统计机器学习复习提纲

一、综述

• 1. 统计学vs机器学习

研究方法

统计学:研究形式化和推导机器学习:容忍一些新方法

维度差异

统计学:研究**低维空间**的统计推导机器学习:研究**高维空间**的预测问题

领域差异

• 统计学: 生存分析、空间分析、多重检验、极大极小理论、反卷积、半参数推理

• 机器学习: 在线学习、监督学习、非监督学习、强化学习....

• 2. 统计学习的特点 (不是统计学)

- 以计算机和网络为平台,构建在计算机和网络上的
- 以数据为研究对象,是数据驱动学科
- 目的是对数据进行预测、分析
- 以方法为中心,统计学习方法通过构建模型和应用模型对数据进行预测和分析
- 统计学习是概率论、统计学、计算理论、信息论、最优化理论以及计算机科学等多个学科构建的交叉学科,已经逐渐形成独立的理论体系

• 3. 统计学习的学习对象

- 数据,包括计算机及网络上的各种数字、文字、图像、视频、音频数据以及他们的组合
- 数据的基本假设就是同类数据具有一定的统计规律性

• 4. 学习目的

- 对数据(特别是未知数据)进行预测与分析
- 对数据的预测可以是计算机更加智能,或者说某些性能得到强化

• 5. 分类 (大致的)

• 监督学习

- 非监督学习
- 强化学习

• 6. 监督学习

定义

• 是从标记数据中学习预测模型的机器学习问题,学习输入到输出的统计规律

基本假设: 联合概率分布

- 对数据的基本假设:同类数据具有一定的统计规律
- 输入X和输出Y遵循联合概率分布P(X,Y), 对学习系统是未知的
- 训练数据和测试数据**独立同分布**于P(X,Y)

目的

• 学习一个从输入到输出的映射

模型的集合

• 就是假设空间:满足上述假设的映射都行

分类

- 概率模型: 学条件概率分布P(Y|X)
- 非概率模型:直接学决策函数Y=f(X)

一般化流程!!!! (2023期末简答第一题:什么是机器学习,以监督学习为例,简述一般化流程)

- 得到有限的训练数据集合
- 确定假设空间
- 确定模型选取策略
- 找到合适的最优模型求解方法,即学习的算法
- 通过学习算法选取最优模型
- 利用学习到的最优模型对未知数据进行预测分析

• 7. 无监督学习

定义

从无标注的数据中学习预测模型的机器学习问题,本质是学习数据中的规律和潜在结构

• 8. 强化学习

定义

• 指通过**智能系统和环境的连续互动中**学习最优化行动策略的机器学习问题。

目标

• 不是短期激励最大化,而是使得**长期累积激励最大化**,强化学习过程是让机器不断试错,达到学习最优策略的目的

本质

• 学习最优序贯策略

• 9. 半监督学习

定义

• 利用标注数据和未标注数据学习预测模型的机器学习问题

目的

• 利用未标注数据的信息,辅助标注数据进行监督学习,以较低的标注成本达到更好的效果

是大数据时代的发展趋势

• 10. 主动学习

定义

• 模型**不断给出实例**给教师进行标注,然后利用标注数据学习预测模型的机器学习问题

目的

• 找出对问题最有用的数据给教师进行标注,以较少的标注代价得到较好的结果

• 11. 统计学习方法=模型+策略+算法

模型: 给定数据集和任务, 如何选择模型, 即假设空间

• 概率模型:条件概率分布函数

• 非概率模型: 决策函数

策略: 什么模型才是好的, 即如何评价一个假设

• 损失函数: 一次预测的好坏

• 风险函数: 平均意义下的模型预测好坏

• 经验风险函数:因为风险函数需要求期望,但是样本概率分布函数我们实际上并不知道,只能根据**大数定理**,对多次预测的损失函数取平均来近似风险函数

• 结构风险函数:考虑其他因素的影响,如模型复杂度,此时加入正则化等操作

算法: 如何以最快的搜索速度, 找到最优的假设

• 最小二乘法: 仅针对线性模型

• 梯度下降、上升法(批梯度、增量梯度): 任何模型

• 12. 模型评估与模型选择

- 训练误差
- 测试误差

- 过拟合!!!!!! (2023期末简答第三题:什么是过拟合现象,导致过拟合的原因,缓解过拟合的 方法)
- 正则化
- 交叉验证!!!!!!! (2023期末简答第五题:作用及操作说明)
 - 。 简单交叉验证
 - o k折交叉验证
 - 。 留一交叉验证
- 泛化能力:该方法学习到的模型对未知数据的预测能力
- 泛化误差: 学习到的模型对未知数据预测的误差期望
- 泛化误差上界

