

YÜKSEK DÜZEY PROGRAMLAMA DERSİ PROJE RAPORU

Proje Adı: Tabak Durumu Sınıflandırması (Cleaned vs Dirty)

Öğrencinin Adı Soyadı: Bedirhan UYGUN

Öğretim: Normal Öğretim

Okul Numarası: 202013171014

Kaggle Linki: https://www.kaggle.com/code/bedirhanuygun/cleaned-

and-dirty-pytorch-traind-and-optimizing

1. Projenin Amacı

Bu projenin amacı, tabakların durumunu (temiz veya kirli) sınıflandırmak için CNN mimarisi kullanılmıştır. Bu model, bir veri seti üzerinde eğitim alarak yeni görüntülerdeki sınıfları doğru şekilde tahmin etmeyi hedeflemektedir.

2. Kullanılan Veri Seti ve Araçlar

2.1 Veri Seti

· Kaynak: plates.zip

• Sınıflar:

o Cleaned: Temiz tabak görüntüleri

o Dirty: Kirli tabak görüntüleri

• Toplam Görüntü: 40 (Eğitim: 32, Test: 8)

```
with zipfile.ZipFile('/kaggle/input/platesv2/plates.zip', 'r') as zip_ref:
   zip_ref.extractall('/kaggle/working/')
img_path="/kaggle/working/plates/train/"
labels = ['cleaned', 'dirty']
def set_df(dir):
   img_list=[]
   label_list=[]
   for label in labels:
      for img_file in os.listdir(dir+label):
           if img_file.endswith('.jpg'):
              img_list.append(dir+label+"/"+img_file)
               label_list.append(label)
   df=pd.DataFrame({"img":img_list, "label":label_list})
    return df
# Veri dönüşümleri
transform = transforms.Compose([
   transforms.Resize((224, 224)), # Görüntü boyutunu ayarla
   transforms.ToTensor(), # Görüntüyü tensöre dönüştür
    transforms.Normalize((0.5,), (0.5,)) \# Normalize et
1)
```

2.2 Kullanılan Kütüphaneler

- Python, NumPy, Pandas, Matplotlib, Seaborn
- PyTorch (torch, torchvision)
- OpenCV, PIL (görüntü işleme)

```
import os
import cv2
import zipfile
import numpy as np
import pandas as pd
from sklearn.model_selection import train_test_split
import matplotlib.pyplot as plt
import seaborn as sns
from PIL import Image
from sklearn.metrics import accuracy_score, precision_score, recall_score, f1_score, confusion_ma
import torch
from torch.utils.data import Dataset, DataLoader
from torchvision import transforms
import torch.nn as nn
import torch.nn.functional as F
from torchvision import models
import torch.optim as optim
from torch.optim import AdamW
```

2.3 Dönüşümler ve Veri Artırma

• Görüntü boyutlandırma: 224x224

- Dönüşümler:
 - o RandomHorizontalFlip, RandomRotation, RandomResizedCrop
 - Normalize işlemleri

```
df=set_df(img_path)
d={"dirty":1, "cleaned":0}
df["encode_label"]= df["label"].map(d)
```

```
df.head(10)
```

	img	label	encode_label
0	/kaggle/working/plates/train/cleaned/0000.jpg	cleaned	0
1	/kaggle/working/plates/train/cleaned/0002.jpg	cleaned	0
2	/kaggle/working/plates/train/cleaned/0003.jpg	cleaned	0
3	/kaggle/working/plates/train/cleaned/0010.jpg	cleaned	0
4	/kaggle/working/plates/train/cleaned/0013.jpg	cleaned	0
5	/kaggle/working/plates/train/cleaned/0018.jpg	cleaned	0
6	/kaggle/working/plates/train/cleaned/0001.jpg	cleaned	0
7	/kaggle/working/plates/train/cleaned/0011.jpg	cleaned	0
8	/kaggle/working/plates/train/cleaned/0014.jpg	cleaned	0
9	/kaggle/working/plates/train/cleaned/0019.jpg	cleaned	0

