt{\frac{\mu}{R_2}} \left(1 - \sqrt{\frac{2R_1}{R_1 + R_2}} \right)$$



Rys. 7 Transfer międzyplanetarny Hohmanna z planety wewnętrznej do zewnętrznej.[8]

Aby zastosować transfer Hohmanna musi wystąpić odpowiednia konfiguracja planet (okno startowe). W tym celu wprowadzony został parametr okres synodyczny T_{syn} , który określa przedział czasu, po którym powtórzy się konfiguracja planet:

$$T_{syn} = \frac{T_1 T_2}{|T_1 - T_2|}$$

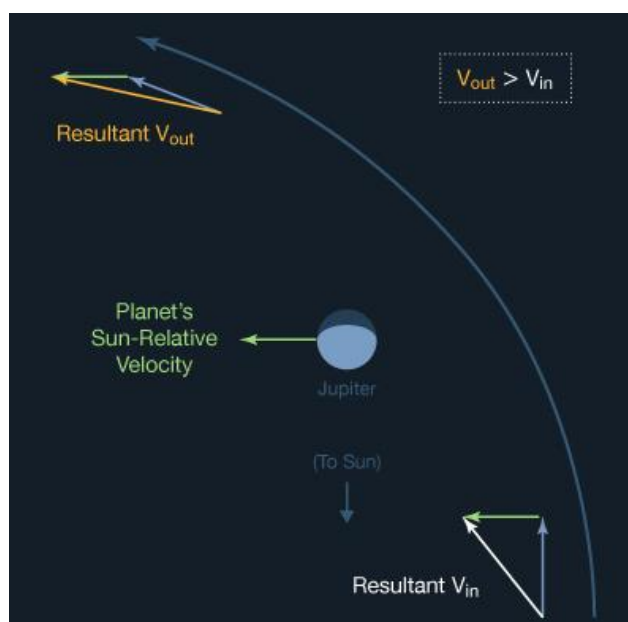
gdzie T_1, T_2 - okresy obiegu planet wokół Słońca

Przykładowo dla Ziemi i Marsa okres synodyczny jest równy 777.9 dnia.

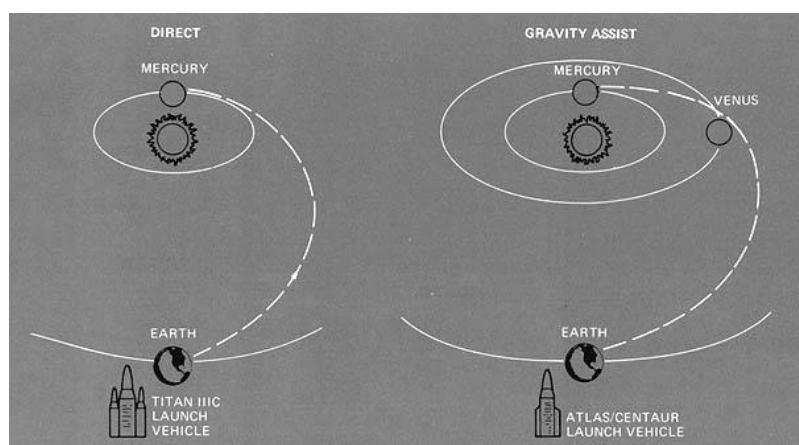
3.3.2. Asysta grawitacyjna

Asysta grawitacyjna to zmiana prędkości i kierunku lotu statku kosmicznego przy użyciu pola grawitacyjnego planety lub innego dużego ciała niebieskiego. Jest to obecnie powszechnie używana metoda uzyskiwania prędkości pozwalających osiągnąć zewnętrzne planety Układu Słonecznego

Asysta grawitacyjna zmienia kierunek, w którym porusza się pojazd, nie zmieniając jego prędkości względem planety. Umożliwia to zwiększenie prędkości względem Słońca maksymalnie o dwukrotność prędkości orbitalnej planety. Głównym ograniczeniem asysty grawitacyjnej jest konieczność dostosowania się do aktualnego położenia planet.



Rys. 8 Schemat działania asysty grawitacyjnej. [1]



Rys. 9 Porównanie trajektorii lotu bezpośredniego do Merkurego oraz misji Mariner 10 z użyciem asysty grawitacyjnej Wenus. [2]

4. Program analizujący misje do planet Układu Słonecznego

Program został opracowany przy wykorzystaniu bibliotek „open-source” do obliczeń mechaniki nieba. W pracy nad programem bazowano na dostępnych przykładach, a głównym celem było umożliwienie wykonywania obliczeń dla każdej z planet Układu Słonecznego i wprowadzenie wyboru różnych rodzajów analiz. Obecnie w programie możliwy jest wybór między dwoma opcjami:

- obliczenia trajektorii lotu bezpośredniego do wybranej planety na podstawie podanej daty startu i lądowania,
- optymalizacja daty startu i lądowania ze względu na koszt transferu dla lotu bezpośredniego do wybranej planety.

Planowane jest rozwijanie programu i wprowadzanie nowych funkcjonalności np. obliczeń dla misji wykorzystujących transfer Hohmanna.

4.1. Środowisko programistyczne

Program powołający na podstawową analizę wybranych aspektów misji kosmicznych został stworzony w środowisku Python 3.6 z wykorzystaniem biblioteki Poliastro 0.9.0 oraz Astropy.

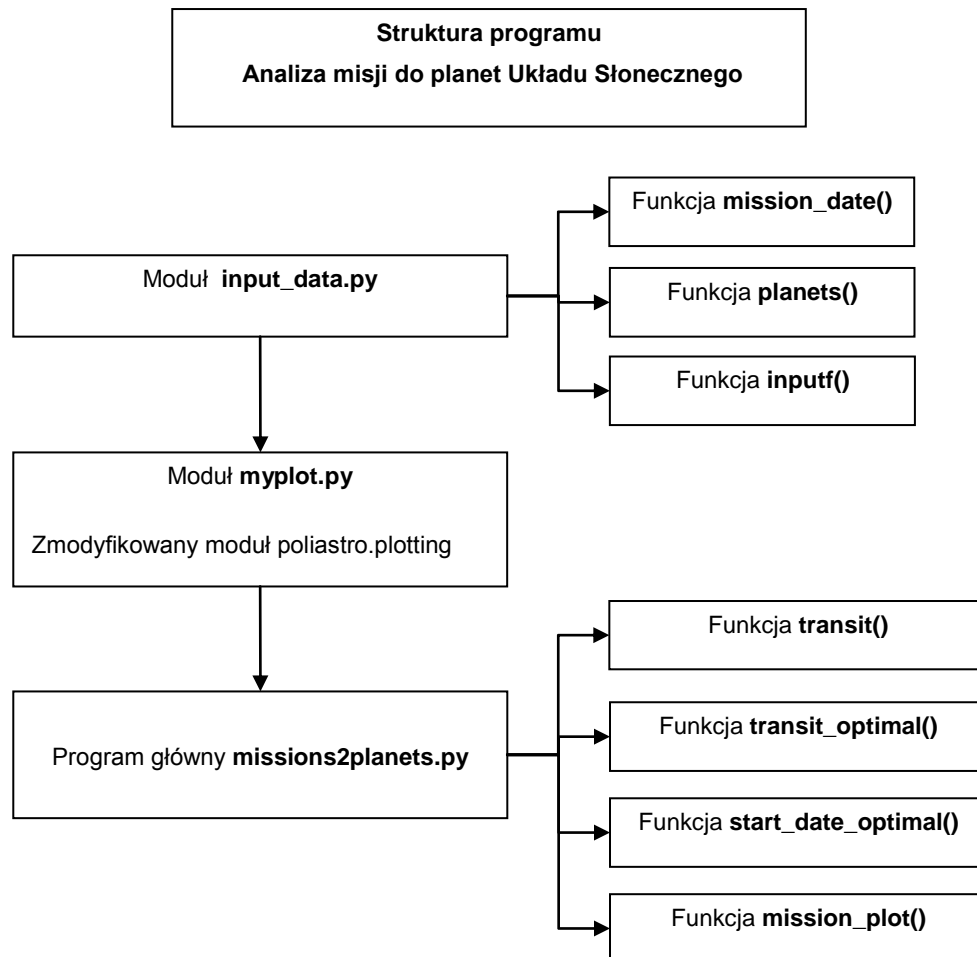
Astropy [9] jest pakietem przeznaczonym do obliczeń astronomicznych o szerokim zakresie funkcji. W projekcie wykorzystany został moduł jednostek ułatwiający obliczenia oraz moduł określający pozycję planet na podstawie efemeryd udostępnianych przez NASA Jet Propulsion Laboratory.

Poliastro [10] to projekt „open-source” do wykonywania obliczeń związanych z mechaniką nieba, którego autorem jest Juan Luis Cano Rodríguez. Poliastro umożliwia określenie orbity na podstawie parametrów orbitalnych lub wektorów prędkości i pozycji, rozwiązuje zagadnienie dwóch ciał, problem Lamberta, zagadnienia związane z manewrami orbitalnymi. Pozwala również na wykonywanie wykresów dwu- i trójwymiarowych.

Wykresy dwuwymiarowe orbit tworzone są przy użyciu wbudowanej funkcji Poliastro oraz biblioteki graficznej Matplotlib. Natomiast do innych wykresów dwuwymiarowych oraz wykresów trójwymiarowych wykorzystywana jest biblioteka Plotly [11] wizualizująca interaktywne wykresy w przeglądarce i umożliwiającą dalszą analizę danych po założeniu konta. Plotly działa również w trybie offline, jednak otwierające się okno przeglądarki może być dla użytkownika minusem i zaburzać jego pracę. Dużym atutem biblioteki plotly pozostaje ogromna liczba funkcji oraz możliwość interaktywnej obróbki danych.