二、感知机

- 1. 损失函数选取
 - 误分类样本数,即示性函数之和对w、b不可导
 - 样本到y = wx + b的距离可导
- · 2. 计算!!!!!!! (2023期末计算第一题)

三、决策树

- 1. 熵H(D)、条件熵H(D|A)、信息增益g(D,A)、信息增益比 $g_R(D,A)$
 - ID3(信息增益), C4.5(信息增益比)
- 2. 计算!!!!!! (2023期末计算第三题,只会纯按计算器算的时间很久,建议学计算器的变量功能)
- 3. 实际应用注意事项
 - 数据清理
 - 数据转化
 - 。 数据归一化
 - 。 数据归类: 比如连续型数据通过定义区间归类
 - 。 类别限制:一个特征的取值**不超过7个**(最好不超过5个)
 - 相关性分析
 - 。 对于问题无关的属性: 删除

• 4. gini系数、剪枝、CART算法(要求貌似不高)

- 树的损失函数、评估剪枝前后整体损失下降程度的指标*g*(*t*)
 - 树的损失函数 $C_{\alpha}(T_t) = C(T_t) + \alpha |T|$
 - 。 公式中的 $C(T_t)$ 是节点t对应子树的分类结果的"不纯度",C(t)则是剪枝后只剩下该节点后的分类结果的"不纯度";|T|是剪枝前节点t对应子树的节点个数(不包含该根节点)
 - "不纯度"越低,模型分类结果越好;而一般的剪枝操作会带来"不纯度"的上升,损失会增大
 - 而|T|是考虑了树的复杂度对损失函数的权衡,是惩罚项(正则化的一种),剪枝之后会导致复杂度下降,损失函数会减小
 - 。 实际过程中很难直接取到合适的权重, 去判断"不纯度"与树的复杂度对我们结果的影响程度
 - 不能是单纯设 $\alpha=1$,剪枝后损失降低,就说我们的结果会更好,这是没有逻辑的,所以设计了 一个很巧妙的办法进行剪枝
 - 。 剪枝算法内函数及步骤含义
 - 损失函数意义
 - 剪枝前 $C_{\alpha}(T_t) = C(T_t) + \alpha |T|$
 - 剪枝后 $C_{\alpha}(t) = C(t) + \alpha$
 - 当 $\alpha=0$ 时,刚刚说了剪枝后"不纯度"会上升,所以 $C_0\left(T_t\right)\leqslant C_0\left(t\right)$
 - 而当 α 很大时,模型复杂度对损失函数影响极大,会有 $C_{\alpha}\left(T_{t}\right)>C_{\alpha}\left(t\right)$
 - g(t)意义
 - 损失函数是 α 的连续函数,中间肯定有一点是两者相等的,这一点我们记作 $g(t) = \frac{C(t) C(T_t)}{|T| 1} \,, \,\,$ 是个正数
 - 我们知道g(t)是每个节点剪枝前后损失函数不变的 α 临界值,如果g(t)很低,即给复杂度权重很低的情况下,剪枝能让损失减少,($C(T_t)$ 没多大,反而|T|相对很大),证明这个节点很冗余,应该剪掉
 - 产生 T_0 , T_1 ... T_k 后再进行交叉验证
 - 每次选择当前树 T_i 中 $g_i(t)$ 最小的节点进行剪枝,记 $\alpha_i=\min_t,g_i(t)$ 并把剪枝后的树 T_{i+1} 用来下一次迭代剪枝
 - 剪枝算法原论文里有证明: $\alpha_i \leq \alpha_{i+1}$
 - 这样会得到k棵 α 在区间[α_i , α_{i+1})的局部最优子树,因为每棵树都是上一棵树基础上剪去了"最冗余"的子树得到的,即 MT_0 每次都修剪掉最冗余的子树得到后续新的子树
 - 但是**我们并不知道修剪掉"冗余子树"对结果(分类/预测)前后的实际影响,也不知道修剪多少"冗余子树"对结果最好**,所以需要采用交叉验证对上述局部最优子树进行选取,得到 $\alpha \in [\alpha_1, \alpha_k)$ 最优树

