**Données fournies par le fabriquant du moteur :**

Table

Description automatically generated

**Introduction :**

Les mesures sont réalisées en deux parties, la première permet d'obtenir des valeurs précises de la vitesse de rotation en fonction de la tension d'alimentation et la deuxième permet de connaitre la tension générée lorsque les vitesses sont les mêmes qu'à la première partie.

**Méthode de mesures partie 1 :**

Le moteur RF-370A-15370 est connecté à une alimentation DC, celle-ci délivre une tension de 0 à 12V par pas de 1V. A chaque saut de tension, la vitesse est mesurée à l'aide d'un tachymètre optique.

**Schéma de mesures partie 1 :**

Diagram, schematic

Description automatically generated

Uin

**Résultats partie 1 :**

Table

Description automatically generated

Chart, scatter chart

Description automatically generated

**Méthode de mesures partie 2 :**

Pour cette deuxième partie, le un banc de test est composé d’un deuxième moteur DC qui permet d’entrainer le moteur RF-370A-15370. Le moteur M1 est alimenté avec une tension DC alors que le moteur M2 (RF-370A-15370) génère une tension en fonction de sa vitesse de rotation.

**Schéma de mesure partie 2 :**

Diagram, schematic

Description automatically generated

UT

**Résultats partie 2 :**

Text

Description automatically generated with medium confidenceTable

Description automatically generated

Chart

Description automatically generated

**Delémont, le 27 décembre 2022 Meven Ricchieri**