统计机器学习复习提纲

一、综述

1. 统计学vs机器学习

研究方法

• 统计学: 研究**形式化和推导** • 机器学习: 容忍一些**新方法**

维度差异

• 统计学: 研究**低维空间**的统计推导 • 机器学习: 研究**高维空间**的预测问题

领域差异

• 统计学: 生存分析、空间分析、多重检验、极大极小理论、反卷积、半参数推理

• 机器学习: 在线学习、监督学习、非监督学习、强化学习....

2. 统计学习的特点(不是统计学)

- 以计算机和网络为平台,构建在计算机和网络上的
- 以数据为研究对象,是数据驱动学科
- 目的是对数据进行预测、分析
- 以方法为中心,统计学习方法通过构建模型和应用模型对数据进行预测和分析
- 统计学习是概率论、统计学、计算理论、信息论、最优化理论以及计算机科学等多个学科构建的交叉学科,已经逐渐形成独立的理论体系

3. 统计学习的学习对象

- 数据,包括计算机及网络上的各种数字、文字、图像、视频、音频数据以及他们的组合
- 数据的基本假设就是同类数据具有一定的统计规律性

4. 学习目的

- 对数据(特别是未知数据)进行预测与分析
- 对数据的预测可以是计算机更加智能,或者说某些性能得到强化

5. 分类 (大致的)

- 监督学习
- 非监督学习
- 强化学习

6. 监督学习

定义

• 是从标记数据中学习预测模型的机器学习问题, 学习输入到输出的统计规律

基本假设: 联合概率分布

- 对数据的基本假设: 同类数据具有一定的统计规律
- 输入X和输出Y遵循联合概率分布P(X,Y), 对学习系统是未知的
- 训练数据和测试数据**独立同分布**于P(X,Y)

目的

• 学习一个从输入到输出的映射

模型的集合

• 就是假设空间:满足上述假设的映射都行

分类

・ 概率模型: 学条件概率分布P(Y|X)・ 非概率模型: 直接学决策函数Y=f(X)

一般化流程!!!!! (2023期末简答第一题:什么是机器学习,以监督学习为例,简述一般化流程)

- 得到有限的训练数据集合
- 确定假设空间
- 确定模型选取策略
- 找到合适的最优模型求解方法,即学习的算法
- 通过学习算法选取最优模型
- 利用学习到的最优模型对未知数据进行预测分析

7. 无监督学习

定义

• 从无标注的数据中学习预测模型的机器学习问题,本质是学习数据中的规律和潜在结构

8. 强化学习

定义

• 指通过智能系统和环境的连续互动中学习最优化行动策略的机器学习问题。

目标

• 不是短期激励最大化,而是使得长期累积激励最大化,强化学习过程是让机器不断试错,达到学习最优策略的目的

本质

• 学习最优序贯策略

9. 半监督学习

定义

• 利用标注数据和未标注数据学习预测模型的机器学习问题

目的

• 利用未标注数据的信息,辅助标注数据进行监督学习,以较低的标注成本达到更好的效果

是大数据时代的发展趋势

10. 主动学习

定义

• 模型不断给出实例给教师进行标注,然后利用标注数据学习预测模型的机器学习问题

目的

• 找出对问题最有用的数据给教师进行标注, 以较少的标注代价得到较好的结果

11. 统计学习方法=模型+策略+算法

模型: 给定数据集和任务, 如何选择模型, 即假设空间

概率模型:条件概率分布函数非概率模型:决策函数

策略: 什么模型才是好的, 即如何评价—个假设

• 损失函数: 一次预测的好坏

- 风险函数: 平均意义下的模型预测好坏
- 经验风险函数:因为风险函数需要求期望,但是样本概率分布函数我们实际上并不知道,只能根据**大数定理**,对多次预测的损失函数取平均来近似风险函数
- 结构风险函数: 考虑其他因素的影响, 如模型复杂度, 此时加入正则化等操作