四、k近邻算法

- 1. k**的含义** (2023期末简答第二题: knn和kmeans**的**异同,knn、kd树、kmeans的k是什么意思)
- 2. k的选择

- k越小代表模型越复杂,要找到最相似的少数样本点投票,k=1时只有一个样本点;k很大的时候模型会找很多个样本点,k=样本数,预测结果恒为样本中较多的类,比较简单;
- k的选择一般为奇数,避免偶数导致的"平票"的情况
- 选择最优的k: 交叉验证, 选验证集平均准确率最高
- 确认了k之后的经验风险最小原则(误分类率最小),等价于多数表决原则

• 3. kd树构建

- 选中位数的时候,如果总数是偶数,则选中间两个数的后一个数作为中位数(不取平均,这样可以保留一个样本在当前节点)
- 4. kd树搜索 (要求不高, k>2的kd树搜索不作要求)

五、SVM

• 1. 什么样的超平面冗错性最好

• 样本点距离超平面最近距离最大的超平面

• 2. 支持向量、正负平面距离 (即SVM要最大化的函数)

- 3. 函数间隔 $y_i(w*x_i+b)$
 - 函数间隔是从样本到超平面距离演化来的, $\dfrac{w*x_i+b}{||w||}$ 是点到超平面的距离
 - 用距离d刻画Margin间距: $\frac{w*x_i+b}{||w||}\geqslant d$ ($\leqslant -d$),来刻画点在超平面上方还是下方,并且距离d尽可能取大,越大则正负超平面距离(2d)越大,这是SVM的目标"最大间距"的来源
 - 而我们任何时候都可以通过对w, b放缩保证||w||d=1

。
$$\dfrac{wx_i+b}{||w||}\geqslant d \,(\leqslant -d)$$
 转化为 $wx_i+b-||w||d>=0$

$$\circ$$
 放缩 $\frac{w}{||w||d}x_i + \frac{b}{||w||d} - 1 >= 0$

$$\circ$$
 令 $w'=rac{w}{||w||d}$, $b'=rac{b}{||w||d}$,则式子变为 $w'x_i+b'>1$

- 最后求出来的超平面方程w'x + b' = 0和原本的wx + b = 0是等价的
- 所以上述放缩相当于直接令||w||d=1,后续只需要控制 $wx_i+b\geqslant 1(\leqslant -1)$,即 $y_i(wx_i+b)\geqslant 1$,此时前面这个数值 $y_i(wx_i+b)$ 即称为"函数间隔"。
- 放缩完之后再看回我们要求的间距 $d=\dfrac{1}{||w||}$,正负平面距离为 $2d=\dfrac{2}{||w||}$,就是教材上写的要最大化的目标函数(s.t. $y_i(wx_i+b)\geqslant 1$,即保证所有类都分对了)

• 4. 凸集

• 连接集合中的两个点,线段包含在集合中,则称这个集合为凸集,否则为非凸集

• 5. 对偶问题、KKT条件、求解对偶形式求解

• 6. 硬间隔、软间隔

- 硬间隔的支持向量机 w^* , b^* 均唯一
- 软间隔的 w^* 唯一, b^* 不唯一(即惩罚项可以调节 b^* ,分离超平面可以容许上下平移)

• 7. 核函数!!!! (2023期末简答第三题: 什么是核函数, 作用是什么, 常见的核函数有什么)

定义!!!

