Algorithme et structure de données 2023-2024

Eductive



Campus Eductive – Aix en Provence ESGI I

David Palermo

Mail: dpalermo1@myges.fr

Algorithme et structure de données

Semestre 1 : 10 heures





Algorithmes Les bases



Facile



Normal



Difficile



Professionnel



Expert

david.palermo@yantra-technologies.com

https://wiki.waze.com/wiki/Your_Rank_and_Points





Sommaire



- 1 Généralités
- 2 Variable, affectation
- 3 Instruction de base
- 4 Tableau
- 5 Opérateur
- 6 Expression
- 7 Instruction conditionnelle
- 8 Structure itérative
- 9 Sous-programme
- 10 Type complexe
- 11 Complexité algorithmique
- 12 Algorithmes de recherches
- 13 Algorithmes de tri
- 14 Bibliographie









Définition Larousse:

"Ensemble de règles opératoires dont l'application permet de résoudre un problème énoncé au moyen d'un nombre fini d'opérations. Un algorithme peut être traduit, grâce à un langage de programmation, en un programme exécutable par un ordinateur."







1 - Généralités -> Définition



Un algorithme est une méthode ou un procédé décrit pas à pas.

Ce n'est pas :

- un problème de décision, mais une méthode pour résoudre un tel problème
- un langage de programmation
- un codage numérique mais les données et les résultats de n'importe quel algorithme doivent être codés de façon numérique







1 – Généralités -> Concept de bases



Les concepts en œuvre en algorithmique, par exemple selon l'approche de N. Wirth pour les langages les plus répandus (Pascal, C, etc.), sont en petit nombre. Ils appartiennent à deux classes :

- les structures de contrôle
 - séquences
 - conditionnelles
 - boucles
- les structures de données
 - constantes
 - variables
 - tableaux
 - structures récursives (listes, arbres, graphes)

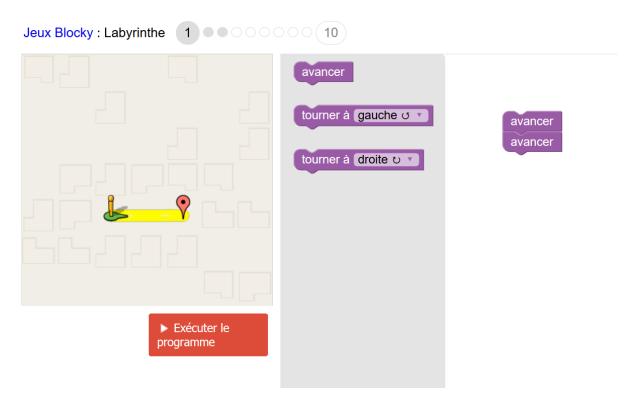




1 – Généralités -> Exemple



https://blockly-games.appspot.com/maze?lang=fr&level=4&skin=0



Autres => https://www.maths-et-tiques.fr/index.php/logiciels/algorithmique







1 - Généralités -> Pseudo code



Le pseudo-code est un langage qui permet de décrire facilement un algorithme avec un vocabulaire simple et sans connaissance à priori du langage de programmation.

Ce travail d'algorithmique peut se faire sans ordinateur, sur une simple feuille de papier.

Vous pouvez échanger en pseudo-code avec une autre personne qui utilise un langage de programmation que vous ne maitrisez pas.





1 - Généralités -> Instructions



Instruction

Commande élémentaire interprétée et exécutée par le processeur.

Jeu d'instruction

Dans un processeur, ensemble des instructions que cette puce peut exécuter.

Bloc d'instructions

Dans un algorithme, séquence d'instructions pouvant être vue comme une seule instruction.







1 - Généralités -> Mot clés du langage



ALGORITHME	PROCEDURE	CONSTANTES VARIABLES		
SINON	POUR	TANT_QUE	JUSQU'A	
DIV	CARACTERE	CHAINE NON		
BEBUT	FIN	FONCTION	SI	
OU	ET	MOD	PARAMETRES	
ALORS	BOOLEEN	ENTIER	REEL	
REPETER	SELON	AUTREMENT RENVOIE		
SORTIE	ENTREE	FAUX VRAI		
STRUCTURE	TYPE			

https://fr.wikiversity.org/wiki/Langage_C%2B%2B/Mots_cl%C3%A9s https://fr.wikibooks.org/wiki/Programmation_Java/Liste_des_mots_r%C3%A9serv%C3%A9s https://www.gladir.com/CODER/PYTHON/reservedword.htm





1 – Généralités -> Programme



Un programme est la traduction d'un algorithme dans un langage de programmation.

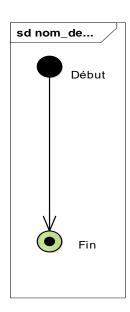
ALGORITHME nom_de_algo

<partie déclarations>

DEBUT

<partie instructions>

FIN









1 – Généralités -> Programme : Exemple en C

```
int main() {
    return 0;
}
```



2 - Variable, affectation



Base de la programmation, les variables permettent d'associer un nom à une valeur, celleci pouvant évoluer au cours du programme

Les variables permettent lors de l'exécution d'un algorithme, de stocker des données, des résultats ...

On attribue un nom à chaque variable.







2 - Variable, affectation -> Type



Type	Domaine
BOOLEAN	{ FAUX, VRAI }
CARACTERE	Symbole typographique
ENTIER	\mathbb{N}
REEL	\mathbb{Z}
CHAINE	"canard"







2 - Variable, affectation -> Type



Type Numérique	Plage	
Byte (octet)	0 à 255	
Entier simple	-32 768 à 32 767	
Entier long	-2 147 483 648 à 2 147 483 647	
Réel simple	-3,40x10 ³⁸ à -1,40x10 ⁴⁵ pour les valeurs négatives 1,40x10 ⁻⁴⁵ à 3,40x10 ³⁸ pour les valeurs positives	
Réel double	1,79x10 ³⁰⁸ à -4,94x10 ⁻³²⁴ pour les valeurs négatives 4,94x10 ⁻³²⁴ à 1,79x10 ³⁰⁸ pour les valeurs positives	

https://fr.wikibooks.org/wiki/Programmation_Java/Types_de_base

https://fr.wikiversity.org/wiki/Python/Les_types_de_base

https://en.cppreference.com/w/cpp/language/types



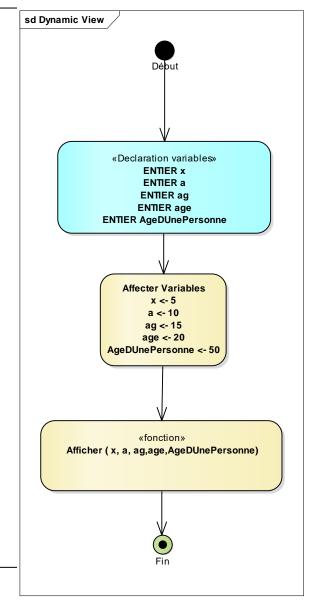




2 - Variable, affectation -> Type : Exemple

Je veux mémoriser la taille d'une personne dans une variable, j'ai le choix de le nommer :

```
ALGORITHME nom_de_algo
DEBUT
    ENTIER x
    ENTIER a
    ENTIER ag
    ENTIER age
    ENTIER AgeDUnePersonne
    x <- 5
    a <- 10
    ag <- 15
    age <- 20
    AgeDUnePersonne <- 50
    afficher(x,a,ag,age, AgeDUnePersonne)
FIN
```









2 - Variable, affectation -> Type : Exemple Python

```
main
 name
\mathbf{x} = 0
a=0
aq=0
age=0
AgeDUnePersonne=0
x = 5
a = 10
aq = 15
age = 20
AgeDUnePersonne = 50
print(5,10,15,20,50)
```





2 - Variable, affectation -> Type : Exemple C

```
#include <stdio.h>
int main() {
    int x = 0;
    int a = 0;
    int ag = 0;
    int age = 0;
    int AgeDUnePersonne = 0;
    x=5;
    a=10;
    age=15;
    AgeDUnePersonne = 50;
    printf("%d %d %d %d %d \n", x, a, ag, age, AgeDUnePersonne);
    return 0;
```





Variable, affectation -> Type : Exemple

ALGORITHME nom_de_algo DEBUT

ENTIER: entierVar

REEL : reelVar BYTE : byteVar

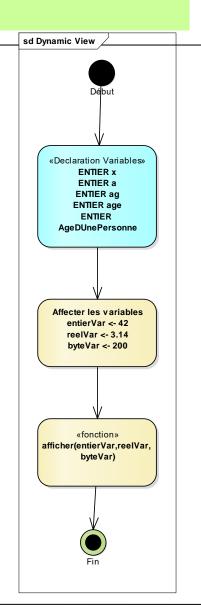
entierVar <- 42

reelVar <- 3.14

byteVar <- 200

afficher(entierVar,reelVar, byteVar)

FIN







2 - Variable, affectation -> Type : Exemple C

```
#include <stdio.h>
int main() {
    int entierVar;
    float reelVar;
    unsigned char byteVar;
    entierVar = 42;
    reelVar = 3.14;
    byteVar = 200;
    printf("%d %f %c",entierVar,reelVar,byteVar)
    return 0;
```





3 - Instruction de base



Les instructions de base sur des variables sont les suivantes :

- la saisie : on demande à l'utilisateur de l'algorithme de donner une valeur à la variable
- l'affectation : le concepteur de l'algorithme donne une valeur à la variable. Cette valeur peutêtre le résultat d'un calcul
- l'affichage : on affiche la valeur de la variable.