4.2.Struktura programu

Program skład się z trzech modułów: modułu wprowadzania danych, modułu rysowania wykresów oraz programu głównego a także różnych funkcji odpowiadających za kolejne kroki obliczeń. Na poniższym schemacie przedstawiona została struktura programu.



Rys. 10 Schemat struktury programu.

4.2.1. Moduł wprowadzania danych - input_data.py

Funkcja pozwalająca na wprowadzanie danych przez użytkownika i sprawdzenie ich poprawności została opracowana w formie osobnego modułu ze względu na jej dość dużą złożoność. Dane wejściowe muszą mieścić się w określonych granicach, aby zapewnić poprawne działanie programu. Funkcja wprowadzania danych `inputf()` zawarta w module zwraca następujące dane wprowadzone przez użytkownika:

- numer wybranej opcji obliczeń – 1 lub 2
- masa statku kosmicznego (tylko dla opcji 2) w granicach 0 - 100 000 kg,
- impuls właściwy napędu (tylko dla opcji 2) w granicach 0 - 100 000 m/s,

- wysokość początkowej orbity kołowej (tylko dla opcji 2) w granicach 100 - 10 000 km,
- cel misji – jedna z planet Układu Słonecznego,
- data startu misji w granicach 1900 – 2100 rok,
- data zakończenia misji w granicach 1900 – 2100 rok.

Funkcja `inputf()` zwraca również wartości: `transit_min` i `transit_max` są to niezbędne do analizy optymalizacyjnej wartości minimalnej i maksymalnej liczby dni – czasu dotarcia do wybranej planety.

W module znajdują się również dwie dodatkowe funkcje:

- `mission_date()` – funkcja wprowadzania daty przez użytkownika i sprawdzania jej poprawności m.in. formatu daty, liczby dni, miesięcy, lat przestępnych
- `planets()` – funkcja, której argumentem jest nazwa planety wprowadzona przez użytkownika; zamienia ona nazwę planety na format uznawany przez funkcje Poliastro i przypisuje wybranej planecie odpowiednią wartość `transit_min` i `transit_max`.

4.2.2. Moduł tworzenia wykresów - myplot.py

Moduł tworzenia wykresów jest zmodyfikowanym modułem biblioteki Poliastro – `poliastro.plotting`. Modyfikacja modułu była konieczna, aby umożliwić tworzenie wykresów za pomocą biblioteki Plotly w edytorze Pythona - Spyder. Moduł `poliastro.plotting` przystosowany był bowiem do pracy w edytorze Jupiter Notebook. Stworzenie osobnego modułu `myplot.py` pozwala także na modyfikację sposobu wyświetlania wykresu, wielkości planet.

4.2.3. Program główny – missions2planets.py

Program główny składa się z trzech głównych funkcji wykonujących kolejne kroki obliczeń, funkcji tworzenia wykresów oraz wyświetlania wyników w konsoli. Podstawowe funkcje wykonujące obliczenia:

- funkcja `transit()` – funkcja ta określa położenie planet oraz oblicza rozwiązanie problemu Lamberta, argumentami funkcji są:
 - data początkowa oraz data końcowa,
 - nazwy planet.

Funkcja zwraca wektory prędkości i położenia planet, a także prędkości na początku i na końcu transferu otrzymane z rozwiązania zagadnienia Lamberta.

- funkcja `transit_optimal()` – optymalizuje datę zakończenia misji, argumentami funkcji są:

- data startu,
- wartości `transit_min` i `transit_max` czyli minimalna i maksymalna liczba dni trwania misji,
- nazwy planet,
- prędkość na orbicie kołowej,
- krok czasowy obliczeń: dla analizy podstawowej wynosi 20 dni, dla analizy szczegółowej 1 dzień.

Funkcja zwraca optymalną datę zakończenia misji oraz wymaganą zmianę prędkości.

- funkcja `start_date_optimal` – optymalizuje datę startu misji, w funkcji tej wywoływana jest funkcja `transit_optimal()`, argumentami funkcji są:
 - data startu i końca misji,
 - wysokość orbity kołowej,
 - masa statku kosmicznego,
 - impuls właściwy silnika,
 - krok czasowy

Funkcja oblicza optymalną datę startu i końca misji, a także masę materiału pędnego konieczną do wykonania transferu i zmianę prędkości.

Funkcja `mission_plot()` tworzy dla opcji 1 – dwa wykresy: dwuwymiarowy wykres orbit oraz trójwymiarowy wykres położenia planet i trajektorii lotu. Natomiast dla opcji 2 oprócz wymienionych wyżej wykresów funkcja tworzy również wykres obliczanej zmiany prędkości oraz masy materiału pędnego w funkcji daty startu.

Ostatnim elementem programu głównego jest wyświetlanie wyników cząstkowych oraz wyników ostatecznych optymalizacji.

4.2.4. Algorytm obliczeń

Podstawową opcją programu jest wyznaczenie trajektorii podróży między planetami znając datę rozpoczęcia misji i zakończenia transferu. Na podstawie tych danych w funkcji `transit()` uzyskiwana jest pozycja Ziemi oraz planety docelowej, a także ich wektory prędkości. Następnie rozwiązywane jest zagadnienie Lamberta, z którego otrzymuje się prędkość na początku i na końcu transferu. Dane te pozwalają na wyznaczenie orbit oraz trajektorii lotu i stworzenie wykresów.

Analiza 2 umożliwia znalezienie najlepszej konfiguracji daty startu i lądowania (w podanym przez użytkownika początkowo zakresie) ze względu na zużycie materiału pędnego.

Masa materiału pędnego obliczana jest na podstawie wzoru Ciołkowskiego na prędkość ciała ze zmienną masą:

$$\Delta V = I_{sp} \ln \left(\frac{m_0}{m} \right)$$

Przybliżona masa użytego materiału pędnego wynosi:

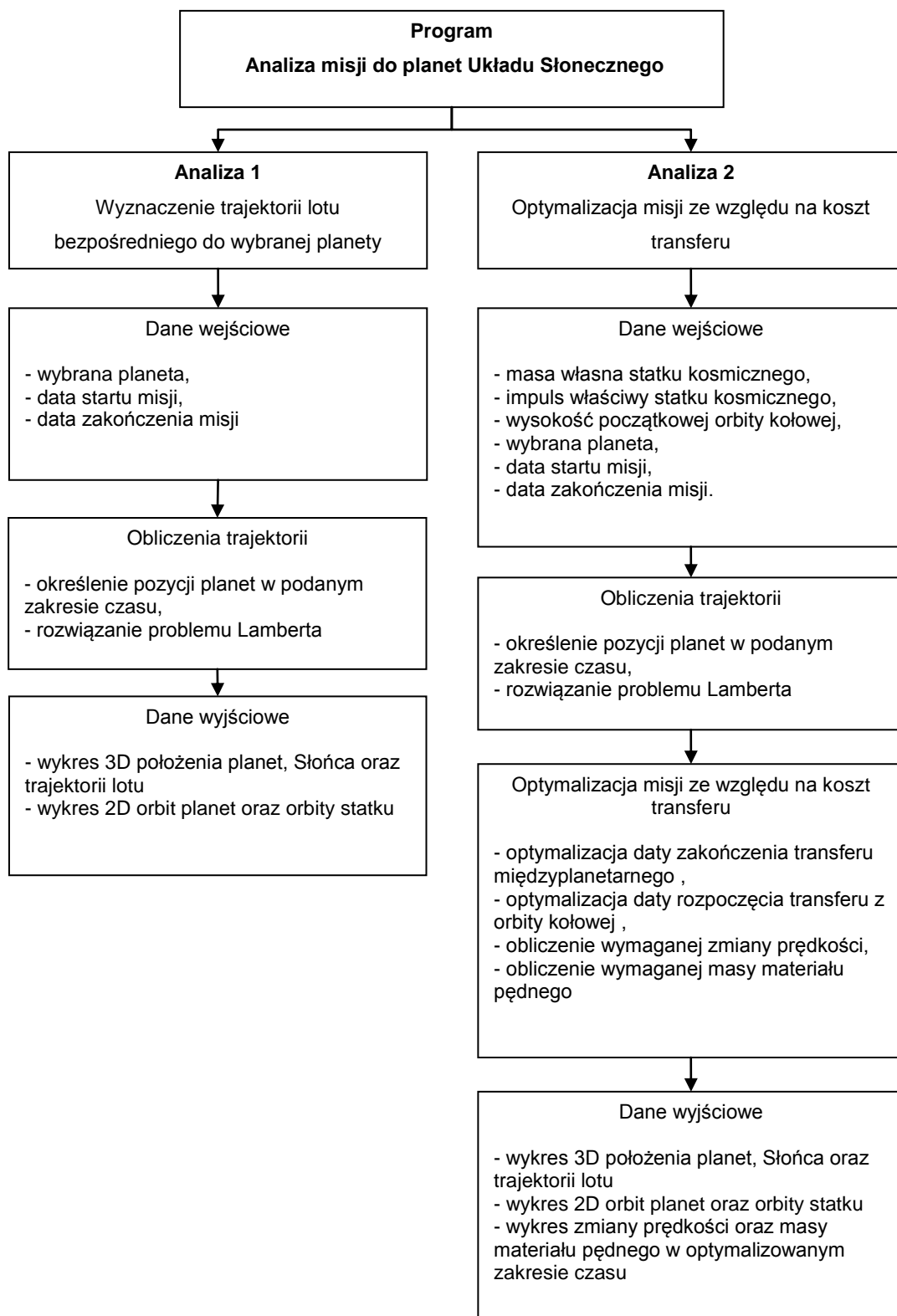
$$m_p = m \left[\exp \left(\frac{\Delta V}{I_{sp}} \right) - 1 \right]$$

Masa ta jest silnie zależna od wartości wprowadzonej masy statku kosmicznego i impulsu właściwego silnika.

