

## מבוא לתקשורת מחשבים – תרגיל מעשי 1

### 1. שמות המגישים ות"ז

תומר סרוסי 209130269  
בן כהן 208685784

### 2. הוראות שימוש והרצה

את הפרויקט כתבנו בשפת c. בקובץ המכוון שלנו ישנם 4 קבצי קוד רלוונטיים, 2 קבצי הרצה, תיקייה בה הלוגים של הרצתנו, וקובץ ה-readme:  
server.c, server.h, client.c, client.h, sever.exe, client.exe, log files, readme.pdf.

על מנת להריץ את התקשורת הדרושה בין הלקוח לשרת על אותו המחשב יש לבצע את הפעולות הבאות:

א. יש לקמפל את קוד השרת והלקוח באמצעות הפקודה הבאה:

```
gcc -g {server\client}.c -o {server\client}.exe -lwsock32
```

כאשר {server\client} נבחר בהתאם לקמפול קוד הסרבר או הלקוח.

ב. לאחר הקמפול יש להריץ את השרת עם הפרמטרים הנבחרים.

ג. לאחר הרצת השרת יש להריץ את הלקוח עם הפרמטרים הנבחרים, כאשר

פרמטר ה-serv\_ip יהיה "127.0.0.1" עבור חיבור מקומי.

### 3. תיאור הפרויקט ומבנה הקוד

בפרויקט זה מימשנו תור M/M/1 תוך כתיבת אמולציה פשוטה מבוססת TCP וזמן. בנינו שני קבצי C ראשיים – קובץ client.c וקובץ server.c אשר מחוברים על ידי ערוץ TCP. \*לכל אחד מן הקבצים, קיים גם קובץ header.

#### לקוח

- הלקוח מייצר ג'ויבים בתהליך הסתברותי (פואסוני) – מימשנו זאת ע"י פונקציה בשם exp\_wait\_time אשר מקבלת את המשתנה  $\mu$  ומגרילה את הזמן כדרוש.

```
double exp_wait_time(double mu)
{
    double u = (double)rand()/(double)RAND_MAX;
    return -1000*log(u)/mu;
}
```

- כאשר גיוב נוצר אצל הלקוח, נשלחת שורה אל השרת דרך ערוץ ה-TCP. את יצירת הגיוב מימשנו באמצעות פונקציה בשם *job\_creator* אשר יוצרת את הודעת הגיוב בפורמט הדרוש באמצעות *thread* ומחכה לחיווי חזרה מהשרת אם הגיוב הצליח (מקבל חיווי 's' מהשרת) או נכשל (מקבל חיווי 'f' מהשרת)

```
DWORD WINAPI job_creator(void* data){
    double t = *(double*)data, creation_time, finish_time;
    int data_size;
    char job[MAX_LEN], ret;
    data_size = recv(connection_socket, &job, MAX_LEN, 0);
    sscanf(job, "%c%s", &ret, job);
    creation_time = atof(job);
    finish_time = (double)(clock())/CLOCKS_PER_SEC;
    if (ret == 'f')
    {
        WaitForSingleObject(mutex, INFINITE);
        total_drops++;
        ReleaseMutex(mutex);
        fprintf(tmp_file, "%f %f %f\n", creation_time, 0, 0);
    }
    else{
        fprintf(tmp_file, "%f %f %f\n", creation_time, finish_time, (finish_time - creation_time));
    }
    WaitForSingleObject(mutex, INFINITE);
    total_threads--;
    ReleaseMutex(mutex);
    ExitThread(0);
}
```

- מימשנו זאת באמצעות הזמן שהגרלנו והוסבר לעיל, תוך איטרציה בלולאה הבאה:  
לאחריה מתקבל shutdown והחיבור נסגר.

```
while ((double)(clock())/CLOCKS_PER_SEC <= T)
{
    sprintf(job, "%f\n", (double)(clock())/CLOCKS_PER_SEC);
    data_size = send(connection_socket, &job, (int)strlen(&job), 0);
    total_packets++;
    WaitForSingleObject(mutex, INFINITE);
    total_threads++;
    ReleaseMutex(mutex);
    CreateThread(NULL, 0, job_creator, &t, 0, NULL);
    t = exp_wait_time(lambda);
    Sleep(t);
}
```