3 - Instruction de base -> Exemple



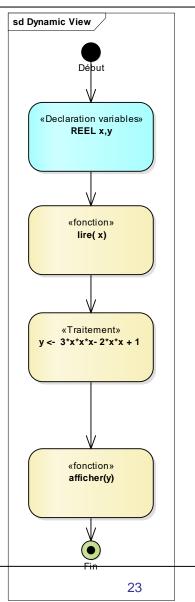
But calculer: $fonction(x) = 3 x^3 - 2^2 + 1 \ avec \ x \in \mathbb{R}$

ALGORITHME fonction **DEBUT**

```
// Variables Locales

REEL x , y //nombres réels
```

```
// Instructions
afficher(« Rentrer valeur de x : ")
lire (x) //Entrée
y <- 3*x*x*x-2*x*x+1 //Traitement
afficher (y) //Sortie
FIN
```







3 - Instruction de base -> Exemple Python



```
main
 name
x = 0.0
v = 0.0
print(type(x),type(y))
x=float(input("rentrer valeur de x : "))
v = 3*x*x*x-2*x*x+1
print(y)
```





3 - Instruction de base -> Exemple C



```
#include <stdio.h>
int main() {
    double x = 0;
    double y = 0;
    printf("Rentrer valeur de x : ") ;
    scanf("%lf", &x);
    v = 3*x*x*x-2*x*x+1;
    printf("y=%lf \n", y);
```





4 - Tableau Statique Unidimensionnel



Opération	Spécification	Exemple
Déclaration	Type nom [taille]	ENTIER tab[10]
Initialisation	Type nom[n] <- { v1,vn}	CARACTERE voyelles[6] ← {'a','e','i','o','u','y'}
Accès	nom[index]	voyelles[1]

ATTENTION

Le premier index d'un tableau de N éléments est 0 et le dernier index est N - 1.





4 - Tableau : Statique Unidimensionnel -> Exemple



Définir un Tableau de 10 réels

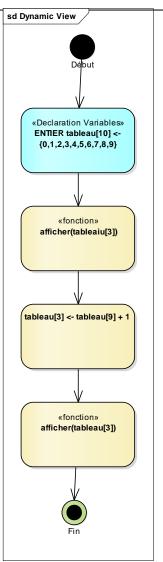
ALGORITHME Tableau

DEBUT

REEL tableau[10] <- {0,1,2,3,4,5,6,7,8,9}

```
afficher (tableau [3])
tableau [3] <- tableau [9] + 1
afficher (tableau [3])
```

FIN







4 - Tableau : Statique Unidimensionnel -> Exemple Python



```
import array as arr
           == " main ":
    name
   tableau = arr.array('1', [0,1,2,3,4,5,6,7,8,9])
   print(type(tableau))
   print(tableau[3])
   tableau[3] = tableau[9] + 1
   print(tableau[3])
   tableau = [0,1,2,3,4,5,6,7,8,9]
   print(type(tableau))
   print(tableau[3])
   tableau[3] = tableau[9] + 1
   print(tableau[3])
```





4 - Tableau : Statique Unidimensionnel -> Exemple C/C++



```
int main(int , char *[]) {
   //C
        double tableau[10] = {0,1,2,3,4,5,6,7,8,9};
        printf("%f %d\n",tableau[3], sizeof(tableau) / sizeof(double));
       tableau[3] = tableau[9] + 1;
        printf("%f\n", tableau[3]);
    }
   //C++
        std::array<double, 10> tableau ({0,1,2,3,4,5,6,7,8,9});
        std::cout << tableau[3] << " " << sizeof(tableau) / sizeof(double) << std::endl;
       tableau[3] = tableau[9] + 1;
        std::cout << tableau[3] << std::endl;
   return 0;
```







4 - Tableau : Statique Multidimensionnel



Opération	Spécification	Exemple
Déclaration	Type nom [ligne][colonne]	ENTIER tab[10][5]
Initialisation	Type nom[m][n] <- { { v11,v1n}, ,{ vm1,vmn} }	REEL binaire[2][2] $\leftarrow \{\{0,0\},\{0,1\}\}$
Accès	nom[ligne][colonne]	matrice[i][j]





4 - Tableau : Statique Multidimensionnel -> Exemple

Définir une Tableau de 10 réels

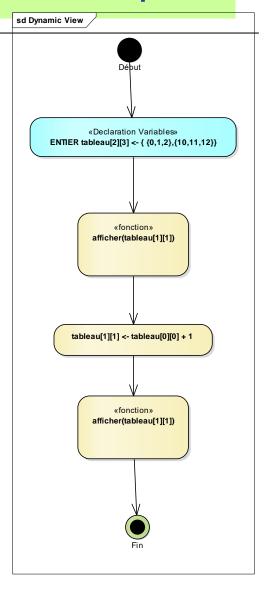
ALGORITHME Tableau2D

DEBUT

REEL tableau[2][3] <- { {0,1,2} , {10,11,12} }

afficher (tableau [1][1])
tableau [1][1] <- tableau [0][0] + 1
afficher (tableau [1][1])

FIN









4 - Tableau : Statique Multidimensionnel

-> Exemple Python

```
import array as arr
           == " main ":
    name
   tableau = [arr.array('1',[0,1,2]), arr.array('1',[10,11,12])]
   print(type(tableau))
   print(tableau[1][1])
   tableau[1][1] = tableau[0][0] + 1
   print(tableau[1][1])
   tableau = [0,1,2],[10,11,12]
   print(type(tableau))
   print(tableau[1][1])
   tableau[1][1] = tableau[0][0] + 1
   print(tableau[1][1])
```







4 - Tableau : Statique Multidimensionnel

-> Exemple C/C++

```
int main(int , char *[])
    //C
        double tableau[2][3] = {{0,1,2},{10,11,12}};
        printf("%f %d\n",tableau[1][1] ,sizeof(tableau) / sizeof(tableau[0]) );
        tableau[1][1] = tableau[0][0] + 1;
        printf("%f\n", tableau[1][1] );
    //C++
        std::array<std::array<double, 3>, 2> tableau ({std::array<double, 3>({0,1,2}),
                                                        std::array<double, 3>({10,11,12})} );
        std::cout << tableau[1][1] << " " << tableau.size() << std::endl;
        tableau[1][1] = tableau[0][0] + 1;
        std::cout << tableau[1][1] << std::endl;
```







5 - Operateurs : arithmétiques

Туре	Ensemble de valeurs	Opérateurs	Exemple
ENTIER	N	+ (somme) - (différence) * (multiplication) / (division entière)	ENTIER x,y,z,a x <- 1 + 2 y <- 1 - x z <- x * y a <- x /2
REEL	\mathbb{R}	+ (somme) - (différence) * (multiplication) / (division)	REEL x,y,z,a x <- 1.2 + 2.2 y <- 1.3 - x z <- x * y a <- x /2.3
CARACTERE	Symbole typographique		
CHAINE (CARACTERE*)	Tableau dynamique de Symbole typographique	+ (Concaténation)	CHAINE a <- "le canard ", b <- " est " a <- a + b + " tres bon"



5 – Operateurs :arithmétiques-> Exemple Python

```
main ":
     name
#ENTIER
    x=0
    v=0
    z=0
    a=0
    print(type(x),type(y),type(z),type(a))
    x = 1 + 2
    z = x * y
    a = x // 2
    print(type(x),type(y),type(z),type(a))
    print(x,y,z,a)
#REEL
    x = 0.0
    v=0.0
    z=0.0
    a = 0.0
    print(type(x),type(y),type(z),type(a))
    x = 1.2 + 2.2
    y = 1.3 - x
    z = x * v
    a = x / 2.3
    print(type(x), type(y), type(z), type(a))
    print(x,y,z,a)
#CHAINE
    a = "le canard "
    b = " est "
    a = a + b + " tres bon"
    print(type(a),type(b))
    print(a)
```



5 – Operateurs:arithmétiques-> Exemple C++

```
//ENTIER
        int x=0;
        int y=0;
        int z=0;
        int a=0;
        x = 1 + 2;
        y = 1 - 2;
        z = x * y;
        a = x / 2;
        std:: cout << x << " "<< y << " "<< z << " "<< a << std::endl;
        //REEL
        double x=0.0;
        double y=0.0;
        double z=0.0;
        double a=0.0;
        x = 1.2 + 2.2;
        y = 1.3 - x;
        z = x * y;
        a = x / 2.3;
        std:: cout << x << " "<< y << " "<< z << " "<< a << std::endl;
return 0;
```

D.Palermo





5 - Operateurs : arithmétiques -> Exemple C/C++

```
int main(int , char *[])
            //C CHAINE
            const char* b = " est ";
            char a[256];
            strcpy(a,"le canard ");
            strcat(a,b);
            strcat(a," tres bon");
            printf("%s\n",a);
            //C++ CHAINE
            std::string a = "le canard ";
            std::string b = " est ";
            a = a + b + " tres bon";
            std::cout << a << std::endl;
    return 0;
```





5 – Operateur : comparaison

Туре	Ensemble de valeurs	Opérateurs	Exemple
ENTIER REEL	comparaison mathématique	 = (est égal à) < (est plus petit que) > (est plus grands que) <= (est plus petit ou égal à) >= (est plus grand ou égal à) 	REEL x <- 0.1 ,y <1.1 ENTIER i <- 2 ,j <- 3 BOOLEAN res res <- x = x res <- x < i res <- i > x res <- i <= j res <- i >= j
CARACTERE CHAINE (CARACTERE*)	comparasion lexicographique	<pre>= (est égal à) < (est plus petit que) > (est plus grands que) <= (est plus petit ou égal à) >= (est plus grand ou égal à)</pre>	CARACTERE c1<-'a', c2<- 'b' BOOLEAN res CHAINE a <- "le canard ", b <- " est " res <- a = "le canard" res <- c1 < c2 res <- a > b res <- c1 <= c2 res <- a >= b