算法: 如何以最快的搜索速度, 找到最优的假设

- 最小二乘法: 仅针对线性模型
- 梯度下降、上升法(批梯度、增量梯度): 任何模型

12. 模型评估与模型选择

- 训练误差
- 测试误差
- 过拟合!!!!!!! (2023期末简答第三题:什么是过拟合现象,导致过拟合的原因,缓解过拟合的方法)
- 正则化
- 交叉验证!!!!!! (2023期末简答第五题: 作用及操作说明)
 - 。简单交叉验证
 - 。 k折交叉验证
 - 。 留一交叉验证
- 泛化能力: 该方法学习到的模型对未知数据的预测能力
- 泛化误差: 学习到的模型对未知数据预测的误差期望
- 泛化误差上界

二、感知机

1. 损失函数选取

- 误分类样本数,即示性函数之和对w、b不可导
- 样本到y = wx + b的距离可导
- 2. 计算!!!!!!! (2023期末计算第一题)

三、决策树

- 1. 熵H(D)、条件熵H(D|A)、信息增益g(D, A)、信息增益比gR(D, A)
 - ID3(信息增益), C4.5(信息增益比)
- 2. 计算!!!!!! (2023期末计算第三题,只会纯按计算器算的时间很久,建议学计算器的变量功能)

3. 实际应用注意事项

- 数据清理
- 数据转化
 - 。数据归一化
 - 。 数据归类: 比如连续型数据通过定义区间归类
 - 。 类别限制: 一个特征的取值**不超过7个** (最好不超过5个)
- 相关性分析
 - 。 对于问题无关的属性: 删除
 - 。 对于取值超过7种而且不能归纳的: 删除

4. gini系数、剪枝、CART算法(要求貌似不高)

- 树的损失函数、评估剪枝前后整体损失下降程度的指标g(t)
 - 树的损失函数 $C_{\alpha}\left(T_{t}\right)=C\left(T_{t}\right)+\alpha|T|$
 - 。 公式中的 α 是子树分类结果的"不纯度",|T|是子树节点个数
 - "不纯度"越低,模型分类结果越好;而一般的剪枝操作会带来"不纯度"的上升,损失会增大
 - ullet 而|T|是考虑了树的复杂度对损失函数的权衡,是惩罚项(正则化的一种),剪枝之后会导致复杂度下降,损失函数会减小

- 。 实际过程中很难直接取到合适的权重,去判断"不纯度"与树的复杂度对我们结果的影响程度
 - lacktriangleright 不能是单纯设lpha=1,剪枝后损失降低,就说我们的结果会更好,这是没有逻辑的,所以设计了一个很巧妙的办法进行剪枝
- 。 剪枝算法内函数及步骤含义
 - 损失函数意义
 - 剪枝前 $C_{\alpha}\left(T_{t}\right)=C\left(T_{t}\right)+\alpha|T|$
 - 剪枝后 $C_{\alpha}(t) = C(t) + \alpha$
 - 当 $\alpha=0$ 时,刚刚说了剪枝后"不纯度"会上升,所以 $C_0\left(T_t\right)\leqslant C_0\left(t\right)$
 - 而当lpha很大时,模型复杂度对损失函数影响极大,会有 $C_{lpha}\left(T_{t}\right)>C_{lpha}\left(t\right)$
 - g(t)意义
 - 损失函数是lpha的连续函数,中间肯定有一点是两者相等的,这一点我们记作 $g\left(t
 ight)=rac{C(t)-C(T_t)}{|T|-1}$,是个正数
 - 我们知道g(t)是每个节点剪枝前后损失函数不变的 α 临界值,**如果**g(t)**很低,即给复杂度权重很低的情况下,剪枝能让损失减少,** $(C_{\alpha}(T_t)$ 没多大,反而|T|相对很大),证明这个节点很冗余,应该剪掉
 - 产生 $\{T_0, T_1...T_k\}$ 后再进行交叉验证
 - ullet 每次选择当前树 T_i 中 $g_i(t)$ 最小的节点进行剪枝,记 $lpha_i=\min_i\,g_i\left(t
 ight)$ 并把剪枝后的树 T_{i+1} 用来下一次迭代剪枝
 - 剪枝算法原论文里有证明: $\alpha_i \leq \alpha_{i+1}$
 - 这样会得到k棵 α 在区间 $[\alpha_i, \alpha_{i+1})$ 的局部最优子树,因为每棵树都是上一棵树基础上剪去了"最冗余"的子树得到的,即**从T_0每** 次都修剪掉最冗余的子树得到后续新的子树
 - 但是**我们并不知道修剪掉"冗余子树"对结果(分类/预测)前后的实际影响,也不知道修剪多少"冗余子树"对结果最好**,所以需要采用交叉验证对上述局部最优子树进行选取,得到 $\alpha \in [0,\alpha_k)$ 最优树

