## +המחלקה להנדסת אלקטרוניקה, מחשבים והנדסה רפואית בית הספר להנדסה - רופין

# מעבדה מס. 2 - מערכות דיסקרטיות בתחום הזמן התמרת פורייה של אות בדיד – DTFT ותכונות ההתמרה

<u>תעודת זהות המגישים:</u> 1. 203773601 319001319

מס' קבוצה:

תאריך הגשה: 07/11/2022

## מעבדה מס. 2 - מערכות דיסקרטיות בתחום הזמן התמרת פורייה של אות בדיד – DTFT ותכונות ההתמרה

#### מטרות

- 1. התנסות עם התמרות תדר של אותות דיסקרטיים DTFT.
  - 2. הצגת תכונות של התמרות תדר.

impz, filter, freqz :במעבדה זו נשתמש בפונקציות הבאות

#### ניסויים

העתק את הקבצים מתקיית העזר הנמצאת במודל, לתיקיית העבודה שלך עבור מעבדה 02.

## 1 - חישוב התגובה להלם של מערכת LTI

מחשבת את  $y{=}\mathrm{impz}(b,a,N)$  MATLAB פונקציית  $y{=}\mathrm{impz}(b,a,N)$  סיבתית.

לפניך מערכת שמתוארת בעזרת משוואת ההפרש הבאה:

```
y[n] - 0.4y[n-1] + 0.75y[n-2] = 2.2403x[n] + 2.4908x[n-1] + 2.2403x[n-2] התוכנית הבאה מחשבת ומציגה את התגובה להלם של המערכת.
```

```
% Compute the impulse response h clf; N = 100; n=0:N-1; b = [2.2403 \ 2.4908 \ 2.2403]; a = [1 \ -0.4 \ 0.75]; h = impz(b,a,N); % Plot the impulse response stem(n,h); xlabel('Time\ index\ n'); ylabel('Amplitude'); title('Impulse\ Response'); grid;
```

#### שאלות

### נתונות 7 מערכות המתוארות באמצעות משוואת הפרש:

(1) 
$$y[n] + 0.5y[n-1] = x[n]$$

(2) 
$$y[n] - 0.2e^{j\frac{\pi}{6}}y[n-1] = x[n-1]$$

(3) 
$$y[n] - 0.25y[n-1] - 0.125y[n-2] = x[n]$$

(4) 
$$y[n] - 0.75y[n-1] - 0.25y[n-2] = x[n]$$

(5) 
$$y[n] - 0.75y[n-1] - 0.5y[n-2] = x[n]$$

(6) 
$$y[n] = -x[n] + x[n-2]$$

(7) 
$$y[n] = x[n] + x[n-1] + x[n-2]$$

(8) 
$$y[n] = x[n] + x[n-1] - x[n-2]$$

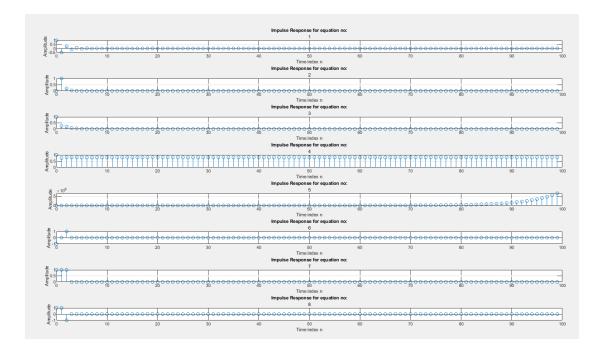
## <u>עבור כל אחת מהמערכות לעיל בצע את הסעיפים הבאים:</u>

- 1. פתור (אם לא פתרת עד כה) את שאלה 1 בתרגיל בית 2 וצרף את הטבלה לדוח.
- 2. השתמש בתוכנית לעיל לחישוב התגובה להלם והצג את תגובת ההלם של המערכת בעזרת subplot(421) בכדי לחלק את ה- figure לשמונה חלקים כך שהשרטוט של התגובה להלם של כל מערכת ישורטט. הוסף כותרת לשרטוטים כך שניתן יהיה לדעת עבור איזו מערכת חושבה התגובה להלם.