5 – Operateur : comparaison -> Exemple Python

```
== " main ":
     name
#ENTIER
#REEL
   print("\nENTIER&REEL \n")
    x=0.1
    v=1.1
    i=int(2)
    j=int(3)
    res = False
   print(type(x), type(y), type(i), type(j), type(res))
    res = x==x
    print(res)
    res = x < i
    print (res)
   res = x > i
   print (res)
    res = i <= j
    print(res)
    res = i >= j
    print(res)
#CARACTERE
#CHAINE
   print("\nCHAINE&CARACTERE \n")
    cl = 'a'
    c2 = 'b'
    res = bool(False)
    a = "le canard "
    b = " est "
   print(type(cl), type(c2), type(a), type(b), type(res))
    res = a == "le canard"
    print(res)
    res = c1 < c2
    print (res)
    res = a > b
    print (res)
    res = c1 <= c2
    print (res)
    res = a >= b
    print (res)
```





5 – Operateur : comparaison -> Exemple C

```
int main(int , char *[]){
    //ENTIER
    //REEL
    printf("\nENTIER&REEL \n");
    float x=0.1:
    float y=1.1;
    int i=int(2);
    int j=int(3);
    bool res = 0:
    printf("%s\n", (res?"true":"false"));
    res = x < i:
    printf("%s\n", (res?"true":"false"));
    res = x > i:
    printf("%s\n", (res?"true":"false"));
    res = i <= i:
    printf("%s\n", (res?"true":"false"));
    res = i >= j;
    printf("%s\n", (res?"true":"false"));
```

```
//CARACTERE
//CHAINE
printf("\nCHAINE&CARACTERE \n");
char c1 = 'a';
char c2 = 'b';
res = 0:
const char* a = "le canard ";
const char* b = " est ";
res = strcmp(a,"le canard")==0;
printf("%s\n", (res?"true":"false"));
res = c1 < c2;
printf("%s\n", (res?"true":"false"));
res = strcmp(a,b) > 0;
printf("%s\n", (res?"true":"false"));
res = c1 <= c2;
printf("%s\n", (res?"true":"false"));
res = strcmp(a,b) \geq 0;
printf("%s\n", (res?"true":"false"));
return 0;
```





5 - Operateur : comparaison -> Exemple C++

```
int main(int , char *[]){
   //ENTIER
   //REEL
   std::cout << "\nENTIER&REEL \n";
   float x=0.1;
   float y=1.1;
   int i=int(2);
   int j=int(3);
   bool res = false;
   std::cout <<std::boolalpha<<res << std::endl;
   res = x < i;
    std::cout <<std::boolalpha<<res << std::endl;
   res = x > i;
    std::cout <<std::boolalpha<<res << std::endl;
   res = i <= j;
    std::cout <<std::boolalpha<<res << std::endl;
   res = i >= i;
    std::cout <<std::boolalpha<<res << std::endl;
```

```
//CARACTERE
//CHAINE
std::cout << "\nCHAINE&CARACTERE \n";
char c1 = 'a';
char c2 = 'b';
res = false;
std::string a = "le canard ";
std::string b = " est ";
res = a == "le canard";
std::cout <<std::boolalpha<<res << std::endl;
res = c1 < c2;
std::cout <<std::boolalpha<<res << std::endl;
res = a > b;
std::cout <<std::boolalpha<<res << std::endl;
res = c1 <= c2;
std::cout <<std::boolalpha<<res << std::endl;
res = a >= b;
std::cout <<std::boolalpha<<res << std::endl;
return 0;
```





5 - Operateur : logique

Туре	Ensemble de valeurs	Opérateurs	Exemple
BOOLEAN	{VRAI ; FAUX}	NON (négation) ET (conjonction)	BOOLEAN a <- VRAI, b <- FAUX a <- NON b a <- a ET b b <- a OU b

Exemple Python

```
if __name__ == "__main__":
    a = True
    b = False
    print(a,b)
    a = not b
    print(a,b)
    a = a and b
    print(a,b)
    b = a or b
    print(a,b)
```





5 - Operateur : logique -> Exemple C++

```
int main(int , char *[]){
    bool a = true;
    bool b = false;
    std::cout <<std::boolalpha<<a << " "<<b << std::endl;
    a = !b;
    std::cout <<std::boolalpha<<a << " "<<b << std::endl;
    a = a \&\& b;
    std::cout <<std::boolalpha<<a << " "<<b << std::endl;
    b = a || b;
    std::cout <<std::boolalpha<<a << " "<<b << std::endl;
    return 0;
```





6 - Expression

En algorithmique, une expression est une combinaison de valeurs, d'opérateurs et de fonctions qui, une fois évaluée, produit un résultat.

Les expressions peuvent être simples, comme une seule valeur, ou plus complexes, impliquant des opérations mathématiques, logiques ou d'autres types

$$(1+2)/x$$





7 - Instruction conditionnelle



La résolution des certains problèmes nécessite la mise en place d'un test pour savoir si l'on doit exécuter une tâche.

Si la condition est remplie alors on effectue la tâche, sinon on exécute (éventuellement) une autre tâche.

Dans un algorithme, on code la structure du « Si... Alors.. Sinon » sous la forme suivante :

SI condition

ALORS

Tâche 1

Tâche 2

..

SINON

Tâche 1bis

Tâche 2bis

•••

FIN SI

SI condition

ALORS

Tâche 1

Tâche 2

. .

FIN SI





7 - Instruction conditionnelle -> Exemple

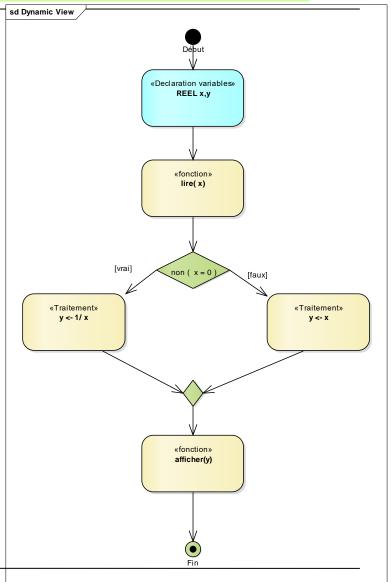


```
But calculer: f(x) = \frac{1}{x} \ avec \ x \in \mathbb{R} \ et \ x \neq 0

f(x) = 0 \ avec \ x \in \mathbb{R} \ si \ x = 0
```

ALGORITHME

DEBUT







7 - Instruction conditionnelle -> Exemple Python



```
maın
 name
x = 0.0
v = 0.0
x = float(input("x : "))
if not (x == 0.0):
    v = 1 / x
else :
```





7 - Instruction conditionnelle -> Exemple C



```
#include <stdio.h>
int main() {
    double x = 0.0;
    double y = 0.0;
    printf("Rentrer valeur de x : ") ;
    scanf("%lf", &x);
    if (! (x == 0.0))
       y = 1. / x;
    else
        y = x;
    printf("y=%lf \n", y);
    if (x != 0.0)
       y = 1. / x;
    else
        v = x;
    printf("y=%lf \n", y);
    if (! (x > 0.0 \&\& x < 0.0)) y = 1. / x;
   printf("y=%lf \n", y);
```







Il existe trois types de structures itératives :

- la structure « POUR... FIN POUR » : Le nombre de répétitions est connu (i= 1 à 10)
- la structure « TANT QUE... FAIRE » :
 Le nombre de répétitions n'est pas connu et peut
 être nul : 0 à n répétitions
- la structure « REPETER... JUSQU'À » : Le nombre de répétitions n'est pas connu mais ne peut pas être nul : 1 à n répétitions





8 - Structure itérative -> La boucle Pour



POUR variable **DE** valeur_depart **A** valeur_fin FAIRE

Tâche 1

Tâche 2

. . .

FIN POUR







8 - Structure itérative -> La boucle Pour : Exemple



But calculer : afficher le N premier entier

ALGORITHME

DEBUT

ENTIER N, i

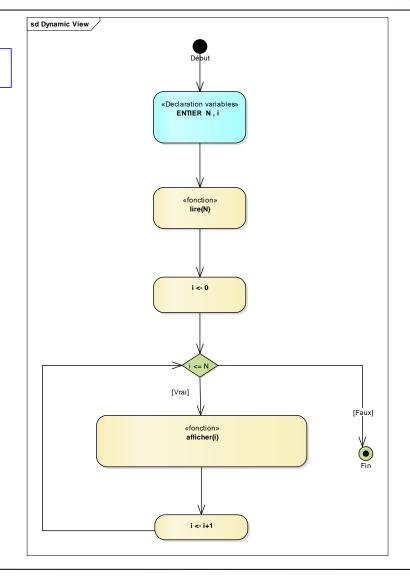
lire (N)

POUR i DE 0 A N **FAIRE**

afficher (i)

FIN POUR

FIN







-> La boucle Pour : Exemple Python



```
if __name__ == "__main__":

    N =0
    i =0
    N = int(input ("i :"))
    for i in range(N+1):
        print(i)
```





-> La boucle Pour : Exemple C



```
#include <stdio.h>
int main() {
    int N = 0;
    int i;
    printf("Rentrer valeur de N : ") ;
    scanf ("%d", &N);
    for (i=0; i \le N; ++i)
        printf ("%d ",i);
    return 0;
```





8 - Structure itérative -> La boucle Tant que



TANT QUE condition FAIRE

Tâche 1

Tâche 2

. . .