四、k近邻算法

1. k的含义(2023期末简答第二题:knn和kmeans的异同,knn、kd树、kmeans的k是什么意思)

2. k的选择

- k越小代表模型越复杂,要找到最相似的少数样本点投票,k=1时只有一个样本点;k很大的时候模型会找很多个样本点,k=样本数,预测结果恒为样本中较多的类,比较简单;
- k的选择一般为奇数,避免偶数导致的"平票"的情况
- 选择最优的k: 交叉验证, 选验证集平均准确率最高
- 确认了k之后的经验风险最小原则(误分类率最小),等价于多数表决原则

3. kd树构建

- 选中位数的时候,如果总数是偶数,则选中间两个数的后一个数作为中位数(不取平均,这样可以保留一个样本在当前节点)
- 4. kd树搜索(要求不高,k>2的kd树搜索不作要求)

五、SVM

- 1. 什么样的超平面冗错性最好
 - 样本点距离超平面最近距离最大的超平面
- 2. 支持向量、正负平面距离 (即SVM要最大化的函数)
- 3. 函数间隔yi(w*xi+b)
 - 函数间隔是从样本到超平面距离演化来的, $\frac{w*xi+b}{||w||}$ 是点到超平面的距离
 - 用距离d刻画Margin间距: $\frac{w*x_i+b}{||w||}\geqslant d$ ($\leqslant -d$),来刻画点在超平面上方还是下方,并且距离d尽可能取大,越大则正负超平面距离(2d)越大,这是SVM的目标"最大间距"的来源
 - 而我们任何时候都可以通过对w, b放缩保证||w||d=1
 - 。 $\frac{w*x_i+b}{||w||}\geqslant d$ ($\leqslant -d$)转化为w*xi+b**-||w||**d >=0
 - 。 放缩(w/||w||d)xi+(b/||w||d)-1>=0
 - 。 令w'=w/||w||d, b'=b/||w||d, 则式子变为w'xi+b'>1
 - 。 最后求出来的超平面方程w'x+b'=0和原本的wx+b=0是等价的
 - 所以上述放缩相当于直接令||w||d=1,后续只需要控制 $wx_i+b\geqslant 1$ ($\leqslant -1$),即 $y_i(wx_i+b)\geqslant 1$,此时前面这个数值 $y_i(wx_i+b)$ 即称为"函数间隔"。

• 放缩完之后再看回我们要求的间距d=1/||w||,正负平面距离为 $2d=\frac{2}{||w||}$,就是教材上写的要最大化的目标函数(s.t. $y_i(wx_i+b)\geqslant 1$,即保证所有类都分对了)

4. 凸集

- 连接集合中的两个点,线段包含在集合中,则称这个集合为凸集,否则为非凸集
- 5. 对偶问题、KKT条件、求解对偶形式求解
- 6. 硬间隔、软间隔
 - 硬间隔的支持向量机w*, b*均唯一
 - 软间隔的w唯一, b不唯一 (即惩罚项可调b*, 分离超平面上下平移)

7. 核函数!!!! (2023期末简答第三题:什么是核函数,作用是什么,常见的核函数有什么)

定义!!!

- 存在原空间到特征空间的映射 $\Phi(x)$,定义一个函数 $K(x,z)=\Phi(x)\cdot\Phi(z)$,则称K(x,z)为核函数, $\Phi(x)$ 为对应的映射函数
- 在应用过程中一般只显式定义K(x,z)而不去定义Φ(x)来求内积
- Φ(x): 是輸入空间Rn到特征空间H得映射,特征空间一般是高维的,一个核函数可以由不同Φ(x)定义

常见类别!!!!

