PHÂN TÍCH VÀ THIẾT KẾ THUẬT TOÁN (Design and Analysis of Algorithms)

L/O/G/O

GV: HUYNH THỊ THANH THƯƠNG

Email: hh.thanhthuong@gmail.com

thuonghtt@uit.edu.vn



Nội dung

- Phương pháp chia để trị (Divide and Conquer)
- Phương pháp giảm để trị
- Phương pháp tham lam
- Phương pháp quay lui, nhánh cận, cắt tỉa
- Phương pháp quy hoạch động
- Các phương pháp khác

❖ Ý tưởng:

- Để giải 1 bài toán có kích thước n, chia bài toán đã cho thành 1 số bài toán con có kích thước nhỏ hơn.
- Giải các bài toán con rồi tổng hợp kết quả lại để được
 lời giải của bài toán ban đầu
 - Giải các bài toán con : lại chia kích thước nhỏ hơn nữa
 - Quá trình dẫn đến những bài toán mà lời giải hiển nhiên, dễ dàng thực hiện (bài toán cơ sở)

The Divide and Conquer Paradigm

- 1. DIVIDE into smaller subproblems
- CONQUER subproblems recursively.
- COMBINE solutions of subproblems into one for the original problem.

❖ Mô hình

```
void D&C(N) // N là kích thước dữ liệu của bài toán
{
          if( N đủ nhỏ)
                     Giải bài toán; (đôi khi không làm gì cả)
          else
                     Chia bài toán N thành các bài toán con
          kích thước N<sub>1</sub>, N<sub>2</sub>, ..., N<sub>m</sub>
                    for (i = 1; i \le m; i++)
                               D&C(N_i);
                     Tổng hợp kết quả ( có hoặc không tường minh )
          }
```

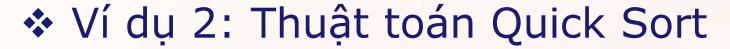
❖ Ví dụ 1: Bài toán tìm MaxMin

Tìm giá trị Max, Min trong đoạn [l, r] của mảng A có n phần tử.

- Tìm thuật toán có độ phức tạp O(n)?
- Giải bằng nhiều cách:
 - Cách 1
 - Cách 2
 - Cách 3: chia để trị



- Chia
 - Nếu I = r → giải trực tiếp
 - Ngược lại, chia bài toán thành 2 bài toán con rời nhau
- Tri
 - Tìm kiếm Max1, Min1 trên bài toán con 1
 - Tìm kiếm Max2, Min2 trên bài toán con 2
- Tổng hợp: Tổng hợp kết quả



Chia

- Chọn 1 phần tử bất kỳ trong mảng làm nút trục, xác định vị trí hợp lệ của nút này trong mảng (vị trí pivot).
- Phân hoạch các phần tử còn lại sao cho từ vị trí 0 đến pivot-1 đều có giá trị nhỏ hơn hoặc bằng nút trục, từ vị trí pivot+1 đến n-1 lớn hơn nút trục.

Đệ quy

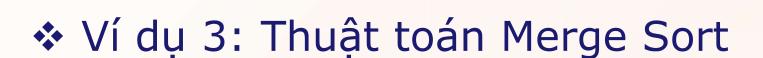
- Sắp xếp 2 mảng con.

Tổng hợp

- Không tổng hợp kết quả 1 cách tường minh (đã thực hiện trong quá trình phần hoạch)

❖ Ví dụ 2: Thuật toán Quick Sort

```
void QuickSort (int a[], int left, int right )
    int pivot;
    if (left >= right) return;
                                          //điều kiện dừng
    if (left < right)</pre>
                                          //bước đệ qui
             partition (a, left, right, &pivot);
                           dãy con 1: a[i] <= a[pivot], i < pivot
                           d\tilde{a}y con 2: a[i] > a[pivot], i > pivot
             QuickSort (a, left, pivot - 1);
             QuickSort (a, pivot+1, right);
```



- Chia
 - Nếu mảng A rỗng hoặc chỉ có một phần tử thì trả về chính A (đã có thứ tự).
 - Ngược lại, chia A thành 2 mảng con
- Đệ quy
 - Sắp xếp 2 mảng con
- Tổng hợp
 - Xếp xen kẽ hai mảng con đã có thứ tự

Ví dụ 3: Thuật toán MergeSort

```
Merge-Sort(A,I,r)
         if (I < r) then
                mid = (I+r)/2;
                 Merge-Sort(A,I,mid); // SX ds con L1
                 Merge-Sort(A,mid+1,r); // SX ds con L2
                 Merge(A,I,mid,r);
```