FIN TANT QUE







8 - Structure itérative -> La boucle Tant que : Exemple



But calculer: afficher les N premiers entiers

```
ALGORITHME
DEBUT

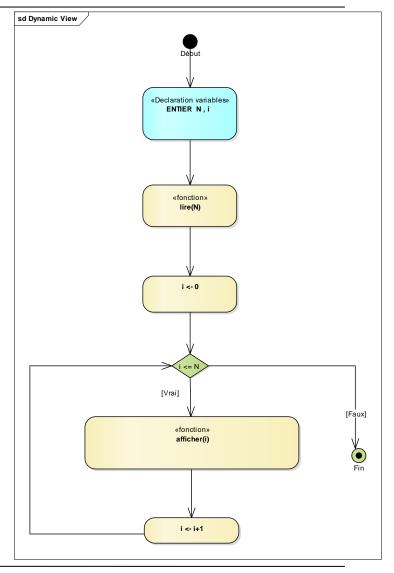
ENTIER N,i
lire (N)

TANT QUE (indice <= N) FAIRE

afficher (indice)
indice <- indice + 1

FIN TANT QUE

FIN
```











```
main
 name
N = 0
N = int(input ("i :"))
while i \leq N:
    print(i)
```





-> La boucle Tant que : Exemple C++



```
#include <stdio.h>
int main() {
    int N = 0;
    int i = 0;
    printf("Rentrer valeur de N : ") ;
    scanf ("%d", &N);
    while ( i <= N) {
        printf ("%d ",i);
       i = i + 1;
    return 0;
```



8 - Structure itérative -> La boucle REPETER



REPETER

Tâche 1

Tâche 2

. . .

JUSQU'A condition







-> La boucle REPETER : Exemple

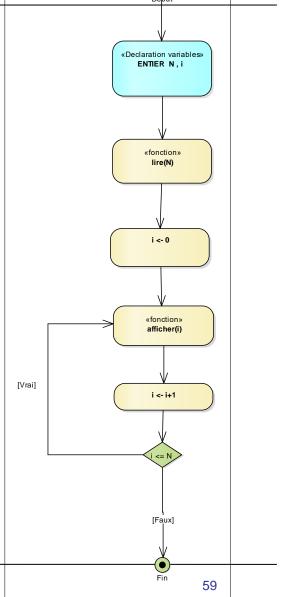
sd Dynamic View



But calculer: afficher les N premiers entiers

```
ALGORITHME
DEBUT
ENTIER N, i

lire (N)
indice <- 0
REPETER
afficher(indice)
indice <- indice + 1
JUSQU'A (indice > N)
```



FIN





-> La boucle REPETER : Exemple C



```
#include <stdio.h>
int main() {
    int N = 0;
    int i = 0;
    printf("Rentrer valeur de N : ") ;
    scanf ("%d", &N);
    do {
        printf ("%d ",i);
        i = i + 1;
    } while ( i <= N);</pre>
    return 0;
```





-> La boucle REPETER : Exemple Python

```
___ "
                      .
               main
 name
N=0
i=0
N=int(input("N : "))
print(i)
i=i+1
while (i \le N):
    print(i);
    i=i+1;
```



9 - Sous programme



Un algorithme ne devrait pas dépasser une page!

Pour respecter ce principe, il convient de nommer certaines séquences d'actions qui correspondront à des **procédures** ou à des **fonctions**

Ces actions nommées seront décrites dans des algorithmes auxiliaires et seront utilisées dans un algorithme principal.





9 - Sous programme -> Concept de bases : spécification

Paramètre d'entrée (donnée) : valeur(s) à fournir à l'algorithme

Pré-condition : condition que doivent vérifier les paramètres d'entrée

Paramètre de sortie (résultat) : valeur(s) que fourni l'algorithme

Post-condition : une condition que doivent vérifier les paramètres d'entrée et de sortie





9 - Sous programme -> Concept de bases : spécification

Paramètre entrer: X un REEL

Pré-condition: X != 0

Paramètre de sortie : Y un REEL

Post-condition: Y!= 0

Post-condition: Y <- 1/X



9 - Sous programme -> Concept de bases : spécification

Paramètre entrer : X un REEL

Pré-condition: X >= 0

Paramètre de sortie : Y un REEL

Post-condition: Y >= 0

Post-condition : Y <- \sqrt{x}



9 - Sous programme -> Fonction



FONCTION nom_de_la_fonction (liste_des_paramètres_formels) **RENVOIE** type_de_la_valeur_de_retour

DEBUT

Tâche 1

Tâche 2

. . .

RENVOIE une_valeur

FIN







9 - Sous programme -> Fonction : Exemple



But calculer: $f(x) = 3x^3 - 2^2 + 1$ avec $x \in \mathbb{R}$

```
FONCTION f ( REEL x ) RENVOIE REEL

DEBUT

REEL res

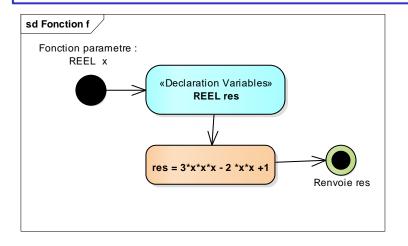
res <- 3x<sup>3</sup>- 2x<sup>2</sup> + 1

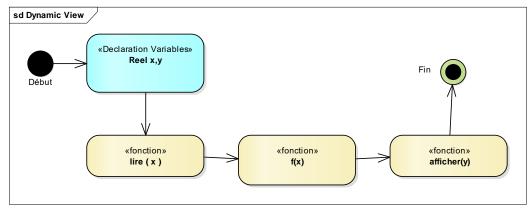
RENVOIE res

FIN
```

```
ALGORITHME
DEBUT

REEL x,y
lire( x )
 y <- f(x)
afficher ( y )
FIN
```







9 - Sous programme -> Fonction : Exemple

FONCTION f (REEL x) RENVOIE REEL

Paramètre entrer : x un REEL

Pré-condition: min < x < max

Paramètre de sortie : res un REEL

Post-condition : res < $3x^3 - 2x^2 + 1$







9 - Sous programme

-> Fonction : Exemple Python



```
def f(x):
    res = 3*x*x*x-2*x*x+1
    return res
                   main
     name
    x = 0.0
    y=0.0
    print(type(x),type(y))
    x=float(input("rentrer valeur de x : "))
    y=f(x)
    print(y)
```





9 - Sous programme

-> Fonction : Exemple C



```
#include <stdio.h>
double f(double x) {
    double res = 3*x*x*x - 2*x*x +1;
    return res;
    // <=> return 3*x*x*x - 2*x*x +1;
int main() {
    double x = 0.0;
    double y = 0.0;
    printf("Rentrer valeur de x : ") ;
    scanf("%lf", &x);
    y = f(x);
   printf("y=%lf \n",y);
```





9 - Sous programme -> Fonction : Exemple



PROCEDURE nom_procedure (liste_paramètres_formels)

DEBUT

Tâche 1

Tâche 2

. . .

FIN





FIN



9 - Sous programme-> PROCEDURE : Exemple 1



But calculer:
$$f(x) = 3x^3 - 2^2 + 1 \ avec \ x \in \mathbb{R}$$

PROCEDURE f (REEL ENTREE x, REEL SORTIE res) DEBUT

```
res <- 3x^3 - 2x^2 + 1
```

```
ALGORITHME

DEBUT

REEL x , y

lire(x)

f(x,y)

afficher(y)

FIN
```





-> PROCEDURE : Exemple 1 - Python



```
def f(x, res):
    res[0] = 3*x*x*x-2*x*x+1
            == " main
     name
    x = 0.0
    y = [0.0]
    print(type(x),type(y))
    x=float(input("rentrer valeur de x : "))
    f(x, y)
    print(y," " ,y[0])
```









```
#include <stdio.h>
void f(double x, double * y) {
     (*v) = 3*x*x*x - 2*x*x +1;
int main() {
    double x = 0.0;
    double y = 0.0;
    printf("Rentrer valeur de x : ") ;
    scanf("%lf", &x);
    f(x,&y);
    printf("y=%lf \n", y);
```



-> PROCEDURE & FONCTION: Récursivité

La récursivité est un concept où une fonction s'appelle elle-même pour résoudre un problème plus large en le décomposant en sous-problèmes plus petits et similaires.











```
FONCTION boucle_recursive (ENTIER ENTREE i)

RENVOIE ENTIER

DEBUT

SI i = 0 ALORS

RENVOIE 0

FIN SI

afficher( boucle_recursive(i-1) )

RENVOIE i

FIN
```

```
ALGORITHME

DEBUT

ENTIER N

lire( N)

afficher( boucle_recursive(N))

FIN
```









```
def boucle recursive (N):
       N == 0
       return 0
   print (boucle recursive(N-1))
   return N
                main
    name
   N = int(input ("i :"))
   print(boucle recursive (N))
```





-> FONCTION : Exemple : Récursivité - C++

```
int boucle recursive(int i ) {
    if ( i == 0 ) return i;
    printf ("%d ",boucle recursive( i-1 ));
    return i;
int main() {
    int N = 0.0;
    printf("Rentrer valeur de N : ") ;
    scanf ("%d", &N);
    printf ("\n fin = %d \n", boucle recursive( N ));
    return 0;
```









```
unsigned int boucle_recurcive(unsigned i) {
   if (i == 0) return 0;
    std::cout << boucle_recurcive(i-1) << std::endl;
    return i;
int main(int , char *[]) {
    unsigned N;
    std::cin >> N;
    std::cout << boucle_recurcive(N) << std::endl;</pre>
    return 0;
```



-> PROCEDURE & FONCTION : Récursivité

Avantages de la Récursivité

- Permet de résoudre des problèmes complexes en les décomposant en problèmes plus simples.
- Peut rendre le code plus lisible et élégant pour certains problèmes.

Limitations de la Récursivité

- Peut-être moins efficace que les approches itératives pour certains problèmes.
- Une mauvaise utilisation peut entraîner une consommation excessive de mémoire et une récursion infinie.