- הלקוח ייצר יומנים (logs) בהם ירשמו זמני השרות של החבילות, תפוסת התור, ומספר חבילות שנזרקו. מימשנו זאת באמצעות שני קבצים – *log\_file tmp\_file*. כאשר *tmp\_file* רושם את המידע בפורמט הדרוש עבור כל גיוב כאשר הוא נוצר בזמן אמת ולאחר סיום כל האיטרציות, תוכן זה מועתק לקובץ הסופי *log\_file* בו השורה הראשונה היא בפורמט המתואר.

## שרת

- השרת משרת את הגיובים בזמן ריצה הסתברותי (התפלגות מעריכית). מימשנו זאת באמצעות הפונקציה *exp\_wait\_time* בדומה למימוש בלקוח, רק שכעת מקבלת את המשתנה  $\lambda$

- כאשר גיוב מגיע אל השרת, הוא מוכנס לתור FIFO (אם יש מקום) כאשר בכל רגע נתון, הגיוב הראשון בתור מקבל שרות. מימשנו את קבלת הגיובים באמצעות חוט נוסף, כאשר הטיפול נעשה באמצעות מתודה בשם `job_handler`. כמו כן, נעזרנו במימוש של מנעולים (mutex) על מנת למנוע גישה בו-זמנית של שני החוטים לתור.

```
DWORD WINAPI job_handler(void* data){
    Queue* q = (Queue*)data;
    double t;
    char cur_job[MAX_LEN], file_name[20], *tmp, ch;
    FILE *log_file;
    while (!is_closed || q->size != 0)
    {
        WaitForSingleObject(mutex, INFINITE);
        tmp = dequeue(q);
        fprintf(tmp_file, "%f %d\n", (double)(clock())/CLOCKS_PER_SEC, q->size);
        ReleaseMutex(mutex);
        t = exp_wait_time(mu);
        Sleep(t);
        sprintf(cur_job, "%c%s", 's', tmp);
        send(connection_socket, cur_job, strlen(cur_job), 0);
    }
    fclose(tmp_file);
    tmp_file = fopen("server_tmp.log", "r");
    sprintf(file_name, "server_%d.log", run_id-1);
    log_file = fopen(file_name, "w");
    fprintf(log_file, "server_%d.log: seed=%d, mu=%f, QSize=%d\n", run_id-1, seed, mu, QSize);
    while((ch = fgetc(tmp_file)) != EOF)
        fputc(ch, log_file);
    fclose(tmp_file);
    fclose(log_file);
    remove("server_tmp.log");
    ExitThread(0);
}
```

את מימוש התור באמצעות struct של FIFO אשר מופיע בקובץ `server.h` ובאמצעות המתודות `enqueue` ו-`dequeue` להכנסת/הוצאת איבר מהתור.

```
typedef struct q_node {
    char* value;
    struct q_node* next;
} Q_node;

typedef struct queue {
    Q_node* header;
    Q_node* last;
    int size;
} Queue;

void enqueue(Queue* q, char* value);
char* dequeue(Queue* q);
```

- כאשר שרות של גיוב מסתיים, נשלחת הודעה מהשרת חזרה ללקוח ובמידה ומגיע גיוב כאשר התור מלא, הגיוב נזרק ונשלחת הודעה מתאימה מהשרת ללקוח. מימשנו זאת באמצעות שליחת המידע על ערוץ ה-TCP בתוספת האות 'f' לכישלון או 's' להצלחה.
- את מימוש הלוגים של השרת מימשנו בדומה למימוש בלקוח.

