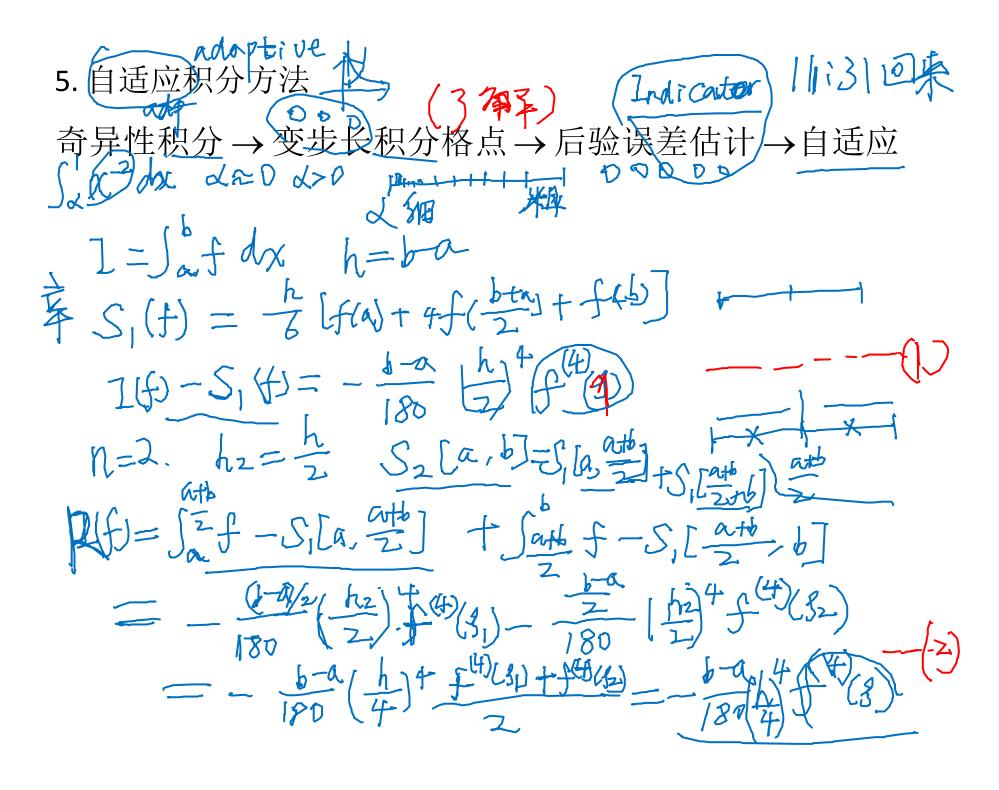


[-1, 1] P(K)=fx2 SI FM = EFKK) AK = (h) + mH $\sqrt{\chi_{K}} = \cos\left(\frac{2KH}{1/42}\pi\right) K=0,1,-1,1$ V3高斯总代格5, 新函尼, 零年 通常用几款高斯丘 $R_n[f] = \frac{2\pi}{2^{2n}[2n]!} \int_{-\infty}^{\infty} (\eta)$

 $[p,+\infty] = e^{-\chi} L_n(x) = e^{-\chi} d_n(x)$ $A_{\chi} = [n+1]^2 \qquad \chi_{\chi} = 0, l, -, n$ (五)无穷区间高斯公式 R[f]= [(n+1)] - fant2)
[2011] (50, +00) PN=C Hermites Holds 7(K) Horrison Holds $A_{K}=2^{N+1}[N+1]$ $A_{K}=2^{N$



颇好的(1) 当于的(1) 差别不大 的于第一年(1) (1) - (2) (3) | S_1[a,b] = 15 x b-a (1) 4 (7) ~ 15 [I(f) - Sz[h,b]] Indicator # This 1 [ff-Sz[a,b] ~ \frac{1}{15} | S_1[a,b]-S_2[a,b] 要门的一旦[a.引 < 瓦里 15, [a.b] -52 [a,b] 4(158) 艺术红脚对[a, ath], [型的序Simpsion

5. 自适应积分方法(再续) 作到了。[a, 型]。Sol型的分别表案 Indicator 对满足区间不再细分、不满足耳两细分 最后用龙贝格多法 事出相应区间近风值 16 Sn(x,A) - 45Sny(d,B)

7. 多重积分 () 解 (一) 矩形区域上的机械求积公式 $Ri[a,b] \times [c,d] Sftxy = \Sigma f(xy) Acj$ (Xi) 知知 和 Ay 根 (水), 水) 是压,切上点积, (岩, 当)是[C,如上后 Auj = Wo Vj I= Sold [School day] dx= Sa.Flydx 非矩形区域上的机械求积公式 ~ E FIXEDAD "别我灾难"(Sparse grid 支档卡洛法(与维教元美)

8. 数值微分 (**为**) (一) 几种常见数值微

(一) 几种常见数值微分公式 $f(\Lambda) \sim f(\Lambda h) - f(\Lambda) \qquad (可有意分弦 O(h))$ $f'(\Lambda) \sim f(\Lambda h) - f(\Lambda h) \qquad (O(h))$ $f'(\Lambda) \approx f(\Lambda h) - f(\Lambda h) \qquad (O(h^2))$

(二) 中点公式的误差

 $f(\alpha + h) = f(\alpha) + f(\alpha)h + f'(\alpha)h^2 + O(h^3)$ $f(\alpha - h) = f(\alpha + h) + f'(\alpha)h + O(h^3)$ $|f'(\alpha) - f(\alpha + h) - f(\alpha + h)| \leq O(h^2)$

- 8. 数值微分
- (三)数值微分的病态性介绍

tradeoff

九岁最小时 Ch谷小

(四)插值型公式

$$f(x) \approx Ln(x) L f(x)$$
 $f'(x) \approx Ln(x)$

(四)插值型公式:两点公式

(四)插值型公式:三点公式

(五) 三次样条微分公式

$$\begin{array}{lll}
\alpha & \leq \chi_0 & < \chi_1 < -< \chi_0 \leq b & f(x) = f_0 \\
S & \leq \chi & \leq \chi_1 \leq f_1 \leq f_2 \leq f_3 \\
S & \leq \chi_1 & \leq \chi_2 \leq f_3 \leq f_4 \leq f_4 \leq f_4 \\
S & \leq \chi_1 & \leq \chi_2 & f_1 & f_2 & f_3 \\
S & \leq \chi_1 & \leq \chi_2 & f_3 & f_4 & f_4 & f_4 \\
\hline
MAIL & D & = \int_{-2h}^{2h} |f(x+y) - f(x-h)|_{2h}^{2h} \\
& = \chi_1 & f_1 & f_2 & f_4 & f_4 & f_4 \\
D & & f_1 & f_2 & f_4 & f_4 & f_4 & f_4 & f_4 \\
\hline
D & & f_1 & f_2 & f_4 &$$