10 - Type complexe : Les structures

Une structure est un type composite formé par plusieurs types groupés ensemble

```
STRUCTURE Pixel
REEL x
REEL y
FIN STRUCTURE
```

TYPE Pixel Ecran[1024]

```
ALGORITHME
DEBUT
    Pixel p
    Ecran e
    ENTIER index
    lire (p.x)
    lire (p.y)
    POUR index DE 0 A 1024 FAIRE
           e[i].x <- p.x * (index+1)
           e[i].y <- p.y * (index+1)
     FIN POUR
     POUR index DE 0 A 1024 FAIRE
           afficher (index, e[i].x, e[i].y)
     FIN POUR
FIN
```





10 - Type complexe : Les structures -> Exemple Python

```
from copy import deepcopy
class Pixel:
    def init (self):
        self.x=0.0
        self.y=0.0
Ecran = [Pixel()]*2
    name == " main ":
        p = Pixel()
        e = deepcopy(Ecran)
        index=0
        print(type(p),type(e))
        p.x = float(input("x :"))
        p.v = float(input("v :"))
        for index in range(len(e)):
            e[index].x=p.x * (index+1)
            e[index].y= p.y * (index+1)
        for index in range(0,len(e)):
            print(index,e[index].x,e[index].y)
```



D.Palermo





10 - Type complexe : Les structures -> Exemple C

```
#include <stdio.h>
struct Pixel{
   double x;
    double v;
typedef struct Pixel Ecran[1024];
int main() {
    struct Pixel p;
    Ecran e;
   unsigned int index;
   printf("Rentrer valeur d'un Pixel : ") ;
    scanf("%lf %lf", &p.x, &p.y);
    for ( index=0; index < 1024; ++index) {</pre>
        e[index].x=p.x *(index+1);
        e[index].y=p.y *(index+1);;
    for ( index=0; index < 1024; ++index) {</pre>
        printf("%d %lf %lf\n",index, e[index].x,e[index].y);
    return 0;
```





10 - Type complexe : Les structures -> Exemple C++

```
class Pixel {
public:
    double x;
    double y;
    Pixel(double px=0.0, double py=0.0):
        x(px),y(py){}
using Ecran = Pixel[1024];
int main(int , char *[]) {
    Pixel p;
    Ecran e;
   std::cin >> p.x;
    std::cin >> p.y;
   for (int index =0; index < 1024; ++index){
        e[index].x=p.x*(index+1);
        e[index].y=p.y*(index+1);
    for (int index =0; index < 1024; index = index+100) {</pre>
        std::cout << e[index].x << " " << e[index].y << std::endl;
   return 0;
```



D.Palermo



10 - Type complexe : Tableau Dynamique Unidimensionnel -> Les listes (ou Vecteurs)

Un tableau dynamique ou liste ou vecteur est une séquence de données de même type, la taille de la séquence est variable

Opération	Spécification	Exemple			
Déclaration	Vecteur TYPE nom	Vecteur REEL v			
Initialisation	Vecteur TYPE nom(taille, valeur)	Vecteur REEL w(5,1)			
Copie	nom 1 <- nom2	V <- W			
Accès élément	Nom[index]	v[i]			
Accès à la taille	longueur(nom) : ENTIER	longueur (v)			
Test vecteur vide	vide(nom) : BOOLEAN	SI vide(v) ALORS etendre(v,5,0) FIN SI			
Ajout d'élément à la fin	etendre(nom,taille,valeur)	etendre(v,5,0)			







10 - Type complexe : Tableau Dynamique Unidimensionnel

-> Les listes (ou Vecteurs) : Exemple

ALGORITHME DEBUT

Vecteur REEL v

ENTIER N

ENTIER index

lire (N)

etendre (v,N)

POUR index **DE** 0 A N-1 **FAIRE**

v[index] <- index * 2

FIN POUR

POUR index **DE** 0 A N-1 **FAIRE**

afficher (v[index])

FIN POUR

FIN







10 - Type complexe : Tableau Dynamique Unidimensionnel -> Les listes (ou Vecteurs) : Exemple Python

```
if
                  main
                         .
    name
    liste=[]
    N=0
    index = 0
    N = int(input("rentrer la taille du vecteur : "))
    liste.extend([0.0]*N)
    for index in range(len(liste)):
        liste[index] = index *2
    for index in range(len(liste)):
        print(liste[index])
```







10 - Type complexe : Tableau Dynamique Unidimensionnel -> Les listes (ou Vecteurs) : C

```
int main(int , char *[]) {
    double* v;
    unsigned N;
    unsigned index;
   printf("Entrer la taille du vecteur");
   scanf("%d",&N);
   getchar();
    v = (double*) malloc( sizeof(double)*N);
    for (index=0; index < N ;++index) {</pre>
        v[index]=index*2;
    for (index=0; index < N;++index) {
         printf("v[%u]-> %f\n", index,v[index]);
    free(v);
    return 0;
```





10 - Type complexe : Tableau Dynamique Unidimensionnel -> Les listes (ou Vecteurs) : Exemple C++

```
int main(int , char *[]) {
    std::vector<double> v;
   unsigned N;
   unsigned index;
    std::cout << "Entrer la taille du vecteur";
    std::cin >> N;
   v.resize(N,0);
    for (index=0; index < N;++index) {
       v[index]=index*2;
    for (index=0; index < N;++index) {
         std::cout <<"v[" << index << "] -> " << v[index] << std::endl;
    return 0;
```







10 - Type complexe : Chaine

Une chaine est un tableau dynamique unidimensionnel composé de caractères ascii.

Les chaines permettent des comparaisons lexicographiques







10 - Type complexe : Chaine

Opération	Spécification	Exemple			
Déclaration	CHAINE nom	CHAINE c			
Initialisation	CHAINE nom <- chaine constante	CHAINE s <- "canard"			
Copie	nom 1 <- nom2	C <- S			
Accès élément	nom[index]	s[i]			
Accès à la taille	Iongueur(nom) : ENTIER	longueur (s)			
Test vecteur vide	vide(nom) : BOOLEAN	SI vide(s) ALORS s <- "roti" FIN SI			
Ajout d'une chaine Concaténation	nom <- nom1 + nom2	c = " j'aime le " + c + " " + s			
Comparaison	=,<>,<=,>=				







10 - Type complexe : Chaine -> Exemple

```
ALGORITHME
   Chaine v <- "Le canard est "
   Chaine suite
DEBUT
   lire ( suite )
   v <- v+ suite
    POUR index DE 0 A longueur(v) -1 FAIRE
         afficher(v[index] )
    FIN POUR
   afficher (v)
FIN
```







10 - Type complexe : Chaine -> Exemple Python

```
if __name__ == "__main__":
    v="le canard est "
    suite=""
    suite = input("rentrer la suite de la phrase : "+v)
    v = v + suite;
    for index in range(len(v)):
        print(index," ",v[index])
```





10 - Type complexe : Chaine -> Exemple C

```
#include <stdio.h>
int main() {
    char v[256] = {'l','e',' ','c','a','n','a','r','d',' ','e','s','t',' ','\0'};
    char suite[256];
    printf(" rentrer la suite de la pharse '%s' : ",v);
    scanf("%255[^\n]",suite);
    strcat(v,suite);
    printf("%s",v);
    return 0;
}
```





10 - Type complexe : Chaine -> Exemple C++

```
int main(int , char *[]) {
  std::string v = "le canard est ";
  std::string suite;
  std::cin >> suite;
  v += suite;
  std::cout << v << std::endl;
  return 0;
```





10 - Type complexe : Les pointeurs



Un **pointeur** est une **adresse mémoire**: il permet de désigner directement une zone de la mémoire et donc l'objet dont la valeur est rangée à cet endroit.

- Un pointeur est souvent typé de manière à préciser quel type d'objet il désigne dans la mémoire.
- Un type pointeur est défini par le symbole ^ ou * suivi par le nom du type de l'objet pointé







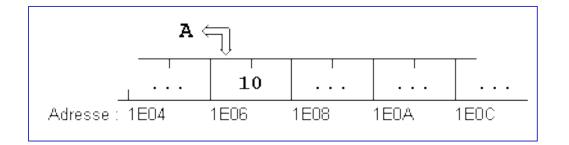
10 - Type complexe : Les pointeurs - Adressage



Adressage direct

ENTIER A A <-10

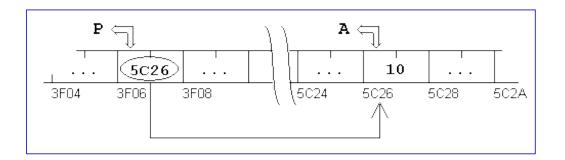
afficher(a)



Adressage indirect

ENTIER *P P <- &A

afficher(*p)







10 - Type complexe : Les pointeurs – Adressage-> Exemple 1 - Python



```
if
     name
                  main
    a = 10
    print (a, " ",id(a), " " ,hex(id(a) ))
    p = [a]
    print (p,id(p)," " ,hex(id(p) ))
    print (p[0],id(p[0])," " ,hex(id(p[0]) ))
    p[0]=20
    print (p[0],id(p[0])," " ,hex(id(p[0]) ))
    print (a, " ", id(a), " " , hex(id(a) ))
```





10 - Type complexe : Les pointeurs – Adressage-> Exemple 1 - Python



```
if
     name
                  main
    a = 10
    print (a, " ",id(a), " " ,hex(id(a) ))
    p = [a]
    print (p,id(p)," " ,hex(id(p) ))
    print (p[0],id(p[0])," " ,hex(id(p[0]) ))
    p[0]=20
    print (p[0],id(p[0])," " ,hex(id(p[0]) ))
    print (a, " ", id(a), " " , hex(id(a) ))
```





