

Wydział Mechaniczny Politechniki Białostockiej

SPRAWOZDANIE Z PRZEDMIOTU

Systemy sterowania robotów

Kod przedmiotu: **MYARS2S01006M**

Temat: Realizacja sterowania z funkcją opóźnienia czasowego “off-delay” na mikrokontrolerze STM32 z Freertos

Imię i nazwisko: Janusz Chmaruk

Kierunek studiów: Automatyka i Robotyka

Specjalność: -

Semestr: I

Rok akademicki: 2022/2023

Data wykonania pracy: 30.03.2023

.....
podpis studenta

Weryfikacja efektów kształcenia:

EK1

EK5

EK2

EK6

EK3

EK7

EK4

EK8

Uwagi prowadzącego:

Ocena sumaryczna:

.....

podpis prowadzącego

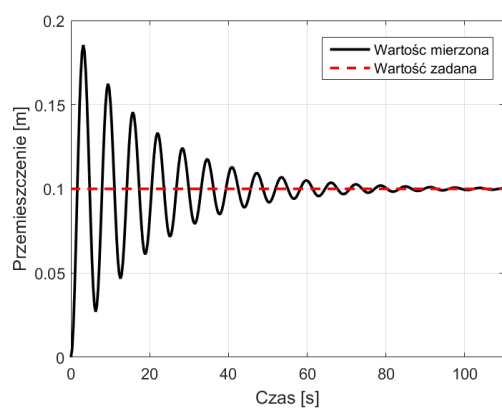
1. Treść realizowanych zadań

Wpisać treść zadań realizowanych w trakcie zajęć laboratoryjnych.

2. Rozwiązania realizowanych zadań

Przedstawić metodę realizacji zadań, wyniki zrealizowanych ćwiczeń, zamieścić ewentualne tabele pomiarowe, opracowane wykresy i opisać dokładnie uzyskane efekty.

Przykład zamieszczania rysunków i charakterystyk (Rys. 1):



Rys. 1. Charakterystyka skokowa

3. Wnioski

Przedstawić własne wnioski, spostrzeżenia i uwagi wynikające ze zrealizowanych ćwiczeń.