#### תוצאות:

## :הטבלה

|     | האם  | h[n]       | s[n]           | האם    | ה קטבים | ה אפסים | האם             | האם הפאזה |
|-----|------|------------|----------------|--------|---------|---------|-----------------|-----------|
|     | קיים | מתכנסת?    | מתכנסת?        | המערכת | יש      | יש      | $ H^f(\theta) $ | ?ליניארית |
|     | משוב | ?לאיזה ערך | לאיזה          | יציבה? | ?למערכת | ?למערכת | ?זוגית          |           |
|     |      |            | ?ערך           |        |         |         |                 |           |
| (1) | כן   | 0          | 2/3            | כן     | 1       | 0       | כן              | -         |
| (2) | כן   | 0          | $1.2e^{j0.12}$ | כן     | 1       | 1       | לא              | -         |
| (3) | כן   | 0          | 8/5            | כן     | 2       | 0       | כן              | -         |
| (4) | כן   | 4/5        | ∞              | לא     | 2       | 0       | כן              | -         |
| (5) | כן   | ∞          | ∞              | לא     | 2       | 0       | כן              | -         |
| (6) | לא   | 0          | 0              | כן     | 0       | 0       | כן              | +         |
| (7) | לא   | 0          | 3              | כן     | 0       | 0       | כן              | +         |
| (8) | לא   | 0          | 1              | כן     | 0       | 0       | כן              | +         |



- 3. האם התגובה להלם מתאימה לחישוב האנליטי? כן, בכל המקרים פרט למשוואה 2, הסיבה לכך היא שהתגובה להלם מרוכבת.
- 4. מהן המסקנות מחלק זה כאשר משווים בין המערכות? ניתן לראות שעבור מערכות ללא משוב יש פאזה ליניארית לעומת מערכות עם משוב.

#### 2 - חישוב התגובה למדרגה של מערכת LTI

- רמז: וקטור ששווה u באורך n באורך N=100 שמייצג את פונקציית המדרגה צור וקטור שu באורך 20 אינדקס 0 עד 99).
- (s השתמש בפונקציית filter כדי לחשב את יציאת 7 המערכות לעיל (היציאה תסומן כ- 2).
   עבור כניסת המדרגה לקבלת התגובה למדרגה של המערכת (step response).
   הערה: הסבר על שימוש בפונקצית filter יש לראות באמצעות ה- help של תוכנת ה- MATLAB.
- 3. שרטט את יציאת המערכות בעזרת פונקציית stem באותו בעזרת התגובה שורטטו התגובה להלם ובאותה השיטה. כלומר, ב- subplot(421) יהיה שרטוט של התגובה להלם בכחול ושרטוט של התגובה למדרגה באדום וכן הלאה (בכדי לשרטט שוב באותו ה- plot יש להשתמש בפקודה hold on ובנוסף לפני כל plot לכתוב את ה- subplot הרצוי). הוסף כותרות מתאימות לשירטוטים.

### :לדוגמא

עבור החלק הראשון וה- subplot השני יהיה רשום:

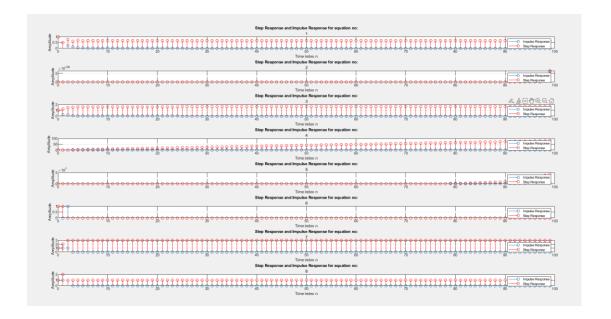
```
% Plot the impulse response subplot(422); stem(n,h); hold on; subplot subplot(422); stem(n,s,'r'); subplot(422); stem(n,s,'r');
```

legend('impulse response','step response');

פונקצית legend יוצרת מקרא לשרטוט כך שנבין שהשרטוט הראשון הוא של התגובה להלם והשני של התגובה למדרגה.

## <u>עבור כל אחת מהמערכות:</u>

.4 תוצאות:



- האם התגובה למדרגה מתאימה לחישוב האנליטי?
   כן, פרט למשוואה 2.
- 6. מהן המסקנות מחלק זה כאשר משווים בין המערכות? ניתן לראות כי חלק מתגובות למדרגה מתבדרות וחלק מתכנסות. גם קל לראות את הקשר בין ערך התגובה לתדר עבור תדר 0 לבין ערך אליו התגובה למדרגה מתכנסת (אם מתכנסת).