10 - Type complexe : Les pointeurs - Adressage -> Exemple 1 - C/C++



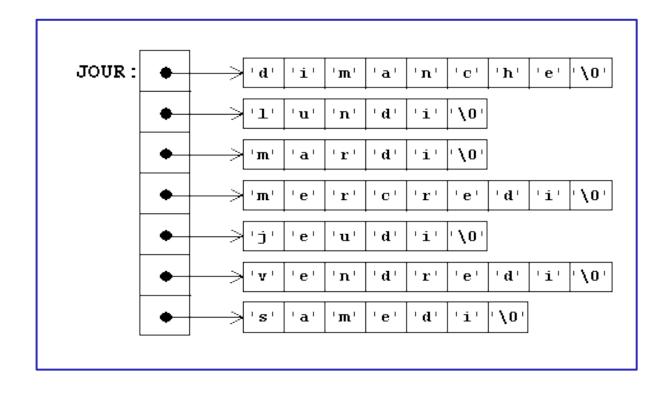
```
int main(int , char *[]) {
   //C
       int a= 10;
        int *p = &a;
        printf("%d %p \n",a,&a);
        printf("%d %p %p\n",*p,p,&p);
        printf("%d %p %p\n",p[0],p,&p);
        p[0] = 20;
        printf("%d %p \n",a,&a);
        printf("%d %p %p\n",p[0],p,&p);
    //C++
        int a= 10;
        int *p = &a;
        std::cout << a << " " << &a << std::endl;
        std::cout << *p << " " << p << " " << &p << std::endl;
        std::cout << p[0]<< " " << p<< " "<< &p<< std::endl;
        p[0] = 20;
        std::cout << a << " " << &a << std::endl;
        std::cout << p[0]<< " " << p<< " "<< &p<< std::endl;
  return 0;
```



10 - Type complexe : Les pointeurs – Adressage-> Exemple 2



```
CHAINE *JOUR[7] = { "dimanche", "lundi", "mardi", "mercredi", "jeudi", "vendredi", "samedi" }
```









10 - Type complexe : Les pointeurs - Adressage -> Exemple 2 - Python







10 - Type complexe : Les pointeurs - Adressage -> Exemple C++



```
int main(int , char *[]) {
    std::array<std::string,7>JOUR ({ "dimanche",
                                       "lundi".
                                       "mardi",
                                       "mercredi".
                                       "jeudi",
                                       "vendredi",
                                       "samedi"});
    for (unsigned i=0; i < JOUR.size();++i)
    Ŧ
        std::cout << JOUR[i] << std::endl;
        for ( char c : JOUR[i])
            std::cout << c << std::endl;
    return 0;
```





10 - Type complexe : Les pointeurs – Adressage-> Exemple C



```
int main(int , char *[]) {
   const unsigned N = 7;
    const unsigned T = 10;
   char* JOUR[N];
   for (unsigned i=0; i < N;++i)
        JOUR[i] = (char*)malloc(sizeof(char)* T);
    strcpy (JOUR[0], "dimanche");
    strcpv (JOUR[1],"lundi");
    strcpy (JOUR[2], "mardi");
    strcpy (JOUR[3], "mercredi");
    strcpy (JOUR[4], "jeudi");
    strcpy (JOUR[5], "vendredi");
    strcpy (JOUR[6], "samedi");
    for (unsigned i=0; i < N;++i)
        printf ("%s\n",JOUR[i]);
        for (unsigned j=0; j < strlen(JOUR[i]):++i)</pre>
            printf ("%c\n", JOUR[i][j]);
    return 0;
```



104





11 - Complexité algorithmique : Analyse de la complexité d'un algorithme

L'analyse de la complexité d'un algorithme consiste en l'étude formelle de la quantité de ressources (par exemple de temps ou d'espace) nécessaire à l'exécution de cet algorithme

- la complexité en temps est une mesure du temps utilisé par un algorithme, exprimé comme fonction de la taille de l'entrée. Le temps compte le nombre d'étapes de calcul avant d'arriver à un résultat.
- La complexité spatiale permet d'évaluer la consommation de l'algorithme en espace mémoire

https://fr.wikipedia.org/wiki/Analyse_de_la_complexit%C3%A9_des_algorithmes





On peut distinguer deux formes de complexité en temps :

- · la complexité dans le meilleur des cas
- la complexité dans le pire des cas
- la complexité dans le cas général







11 - Complexité algorithmique : Ordre de grandeur

Pour comparer des algorithmes, suffit de connaitre l'ordre de grandeur asymptotique, noté O (« grand O »). Soit une fonction T(n)

•
$$T_1(n) = 7 = \mathcal{O}(1)$$

$$\bullet \ T_2(n) = 12n + 5 = \mathcal{O}(n)$$

$$-T_3(n) = 4n^2 + 2n + 6 = \mathcal{O}(n^2)$$

•
$$T_4(n) = 2 + (n-1) \times 5 = \mathcal{O}(n)$$





11 - Complexité algorithmique : Analyse de la complexité d'un algorithme

Ordre de grandeur du temps nécessaire à l'exécution d'un algorithme d'un type de complexité

						,				
Temps	Type de complexité	Temps pour n = 5	Temps pour n = 10	Temps pour n = 20	Temps pour n = 50	Temps pour n = 250	Temps pour n = 1 000	Temps pour n = 10 000	Temps pour n = 1 000 000	Problème exemple
O(1)	complexité constante	10 ns	10 ns	10 ns	10 ns	10 ns	10 ns	10 ns	10 ns	accès à une cellule de tableau
$O(\log(n))$	complexité logarithmique	10 ns	10 ns	10 ns	20 ns	30 ns	30 ns	40 ns	60 ns	recherche dichotomique
$O(\sqrt{n})$	complexité racinaire	22 ns	32 ns	45 ns	71 ns	158 ns	316 ns	1 µs	10 µs	test de primalité naïf
O(n)	complexité linéaire	50 ns	100 ns	200 ns	500 ns	2.5 µs	10 µs	100 µs	10 ms	parcours de liste
$O(n \log^*(n))$	complexité quasi-linéaire	50 ns	100 ns	200 ns	501 ns	2.5 µs	10 µs	100,5 µs	10,05 ms	triangulation de Delaunay
$O(n\log(n))$	complexité linéarithmique	40 ns	100 ns	260 ns	850 ns	6 µs	30 µs	400 µs	60 ms	tris par comparaisons optimaux (comme le tri fusion ou le tri par tas)
$O(n^2)$	complexité quadratique (polynomiale)	250 ns	1 µs	4 µs	25 µs	625 µs	10 ms	1 s	2.8 heures	parcours de tableaux 2D
$O(n^3)$	complexité cubique (polynomiale)	1.25 µs	10 µs	80 µs	1.25 ms	156 ms	10 s	2.7 heures	316 ans	multiplication matricielle naïve
$2^{\operatorname{poly}(\log(n))}$	complexité sous- exponentielle	30 ns	100 ns	492 ns	7 µs	5 ms	10 s	3.2 ans	10 ²⁰ ans	factorisation d'entiers avec GNFS (le meilleur algorithme connu en 2018)
$2^{\mathrm{poly}(n)}$	complexité exponentielle	320 ns	10 μs	10 ms	130 jours	10 ⁵⁹ ans				problème du sac à dos par force brute
O(n!)	complexité factorielle	1.2 µs	36 ms	770 ans	10^{48} ans					problème du voyageur de commerce avec une approche naïve
$2^{2^{\mathrm{poly}(n)}}$	complexité doublement exponentielle	4.3 s	10^{278} ans							décision de l'arithmétique de Presburger

 $log^*(n)$ est le logarithme itéré.

https://docplayer.fr/176318917-Chapitre-3-introduction-a-l-algorithmique.html







11 - Complexité algorithmique : Exemple

```
def factorielle(n):
    fact = 1
    i = 2

while i <= n:
    fact = fact * i
    i = i + 1
    return fact</pre>
```

```
affectation : 1
affectation : 1
.
itérations : au plus x(n - 1)
  comparaison : 1
  multiplication + affectation : 2
  addition + affectation : 2
```

https://info.blaisepascal.fr/nsi-complexite-dun-algorithme/







11 - Complexité algorithmique : Exemple

Exemple : Considérons le programme de détermination du nombre d'occurrences dans un tableau de type list. On veut déterminer la complexité de la fonction nbre_occurrences.

Complexité :

- L'affectation c = 0 compte pour une opération élémentaire (on dit qu'elle est en $\mathcal{O}(1)$, car majorée par une constante).
- La boucle bornée for i in range(len(t)) se déroule len(t) fois, où len(t) est une opération élémentaire.
- L'instruction de contrôle if, l'accès à t[i], ainsi que le test d'égalité t[i] == x se déroulent en temps constant (3 opérations).
- Le calcul de l'expression c+1 ainsi que l'affectation c = c+1 se déroulent en temps constant (2 opérations).
- return c est une opération élémentaire.

<u>Conclusion</u>: Si n = len(t) (taille de l'entrée), le traitement se réalise en un maximum de 5n + 2 opérations élémentaires. Or, $5n + 2 \le 6n$, donc que la complexité temporelle dans le pire des cas de la fonction $nbre_occurrences$ est $\mathcal{O}(n)$. On dit aussi que la complexité temporelle est linéaire.

https://cahier-de-prepa.fr/psi-michelet/download?id=239



D.Palermo Algorithmes de base





12 – Algorithmes de recherches

La recherche est l'une des opérations les plus fondamentales en informatique et en traitement de données.

Les algorithmes de recherche permettent de localiser des éléments dans un ensemble de données : Google, Base de données, IA

Donc un algorithme de recherche est une séquence d'instructions conçue pour trouver la position ou la valeur d'un élément cible au sein d'un ensemble de données.





12 – Algorithmes de recherches -> Types d'Algorithmes de Recherche

Recherche Séquentielle (Linéaire):
 Parcourt les éléments un par un jusqu'à trouver la cible.

Recherche Binaire (dichotomique):
 Applique une stratégie de "diviser pour régner" dans un ensemble trié pour trouver la cible.