Obliczenia wykonywane są dla zadanego kroku czasowego, wynoszącego początkowo 20 dni. W pętli, w której data startu zwiększa się o krok czasowy aż do osiągnięcia daty końcowej znajdowana jest data, dla której zmiana prędkości konieczna do wykonania manewru jest najmniejsza oraz obliczana jest wymagana ilość materiału pędnego. Jednocześnie dla każdego dnia startu optymalizowana jest data końca misji:

- określany jest zakres możliwej daty końca misji z uwzględnieniem zadanej minimalnej i maksymalnej liczby dni podróży
- w pętli, w której data końca misji jest zwiększana o krok 20 dni aż do osiągnięcia wartości maksymalnej obliczana jest:
 - wektory pozycji i prędkości planet dla danego zakresu czasu,
 - prędkości na początku i na końcu transferu z zagadnienia Lamberta,
 - zmiana prędkości konieczna do wykonania transferu,
- następnie wybierana jest data końca misji, dla której zmiana prędkości jest najmniejsza.

Po wykonaniu obliczeń dla kroku czasowego 20 dni możliwe jest przeprowadzenie szczegółowych obliczeń z krokiem czasowym 1 dzień dla zakresu +/- 20 dni od dat początku i końca misji obliczony w początkowej analizie.



Rys. 11 Ogólny schemat działania programu.

5. Wyniki analiz misji

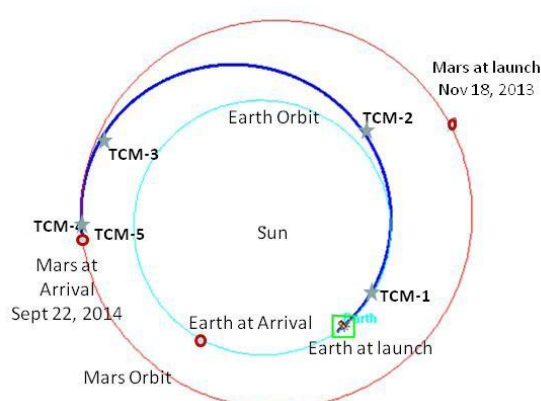
5.1. Analiza 1 – trajektoria lotu bezpośredniego

Wyznaczenie trajektorii lotu bezpośredniego możliwe jest dla każdej z planet Układu Słonecznego, jednak w przypadku planet bardzo odległych, rozpoczynając od Jowisza, może powodować błędy obliczeń przy niekorzystnej konfiguracji dat. Loty bezpośrednie są wykonywane do planet wewnętrznych: Merkurego, Wenus oraz do Marsa, dlatego obliczenia dla Jowisza, Saturna, Urana i Neptuna należy rozpatrywać jedynie teoretycznie. Przeprowadzana analiza jest również bardzo uproszczona, np. pomija wpływ innych planet. Pomimo to uzyskiwane przy pomocy programu trajektorie lotu dla bliższych planet są bardzo zbliżone do rzeczywistych misji.

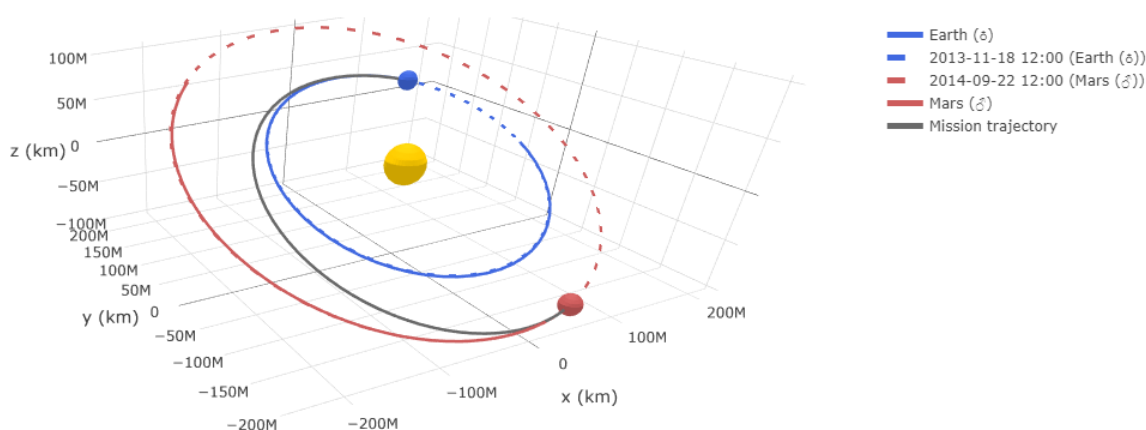
Porównanie trajektorii sondy MAVEN i obliczeń w programie

Data startu: 2013-11-18

Data zakończenia transferu: 2014-09-22



Rys. 12 Rzeczywista trajektoria lotu sondy MAVEN. [12]

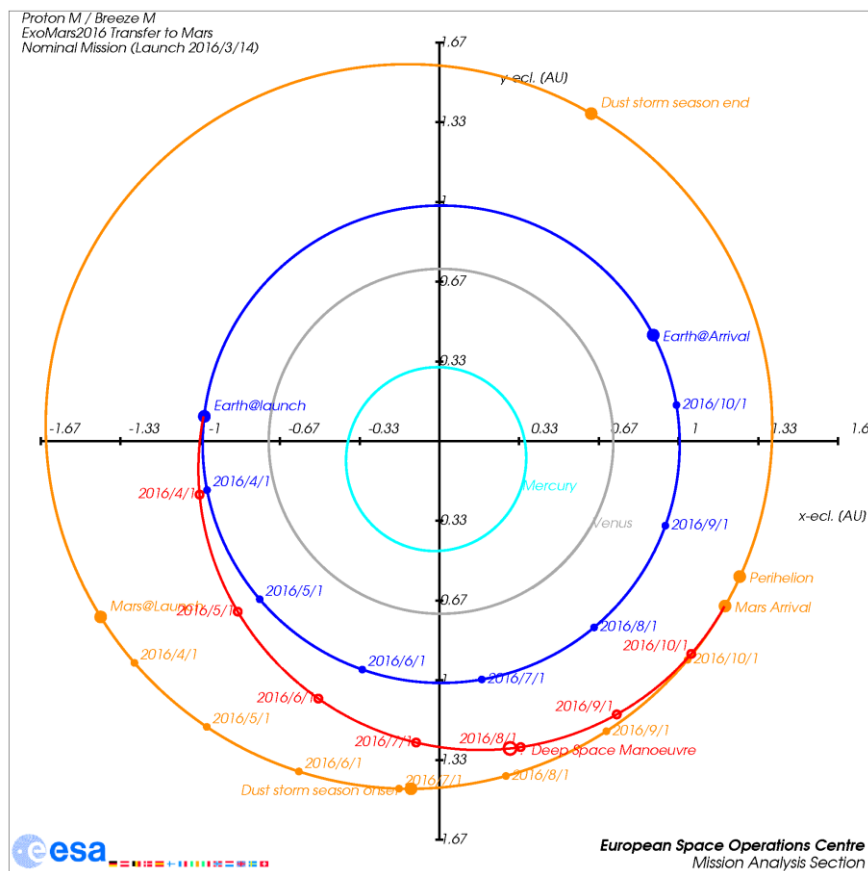


Rys. 13 Trajektoria lotu sondy MAVEN obliczona w programie.

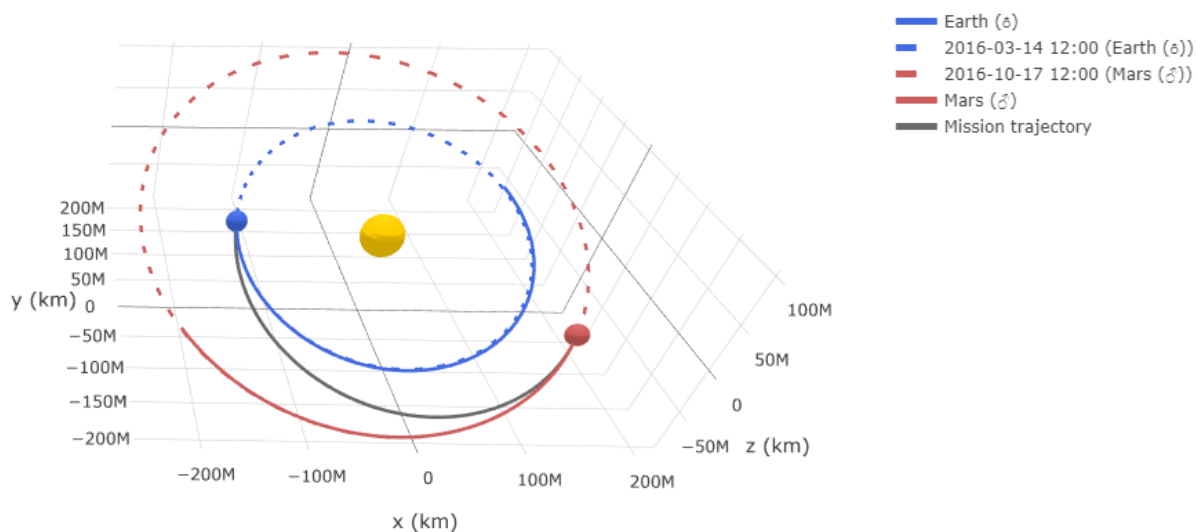
Porównanie trajektorii sondy ExoMars i obliczeń w programie

Data startu: 2016-03-14

Data zakończenia transferu: 2016-10-17



Rys. 14 Rzeczywista trajektoria lotu sondy ExoMars. [5]

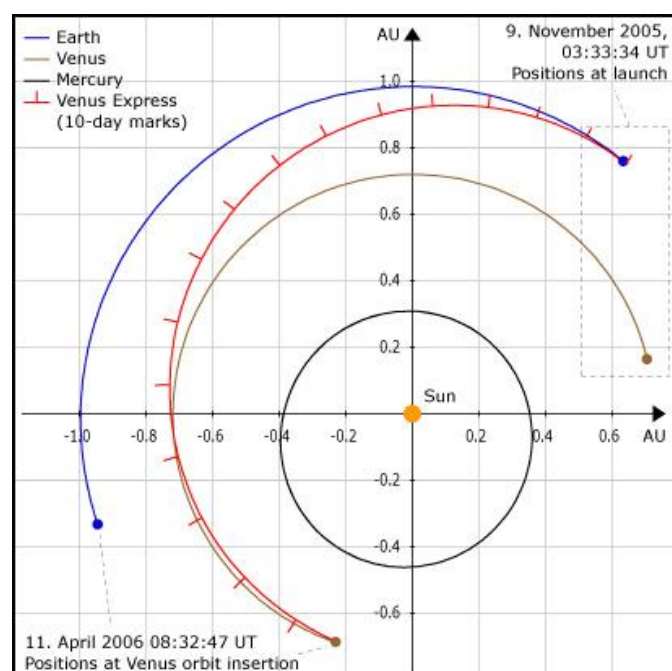


Rys. 15 Trajektoria lotu sondy ExoMars obliczona w programie.

