

IMPLEMENTACE ALGORITMU PRO NALEZENÍ NEJMENŠÍ KOSTRY GRAFU TÝM XKULIN01

Obsah

1 Úvod	2
2 Zadání	2
3 Návrh a implementace	2
3.1 Postup algoritmu	2
3.2 Složitost implementovaného algoritmu	2
4 Datové struktury	3
4.1 Seznam	3
4.2 Pole	3
5 Členění implementačního řešení	3
6 Práce v týmu	3
7 Pole	4
8 Seznam	Δ

1 Úvod

Jméno souboru: IAL_kostra_grafu

Identifikace projektu: IAL, Náhradní projekt - 07. Minimální kostra grafu

Členové týmu:

Kulinkovich Andrei (xkulin01) Marochkina Elena (xmaroc00) Tréšek Roman (xtrese00) Hierarchie souborů:

src - hlavní adresář

- implementace algoritmu rozdělena do několika jednotlivých souborů, pro jednotlivé části grafu

- graphs - adresář s testovými soubory

Datum vytvoření: 12.11.2023, datum poslední změny: 27.11.2023

2 Zadání

07. Minimální kostra grafu - Vytvořte program pro hledání kostry grafu s minimálním ohodnocením pro ohodnocené neorientované grafy.

3 Návrh a implementace

K řešení jsme využili Primmova algoritmu, jeho teoretická složitost je O(E + V * log₂E), kde E je počet hran a V je počet vrcholů v grafu.

3.1 Postup algoritmu

Ze začátku se náhodně vybere jeden uzel jako počáteční, zbylé uzly se zapíšou do pole nezpracovaných uzlů. Všechny hrany, které vedou z počátečního uzlu se zapíšou na seznam dostupných hran. Algoritmus projde seznam dostupných hran a vybere tu s nejnižším ohodnocením, která ale musí vést do ještě nezpracovaného uzlu. Hrana je poté odstraněna ze seznamu dostupných hran a uzel se odstraní z pole nezpracovaných uzlů. Zpracovávaná hrana se přidává do fronty hran reprezentujících postupně rostoucí kostru grafu. Uzel do kterého zpracovávaná hrana vedla se odstraní z pole nezpracovaných uzlů. Všechny hrany dostupné z nového uzlu jsou zapsány na seznam dostupných hran. Algoritmus probíhá tak dlouho, dokud nezpracuje všechny uzly.

3.2 Složitost implementovaného algoritmu

Složitost námi implementovaného algoritmu je $O(V^2 + E)$, protože jsme využili implementaci pomocí seznamu sousedů oproti rychlejší variantě s využitím haldy.

Implementace pomocí seznamu sousedů je pomalejší, protože prochází seznam uzlů a hledá jeho minimum.

4 Datové struktury

4.1 Seznam

V implementaci používáme seznam, pro ukládání dostupných hran a pro vytvoření fronty již zpracovaných hran. Seznam obsahuje pointer na první, aktivní a poslední element.

4.2 Pole

Používáme také pole pro uchování uzlů. Pole má v daný moment velikost podle počtu již zpracovaných uzlů a jeho maximální velikost je určena celkovým počtem uzlů v grafu.

5 Členění implementačního řešení

```
Algoritmus algorithm. {c, h}
Hrana edge. {c, h}
Seznam list. {c, h}
Uzel node. {c, h}
Čtečka reader. {c, h}
Množina set. {c, h}
Funkce main main. c
```

6 Práce v týmu

Člen týmu	Přidělená práce
Kulinkovich Andrei	Implementace algoritmu
Marochkina Elena	Testování
Tréšek Roman	Dokumentace, prezentace

7 Pole

```
typedef struct {
   char *elements;
   size_t size;
   size_t capacity;
} CharSet;
```

8 Seznam

```
typedef struct {
    listElementPtr firstElement;
    listElementPtr activeElement;
    listElementPtr lastElement;
} list;
```