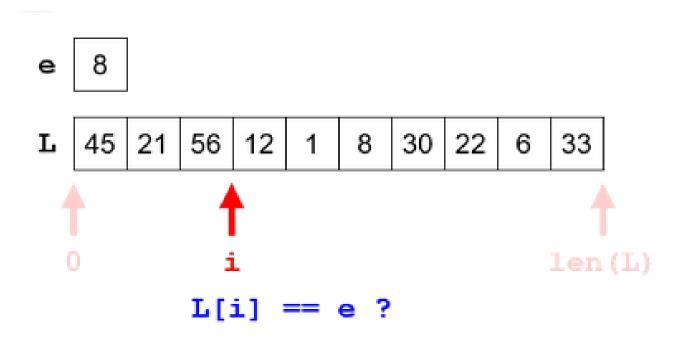
https://fr.wikipedia.org/wiki/Algorithme_de_recherche







12 - Algorithmes de recherches -> Recherche Séquentielle



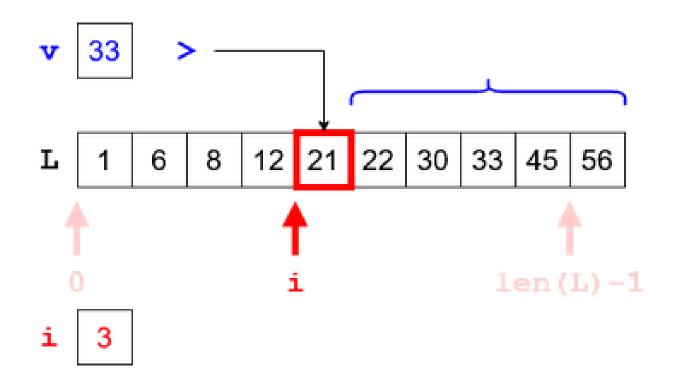
https://info.blaisepascal.fr/nsi-parcours-sequentiel-dun-tableau/







12 - Algorithmes de recherches -> Recherche dichotomique



https://info.blaisepascal.fr/nsi-recherche-dichotomique/







13 - Algorithmes de tri : Définition

Un algorithme de tri est, en informatique ou en mathématiques, un algorithme qui permet d'organiser une collection d'objets selon un ordre déterminé.

Les objets à trier font partie d'un ensemble muni d'une relation d'ordre

Les ordres les plus utilisés sont l'ordre numérique et l'ordre lexicographique (dictionnaire).

Suivant la relation d'ordre considérée, une même collection d'objet peut donner lieu à divers arrangements, pourtant il est possible de définir un algorithme de tri indépendamment de la fonction d'ordre utilisée.

Celui-ci ne fera qu'utiliser une certaine fonction d'ordre correspondant à une relation d'ordre qui doit permettre de comparer tout couple d'éléments de la collection.







13 - Algorithmes de tri : Complexité

Nom ♦	Cas optimal \$	Cas moyen \$	Pire des cas	Complexité spatiale \$	Stable +
Tri rapide	$n \log n$	$n \log n$	n^2	$\log n$ en moyenne, n dans le pire des cas ; variante de Sedgewick : $\log n$ dans le pire des cas	Non
Tri fusion	$n \log n$	$n \log n$	$n \log n$	n	Oui
Tri par tas	$n \log n$	$n \log n$	$n \log n$	1	Non
Tri par insertion	n	n^2	n^2	1	Oui
Introsort	$n \log n$	$n \log n$	$n \log n$	$\log n$	Non
Tri par sélection	n^2	n^2	n^2	1	Non
Timsort	n	$n \log n$	$n \log n$	n	Oui
Tri de Shell	n	$n\log^2 n$ ou $n^{3/2}$	$n\log^2 n$ pour la meilleure suite d'espacements connue	1	Non
Tri à bulles	n	n^2	n^2	1	Oui
Tri arborescent	$n \log n$	$n \log n$	$n\log n$ (arbre équilibré)	n	Oui
Smoothsort	n	$n \log n$	$n \log n$	1	Non
Tri cocktail	n	n^2	n^2	1	Oui
Tri à peigne	n	$n \log n$	n^2	1	Non
Tri pair-impair	n	n^2	n^2	1	Oui





13 - Algorithmes de tri : Tri par sélection

Le tri par sélection (ou tri par extraction) est un algorithme de tri par comparaison.

Cet algorithme est simple, mais considéré comme inefficace car il s'exécute en temps quadratique (n2) en le nombre d'éléments à trier, et non en temps pseudo linéaire (n ou nlog(n)).

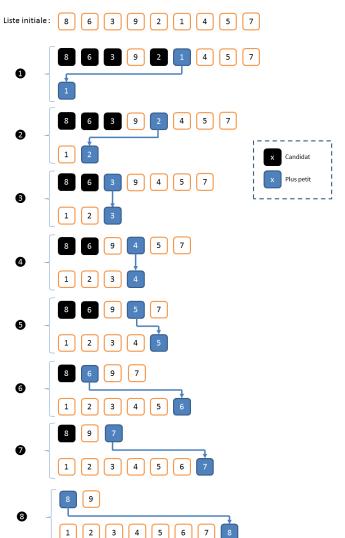
Le principe du tri par sélection/échange (ou tri par extraction) est d'aller chercher le plus petit élément du vecteur pour le mettre en premier, puis de repartir du second élément et d'aller chercher le plus petit élément du vecteur pour le mettre en second, etc..





13 - Algorithmes de tri : Tri par sélection

Tri par sélection





https://www.podcastscience.fm/dossiers/2014/09/04/les-tris/



118





13 - Algorithmes de tri : Tri par sélection

```
PROCEDURE echanger(Vecteur ENTIER T, ENTIER a, ENTIER b)
                   ENTIER tmp
  DEBUT
    tmp <- a
    a <- b
    b <- tmp
  FIN
PROCEDURE tri_selection(Vecteur ENTIER T, ENTIER n)
 ENTIER min,i,j
 DEBUT
   POUR i DE 0 A n - 2
     min <- i
     POUR j DE i + 1 A n - 1 FAIRE
       SI t[j] < t[min] ALORS min <-j
     FIN POUR
     SI min ≠ i ALORS echanger(T,min,i)
   FIN POUR
```



FIN





13 - Algorithmes de tri : Tri par insertion

Le tri par insertion est beaucoup plus lent que d'autres algorithmes comme le tri rapide (ou *quicksort*) et le tri fusion pour traiter de grandes séquences, car sa complexité asymptotique est quadratique (n2).

Remarque : Le tri par insertion est cependant considéré comme le tri le plus efficace sur des entrées de petite taille. Il est aussi très rapide lorsque les données sont déjà presque triées.

Pour ces raisons, il est utilisé en pratique en combinaison avec d'autres méthodes comme le tri rapide.

Le Tri par insertion est le tri du joueur de cartes. On fait comme si les éléments à trier étaient donnés un par un, le premier élément constituant, à lui tout seul, une liste triée de longueur 1.

On range ensuite le second élément pour constituer une liste triée de longueur 2, puis on range le troisième élément pour avoir une liste triée de longueur 3 et ainsi de suite...

Le principe du tri par insertion est donc d'insérer à la n_{ième} itération le n_{ième} élément à la bonne place.





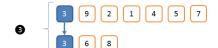
13 - Algorithmes de tri : Tri par insertion

Position candidate

Position choisie

Tri par insertion









https://www.podcastscience.fm/dossiers/2014/09/04/les-tris/





13 - Algorithmes de tri : Tri par insertion

```
PROCEDURE tri_insertion(Vecteur ENTIER T, ENTIER n)
  ENTIER x,i,j
DEBUT
    POUR i DE 1 A n - 1
        // mémoriser T[i] dans x
        X < -T[i]
        // décaler vers la droite les éléments de T[0]..T[i-1] qui sont plus grands que x
en partant de T[i-1]
        i <- i
       TANT QUE j > 0 ET T[j - 1] > x FAIRE
              T[i] <- T[i - 1]
              j < -j - 1
       FIN TANT QUE
        // placer x dans le "trou" laissé par le décalage
        T[i] <- x
    FIN POUR
FIN
                                        https://fr.wikipedia.org/wiki/Tri par insertion
```







13 - Algorithmes de tri : Tri à bulles

Le tri à bulles ou tri par propagation1 est un algorithme de tri.

Il consiste à comparer répétitivement les éléments consécutifs d'un tableau, et à les permuter lorsqu'ils sont mal triés. Il doit son nom au fait qu'il déplace rapidement les plus grands éléments en fin de tableau, comme des bulles d'air qui remonteraient rapidement à la surface d'un liquide.

Le tri à bulles est souvent enseigné en tant qu'exemple algorithmique, car son principe est simple.

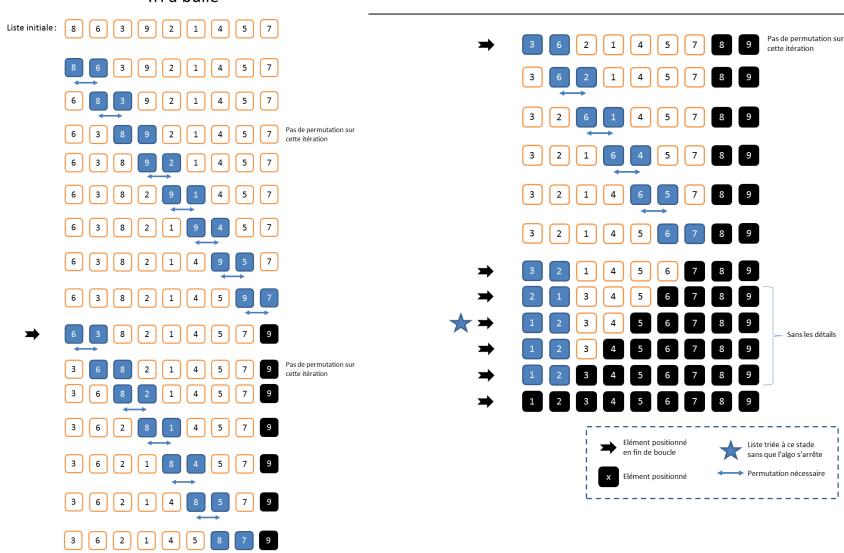
Mais c'est le plus lent des algorithmes de tri communément enseignés, et il n'est donc guère utilisé en pratique.