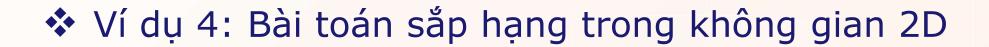


Cho tập S có n điểm trong 2D, hạng của điểm X là số
 lượng các điểm mà X trội hơn

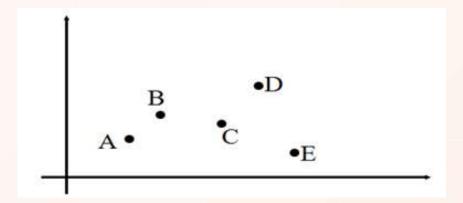
$$S=\{(3,1), (2,4), (5,2), (1,4), \ldots\}$$

Cho điểm $A(a_1, a_2)$ và $B(b_1, b_2)$. A được gọi là "trội hơn" B nếu $a_1 > b_1$ và $a_2 > b_2$.

Thiết kế thuật toán để sắp hạng các điểm trong tập S?



• Cho điểm $A(a_1, a_2)$ và $B(b_1, b_2)$. A được gọi là "trội hơn" B nếu $a_1 > b_1$ và $a_2 > b_2$.



❖ Ví dụ 4: Bài toán tìm hạng trong không gian 2D

- Ý tưởng 1: So sánh trực tiếp từng cặp điểm
 - Độ phức tạp O(n²)
- Ý tưởng 2: Áp dụng pp chia để trị
 - Độ phức tạp O(?)

Nội dung

- 0
- Phương pháp chia để trị
 (Divide and Conquer)
- Phương pháp giảm để trị (Decrease and Conquer)
- Phương pháp tham lam
- Phương pháp quay lui, nhánh cận, cắt tỉa
- Phương pháp quy hoạch động
- Các phương pháp khác

❖ Ý tưởng:

- Để giải 1 bài toán P(n) có kích thước n, ta giảm kích thước của nó, giải 1 bài toán con có kích thước nhỏ hơn.
- Giải bài toán con rồi tìm cách suy ra lời giải của bài toán ban đầu

❖ Mô hình:

- Kiểu top-down (dẫn đến 1 giải thuật đệ quy)
- Kiểu bottom-up (giải thuật lặp)

```
void D&C(n) // n là kích thước dữ liệu của bài toán
         if( n đủ nhỏ)
                  Giải bài toán; (đôi khi không làm gì cả)
         else
                  Giảm kích thước bài toán n ta được 1 bài toán con
                  kích thước m (m<n)
                  D&C(m);
                  Suy ra kết quả từ lời giải của bài toán con
```

- 3 trường hợp giảm kích thước:
- 1. Decrease by a constant: hằng số -1, -2, -3,...
- 2. Decrease by a factor: hệ số 1/2, 1/3,...
- 3. Variable size decrease

- ❖ Ví dụ 1: Tính lũy thừa x^n ($x \neq 0$)
 - Công thức đệ quy: $x^n = x^{n-1}$. x
 - Giảm kích thước bởi cùng 1 hằng số (không đổi) là 1

```
Pow(x,n)
{
    if(n=0) return 1;
    return Pow(x,n-1)*x;
}
```

❖ Ví dụ 2: Binary Search

- Giảm kích thước bởi cùng 1 hệ số là ½
- binarySearch(a,n) chuyển thành tìm kiếm trên mảng con có kích thước giảm đi 1 nửa

```
int binarySearch(int a[], int n, int l, int r, int x)
{
   if (l>r) return -1;

   int mid = (l+r)/2;

   if (x == a[mid]) return mid;
   if (x < a[mid]) return binarySearch(a,n,l,mid-1,x);
   return binarySearch(a,n,mid+1,r,x);</pre>
```

- Ví dụ 3: Tìm USCLN (a,b)
 - Brute-force (dựa theo định nghĩa của USCLN): phân tích 2 số ra thừa số nguyên tố → tìm thừa số chung lớn nhất
 - 2 cách giải theo kiểu Giảm để trị: dãy liên tiếp các phép toán %, -
 - Giảm kích thước của biến/tham số

```
Mã giả: CHƯA XÉT SỐ ÂM
Topdown(Đệ quy)
ucln(a,b)
{
   if(b==0) return a
   return ucln(b,a%b)
}
```

```
Bottom-up(Quá trình lặp)
ucln(a,b)
{
    while(b khác 0)
    {
       r=a%b;
       a=b;
       b=r;
    }
    return a;
}
```

- ❖ Ví dụ 4: Tìm n! hoán vị của 1 tập gồm n phần tử a = $(a_1, a_2, ..., a_n)$
 - Cách 1: Quay lui Backtracking
 - Cách 2: Giảm để trị Decrease and Conquer