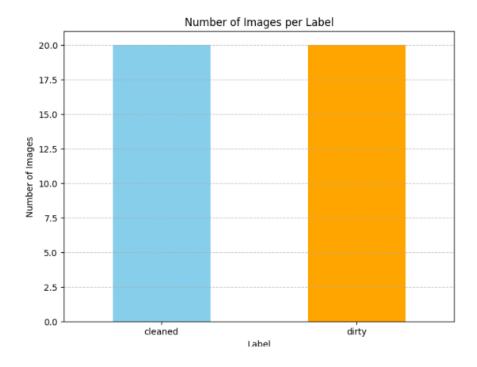
```
<class 'pandas.core.frame.DataFrame'>
RangeIndex: 40 entries, 0 to 39
Data columns (total 3 columns):
# Column Non-Null Count Dtype
--- 0 img 40 non-null object
1 label 40 non-null object
2 encode_label 40 non-null int64
```

2 encode_label 40 non-null dtypes: int64(1), object(2) memory usage: 1.1+ KB

df.info()

```
# Her labelden kaç görsel olduğunu sayıyoruz
label_counts = df['label'].value_counts()

# Görselleştirme
plt.figure(figsize=(8, 6))
label_counts.plot(kind='bar', color=['skyblue', 'orange'])
plt.title('Number of Images per Label')
plt.xlabel('Label')
plt.ylabel('Number of Images')
plt.xticks(rotation=0)
plt.grid(axis='y', linestyle='--', alpha=0.7)
plt.show()
```



```
def show_images(df, labels, num_samples=3):
   Belirli sınıflara ait fotoğrafları görselleştirir.
    plt.figure(figsize=(15, len(labels) * 5))
    for i, label in enumerate(labels):
       sample_df = df[df['label'] == label].sample(num_samples)
       for j, (index, row) in enumerate(sample_df.iterrows()):
           img = cv2.imread(row['img']) # Görüntüyü okuma
           img = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2RGB) # RGB'ye dönüştürme
           plt.subplot(len(labels), num_samples, i * num_samples + j + 1)
           plt.imshow(img)
           plt.title(label.capitalize())
           plt.axis('off')
    plt.tight_layout()
    plt.show()
# Kullanım: Her iki sınıftan 3'er adet fotoğraf göster
show_images(df, labels=['cleaned', 'dirty'], num_samples=3)
```



```
# Eğitim ve test verilerini ayır
train_df, test_df = train_test_split(df, test_size=0.2, random_state=42, stratify=df['encode_labe
l'])
print(f"Eğitim seti boyutu: {len(train_df)}")
print(f"Test seti boyutu: {len(test_df)}")
```

Eğitim seti boyutu: 32 Test seti boyutu: 8

```
class PlatesDataset(Dataset):
   def __init__(self, dataframe, transform=None):
          dataframe (pd.DataFrame): Görüntü yollarını ve etiketleri içeren DataFrame.
          transform (callable, optional): Dönüşüm işlemleri.
       self.dataframe = dataframe
       self.transform = transform
   def __len__(self):
       return len(self.dataframe)
   def __getitem__(self, idx):
       img_path = self.dataframe.iloc[idx, 0] # Görüntü yolu
       label = self.dataframe.iloc[idx, 2] # Encode edilmiş etiket
       # Görüntüyü yükle ve dönüştür
       image = Image.open(img_path).convert("RGB")
       if self.transform:
          image = self.transform(image)
       return image, label
```

```
# Eğitim ve test seti ayırma
train_df, test_df = train_test_split(df, test_size=0.2, random_state=42)

# Dataset sınıfları
train_dataset = PlatesDataset(train_df, transform=transform)
test_dataset = PlatesDataset(test_df, transform=transform)

# DataLoader'lar
train_loader = DataLoader(train_dataset, batch_size=32, shuffle=True)
test_loader = DataLoader(test_dataset, batch_size=32, shuffle=False)

print(f"Eğitim veri sayısı: {len(train_dataset)}")
print(f"Test veri sayısı: 32
Test veri sayısı: 8
```