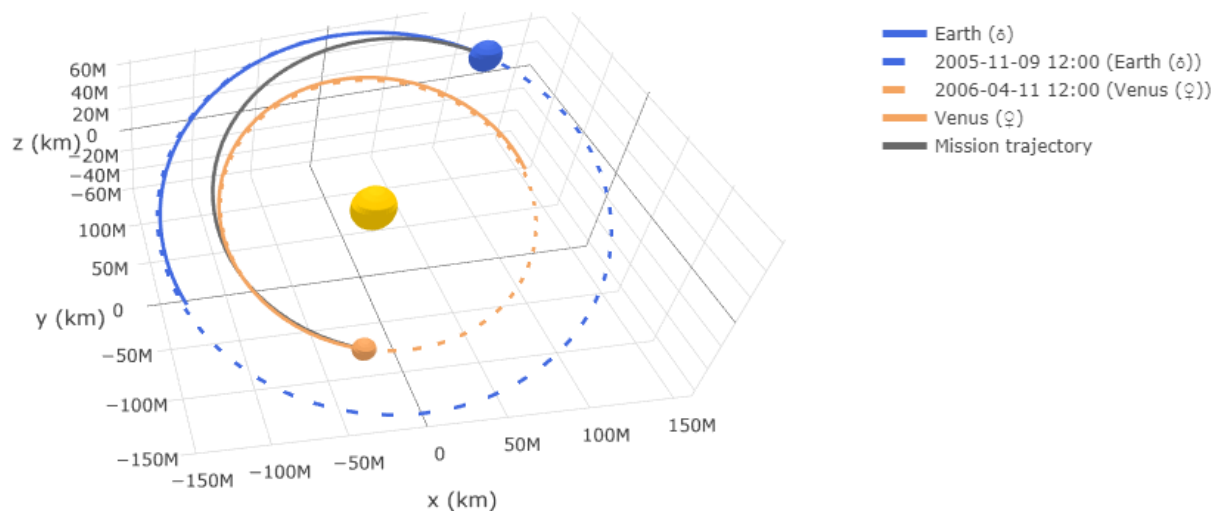
Porównanie trajektorii sondy Venus Express i obliczeń w programie

Data startu: 2005-11-09

Data zakończenia transferu: 2006-04-11



Rys. 16 Rzeczywista trajektoria lotu sondy Venus Express. [13]

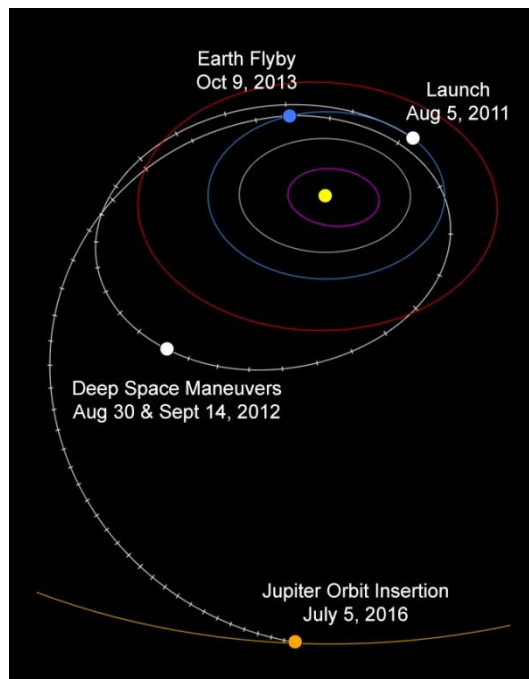


Rys. 17 Trajektoria lotu sondy Venus Express obliczona w programie.

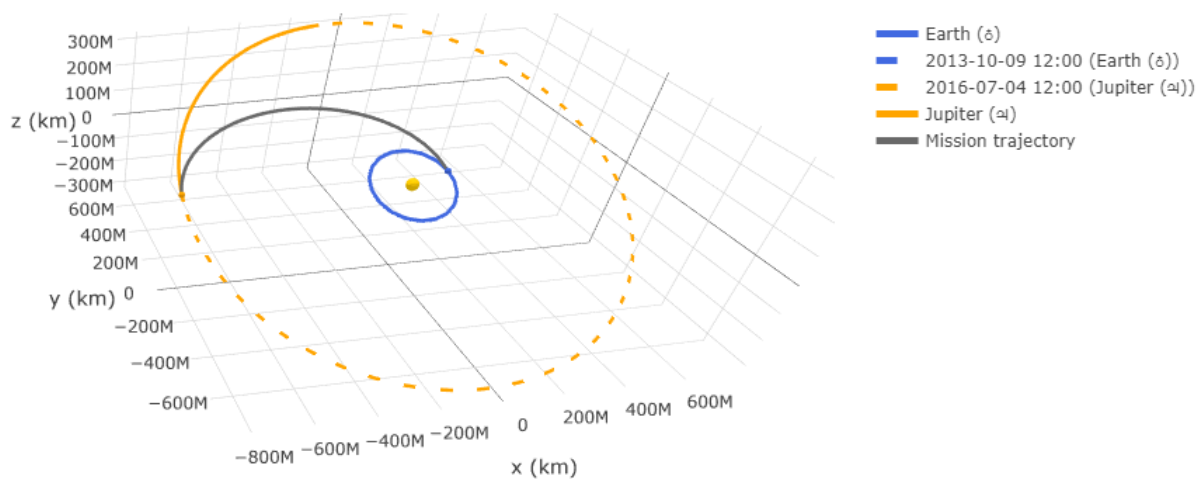
Porównanie trajektorii sondy Juno po wykonaniu asysty grawitacyjnej Ziemi i obliczeń w programie

Data startu: 2013-10-09

Data zakończenia transferu: 2016-07-24



Rys. 18 Rzeczywista trajektoria lotu sondy Juno. [14]



Rys. 19 Fragment trajektorii lotu sondy Juno obliczony w programie.

5.2. Analiza 2 – optymalizacja kosztów lotu

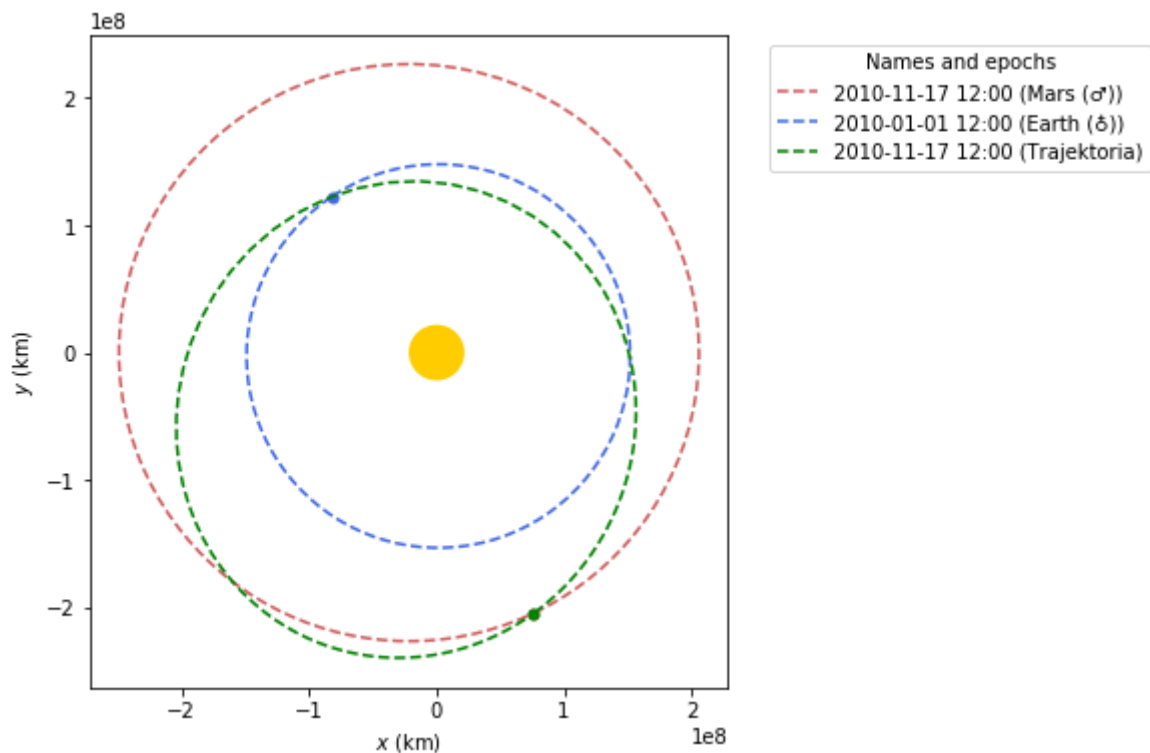
Dane wejściowe:

- masa statku kosmicznego $M = 1000 \text{ kg}$,
- impuls właściwy silnika: $I_{sp} = 4400 \text{ m/s}$
- wysokość początkowej orbity kołowej: $H = 250 \text{ km}$
- cel: Mars,
- start misji: 2010-01-01
- koniec misji: 2020-01-01

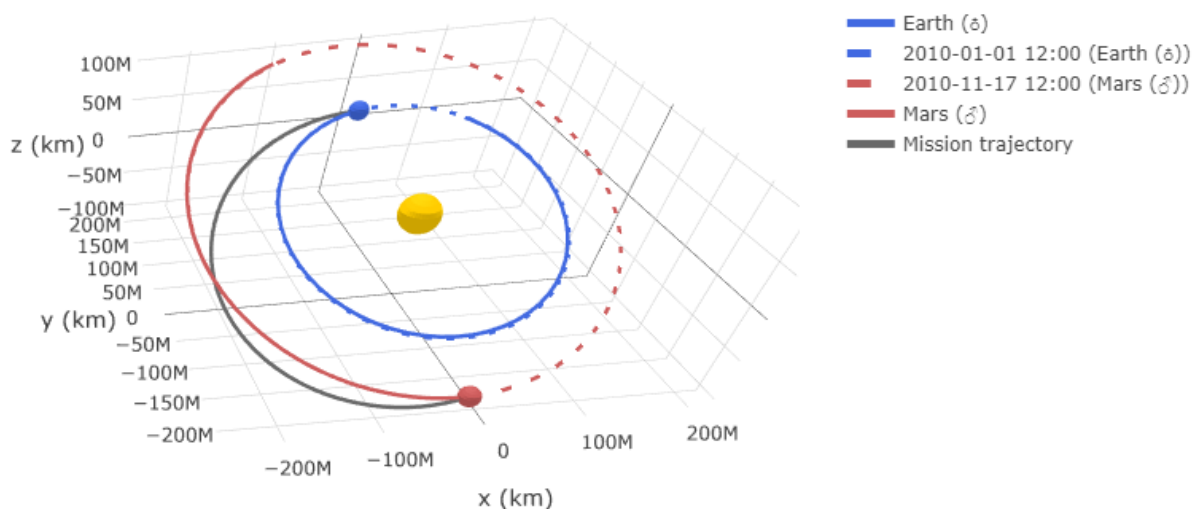
Wyniki analizy optymalizacyjnej misji na Marsa:

- optymalna data startu: 2010-01-01
- data końca misji: 2010-11-17
- czas lotu: 320 dni
- zmiana prędkości: 3.267 km/s
- masa zużytego materiału pędnego: 1101 kg

Wizualizacja orbit Ziemi i Marsa oraz obliczonej orbity transferowej.

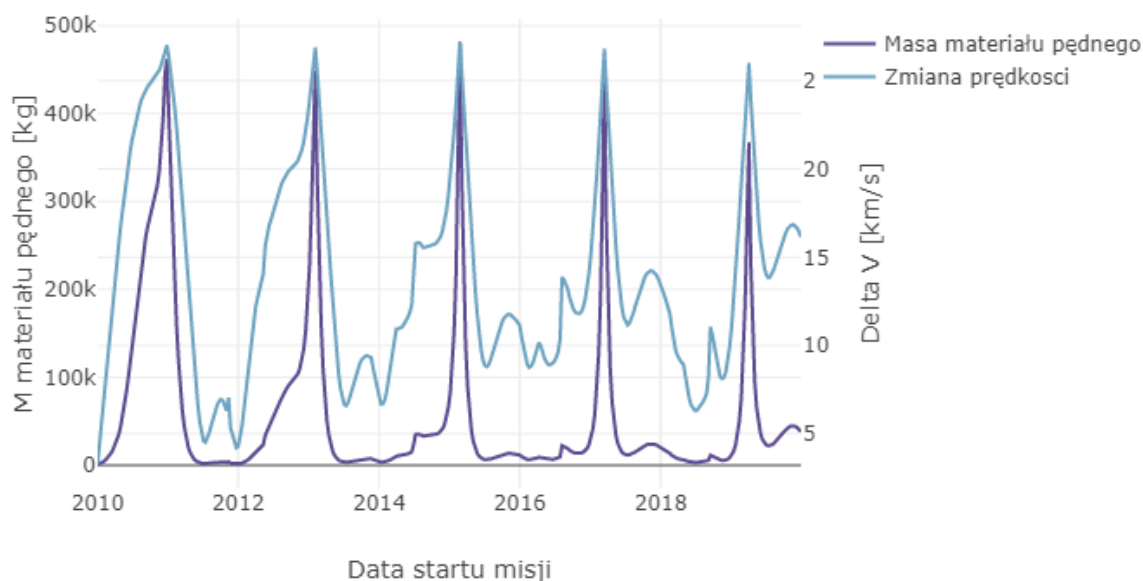


Rys. 20 Wykres 2D orbit planet i orbity transferowej.



Rys. 21 Wizualizacja trójwymiarowa zoptymalizowanej trajektorii lotu.

Wykres zmiany prędkości oraz masy materiału pędnego



Rys. 22 Wykres zmiany prędkości oraz masy materiału pędnego w funkcji daty startu misji.

Na wykresie zmiany prędkości oraz masy materiału pędnego zauważyć można okresowe zmiany parametrów związane z ustawieniem planet. Najkorzystniejsza konfiguracja została otrzymana dla daty startu równej początkowi analizowanego okresu: 01-01-2010 rok. Zmiany prędkości wahają się od najmniejszej wartości 3.267 km/s do około 25 km/s. Natomiast masa materiału pędnego zawiera się w granicach 1001 kg - 500000 kg. Otrzymane wartości parametrów są porównywalne do danych rzeczywistych, jednak w większości przypadków przyjmują większe wartości, na co mają wpływ założenia upraszczające oraz założenia wartości wejściowych np. impulsu oraz masy statku.

6. Podsumowanie

Opracowany w oparciu o bibliotekę Polastro program pozwala na wykonywanie różnorodnych analiz dla wszystkich planet Układu Słonecznego. Umożliwia wizualizację trajektorii rzeczywistych w przypadku lotu bezpośredniego oraz analizę misji pod kątem najmniejszego kosztu transferu. Zaproponowana wizualizacja wyników umożliwia porównanie parametrów transferu oraz porównywanie różnych konfiguracji misji. Wyniki otrzymane z analizy misji planet: Merkurego, Wenus, Marsa, Jowisza są porównywalne z rzeczywistymi misjami, natomiast w przypadku Saturna, Urana, Neptuna zmiana prędkości i masa użytego materiału pędnego są bardzo wysokie, mogą pojawiać się również problemy z obliczeniem trajektorii lotu dla podanego zbyt krótkiego analizowanego okresu trwania misji. Planowane jest rozwinięcie działania programu przez wprowadzenie obliczeń zmian trajektorii za pomocą międzyplanetarnego transferu Hohmanna, metody "patch conics" oraz asysty grawitacyjnej co powinno zwiększyć dokładność wykonywanych obliczeń, szczególnie dla najbardziej odległych planet oraz umożliwi porównywanie wyników obliczeń za pomocą różnych metod.

7. Bibliografia

- [1] "Interplanetary Trajectories | Basics of Space Flight - NASA Solar System Exploration." [Online]. Available: <https://solarsystem.nasa.gov/basics/chapter4-1>. [Accessed: 16-Jan-2018].
- [2] "cnes | How interplanetary trajectories work." [Online]. Available: <https://cnes.fr/en/how-interplanetary-trajectories-work>. [Accessed: 16-Jan-2018].
- [3] ESA, "Mission Definition Report," 2001.
- [4] "Venus Express factsheet / Venus Express / Space Science / Our Activities / ESA." [Online]. Available: http://www.esa.int/Our_Activities/Space_Science/Venus_Express/Venus_Express_factsheet. [Accessed: 16-Jan-2018].
- [5] "Schiaparelli separating from the Trace Gas Orbiter."
- [6] V. A. Chobotov, *Orbital Mechanics, Third Edition*. 2002.
- [7] Ł. Mężyk, "Wykłady - Techniki Kosmiczne 2017," 2017.
- [8] H. D. Curtis, *Orbital Mechanics for Engineering Students, third edition*. 2013.
- [9] "Astropy." [Online]. Available: <http://www.astropy.org/>. [Accessed: 17-Jan-2018].
- [10] "poliastro - Astrodynamics in Python — poliastro 0.9.dev0 documentation." [Online]. Available: <http://docs.poliastro.space/en/latest/>. [Accessed: 17-Jan-2018].
- [11] "Modern Visualization for the Data Era - Plotly." [Online]. Available: <https://plot.ly/>. [Accessed: 17-Jan-2018].
- [12] "Mission Profile – MAVEN." [Online]. Available: <http://spaceflight101.com/maven/mission-profile/>. [Accessed: 17-Jan-2018].
- [13] "Venus Express is up and away | Astronomy.com." [Online]. Available: <http://www.astronomy.com/news/2005/11/venus-express-is-up-and-away>. [Accessed: 17-Jan-2018].
- [14] "File:Juno cruise trajectory.jpg - Wikimedia Commons." [Online]. Available: https://commons.wikimedia.org/wiki/File:Juno_cruise_trajectory.jpg. [Accessed: 17-Jan-2018].