13 - Algorithmes de tri : Tri à bulles

Tri à bulle









13 - Algorithmes de tri : Tri à bulles

```
PROCEDURE tri_à_bulles(Vecteur ENTIER T)
 ENTIER i,i
 BOOLEAN tableau trié
DEBUT
   POUR i DE ( longeur (T)-1 ) A 1
      tableau trié <- VRAI
      POUR j DE 0 A i-1 FAIRE
         SIT[j+1] < T[j] ALORS
             echanger(T[j+1], T[j])
             tableau_trié <- FAUX
         FIN SI
      FIN POUR
      SI tableau trié ALORS FIN
   FIN POUR
```

FIN



D.Palermo





Le tri rapide - aussi appelé "tri de Hoare" (du nom de son inventeur Tony Hoare) ou "tri par segmentation" ou "tri des bijoutiers" ou, en anglais "quicksort" - est certainement l'algorithme de tri interne le plus efficace.





Charles Antony Richard Hoare, né le 11 janvier 1934 à Colombo au Ceylan (maintenant Sri Lanka)

Il est connu pour avoir inventé en 1959/1960 l'algorithme de tri rapide encore très utilisé de nos jours quicksort.

Il est le premier à avoir écrit un compilateur complet pour le langage Algol 60, y compris l'appel de procédures récursives,

Il est à l'origine de la logique de Hoare qui sert à la vérification de la correction de programmes et du langage formel Communicating sequential processes (CSP) qui permet de spécifier l'interaction de processus concurrents et qui a inspiré les langages de programmation Occam ou Ada ainsi que le concept de moniteur

https://fr.wikipedia.org/wiki/Charles_Antony_Richard_Hoare



Version 1.0 Copyright : Yantra Technologies 2004-2019

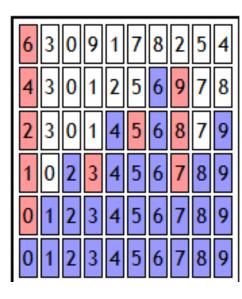




La méthode consiste à placer un élément du tableau (appelé pivot) à sa place définitive, en permutant tous les éléments de telle sorte que tous ceux qui sont inférieurs au pivot soient à sa gauche et que tous ceux qui sont supérieurs au pivot soient à sa droite. (Cette opération s'appelle le partitionnement)

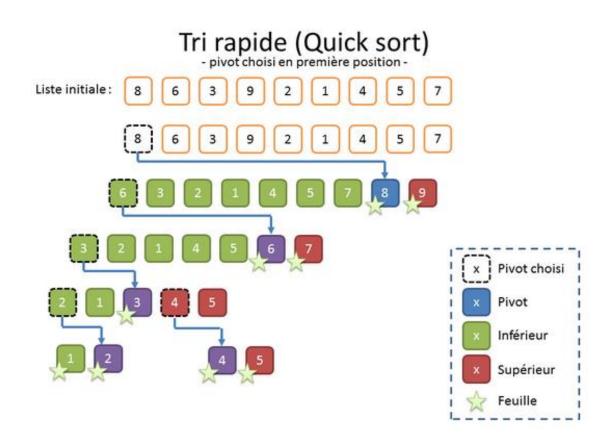
Pour chacun des sous-tableaux, on définit un nouveau pivot et on répète l'opération de partitionnement.

Ce processus est répété récursivement, jusqu'à ce que l'ensemble des éléments soit trié.









Algorithmes de base

https://www.podcastscience.fm/dossiers/2014/09/04/les-tris/







```
PROCEDURE echanger(Vecteur ENTIER T,ENTIER a, ENTIER b)
     ENTIER tmp
  DEBUT
     tmp <- a
     a <- b
     b <- tmp
  FIN
FONCTION partition(Vecteur ENTIER T, ENTIER premier, ENTIER dernier) RENVOIE ENTIER
      ENTIER compteur, pivot, i
  DEBUT
     compteur<-premier
     pivot<-T(premier)
     POUR i DE premier+1 A dernier FAIRE
       SI T(i)<pivot ALORS //si l'élément est inférieur au pivot
          compteur <- compteur +1 //on incrémente le compteur (modification de la place finale du pivot)
          echanger(T, compteur, i) //on place l'élément à la position finale du pivot
       FIN SI
     FIN POUR
     echanger(T, compteur, premier) //on place le pivot à sa place
     RENVOIE (compteur) //on renvoie la position finale du pivot
```

FIN

http://www.dailly.info/Tri-rapide





ENTIER pivot

13 - Algorithmes de tri : Le tri rapide

PROCEDURE tri_rapide_bis(Vecteur ENTIER T, ENTIER premier, ENTIER dernier)

```
SI premier<dernier ALORS //condition d'arret de la récursivité
pivot <- partition(T,premier,dernier) //partition du tableau en 2
tri_rapide_bis(T,premier,pivot-1) //tri de la première partition
tri_rapide_bis(T,pivot+1,dernier) //tri de la seconde partition
FIN SI
FIN

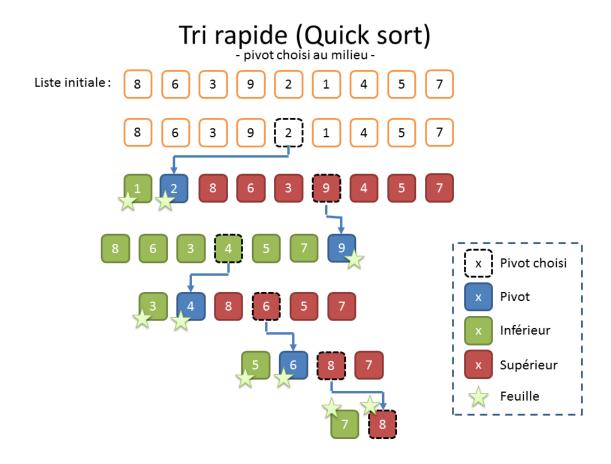
PROCEDURE tri_rapide(Vecteur ENTIER T)
DEBUT
tri_rapide_bis(T,0,longueur(T)-1)) //tri du tableau entier
FIN
```

http://www.dailly.info/Tri-rapide









https://www.podcastscience.fm/dossiers/2014/09/04/les-tris/







13 - Algorithmes de tri: Tri fusion

le **tri fusion** est un algorithme de tri par comparaison stable. Sa complexité temporelle pour une entrée de taille *n* est de l'ordre de *n* log *n*, ce qui est asymptotiquement optimal. Ce tri est basé sur la technique algorithmique diviser pour régner.

L'opération principale de l'algorithme est la *fusion*, qui consiste à réunir deux listes triées en une seule.

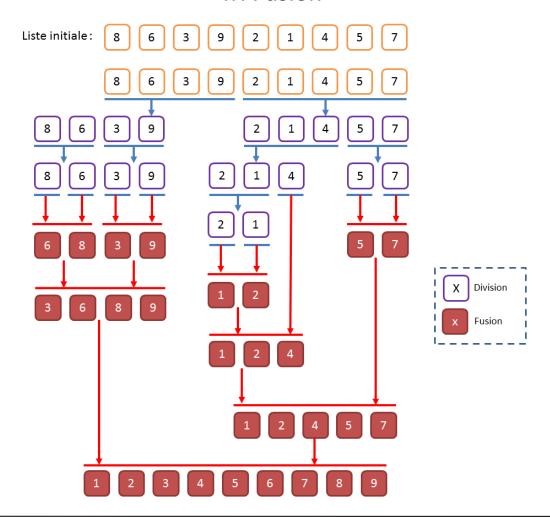
L'efficacité de l'algorithme vient du fait que deux listes triées peuvent être fusionnées en temps linéaire.





13 - Algorithmes de tri : Tri fusion

Tri Fusion









13 - Algorithmes de tri : Tri fusion

```
PROCEDURE fusion(Vecteur ENTIER T, ENTIER debut, ENTIER milieu, ENTIER fin)*
     ENTIER i,indexG, indexD,lg,ld
     Vecteur G.D
DEBUT
     lq <- milieu - debut + 1
     Id <- fin - milieu
     etendre (G,lg,0)
     etendre (D,ld,0)
     POUR i DE 0 A lq - 1
          G[i] \leftarrow T[i + debut]
     POUR i DE 0 A ld - 1
          D[i] \leftarrow T[milieu + i + 1]
     indexG <- 0
     indexD <- 0
     POUR i DE debut A fin
          SI G[indexG] <= D[indexD]
          ALORS
                     T[i] = G[indexG]
                     indexG <- indexG + 1
          SINON
                     T[i] = D[indexD]
                    indexD <- indexD + 1
          FIN SI
     FIN POUR
FIN
```

```
// les vecteurs (tableaux) commence a 0 : T[0..lt-1] avec lt longueur du
tableau
PROCEDURE triFusion(Vecteur ENTIER T, ENTIER debut, ENTIER fin)
     ENTIER milieu
DEBUT
     SI debut < fin ALORS
          milieu <- (debut+fin) / 2
          triFusion(T,debut,milieu)
          triFusion(T,milieu+1,fin)
          fusion(T,debut, milieu, fin )
     FIN SI
FIN
```





14 - Bibliographie



http://lwh.free.fr/pages/algo/algorithmes.htm