## התמרת פורייה בזמן בדיד DTFT

## 2 - חישוב התמרת פורייה בזמן בדיד – DTFT – של מערכת 3

הפונקציה DTFT\_evaluation (נמצאת באתר המודל וניתן להיעזר בה – לא בשלמותה אלא בכדי לראות איך מבצעים את הפעולות) מבצעת חישוב של התמרת פוריה בזמן בדיד ומציגה את התמרת פורייה (הקומפלקסית) של פונקציית תמסורת מסויימת בשני אופנים: 1) חלק ממשי ומדומה, 2) אמפליטודה ופאזה. הפונקציה מקבלת שלושה ערכים num,den,theta. ניתן להשתמש בפונקציה כדוגמא לחישוב תגובת התדר ושרטוטו.

## שאלות

1. מה מייצגים ערכי המשתנים num,den,theta מה מייצגים ערכי

?DTMF\_evaluation.m

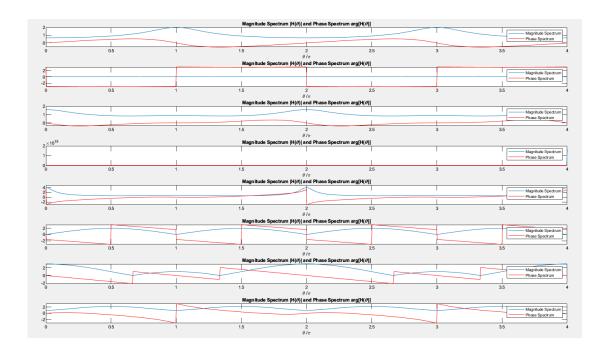
-Num מייצג מונה של פונקצית תמסורת.

Den מייצג מכנה של פונקצית תמסורת.

Theta וקטור ערכים לציר של ההתמרה.

### עבור כל אחת מהמערכות:

- $0 \leq 0$ עבור (עוצמה ופאזה), עבור  $H^f(\theta)$  עבור את תגובת התדר של המערכת ( $\theta$ ). עבור  $\theta < 4\pi$
- 3. שרטט את התמרת הפורייה הקומפלכסית של פונקצית התמסורת באופן הבא: יש לשרטט את התגובות ב- plot כפי ששורטטו התגובה להלם והתגובה למדרגה כאשר האמפליטודה בצבע כחול והפאזה בצבע אדום.
- X ביו את בכותרת הציר  $\pi$  ב-  $\theta$  בי שני השרטוטים וש לנרמל את את את ביו  $\pi$  בנוסף של לסדר את השרטוט כך שיהיה מוגבל לערכי הפונקציה באמצעות שימוש ב- axis tight
  - 4. הרץ את התוכנית ובחן את הגרפים שנוצרו. תוצאות:



האם הפונקציה מחזורית ב $\theta$ ? מהו המחזור? הסבר את הסימטריות השונות (פונקציה זוגית, אי זוגית) שמוצגות לכל אחד מהגרפים השונים – האם הם מתאימים לתכונות של התמרת DTFT הידועים לך?

הפונקציה מחזורית ב- $2\pi$  (ובמקרה המנורמל, ב-2) כמצופה מחזורית ב- $2\pi$ . עבור כל הפונקציות פרט ל2, התגובה להלם ממשית ולכן בהתאם גודל האמפליטודה זוגי והפאזה אי זוגית.

- ( heta=?[rad] איזה תדר מיוצג במספר 3 בציר x של הגרפים? (כלומר x איזה תדר מיוצג במספר x איזה תדר מיוצג ערכי ציר x הם מספרים ללא יחידות (מנורמלים). x שימו לב כי ערכי ציר x הם מספרים ללא יחידות x התדר המיוצג על ידי מספר x הינו x הינו x התדר המיוצג על ידי מספר x הינו x הינו x התדר המיוצג על ידי מספר x הינו x הינו x התדר המיוצג על ידי מספר x הינו x
- האם קיימות קפיצות בשרטוט הפאזה של המערכות? מהו ערך הקפיצה? מה מייצגות? הקפיצות?  $-\pi < \arg\left(H^f(\theta)\right) < \pi$  כן, ערך הפאזה חסום  $\pi < \arg\left(H^f(\theta)\right)$  לכן כאשר הערך מגיע לחסם מתבצעת קפיצה ב-2 $\pi$ 2 על מנת להישאר בתחום.
- .0. כעת תגובת הפאזה של המערכת מבוטאת ביחידות של רדיאנים כפונקציה של התדר θ. כיצד יש לשנות את התוכנית כך שתגובת הפאזה תבוטא במעלות ולא בראדיאנים? שים לב שמדובר על שינוי ערכי תגובת הפאזה של המערכת ולא ערכי התדר. גם ערכי התדר (θ) מבוטאים ברדיאנים אך אין לשנות ערכים אלו ויש להשאיר אותם ברדיאנים).