3. Model Tasarımı

3.1 İlk Model: Basit CNN

- Yapı:
 - o 2 Konvolüsyonel Katman (32 ve 64 filtre)
 - o 2 Fully Connected Katman
- · Performans:

o Accuracy: 0.50

o Precision: 0.3571

o F1-Score: 0.4167

```
class SimpleCNN(nn.Module):
    def __init__(self):
        super(SimpleCNN, self).__init__()
        self.conv1 = nn.Conv2d(3, 32, kernel_size=3, stride=1, padding=1) # 3: RGB kanallar1
        self.conv2 = nn.Conv2d(32, 64, kernel_size=3, stride=1, padding=1)
        self.pool = nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2)
        self.fc1 = nn.Linear(64 * 56 * 56, 128) # 224x224 görüntü boyutu küçülecek
        self.fc2 = nn.Linear(128, 2) # 2 sınıf: Cleaned ve Dirty

def forward(self, x):
        x = self.pool(F.relu(self.conv1(x)))
        x = self.pool(F.relu(self.conv2(x)))
        x = x.view(-1, 64 * 56 * 56) # Flattening
        x = F.relu(self.fc1(x))
        x = self.fc2(x)
        return x
```

```
device = torch.device("cuda" if torch.cuda.is_available() else "cpu")

# Modeli ve cihazı tanımla
model = SimpleCNN().to(device)

# Kayıp fonksiyonu ve optimizasyon
criterion = nn.CrossEntropyLoss() # Çok sınıflı sınıflandırma için uygun
optimizer = optim.Adam(model.parameters(), lr=0.001)
```

```
# Eğitim döngüsü
num_epochs = 10 # Kaç epoch çalıştırılacağı
for epoch in range(num_epochs):
    model.train() # Modeli eğitim moduna geçir
    running_loss = 0.0 # Epoch başına kaybı hesaplamak için
    for images, labels in train_loader:
        # Görüntü ve etiketleri cihaza gönder
       images, labels = images.to(device), labels.to(device)
        # Optimizasyonu sıfırla
       optimizer.zero_grad()
       # İleri yayılım
       outputs = model(images)
       loss = criterion(outputs, labels)
       # Geri yayılım ve optimizasyon
       loss.backward()
       optimizer.step()
        # Kayıp değerini topla
        running_loss += loss.item()
    # Her epoch sonunda kayıp değerini yazdır
    print(f"Epoch [{epoch + 1}/{num_epochs}], Loss: {running_loss / len(train_loader):.4f}")
print("Eğitim tamamlandı!")
```

```
Epoch [1/10], Loss: 0.6908
Epoch [2/10], Loss: 2.9289
Epoch [3/10], Loss: 6.6763
Epoch [4/10], Loss: 3.3565
Epoch [5/10], Loss: 0.4781
Epoch [6/10], Loss: 1.4009
Epoch [7/10], Loss: 1.1344
Epoch [8/10], Loss: 0.6393
Epoch [9/10], Loss: 0.4135
Epoch [10/10], Loss: 0.3971
Eğitim tamamlandı!
```

```
# Tahminler ve gerçek etiketler için boş listeler oluştur
all_labels = []
all_predictions = []
# Modeli test etme
model.eval()
with torch.no_grad():
   for images, labels in test_loader:
        images, labels = images.to(device), labels.to(device)
       # Modelden tahmin al
        outputs = model(images)
         _, predicted = torch.max(outputs, 1)
        # Tahminleri ve gerçek etiketleri listeye ekle
        all_predictions.extend(predicted.cpu().numpy())
        all_labels.extend(labels.cpu().numpy())
# NumPy array'e dönüştür
all_labels = np.array(all_labels)
all_predictions = np.array(all_predictions)
# Performans metriklerini hesapla
accuracy = accuracy_score(all_labels, all_predictions)
precision = precision_score(all_labels, all_predictions, average='weighted') # Ağırlıklı ortalama
recall = recall_score(all_labels, all_predictions, average='weighted')  # Agirlikli ortalama
f1 = f1_score(all_labels, all_predictions, average='weighted')  # Agirlikli ortalama
f1 = f1_score(all_labels, all_predictions, average='weighted')
conf_matrix = confusion_matrix(all_labels, all_predictions)
# Performans metriklerini yazdır
print(f"Accuracy: {accuracy:.4f}")
print(f"Precision: {precision:.4f}")
print(f"Recall (Sensitivity): {recall:.4f}")
print(f"F1-Score: {f1:.4f}")
print("Confusion Matrix:")
print(conf_matrix)
```

```
Accuracy: 0.5000

Precision: 0.3571

Recall (Sensitivity): 0.5000

F1-Score: 0.4167

Confusion Matrix:

[[4 1]

[3 0]]
```