8. Załącznik 1

Program główny missions2planets.py

```
9. """
10. Created: 2017-12-10
11. Author: Filip Perczyński
12. -----
13. Program główny, w którym zawierają się:
14. - funkcja transit() zwraca: - wektory pozycji i predkosci planet, rozwiązanie
15.   problemu Lamberta
16. - funkcja transit_optimal() - zwraca zoptymalizowana date konca misji i
17.   zmiane predkosci
18. - funkcja start_date_optimal() - zwraca zoptymalizowana date startu, konca misji,
19.   najmniejsza zmiane predkosci, zużycie materialu pednego i dane do wykresu
20. - funkcja planets2plot() - zwraca etykiety planety i kolor do narysowania wykresu
21. - funkcja mission_plot() - zwraca wykresy 2D i 3D trajektorii lotu
22. - funkcja opt_plot() - zwraca wykresy zmiany predkosci i masy materialu pednego
23.   w funkcji czasu dla analizy 2
24. -----
25. """
26. import numpy as np
27. import astropy.units as u
28. from astropy.coordinates import solar_system_ephemeris, get_body_barycentric_posvel
29.
30. from poliastro import iod
31. from poliastro.bodies import *
32. from poliastro.twobody import Orbit
33. from poliastro.plotting import OrbitPlotter
34. from poliastro.util import time_range
35.
36. import plotly.graph_objs as go
37. from plotly.offline import plot
38.
39. import input_data
40. import myplot
41.
42. def transit(date, date_arrival, planet1, planet2):
43.     #czas trwania misji
44.     tof = date_arrival - date
45.     N = 50
46.     tof.to(u.h)
47.     times_vector = time_range(date, end=date_arrival, periods=N)
48.
49. # okreslenie pozycji planet w przedziale czasu: od startu do końca misji
50.     rr_planet1, vv_planet1 = get_body_barycentric_posvel(planet1, times_vector)
51.     rr_planet2, vv_planet2 = get_body_barycentric_posvel(planet2, times_vector)
52.
53.     r0 = rr_planet1[0].xyz #wektor pozycji Ziemi w momencie startu
54.     v0 = vv_planet1[0].xyz #wektor predkosci Ziemi w momencie startu
55.     rf = rr_planet2[-1].xyz #wektor pozycji planety docelowej w momencie końca misji
56.     vf = vv_planet2[-1].xyz #wektor predkosci planety docelowej w momencie końca misji
57.
58. # rozwiązanie problemu Lamberta
59.     (va, vb), = iod.lambert(Sun.k, r0, rf, tof, numiter=1000)
60.
61.     return(r0, v0, rf, vf, va, vb, rr_planet1, rr_planet2, times_vector)
62.
63.
64. def transit_optimal(date, transit_min, transit_max, planet1, planet2, vs0, step):
65.     #wartosci poczatkowe
66.     date_out = date + transit_min
67.     date_max = date + transit_max
```

```

68.     date_out_final = date_out
69.     dv_final = 0 * u.km / u.s
70.
71.     step_one = True #sprawdzenie pierwszego kroku
72.
73.     while date_out < date_max: #poszukiwanie optymalnej daty konca misji
74.
75.         r0, v0, rf, vf, va, vb, rr_planet1, rr_planet2, times_vector = transit(date, date_out, planet1, planet2)
76.
77.         dv_vector = va -
78.         (vs0 + (v0 / (24*3600) * u.day / u.s)) #wektor wymaganej zmiany predkosci
79.         dv = np.linalg.norm(dv_vector) * u.km / u.s #zmiana predkosci
80.
81.         if step_one:
82.             dv_final = dv
83.             step_one = False
84.         else:
85.             if dv < dv_final: #wybór konfiguracji z najmniejsza zmiana predkosci
86.                 dv_final = dv
87.                 date_out_final = date_out
88.
89.         date_out += step
90.     return dv_final, date_out_final
91.
92.
93. def start_date_optimal(H, date0, date1, m, Isp, step):
94.     #wartosci poczatkowe
95.     delta_v = 0 * u.km / u.s
96.     dv_final = 0 * u.km / u.s
97.     m_prop = 0 * u.kg
98.     date_launch_final = date0
99.     date_arrival_final = date0
100.
101.     step_one0 = True #sprawdzenie pierwszego kroku
102.
103.     print('Data startu, Czas lotu [dni], Zmiana predkosci dV [km/s], Material pedny [kg]')
104.
105.     # inicjalizacja zmiennych do tworzenia wykresu
106.     plot_date = np.array([])
107.     plot_mprop = np.array([])
108.     plot_dv = np.array([])
109.
110.     while date0 < date1: #poszukiwanie optymalnej daty poczatku misji
111.         epoch0 = date0.jyear_str
112.         ss0 = Orbit.circular(Earth, H, epoch=epoch0) #poczatkowa orbita kolowa
113.
114.         vsE = ss0.rv()[1] #predkosc na orbicie kolowej
115.
116.         dv_final, date_out_final = transit_optimal(date0, transit_min, transit_max, 'earth', planet, vsE, step)
117.
118.         m_p_tot = m * (np.exp(dv_final/ Isp)-1) # wymagana masa materialu pednego
119.
120.         # zmiana formatu danych do przedstawienia na wykresie
121.         x = str(date0.iso[0:10])
122.         y = m_p_tot.value
123.         y2 = dv_final.value
124.         # macierze zmiennych do stworzenia wykresu
125.         plot_date = np.append(plot_date,x)
126.         plot_mprop = np.append(plot_mprop,y)
127.         plot_dv = np.append(plot_dv,y2)

```

```

128.         print(date0.iso[0:10], ', %i dni, %.3f km/s, %i kg' % (int((date_out_final -
129.             date0).jd),                                     float(dv_final / u.km
130.             * u.s),                                         int(m_p_tot / u.kg)))

131.         if step_one0:
132.             delta_v = dv_final
133.             m_prop = m_p_tot
134.             date_arrival_final = date_out_final
135.             step_one0 = False
136.         else:
137.             if dv_final < delta_v: #wybór konfiguracji z najmniejsza zmiana predkosc
138.                 i
139.                 delta_v = dv_final
140.                 m_prop = m_p_tot
141.                 date_launch_final = date0 #optymalna data startu
142.                 date_arrival_final = date_out_final #optymalana data konca
143.                 date0 += step
144.
145.         return delta_v, date_launch_final, date_arrival_final, m_prop, plot_date, plot_m
146.         prop, plot_dv
147.
148.     def planets2plot(planet):
149.         if planet == 'mercury':
150.             pl_planet = Mercury
151.             color_planet = 'sandybrown'
152.         if planet == 'venus':
153.             pl_planet = Venus
154.             color_planet = 'blueviolet'
155.         if planet == 'earth':
156.             pl_planet = Earth
157.             color_planet = 'royalblue'
158.         if planet == 'mars':
159.             pl_planet = Mars
160.             color_planet = 'indianred'
161.         if planet == 'jupiter':
162.             pl_planet = Jupiter
163.             color_planet = 'coral'
164.         if planet == 'saturn':
165.             pl_planet = Saturn
166.             color_planet = 'springgreen'
167.         if planet == 'uranus':
168.             pl_planet = Uranus
169.             color_planet = 'skyblue'
170.         if planet == 'neptune':
171.             pl_planet = Neptune
172.             color_planet = 'navy'
173.
174.         return (pl_planet, color_planet)
175.
176.
177.     def mission_plot(date_launch, date_arrival, planet):
178.
179.         color_planet_e = 'royalblue'
180.         color_trans = 'dimgrey'
181.         color_orbit_trans = 'orchid'
182.
183.         r0, v0, rf, vf, va, vb, rr_planet1, rr_planet2, times_vector = transit(date_laun
184.             ch, date_arrival, 'earth', planet)
185.
186.         # Obliczenie orbit transferowych oraz orbit planet
187.         ss0_trans = Orbit.from_vectors(Sun, r0, va, date_launch)
188.         ssf_trans = Orbit.from_vectors(Sun, rf, vb, date_arrival)

```

```

188.     ss_e= Orbit.from_vectors(Sun, r0, v0, date_launch)
189.     ss_p = Orbit.from_vectors(Sun, rf, vf, date_arrival)
190.
191.     pl_planet, color_planet = planets2plot(planet)
192.
193.     #wykres orbit 2D
194.     orb = OrbitPlotter()
195.     orb.plot(ss_p, label= pl_planet, color=color_planet)
196.     orb.plot(ss_e, label= Earth, color=color_planet_e)
197.     orb.plot(ssf_trans, label='Orbita transferowa', color=color_orbit_trans)
198.
199.     #wykres orbit i trajektorii lotu 3D
200.     frame = myplot.OrbitPlotter3D()
201.     frame.set_attractor(Sun)
202.     frame.plot_trajectory(rr_planet1, label=Earth, color=color_planet_e)
203.     frame.plot(ss_e, label= Earth, color=color_planet_e)
204.     frame.plot(ss_p, label= pl_planet, color=color_planet)
205.     frame.plot_trajectory(rr_planet2, label=pl_planet, color=color_planet)
206.     frame.plot_trajectory(ss0_trans.sample(times_vector), label="Mission trajectory"
, color=color_trans)
207.     frame.set_view(30 * u.deg, 260 * u.deg, distance=3* u.km)
208.     frame.show(title="Mission to Solar System Planet")
209.
210.
211.     def opt_plot(x,y1,y2):
212.         trace1 = go.Scatter(
213.             x = plot_date,
214.             y = plot_mprop,
215.             name='Masa materiału pędnego',
216.             line = dict(
217.                 color = ('rgb(93,75,144)')
218.             )
219.         )
220.         trace2 = go.Scatter(
221.             x = plot_date,
222.             y = plot_dv,
223.             name='Zmiana prędkosci',
224.             yaxiis='y2',
225.             line = dict(
226.                 color = ('rgb(110,164,193)')
227.             )
228.         )
229.         data =[trace1, trace2]
230.
231.         layout = go.Layout(
232.
233.             title='Wykres zmiany prędkosci oraz masy materiału pędnego',
234.             yaxis=dict(
235.                 title='M materiału pędnego [kg]'
236.             ),
237.             xaxis=dict(
238.                 title='Data startu misji'
239.             ),
240.             yaxiis2=dict(
241.                 title='Delta V [km/s]',
242.                 overlaying='y',
243.                 side='right'
244.             )
245.         )
246.         fig = go.Figure(data=data, layout=layout)
247.         plot_url = plot(fig, filename='parametry.html')
248.
249.         return()
250.     """
251.     -----
252.     """