<u>הערה:</u> אין צורך להציג שרטוטים אלא רק הסבר על הפעולה והצגת שורת הקוד המתאימה.

$$rgig(H^f( heta)ig)*rac{180^o}{\pi}$$
 :יש לבצע את השינוי הבא

שורת הקוד:

 מהן המסקנות מחלק זה כאשר משווים בין המערכות?
 ניתן לראות תכונות סימטריה מהן ניתן להסיק לפעמים מסקנות כי האות בזמן הינו ממשי.

## תכונות של DTFT

רוב התכונות של DTFT ניתנות להצגה ע"י דוגמאות פשוטות. נשתמש בסדרות בעלות אורך סופי להצגה של תכונות אלו.

## 4 - ההזזה בזמן

הפונקציה, (  $DTFT\_timeShift(theta,D,h1)$ , מחשבת ומשרטטת התמרות פורייה של שתי סדרות, h2 היא הזזה בזמן של סדרה h1 . הפונקציה מקבלת שלושה ערכים h2 . h2 . h3 . h4 . h4 . h5 . h

#### שאלות

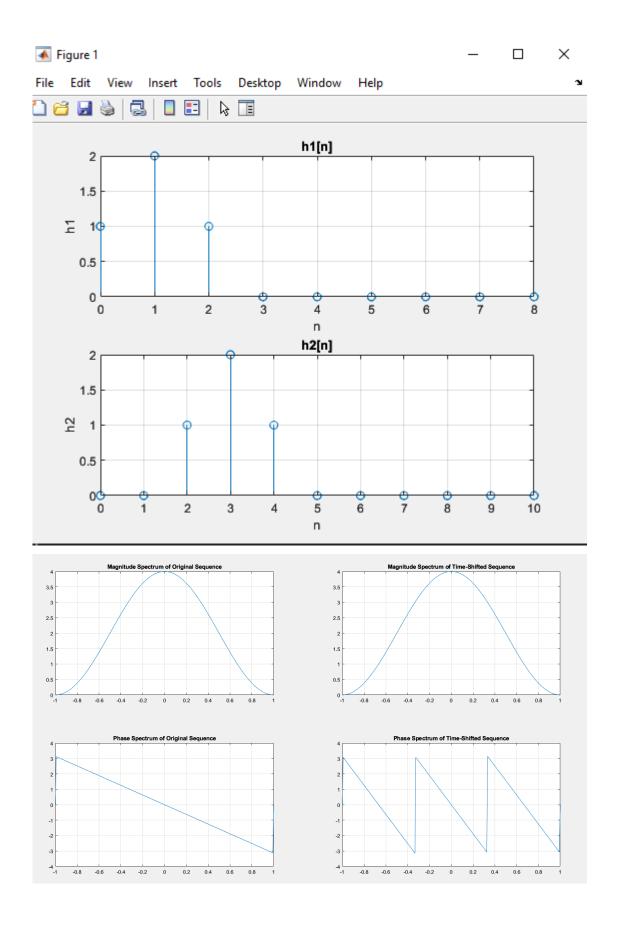
- .stem בעזרת פונקציית h1, h2 בעזרת המשרטטות את שתי הסדרות המשרטטות את שורות המשרטטות את שתי הסדרות subplot בפקודות subplot.
- 2. בפונקציה ( DTFT\_timeShift( theta,D,h1 איזה משתנה מבין המשתנים השונים בתוכנית DTFT\_timeShift( theta,D,h1 איזה משתנה מבין המשתנים השונים בתוכנית שולט בהזזה של הסדרה? הוסף לתכנית פקודות שיציגו כותרות לצירים (בדומה לפונקציה ( DTFT\_evaluation( num,den,theta ).

המשתנה D קובע את גודל הזזה בזמן.