### מקורות שנעזרנו בהם:

מתודה להעתקת מידע מקובץ אחד לאחר :

<https://forgetcode.com/c/577-copy-one-file-to-another-file>

### יצירת חוטים ב-Windows:

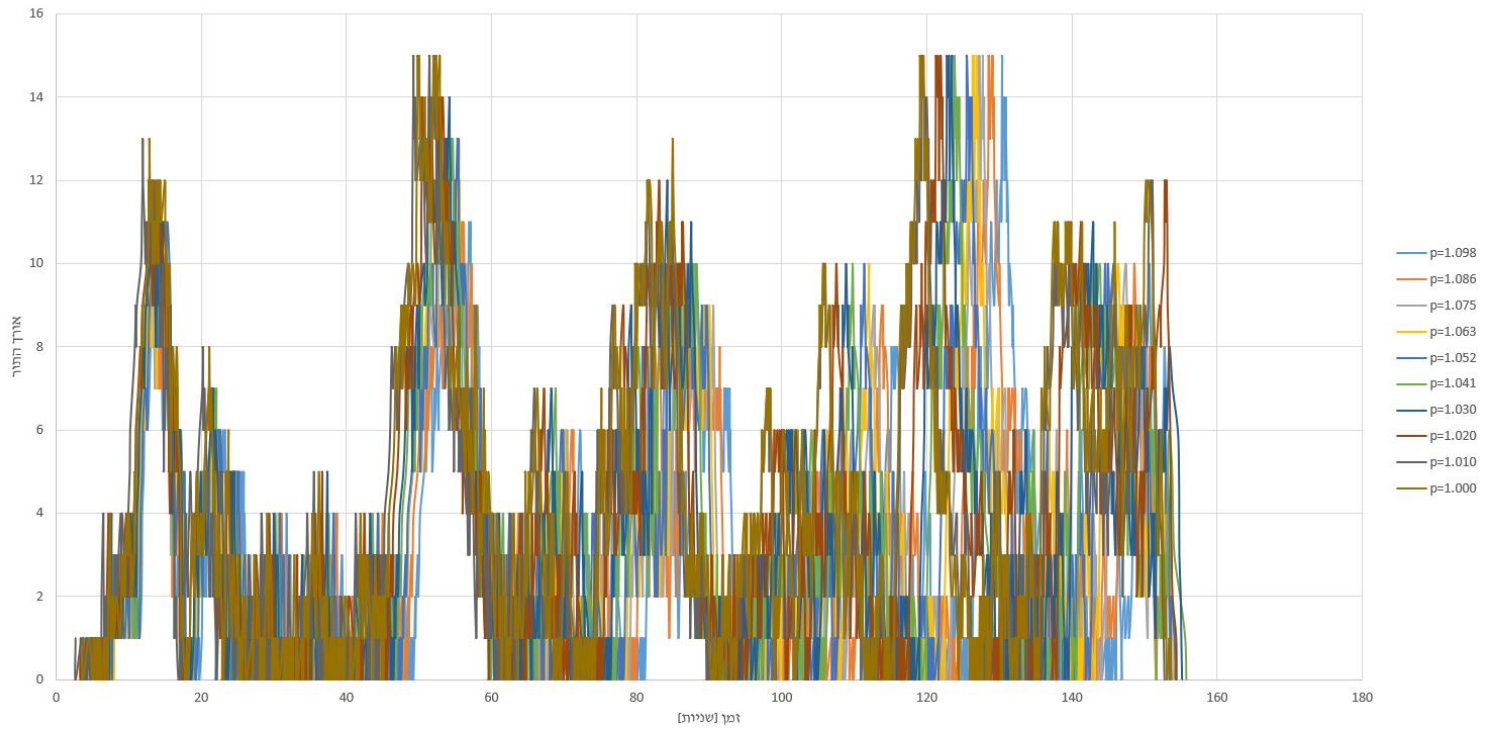
<https://riptutorial.com/winapi/example/13881/create-a-new-thread>

וככלל בספרייה `windows.h` למימוש המנעולים והחוטים בקוד שלנו.