3.2 Optimizasyon: ResNet18 Modeli

- Transfer Learning: Önceden eğitilmiş ResNet18 modeli kullanıldı.
- Son Katman Değişikliği:
 - o Son fully connected katman iki sınıf için yeniden yapılandırıldı.
- Hyperparametreler:

o Öğrenme oranı: 0.0001

o Optimizasyon: AdamW

```
# Veri artırma dönüşümleri
transform = transforms.Compose([
    transforms.RandomHorizontalFlip(),
    transforms.RandomRotation(15),
    transforms.RandomResizedCrop(224, scale=(0.8, 1.0)),
    transforms.ToTensor(),
    transforms.Normalize((0.5,), (0.5,))
])

# ResNet18 Modeli (önceden eğitilmiş)
model = models.resnet18(pretrained=True)

# Son katmanı sınıflarımıza uyarlıyoruz
num_features = model.fc.in_features
model.fc = nn.Linear(num_features, 2) # 2 sınıf olduğu için

# Modeli cihazda çalıştır
model = model.to(device)
```

/opt/conda/lib/python3.10/site-packages/torchvision/models/_utils.py:208: UserWarning: The par ameter 'pretrained' is deprecated since 0.13 and may be removed in the future, please use 'wei ghts' instead.

```
warnings.warn(
```

/opt/conda/lib/python3.10/site-packages/torchvision/models/_utils.py:223: UserWarning: Argumen ts other than a weight enum or `None` for 'weights' are deprecated since 0.13 and may be remov ed in the future. The current behavior is equivalent to passing `weights=ResNet18_Weights.IMAG ENET1K_V1`. You can also use `weights=ResNet18_Weights.DEFAULT` to get the most up-to-date weights.

```
warnings.warn(msg)
```

Downloading: "https://download.pytorch.org/models/resnet18-f37072fd.pth" to /root/.cache/torch/bub/checkpoints/resnet18-f37072fd.pth

```
100%| 44.7M/44.7M [00:00<00:00, 172MB/s]
```

```
# Kayıp fonksiyonu ve optimizasyon
criterion = nn.CrossEntropyLoss()
optimizer = AdamW(model.parameters(), lr=0.0001, weight_decay=1e-4) # Daha iyi optimizasyon
```