3. הרץ את הפוקנציה ( DTFT\_timeShift( theta,D,h1 עם ערכי המתשנים הבאים:

```
theta = -pi:2*pi/255:pi; D = 2;
h1 = [1 2 1 0 0 0 0 0 0];
```

תוצאות:



הסבר את התוצאות (יש לצרף לתוצאות פיתוח אנליטי של התמרת הפורייה של h1).

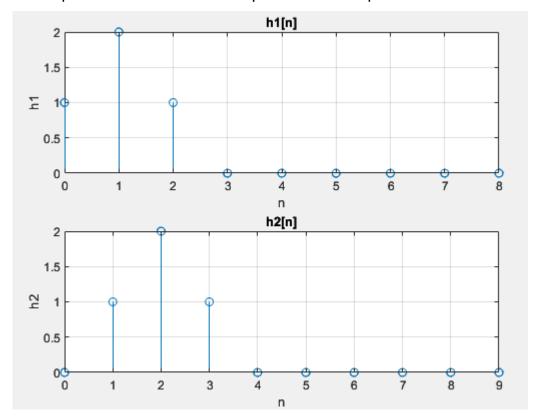
כמצופה קיבלנו את אותה האמפליטודה ל-2 האותות, בעוד שהזזה בזמן גררה הכפלת אקספוננט בתדר ולכן תמונת הפאזה השתנתה.

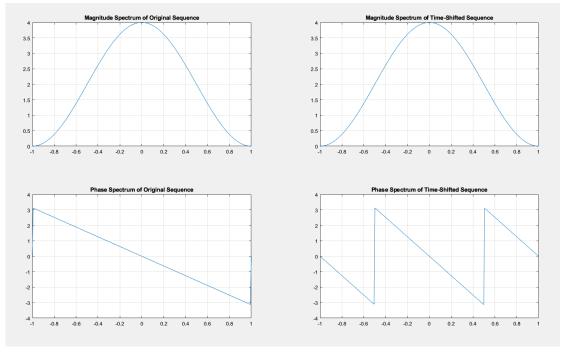
$$\begin{split} h_1[n] &= \delta[n] + 2\delta[n-1] + \delta[n-2] \Rightarrow H_1^f(\theta) = 1 + 2e^{-j\theta} + e^{-j2\theta} \\ h_2[n] &= h_1[n-2] = \delta[n-2] + 2\delta[n-3] + \delta[n-4] \\ &\Rightarrow H_2^f(\theta) = e^{-j2\theta} + 2e^{-j3\theta} + e^{-j4\theta} = H_1^f(\theta)e^{-j2\theta} \end{split}$$

שים לב שבספקטרום הפאזה יש קפיצות. למה?

 $.2\pi$  הפאזה חסומה, וכאשר מגיעה אל החסם יש קפיצה בהתאם של

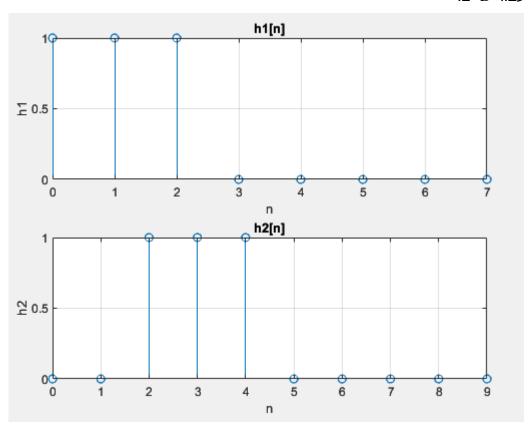
4. חזור על ההרצה של הפונקציה עבור הזזת זמן שאורכה מחצית של ההזזה הקודמת.