```

```

253.
254.     print ('='*80)
255.     print('Analiza misji do planet Układu Słonecznego')
256.     print ('='*80)
257.     print()
258.
259.     nr, m_spacecraft, I_sp, H, planet, date_launch, date_arrival, transit_min, transit_m
ax = input_data.inputf()
260.
261.     solar_system_ephemeris.set("jpl")
262.
263.     if nr==1:
264.         mission_plot(date_launch, date_arrival, planet)
265.
266.     if nr in [2]:
267.         step1 = 20 * u.day #krok analizy optymalizacyjnej
268.         step2 = 1 * u.day
269.
270.         print()
271.         print('='*80)
272.         print('Wyniki analizy wstępnej')
273.         print('='*80)
274.         # analiza wstępna dla kroku 1
275.         delta_v, date_launch_final, date_arrival_final, m_prop, plot_date, plot_mprop, p
lot_dv = start_date_optimal(H, date_launch, date_arrival, m_spacecraft, I_sp, step1)
276.
277.         print('-'*80)
278.         print('Koniec analizy wstępnej')
279.         print('Optymalna data startu:', date_launch_final.iso[0:10])
280.         print('-'*80)
281.
282.         print('='*80)
283.         print('Czy przeprowadzić analizę szczegółową?')
284.         an = input('Wpisz "tak" lub "nie": ')
285.         an = str(an)
286.         check = True
287.         while check:
288.             if an in ['tak', 'nie']:
289.                 check = False
290.                 check2 = True
291.                 while check2:
292.                     if an == 'tak':
293.                         print('='*80)
294.                         print('Wyniki analizy szczegółowej')
295.                         print('='*80)
296.                         date0_prec = date_launch_final -
20 * u.day #zawezenie czasu analizy
297.                         date1_prec = date_arrival_final + 20 * u.day
298.                         # analiza szczegolowa
299.                         delta_v, date_launch_final, date_arrival_final, m_prop, plot_dat
e, plot_mprop, plot_dv = start_date_optimal(H, date0_prec, date1_prec, m_spacecraft, I_s
p, step2)
300.
301.                         print()
302.                         print('Koniec analizy szczegółowej')
303.                         print('-'*80)
304.                         check2 = False
305.                     else:
306.                         check2 = False
307.                 else:
308.                     print('Wprowadzone słowo jest niepoprawne')
309.                     #prezentacja wynikow
310.                     print()
311.                     print('='*80)
312.                     print('Wyniki analizy optymalizacyjnej')
313.                     print('='*80)

```

```

314.     print()
315.     print('Optymalna data startu:', date_launch_final.iso[0:10])
316.     print('Data dolotu do planety:', date_arrival_final.iso[0:10])
317.     print('Czas lotu:', int((date_arrival_final - date_launch_final).jd), 'dni')
318.     print('Wymagana zmiana predkosci: %.3f km/s' % float(delta_v / u.km * u.s))
319.     print('Masa zuzytego materialu pednego: %i kg' % int(m_prop / u.kg))
320.     print('-'*80)
321.
322.     opt_plot( plot_date, plot_mprop, plot_dv)
323.
324.     mission_plot(date_launch_final, date_arrival_final, planet)

```

Moduł input_data.py

```

1.  """
2.  Created: 2018-01-05
3.  Author: Filip Perczyński
4.  -----
5.  Funkcja wprowadzania danych wejsciowych:
6.  - funkcja mission_date() - wprowadzenie daty startu i rozpoczęcia misji
7.    w formacie [rrrr]-[mm]-[dd], sprawdzenie poprawnosci danych np. formatu,
8.    liczby dni, miesiecy, lat przestepnych
9.  - funkcja planets() -
    zwraca nazwę planety w formacie odczytywanym przez poliastro oraz
10.   wartosc minimalnej i maksymalnej liczby dni potrzebnych na podroz do planety
11. - funkcja inputf() - wprowadzenie danych przez użytkownika oraz sprawdzenie ich
12.   poprawnosci, funkcja zwraca następujące dane:
13.   - nr - wybór opcji obliczen,
14.   - m_spacecraft - masa statku kosmicznego,
15.   - I_sp - impuls właściwy,
16.   - H - wysokosc orbity początkowej,
17.   - planet - wybrana planeta,
18.   - date_launch - data startu,
19.   - date_arrival - data końca misji,
20.   - transit_min - minimalna liczba dni podrozy,
21.   - transit_max - maksymalna liczba dni podrozy.
22. -----
23. """
24. import astropy.units as u
25. from astropy import time
26.
27. def mission_date():
28.     check = True
29.     while check:
30.         print()
31.         print('Data w granicach 1900 - 2100 rok')
32.         date_ymd = input(('Rok-Miesiac-Dzien [rrrr]-[mm]-[dd]: '))
33.
34.         A=[]
35.         A=date_ymd.split("-")
36.         if "" in A:
37.             A.remove("")
38.         else:
39.             A = A
40.
41.         if date_ymd.count("-") != 2:
42.             print()
43.             print (('Zly format daty'))
44.         elif len(A) != 3:
45.             print()
46.             print (('Zly format daty'))
47.         else:
48.             y,m,d = date_ymd.split("-")
49.

```

```

50.         if 1899 < int(y) < 2101:
51.             if 0 < int(m) < 13:
52.                 if int(m) in [1, 3, 5, 7, 8, 10, 12]:
53.                     if 0 < int(d) < 32:
54.                         check = False
55.                     else:
56.                         print()
57.                         print(('Podany dzien jest bledny'))
58.                 elif int(m) in [4, 6, 9, 11]:
59.                     if 0 < int(d) < 31:
60.                         check = False
61.                     else:
62.                         print()
63.                         print(('Podany dzien jest bledny'))
64.                 elif int(m) == 2:
65.                     if (int(y) % 4) == 0:
66.                         if (int(y) % 100) == 0:
67.                             if (int(y) % 400) == 0:
68.                                 if 0 < int(d) < 30:
69.                                     check = False
70.                                 else:
71.                                     print()
72.                                     print(('Podany dzien jest bledny'))
73.                             else:
74.                                 if 0 < int(d) < 29:
75.                                     check = False
76.                                 else:
77.                                     print()
78.                                     print(('Podany dzien jest bledny'))
79.                         else:
80.                             if 0 < int(d) < 30:
81.                                 check = False
82.                             else:
83.                                 print()
84.                                 print(('Podany dzien jest bledny'))
85.                     else:
86.                         if 0 < int(d) < 29:
87.                             check = False
88.                         else:
89.                             print()
90.                             print(('Podany dzien jest bledny'))
91.                 else:
92.                     print()
93.                     print(('Podany miesiac jest bledny'))
94.             else:
95.                 print()
96.                 print(('Podany rok jest poza zakresem'))
97.
98.         date = str(date_ymd) + ' 12:00'
99.         date = time.Time(date, format='iso', scale='utc')
100.        return (date)
101.
102.
103.    def planets(planet):
104.        if planet == 'Merkury':
105.            planet = 'mercury'
106.            transit_min = 100
107.            transit_max = 400
108.        if planet == 'Wenus':
109.            planet = 'venus'
110.            transit_min = 100
111.            transit_max = 300
112.        if planet == 'Mars':
113.            planet = 'mars'
114.            transit_min = 100
115.            transit_max = 400

```

```

116.         if planet == 'Jowisz':
117.             planet = 'jupiter'
118.             transit_min = 400
119.             transit_max = 700
120.         if planet == 'Saturn':
121.             planet = 'saturn'
122.             transit_min = 800
123.             transit_max = 1500
124.         if planet == 'Uran':
125.             planet = 'uranus'
126.             transit_min = 1000
127.             transit_max = 2000
128.         if planet == 'Neptun':
129.             planet = 'neptune'
130.             transit_min = 1500
131.             transit_max = 2500
132.
133.         return planet, transit_min * u.day, transit_max * u.day
134.
135.
136.     def inputf():
137.
138.         print ('Możliwe są dwie rodzaje analiz:')
139.         print ('1 -
    trajektoria lotu bezpośredniego do wybranej planety na podstawie daty startu i ladowania')
140.         print ('2 -
    optymalizacja daty startu i lądowania ze względu na koszt transferu dla lotu bezpośredniego')
141.         check = True
142.         while check:
143.             opt = input(('Wybierz odpowiedni numer: '))
144.             nr = int(opt)
145.             if nr in [1,2]:
146.                 check = False
147.             else:
148.                 print('Wprowadzony numer jest nieprawidłowy')
149.         print()
150.         print('-'*80)
151.         print (('Wprowadź parametry statku kosmicznego'))
152.         print('-'*80)
153.
154.         if nr in [2]:
155.             check = True
156.             while check:
157.                 print()
158.                 print ('Masa własna statku kosmicznego w granicach 0-
159. 150 000 kg')
160.                 m_spacecraft = int(input(('M [kg]: ')))
161.
162.                 if 0 < m_spacecraft < 100000:
163.                     check = False
164.                 else:
165.                     print(('Podana masa jest poza zakresem'))
166.
167.             check = True
168.             while check:
169.                 print()
170.                 print ('Impuls właściwy statku kosmicznego w granicach 0-
171. 150 000 kg')
172.                 I_sp = int(input(('Isp [m/s]: ')))
173.
174.                 if 0 < I_sp < 100000:
175.                     check = False
176.                 else:
177.                     print(('Podany impuls jest poza zakresem'))