## הניסוי:

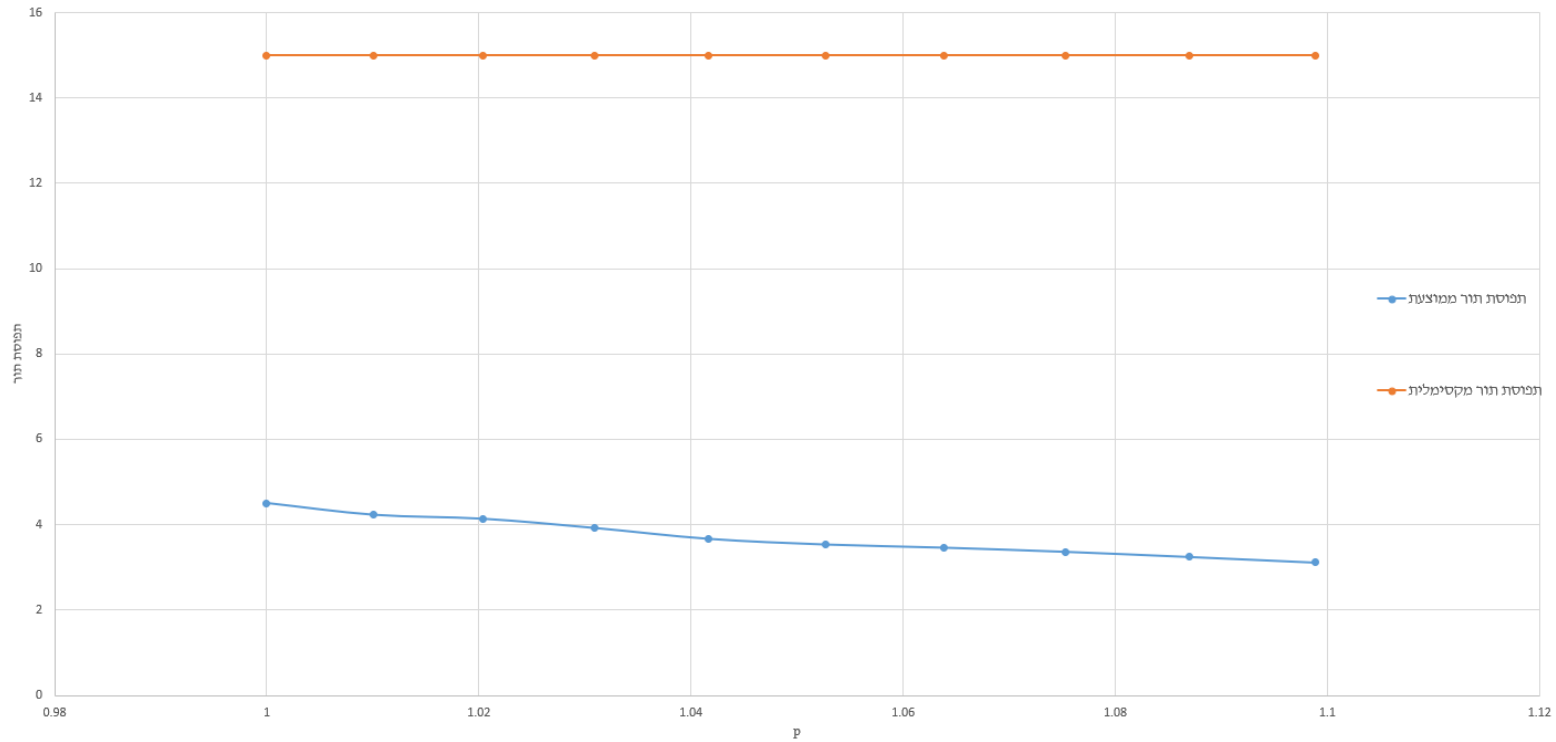
### א.