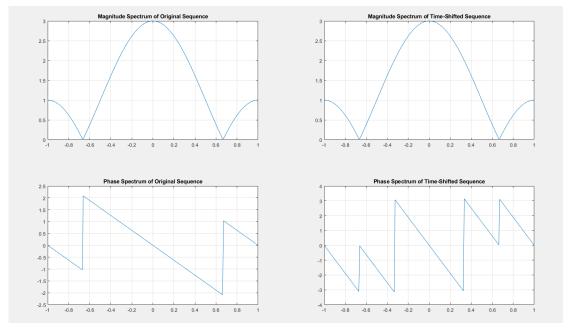




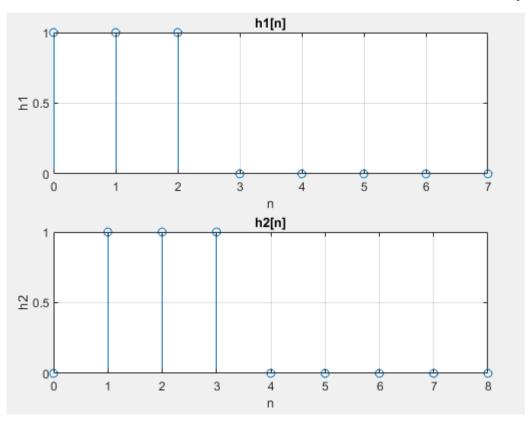
?איך השתנו התוצאות? האם מתאים לתיאוריה איך השתנו התוצאות הערה העלה באקספוננט בערך הכפלה באקספוננט בערך היש

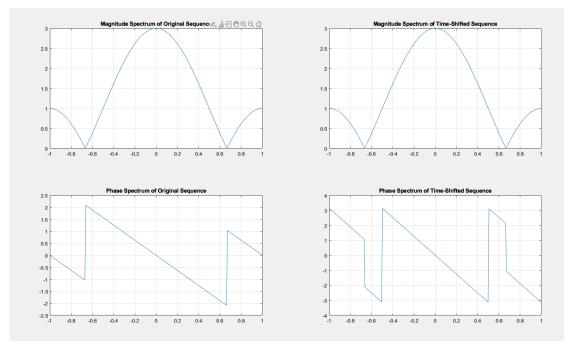
5. חזור על סעיפים 3 ו- 4 עבור הסדרה [1 1 1 0 0 0 0 0 0]. עבור 2=D. עבור





## :1=D עבור





האם התוצאה מתאימה לתיאוריה.

כן, האמפליטודה לא השתנתה אבל תמונת הפאזה כן בהתאמה לתכונה.

#### 5 - ההזזה בתדר

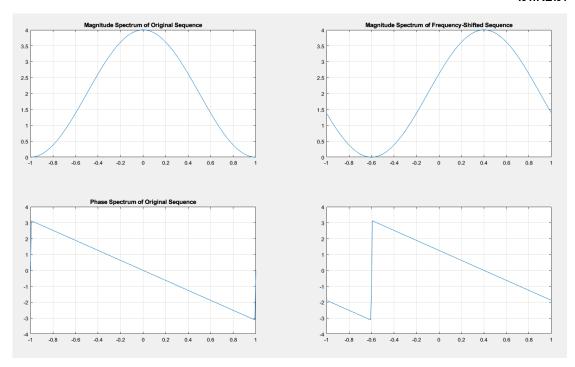
הפונקציה, ( DTFT\_freqShift( theta,th0,num1, מחשבת ומשרטטת התמרות פורייה של שתי סדרות num1 - כאשר סדרה 2 num2 - כאשר סדרה hum2 בלת שלושה ערכים (theta,th0,num1.

#### שאלות

- 1. האם הסדרות ממשיות? לא בהכרח, תתכן סדרה מרוכבת כי DTFT תתאפשר גם עבור סדרה מרוכבת.
  - 2. איזה פרמטר שולט בהזזה של התדר? th0
  - 3. הרץ את הפונקציה ( DTFT\_freqShift( theta,th0,num1 עם ערכי המשתנים הבאים:

theta = -pi:
$$2*pi/255$$
:pi; th0 = 0.4\*pi;  
num1 = [1 2 1 0 0 0 0 0 0];

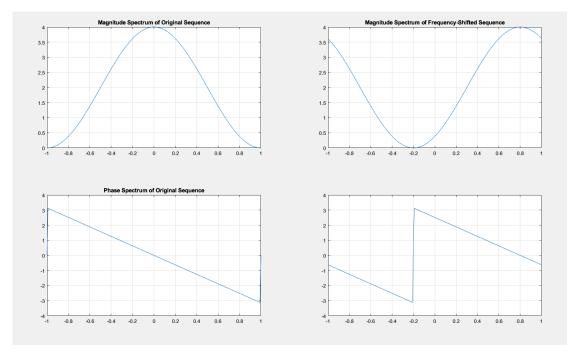
#### :תוצאות



הסבר את התוצאות (יש לצרף לתוצאות פיתוח אנליטי של התמרת הפורייה של num1). ההזזה בתדר גוררת הכפלה באספוננט בזמן, בהתאם לתכונות.