- 正定核
- 高斯核:特征很少,但是样本数量不多也不少
- 多项式核
- 线性核: 特征很多, 与样本数量差不多 (如果特征数量很少, 样本数量很多, 需要额外添加特征来用线性核)
- sigmoid核

六、朴素贝叶斯

1. 贝叶斯网络

• 概率图模型、有向无环图

2. 贝叶斯定理

- 后验概率 $P(A_i|B) = P(Ai) rac{P(B|A_i)}{\sum_{i=1}^m P(B|A_i)P(A_i)}$ =先验概率*调整因子
 - 。 $P(A_i|B)$ 为后验概率
 - 。 P(Ai)为先验概率
 - 。 $\frac{\stackrel{\frown}{P(B|A_i)}}{\sum_{i=1}^m P(B|A_i)P(A_i)}$ 为调整因子
- 但事实上P(Ai)是未知的,即分类任务时,标签的真实概率分布是不知道的,贝叶斯算法应用时常将其假设为正态分布、beta分布或者泊松分布,这并没有特别的依据,所以很多人不承认这个算法,但是效果很好、计算方便,所以广为流传

3. 朴素贝叶斯

- 基于贝叶斯定理和特征相互独立条件提出的算法
- 后验概率最大化 == 期望风险最小化
- 先验概率按照极大似然估计结果,即频率

4. 拉普拉斯平滑计算!!!! (2023期末计算题第二题考了没有拉普拉斯平滑的正常贝叶斯)

• 需要注意的是,调整因子的计算和先验概率的计算都要加上拉普拉斯平滑

七、逻辑回归

1. 假设

- 假设X是连续变量而且服从逻辑分布
 - 。 概率分布函数 $F(x) = rac{1}{1 + exp(-(x-\mu)/\gamma)}$

- 。 概率密度函数 $f(x)=rac{exp(rac{-(x-\mu)}{\gamma})}{\gamma\left[1+exp(rac{-(x-\mu)}{\gamma})
 ight]}$
- 。 密度函数关于 $(\mu, \frac{1}{2})$ 中心对称
- sigmoid函数
 - 。 上述 $\mu=0$, $\gamma=1$,即 $f(x)=rac{1}{1+exp(-x)}$
 - f'(x) = f(x)(1 f(x))

2. 事件发生的几率(odds)

• 逻辑回归的事件事件发生的对数几率是 $log_2[rac{P(1|x)}{1-P(1|x)}]=wx+b=w'x'$

3. 逻辑回归模型

• 似然函数、 $w' = (w_1, w_2...w_n, b)$ 的极大似然估计

4. 最大熵模型

原理

• 我们认为,在满足一切约束条件的情况后,剩下的模型熵最大的是最好的

熵的计算: $H(P) = \sum_x P(x) log_2 P(x)$

- 有 $0 \leqslant H(P) \leqslant log_2|X|$, |X|为X的取值数量
 - 。 当每个 x 取值概率相等时, 右侧等号成立
 - 。 即原理中,满足一切约束条件后,剩余的取值尽量相等的模型是最好的

5. 推导(没什么要求)

八、聚类

1. 相似度

- 闵可夫斯基距离
- 余弦相似度
- 马哈拉诺比斯距离
- 相关系数

2. 相似度影响因素

- 不同指标的量纲
- 特征之间的相似性
- 样本分布

3. 软聚类、硬聚类

4. 类或簇的定义(四种定义)

- 类的特征
- 类均值
- 类直径
- 样本散布矩阵和样本协方差矩阵
 - 。 样本散布矩阵 $A_G = \sum_{i=1}^{n_G} (x_i \bar{x})(x_i \bar{x})^T$ 。 样本协方差矩阵 $S_G = \frac{AG}{m-1}$, m是x的维数