```



```

176.
177.         check = True
178.         while check:
179.             print()
180.             print('Wysokosc poczatkowej orbity kolowej w granicach 100 -
10 000 km')
181.             H = int(input(('H [km]: ')))
182.
183.             if 100 < H < 10000:
184.                 check = False
185.             else:
186.                 print(('Podana wysokosc jest poza zakresem'))
187.
188.         check = True
189.         while check:
190.             print()
191.             print(('Wybierz cel misji - jedna z planet Układu Słonecznego'))
192.             print(('Merkury, Wenus, Mars, Jowisz, Saturn, Uran, Neptun'))
193.             planet = input(('Cel: '))
194.
195.             if planet in ['Merkury', 'Wenus', 'Mars', 'Jowisz', 'Saturn', 'Uran',
'Neptun']:
196.                 check = False
197.                 planet, transit_min, transit_max = planets(planet)
198.
199.             else:
200.                 print(('Podana planeta jest bledna'))
201.
202.             print()
203.             print(('Wprowadź datę startu misji'))
204.             date_launch = mission_date()
205.             print()
206.             print(('Wprowadź datę zakończenia misji'))
207.             date_arrival = mission_date()
208.
209.             # Parametry niewykorzystywane w analize 1
210.             if nr == 1:
211.                 m_spacecraft = 0
212.                 H = 0
213.                 I_sp = 0
214.             # nadanie wprowadzonym parametrom jednostek
215.             m_spacecraft = m_spacecraft * u.kg
216.             H = H * u.km
217.             I_sp = I_sp/1000 * u.km / u.s
218.             date_launch = time.Time(date_launch.jd, format='jd', scale='utc')
219.             date_arrival = time.Time(date_arrival.jd, format='jd', scale='utc')
220.
221.             return nr, m_spacecraft, I_sp, H, planet, date_launch, date_arrival, tran
sit_min, transit_max

```

Moduł myplot.py

```

1. """
2. Created on Sun Jan 7 16:48:00 2018
3.
4. """
5.
6. """ Plotting utilities.
7. """
8. import os.path
9. from itertools import cycle
10.
11. import numpy as np

```

```

12.
13. from typing import List, Tuple
14. import plotly.colors
15. from plotly.offline import plot
16.
17. from plotly.graph_objs import Scatter3d, Surface, Layout
18.
19. from astropy import units as u
20.
21. from poliastro.util import norm
22. from poliastro.twobody.orbit import Orbit
23.
24. BODY_COLORS = {
25.     "Sun": "#ffcc00",
26.     "Earth": "#204a87",
27.     "Jupiter": "#ba3821",
28. }
29.
30.
31.
32.
33. def plot3d(orbit, *, label=None, color=None):
34.     frame = OrbitPlotter3D()
35.     frame.plot(orbit, label=label, color=color)
36.     frame.show()
37.
38.     return frame
39.
40. def _generate_label(orbit, label):
41.     orbit.epoch.out_subfmt = 'date_hm'
42.     label_ = '{}'.format(orbit.epoch.iso)
43.     if label:
44.         label_ += ' ({} )'.format(label)
45.
46.     return label_
47.
48.
49. def _generate_sphere(radius, center, num=20):
50.     u1 = np.linspace(0, 2 * np.pi, num)
51.     v1 = u1.copy()
52.     uu, vv = np.meshgrid(u1, v1)
53.
54.     x_center, y_center, z_center = center
55.
56.     xx = x_center + radius * np.cos(uu) * np.sin(vv)
57.     yy = y_center + radius * np.sin(uu) * np.sin(vv)
58.     zz = z_center + radius * np.cos(vv)
59.
60.     return xx, yy, zz
61.
62.
63. def _plot_sphere(radius, color, name, center=[0, 0, 0] * u.km):
64.     xx, yy, zz = _generate_sphere(radius, center)
65.     sphere = Surface(
66.         x=xx.to(u.km).value, y=yy.to(u.km).value, z=zz.to(u.km).value,
67.         name=name,
68.         colorscale=[[0, color], [1, color]],
69.         cauto=False, cmin=1, cmax=1, showscale=False, # Boilerplate
70.     )
71.     return sphere
72.
73.
74.
75.
76. class OrbitPlotter3D:
77.     """OrbitPlotter3D class.

```

```

78.     """
79.     def __init__(self):
80.         self._layout = Layout(
81.             autosize=True,
82.             scene=dict(
83.                 xaxis=dict(
84.                     title="x (km)",
85.                 ),
86.                 yaxis=dict(
87.                     title="y (km)",
88.                 ),
89.                 zaxis=dict(
90.                     title="z (km)",
91.                 ),
92.                 aspectmode="data", # Important!
93.             ),
94.         )
95.         self._data = [] # type: List[dict]
96.
97.         # TODO: Refactor?
98.         self._attractor = None
99.         self._attractor_data = {} # type: dict
100.        self._attractor_radius = np.inf * u.km
101.
102.        self._color_cycle = cycle(plotly.colors.DEFAULT_PLOTLY_COLORS)
103.
104.        @property
105.        def figure(self):
106.            return dict(
107.                data=self._data + [self._attractor_data],
108.                layout=self._layout,
109.            )
110.
111.        def _redraw_attractor(self, min_radius=0 * u.km):
112.            # Select a sensible value for the radius: realistic for low orbits,
113.            # visible for high and very high orbits
114.            radius = max(self._attractor.R.to(u.km), min_radius.to(u.km))
115.
116.            # If the resulting radius is smaller than the current one, redraw it
117.
118.            if radius < self._attractor_radius:
119.                sphere = _plot_sphere(
120.                    radius, BODY_COLORS.get(self._attractor.name, "#999999"), self
121.                    f._attractor.name)
122.
123.                # Overwrite stored properties
124.                self._attractor_radius = radius
125.                self._attractor_data = sphere
126.
127.        def _plot_trajectory(self, trajectory, label, color, dashed):
128.            trace = Scatter3d(
129.                x=trajectory.x.to(u.km).value, y=trajectory.y.to(u.km).value, z=t
130.                rajjectory.z.to(u.km).value,
131.                name=label,
132.                line=dict(
133.                    color=color,
134.                    width=5,
135.                    dash='dash' if dashed else 'solid',
136.                ),
137.                mode="lines", # Boilerplate
138.            )
139.            self._data.append(trace)
140.
141.        def set_attractor(self, attractor):
142.            """Sets plotting attractor.
143.            Parameters

```

```

141.         -----
142.         attractor : ~poliastro.bodies.Body
143.             Central body.
144.         """
145.         if self._attractor is None:
146.             self._attractor = attractor
147.
148.         elif attractor is not self._attractor:
149.             raise NotImplementedError("Attractor has already been set to {}".
150.                                     .format(self._attractor.name))
151.
152.         @u.quantity_input(elev=u.rad, azimuth=u.rad)
153.         def set_view(self, elev, azimuth, distance=5):
154.             x = distance * np.cos(elev) * np.cos(azimuth)
155.             y = distance * np.cos(elev) * np.sin(azimuth)
156.             z = distance * np.sin(elev)
157.
158.             self._layout.update({
159.                 "scene": {
160.                     "camera": {
161.                         "eye": {
162.                             "x": x.to(u.km).value, "y": y.to(u.km).value, "z": z.
163.                             to(u.km).value
164.                         }
165.                     }
166.                 })
167.
168.         def plot(self, orbit, *, label=None, color=None):
169.             """Plots state and osculating orbit in their plane.
170.             """
171.             if color is None:
172.                 color = next(self._color_cycle)
173.
174.             self.set_attractor(orbit.attractor)
175.
176.             self._redraw_attractor(orbit.r_p * 0.15) # Arbitrary threshold
177.
178.             label = _generate_label(orbit, label)
179.             trajectory = orbit.sample()
180.
181.             self._plot_trajectory(trajectory, label, color, True)
182.
183.             # Plot sphere in the position of the body
184.             radius = min(self._attractor_radius * 0.5, (norm(orbit.r) -
185.                 orbit.attractor.R) * 0.3) # Arbitrary thresholds
186.             sphere = _plot_sphere(
187.                 radius, color, label, center=orbit.r)
188.
189.             self._data.append(sphere)
190.
191.         def plot_trajectory(self, trajectory, *, label=None, color=None):
192.             """Plots a precomputed trajectory.
193.             An attractor must be set first.
194.             Parameters
195.             -----
196.             trajectory : ~astropy.coordinates.CartesianRepresentation
197.                 Trajectory to plot.
198.             """
199.             if self._attractor is None:
200.                 raise ValueError("An attractor must be set up first, please use "
201.                                     "set_attractor(Major_Body).")
202.
203.             else:
204.                 self._redraw_attractor(trajectory.norm().min() * 0.15) # Arbitra
205.                 ry threshold

```

```

202.
203.         self._plot_trajectory(trajjectory, str(label), color, False)
204.
205.     def _prepare_plot(self, **layout_kwargs):
206.         # If there are no orbits, draw only the attractor
207.         if not self._data:
208.             self._redraw_attractor()
209.
210.         if layout_kwargs:
211.             self._layout.update(layout_kwargs)
212.
213.     def show(self, **layout_kwargs):
214.         self._prepare_plot(**layout_kwargs)
215.
216.         plot(self.figure)
217.
218.     def savefig(self, filename, **layout_kwargs):
219.         self._prepare_plot(**layout_kwargs)
220.
221.         basename, ext = os.path.splitext(filename)
222.         export(
223.             self.figure,
224.             image=ext[1:], image_filename=basename,
225.             show_link=False, # Boilerplate
226.         )

```