4. Sonuçlar ve Performans Metrikleri

4.1 Eğitim Süreci

- Epoch Sayısı: 30
- En İyi Model: Epoch 6'da elde edildi, erken durdurma tetiklendi.

```
num_epochs = 30
best_accuracy = 0
patience = 5 # Early stopping için sabır (kaç epoch bekleyeceğiz)
early_stop_counter = 0
for epoch in range(num_epochs):
    model.train()
    running_loss = 0.0
    # Eğitim aşaması
    for images, labels {\color{red} \textbf{in}} train_loader:
       images, labels = images.to(device), labels.to(device)
        optimizer.zero_grad()
        outputs = model(images)
        loss = criterion(outputs, labels)
       loss.backward()
        optimizer.step()
       running_loss += loss.item()
    # Test aşaması (doğruluğu ölçmek için)
    model.eval()
    total = 0
    with torch.no_grad():
       for images, labels in test_loader:
           images, labels = images.to(device), labels.to(device)
            outputs = model(images)
              _, predicted = torch.max(outputs, 1)
            total += labels.size(0)
correct += (predicted == labels).sum().item()
    accuracy = 100 * correct / total
    print(f"Epoch [{epoch+1}/{num_epochs}], Loss: {running_loss / len(train_loader):.4f}, Accuracy: {accuracy:.2f}%*)
    # Early stopping kontrolü
    if accuracy > best_accuracy:
       best_accuracy = accuracy
early_stop_counter = 0
        torch.save(model.state_dict(), 'best_model.pth') # En iyi modeli kaydet
    else:
        early_stop_counter += 1
    if early_stop_counter >= patience:
       print("Erken durdurma tetiklendi.")
print("Eğitim tamamlandı!")
```

```
Epoch [1/30], Loss: 0.8606, Accuracy: 62.50%

Epoch [2/30], Loss: 0.2548, Accuracy: 50.00%

Epoch [3/30], Loss: 0.0873, Accuracy: 62.50%

Epoch [4/30], Loss: 0.0374, Accuracy: 50.00%

Epoch [5/30], Loss: 0.0189, Accuracy: 62.50%

Epoch [6/30], Loss: 0.0107, Accuracy: 62.50%

Erken durdurma tetiklendi.

Eğitim tamamlandı!
```

4.2 Performans Metrikleri

```
# En iyi modeli yükle
model.load_state_dict(torch.load('best_model.pth', weights_only=True))
# Performans metriklerini hesapla
model.eval()
all_labels = []
all_predictions = []
with torch.no_grad():
   for images, labels in test_loader:
       images, labels = images.to(device), labels.to(device)
      outputs = model(images)
       _, predicted = torch.max(outputs, 1)
       all_predictions.extend(predicted.cpu().numpy())
       all_labels.extend(labels.cpu().numpy())
# Performans metrikleri
accuracy = accuracy_score(all_labels, all_predictions)
precision = precision_score(all_labels, all_predictions, average='weighted')
recall = recall_score(all_labels, all_predictions, average='weighted')
f1 = f1_score(all_labels, all_predictions, average='weighted')
conf_matrix = confusion_matrix(all_labels, all_predictions)
print(f"Accuracy: {accuracy:.4f}")
print(f"Precision: {precision:.4f}")
print(f"Recall (Sensitivity): {recall:.4f}")
print(f"F1-Score: {f1:.4f}")
print("Confusion Matrix:")
print(conf_matrix)
 Accuracy: 0.6250
```

Accuracy: 0.6250 Precision: 0.6562

Recall (Sensitivity): 0.6250

F1-Score: 0.6310 Confusion Matrix:

[[3 2] [1 2]]

4.3 Confusion Matrix:

Gerçek / Tahmin Cleaned Dirty

Cleaned 3 2

Dirty 1 2

5. Genel Değerlendirme ve Gelecek Çalışmalar

Bu proje kapsamında, temiz ve kirli tabak sınıflandırması için bir model geliştirildi ve optimize edildi. İlk modelin düşük performansı sonrası yapılan optimizasyonlarla daha iyi sonuçlar elde edildi. Gelecek çalışmalarda:

- 1. Veri seti boyutu artırılabilir.
- 2. Farklı model mimarileri test edilebilir.
- 3. Daha karmaşık veri artırma teknikleri uygulanabilir.