- 存在原空间到特征空间的映射 $\phi(x)$,定义一个函数 $K(x,z)=\phi(x)\cdot\phi(z)$ (内积),则称K(x,z)为核函数, $\phi(x)$ 为对应的映射函数
- 在应用过程中一般只显式定义K(x,z)而不去定义 $\phi(x)$ 来求内积
- $\phi(x)$: 是输入空间 R^n 到特征空间H的映射,特征空间一般是高维的,一个核函数可以由不同 $\phi(x)$ 定义

常见类别!!!!

- 正定核
- 高斯核: 特征很少, 但是样本数量不多也不少
- 多项式核
- 线性核:特征很多,与样本数量差不多(如果特征数量很少,样本数量很多,需要额外添加特征来用线性核)
- sigmoid核

六、朴素贝叶斯

• 1. 贝叶斯网络

• 概率图模型、有向无环图

• 2. 贝叶斯定理

- 后验概率 $P(A_i|B) = P(A_i) \frac{P(B|A_i)}{\sum_{i=1}^m P(B|A_i)P(A_i)}$ =先验概率*调整因子
 - \circ $P(A_i|B)$ 为后验概率
 - \circ $P(A_i)$ 为先验概率

$$\circ \frac{P(B|A_i)}{\sum_{i=1}^m P(B|A_i)P(A_i)}$$
为调整因子

• 但事实上 $P(A_i)$ 是未知的,即分类任务时,标签的真实概率分布是不知道的,贝叶斯算法应用时常将其假设为正态分布、beta分布或者泊松分布,这并没有特别的依据,所以很多人不承认这个算法,但是效果很好、计算方便,所以广为流传

• 3. 朴素贝叶斯

- 基于贝叶斯定理和特征条件独立假设提出的算法
- 特征条件独立假设,即条件概率相互独立,是"朴素"的来源!!!!!! (2022期末填空考到)
- 后验概率最大化 ⇔ 期望风险最小化
- 先验概率按照极大似然估计结果,即频率

• 4. 拉普拉斯平滑计算!!! (2023期末计算题第二题考了没有拉普拉斯平滑的正常贝叶斯)

• 需要注意的是,调整因子的计算和先验概率的计算都要加上拉普拉斯平滑

七、逻辑回归

• 1. 假设

• 假设X是连续变量而且服从逻辑分布

- 密度函数关于 $(\mu, \frac{1}{2})$ 中心对称
- sigmoid函数

。 上述
$$\mu=0$$
 , $\gamma=1$, 即 $f(x)=rac{1}{1+exp(-x)}$

$$f'(x) = f(x)(1 - f(x))$$

• 2. 事件发生的几率(odds)

• 逻辑回归的事件发生的对数几率是
$$log_2[rac{P(1|x)}{1-P(1|x)}]=wx+b=w'x'$$

• 3. 逻辑回归模型

• 似然函数、 $w'=(w_1,w_2...w_n,b)$ 的极大似然估计

• 4. 最大熵模型

原理

• 我们认为,在满足一切约束条件的情况后,剩下的模型熵最大的是最好的

熵的计算: $H(P) = \sum_{x} P(x) log_2 P(x)$

- 有 $0 \leqslant H(P) \leqslant log_2|X|$, |X|为X的取值数量
 - · 当每个x取值概率相等时,右侧等号成立
 - 。 即原理中,满足一切约束条件后,剩余的取值尽量相等的模型是最好的

• 5. 推导 (没什么要求)

八、聚类

• 1. 相似度

- 闵可夫斯基距离
- 余弦相似度
- 马哈拉诺比斯距离
- 相关系数

• 2. 相似度影响因素

- 不同指标的量纲
- 特征之间的相似性
- 样本分布

• 3. 软聚类、硬聚类

• 4. 类或簇的定义 (四种定义)