5. 类的连接

- 最短距离
- 最长距离
- 中心距离
- 平均距离

6. 层次聚类

- 属于硬聚类
- 聚合聚类 (自下而上聚类)
 - 。三个要素
 - 距离或相似度
 - 闵可夫斯基距离
 - 马哈拉诺比斯距离
 - 余弦相似度
 - 相关系数
 - 合并规则
 - 类间距离最小
 - 类间距离可以是: 最短距离、最长距离、中心距离、平均距离
 - 停止规则
 - 个数达到阈值k
 - 类直径超过阈值
 - 。 时间复杂度 $O(n^3m)$
- 分裂聚类 (自上而下聚类) 应用较少

7. kmeans聚类

- 算法步骤!!!!!!!!!(2023期末计算第四题)
- 总体特点
 - 。 基于划分的聚类方法
 - 。类别数k需要预先指定
 - 。 以欧氏距离表示距离,以中心或样本均值表示类别
 - 。以样本与其所属的类别中心的距离和作为优化对象
 - 。 得到的类别是平坦的、非层次化的
 - 。 算法是迭代计算、不能保证得到全局最优解
- 收敛性
 - 。 k均值属于启发式算法,不能保证收敛到全局最优解
 - 。 k均值中心的移动不会太大, 因为每次样本归属于距离最近的类
- 初始类的选择
 - 。 类中心初始化不同,最后聚类的结果不同
 - 。 可以先用层次聚类把样本聚成k个类,用k个类的中心作为初始化类中心
- 类别数k的选择
 - 。 k需要预先给定,实际应用中最优的k是不知道的
 - 。 可以尝试不同的k, 比较聚类结果质量推测最优的k
 - 。聚类结果质量可以用类直径
 - 。一般的,类别数变小,类直径变大
- 选择方法
 - 。拐点法
 - 簇内平方和的拐点就是最佳分类点
 - 。临界平均直径
 - 类别数增大到一定程度,平均直径会不变,这个值就是临界平均直径,对应的k就是最佳类别数
- 优缺点
 - 。优点
 - 当k变大时,k均值计算会比层次聚类快
 - 与层次聚类相比, kmeans聚类结果更加紧凑, 尤其是球状簇
 - 大数据集合效率更高
 - 当结果簇是紧密的时候,簇与簇之间分隔比较开
 - 。缺点
 - 没有指明初始化方式,常用方法只有随机选k个样本作为初始类中心
 - 初始化不同,会导致多种次优结果,解决方法是多尝试几种不同的初始中心
 - 会出现距离类中心mj最近的样本集合为空的情况,因此mj得不到更新
 - 不适合非凸面的簇,且对噪声和离群点十分敏感,因为少量这类点对均值影响也是很大的

提纲整理: 21数学卢锦鹏

(下面问题好奇的话可以直接问老师或者讨论解决)

笔者复习时的问题积累:

- 1. 为什么样本量少的情况下训练效果不理想?
- 2. 对数似然损失函数 $loss_{log} = -log_2 P(Y|X)$ 为什么要取对数?
- 3. CART选最优子树的时候,用平方误差和gini系数选最优子树的意义?只能用这两个?(交叉熵和方差?)
- 4. CART剪枝的时候,T0剪去了第一个子树变T1,之后的剪枝是在T1基础上继续剪?T1上的节点 (特别是父节点) 会不会再出现g(t)比上一个剪枝的 α_1 还小的情况?
- 5. $\max_{lpha\geqslant0,eta}\ \min_{x}f\left(x
 ight)\leqslant\min_{x}\max_{lpha\geqslant0,eta}\ f\left(x
 ight)$?
- 6. b^* 为什么唯一(证明对偶问题不同 $lpha_j^*>0$ 得出的 b^* 都是一样的吗)?
- 7. 证明 $0\leqslant H(P)\leqslant log_2|X|$?
- 8. kmeans中除了I2范数,其余相似度的中心计算怎么算(有解析方法吗,I1范数是中位数)?
- 9. 什么时候会出现"可能发生距离簇中心 m_i 最近的样本集为空的情况,因此, m_i 将得不到更新"?
- 10. kd树搜索,怎么从树上面直接判断所谓的"另一个子树范围和超球面相交"