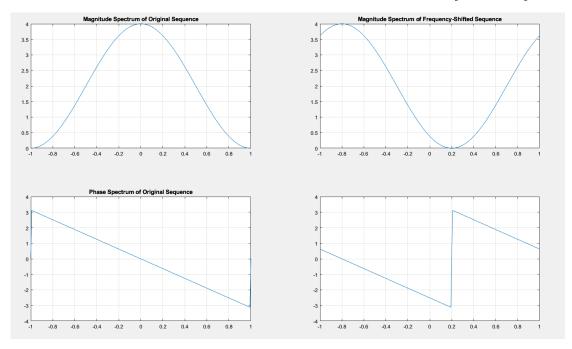
$$\begin{split} num_1[n] &= \delta[n] + 2\delta[n-1] + \delta[n-2] \Rightarrow Num_1^f(\theta) = 1 + 2e^{-j\theta} + e^{-j2\theta} \\ num_2[n] &= num_1[n]e^{-j0.4\pi} \\ &\Rightarrow Num_2^f(\theta) = Num_1^f(\theta - 0.4\pi) = 1 + 2e^{-j(\theta - 0.4\pi)} + e^{-j2(\theta - 0.4\pi)} \end{split}$$

4. חזור על ההרצה עבור הזזת תדר כפולה. הסבר התוצאות.



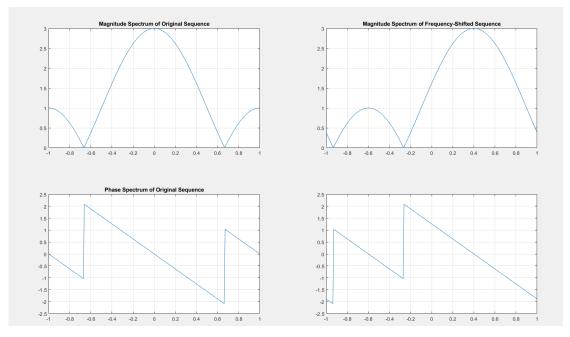
. קל לראות כי יש הזזה של  $0.8\pi$  בתדר בעוד בזמן יש הכפלה באקספוננט

5. חזור על ההרצה עבור הזזת תדר משולשת. הסבר התוצאות.

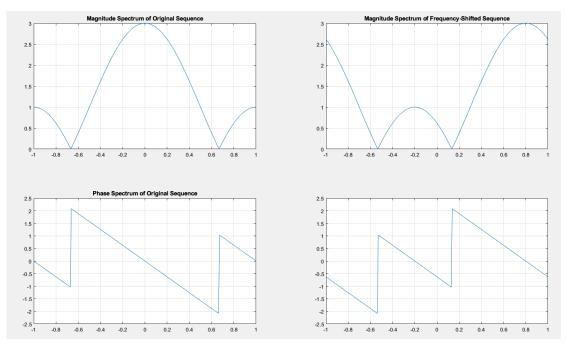


גם כאן, קל לראות כי ההזזה בתדר נעשתה בהתאם להכפלה באקספוננט בזמן.

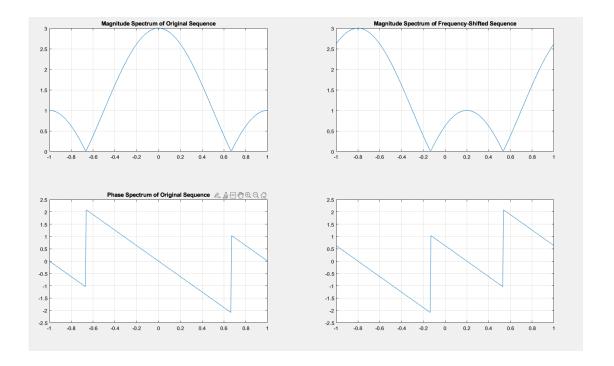
.6 חזור על סעיפים 3-5 עבור הסדרה [1 1 1 0 0 0 0 0 0 1 1 1 1 ].רגילה:



## כפולה:



## משולשת:



## 6 – קונבולוציה ליניארית

הפונקציה, ( x1,x2), מחשבת קונוולוציה בין שתי סדרות (x1,x2), מחשבת את התמרת הפורייה של כל סדרה, מחשבת את המכפלה של ההתמרות, ומחשבת את ההתמרה של תוצאת הקונוולוציה. הפוקנציה מקבלת שלושה ערכים theta,x1,x2.