גרף אורך התור כפונקציה של הזמן לכל ערך  $p$



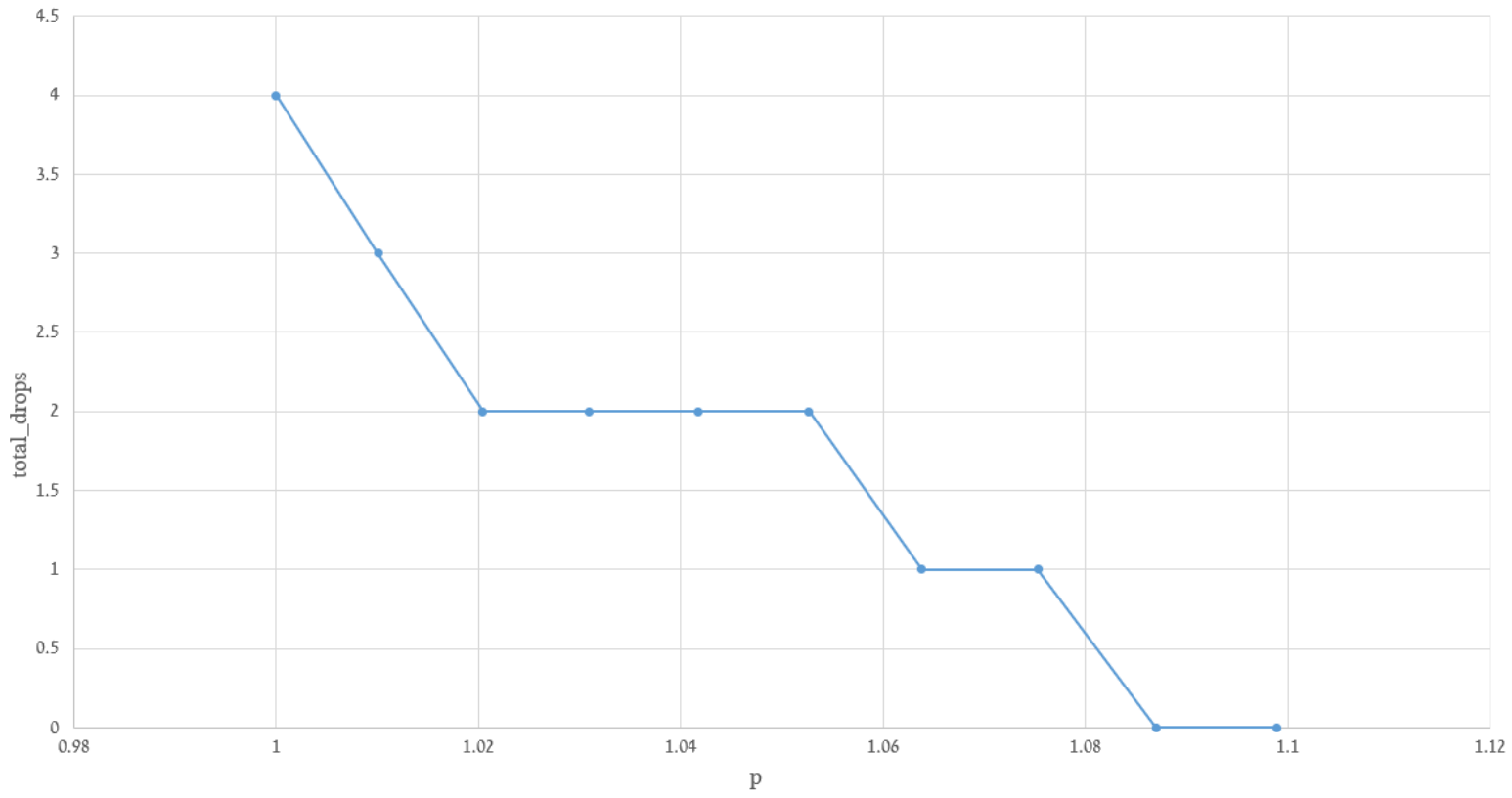
### ב.