- 类的特征
- 类均值
- 类直径
- 样本散布矩阵和样本协方差矩阵

。 样本散布矩阵
$$A_G = \sum_{i=1}^{n_G} (x_i - ar{x})(x_i - ar{x})^T$$

$$\circ$$
 样本协方差矩阵 $S_G=rac{AG}{m-1}$, m 是 x 的维数

• 5. 类的连接

- 最短距离
- 最长距离

- 中心距离
- 平均距离

• 6. 层次聚类

- 属于硬聚类
- 聚合聚类 (自下而上聚类)
 - 。 三个要素
 - 距离或相似度
 - 闵可夫斯基距离
 - 马哈拉诺比斯距离
 - 余弦相似度
 - 相关系数
 - 合并规则
 - 类间距离最小
 - 类间距离可以是: 最短距离、最长距离、中心距离、平均距离
 - 停止规则
 - 个数达到阈值k
 - 类直径超过阈值
 - \circ 时间复杂度 $O(n^3m)$
- 分裂聚类 (自上而下聚类) 应用较少

• 7. kmeans聚类

- 总体特点
 - 。 基于划分的聚类方法
 - 。 类别数k需要预先指定
 - 。 以欧氏距离表示距离,以中心或样本均值表示类别
 - 。 以样本与其所属的类别中心的距离和作为优化对象
 - 。 得到的类别是平坦的、非层次化的
 - 。 算法是迭代计算、不能保证得到全局最优解
- 收敛性
 - 。 k均值属于启发式算法,不能保证收敛到全局最优解
 - 。 k均值中心的移动不会太大,因为每次样本归属于距离最近的类
- 初始类的选择
 - 。 类中心初始化不同,最后聚类的结果不同
 - 。 可以先用层次聚类把样本聚成k个类,用k个类的中心作为初始化类中心
- 类别数k的选择
 - 。 k需要预先给定,实际应用中最优的k是不知道的
 - 。 可以尝试不同的k, 比较聚类结果质量推测最优的k
 - 。 聚类结果质量可以用类直径
 - 。 一般的, 类别数变小, 类直径变大
- 选择方法
 - 。 拐点法
 - 簇内平方和的拐点就是最佳分类点
 - 。 临界平均直径

- 类别数增大到一定程度,平均直径会不变,这个值就是临界平均直径,对应的k就是最佳类别数
- 优缺点
 - 。 优点
 - 当k变大时, k均值计算会比层次聚类快
 - 与层次聚类相比, kmeans聚类结果更加紧凑, 尤其是球状簇
 - 大数据集合效率更高
 - 当结果簇是紧密的时候,簇与簇之间分隔比较开
 - 。 缺点
 - 没有指明初始化方式,常用方法只有随机选k个样本作为初始类中心
 - 初始化不同,会导致多种次优结果,解决方法是多尝试几种不同的初始中心
 - lacktriangle 会出现距离类中心mi最近的样本集合为空的情况,因此mi得不到更新
 - 不适合非凸面的簇,且对噪声和离群点十分敏感,因为少量这类点对均值影响也是很大的

提纲整理: 21数学卢锦鹏

(下面问题好奇的话可以直接问老师或者讨论解决)

笔者复习时的问题积累:

- 1. 为什么样本量少的情况下训练效果不理想?
- 2. 对数似然损失函数 $loss_{log} = -log_2 P(Y|X)$ 为什么要取对数?
- 3. CART选最优子树的时候,用平方误差和gini系数选最优子树的意义? 只能用这两个? (交叉熵和方差?)
- 4. CART剪枝的时候,T0剪去了第一个子树变T1,之后的剪枝是在T1基础上继续剪?T1上的节点(特别是父节点)会不会再出现g(t)比上一个剪枝的 α_1 还小的情况?
- 5. $\max_{lpha\geqslant0,eta}\min_{x}f\left(x
 ight)\leqslant\min_{x}\max_{lpha\geqslant0,eta}f\left(x
 ight)$?
- 6. b^* 为什么唯一(证明对偶问题不同 $lpha_j^*>0$ 得出的 b^* 都是一样的吗)?
- 7. 证明 $0 \leqslant H(P) \leqslant log_2|X|$?

- 8. kmeans中除了 l_2 范数,其余相似度的中心计算怎么算(有解析方法吗, l_1 范数是中位数)?
- 9. 什么时候会出现"可能发生距离簇中心 m_j 最近的样本集为空的情况,因此, m_j 将得不到更新"?
- 10. kd树搜索,怎么从树上面直接判断所谓的"另一个子树范围和超球面相交"