10-5. С учетом 1-го начала термодинамики имеем

$$\Delta Q = \Delta U + A,\tag{1}$$

где $\Delta U = \frac{3}{2} R \Delta T$ — изменение внутренней энергии газа, A — работа по деформированию пружины, ΔQ — количество теплоты, сообщаемое системе. При малом изменении объема работа вычисляется по формуле

$$\Delta A = P\Delta V = \frac{kV\Delta V}{S^2} , \qquad (2)$$

где P = kV.

Суммируя, получим

$$A = \sum P_i \Delta V_i = \frac{k}{S^2} \frac{V_2^2 - V_1^2}{2}$$

Из уравнения состояния:

$$PV = RT \Rightarrow \frac{k}{S^2}V^2 = RT. \tag{3}$$

Из (1)-(3) получаем:

$$\Delta Q = \frac{3}{2}R\Delta T + \frac{R\Delta T}{2} = 2R\Delta T \Rightarrow C = \frac{\Delta Q}{\Delta T} = 2R = 16,6$$
Джс / моль .

11-1. Так как сила сопротивления зависит от скорости, то по прошествии небольшого промежутка времени шарик будет двигаться равномерно.

При движении шарика в покоящемся баке скорость установившегося движения может быть найдена из уравнения

$$m\vec{g} + \vec{F}_{apx} + \vec{F}_{conp} = \vec{0}.$$

Это уравнение можно переписать в виде

$$(\rho - \rho_0)Vg = \beta v_0^2, \tag{1}$$

где ρ, ρ_{θ} — плотности шарика и жидкости соответственно, V — объем шарика, β — коэффициент пропорциональности между силой сопротивления и квадратом скорости.