#### שאלות

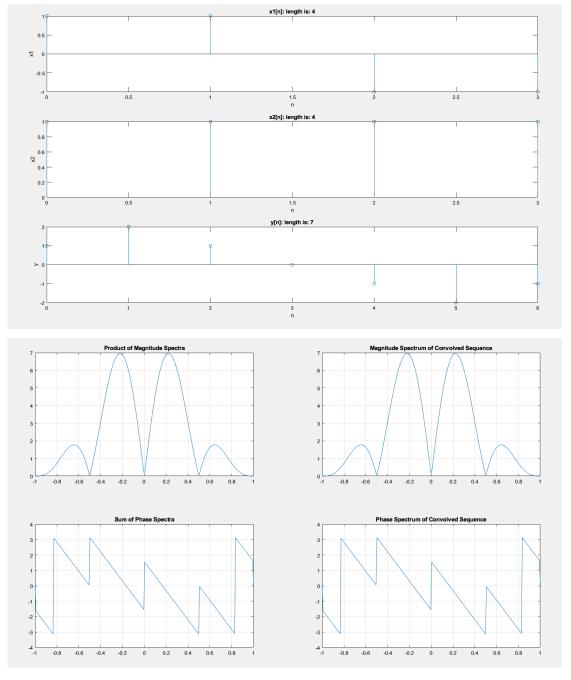
- 1. הוסף לפונקציה שרטוט של שלושת הסדרות x1, x2, y בעזרת פונקציית השרטוט. הוסף לפונקציה שרטוט של שלושת הסדרות (האחד מעל השני) תוך שימוש בפקודות יהיה בחלון אחד אבל בשלושה גרפים נפרדים (האחד מעל השני) תוך שימוש בפקודות subplot . חשב את אורך הסדרות השונות בעזרת פונקציית y מתאים לתיאוריה? נראה בתשובה
  - 2. הוסף הערות לפונקציה ( DTFT\_conv( theta,x1,x2 ) וכותרות לצירים.
    - 3. הרץ את הפונקציה עם המשתנים הבאים:

```
theta = -pi:2*pi/255:pi;

x1 = [1 \ 1 \ -1 \ -1];

x2 = [1 \ 1 \ 1 \ 1];
```

:תוצאות

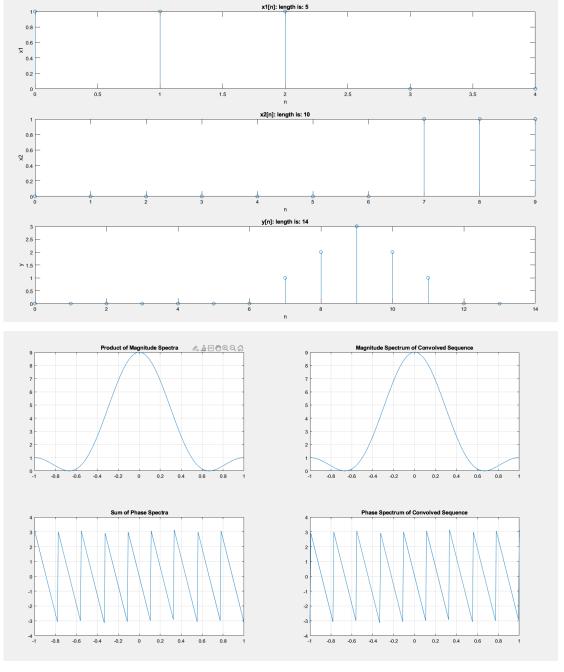


הסבר את התוצאות (יש לצרף לתוצאות פיתוח אנליטי של תוצאת הקונבולוציה הליניארית של האותות).

התוצאה של קונבולוציה בזמן מול תוצאה של מכפלת ההתמרות בתדר זהות.

$$x_1[n] * x_2[n] = y[n] \Rightarrow Y^f(\theta)$$

$$X_1^f(\theta)X_2^f(\theta)=Y^f(\theta)\Rightarrow y[n]$$



הסבר את התוצאות (יש לצרף לתוצאות פיתוח אנליטי של תוצאת הקונבולוציה הליניארית של האותות).

התוצאה של קונבולוציה בזמן מול תוצאה של מכפלת ההתמרות בתדר זהות.

$$x_1[n] * x_2[n] = y[n] \Rightarrow Y^f(\theta)$$

$$X_1^f(\theta)X_2^f(\theta) = Y^f(\theta) \Rightarrow y[n]$$