גרף תפוסות תור כפונקציה של  $p$



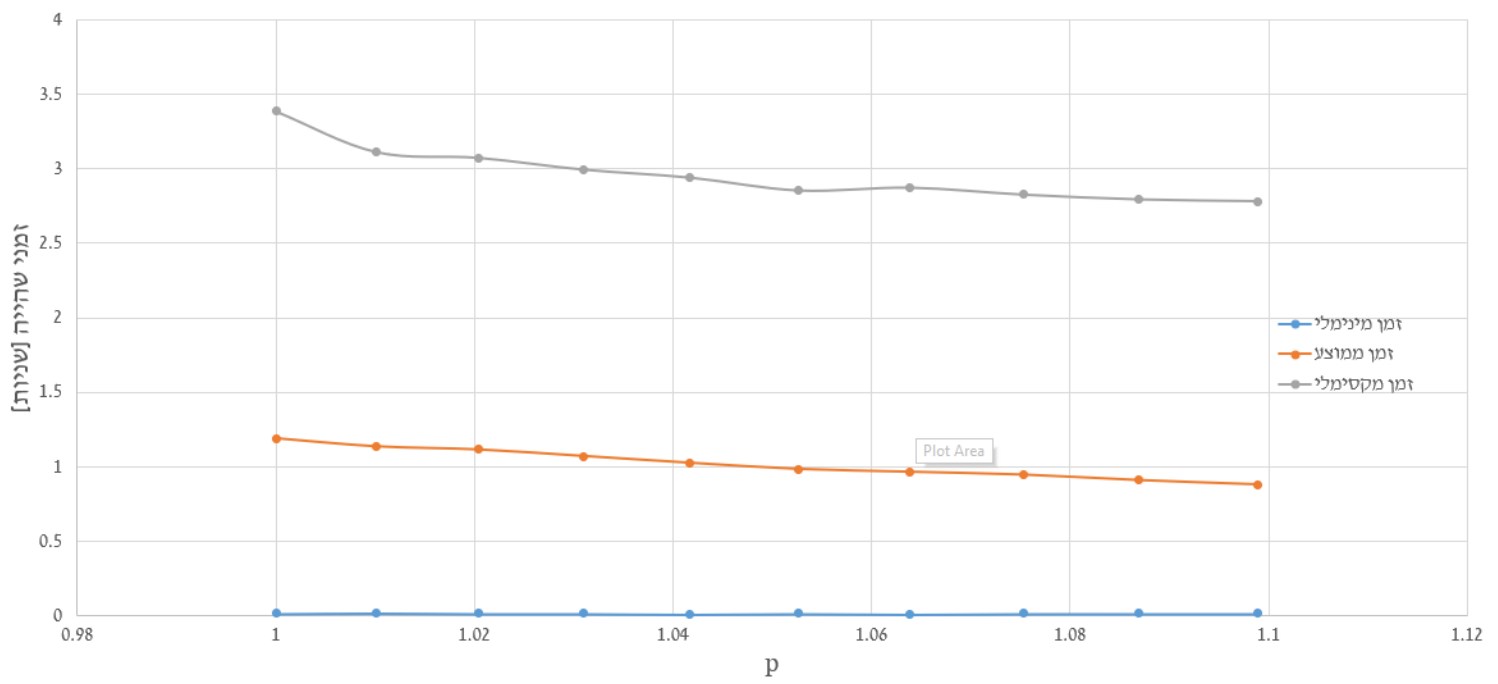
ג.

גרף total\_drops כפונקציה של  $p$



ד.

גרף זמני שהייה כפונקציה של  $p$



**4. באגים ידועים ומגבלות שימוש:**

בפרמטר ה-*run\_id* של הלקוח ושל השרת לא ניתן לתת ערך 0. מגבלת שימוש זו הינה בהתאם להגדרות הפרמטרים שערך זה צריך להיות שלם חיובי. אולם, במהלך הניסוי נדרש מאיתנו לבצע הרצה עם ערך 0, ועל כן ראינו צורך לציין את מגבלה זו.