

# Ortogonalprojektion, Mindstekvadratersproblem, Afsnit 6.3 og 6.5

19. april 2021

Sandsynlighedsteori og lineær algebra (SLIAL)

Forår 2021



**AALBORG UNIVERSITY**  
DENMARK



Part I

Repetition

# Underrum, basis

$$u, v \in W \Rightarrow u + v \in W$$

$$u \in W, \alpha \in \mathbb{R} \Rightarrow \alpha u \in W$$

$W \subset \mathbb{R}^n$ :  $0 \in W$ , lukket under addition og multiplikation med skalarer

$W = \text{span}(v_1, \dots, v_k)$ , hvor  $v_1, \dots, v_k$  er lineært uafhængige

# Indre produkt, ortogonalitet

Indre produkt:

$$u, v \in \mathbb{R}^n$$

$$u \cdot v = u_1 v_1 + \dots + u_n v_n$$

---

Norm:

$$\|u\| = \sqrt{u \cdot u}$$

Ortogonalitet:

$$u \cdot v = 0 \quad \Longleftrightarrow \quad u \perp v$$

## Part II

# Orthogonal projection



# Ortogonalprojektion

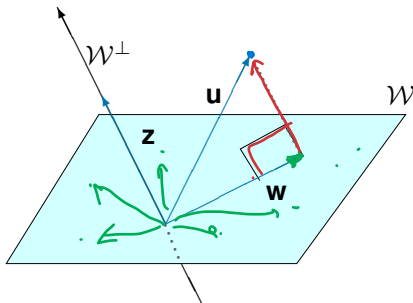
Givet:  $\mathbf{u} \in \mathbb{R}^n$ ,  $\mathcal{W} \subset \mathbb{R}^n$ -underrum.

Vi ønsker at projekte en vektor  $\mathbf{u}$  ned på underrummet  $\mathcal{W}$ . Dvs. vi ønsker at bestemme den  $\mathbf{w} \in \mathcal{W}$  som er tættest på  $\mathbf{u}$ :

$$\min_{\mathbf{w} \in \mathcal{W}} \|\mathbf{u} - \mathbf{w}\|^2.$$

Notation:  $\mathbf{w} = \text{proj}_{\mathcal{W}}(\mathbf{u})$

# Geometri af ortogonalprojektion



$$\mathbf{z} = \mathbf{u} - \mathbf{w} \in \mathcal{W}^\perp$$

hvor  $\mathcal{W}^\perp = \{ \mathbf{v} \in \mathbb{R}^n : \mathbf{v} \cdot \mathbf{x} = 0, \forall \mathbf{x} \in \mathcal{W} \}$  kaldes for et *ortogonal komplement* af  $\mathcal{W}$ .



# Hvorfor er det sådan?

Antag at  $\mathbf{w}$  er en projektion af  $\mathbf{u}$  på  $\mathcal{W}$ ,  $\mathbf{z} = \mathbf{u} - \mathbf{w}$ ,  $\mathbf{v} \in \mathcal{W}$ , og  $\alpha \in \mathbb{R}$ .

Da  $\mathbf{w} + \alpha \mathbf{v} \in \mathcal{W}$ , og

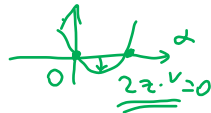
$$\begin{aligned} \|\mathbf{u} - (\mathbf{w} + \alpha \mathbf{v})\|^2 &= (\mathbf{z} - \alpha \mathbf{v}) \cdot (\mathbf{z} - \alpha \mathbf{v}) = \|\mathbf{z}\|^2 - 2\alpha \mathbf{z} \cdot \mathbf{v} + \alpha^2 \|\mathbf{v}\|^2 \\ &\geq \underbrace{\|\mathbf{z}\|^2}_{\text{mindst mulig!}} = \|\mathbf{u} - \mathbf{w}\|^2 \end{aligned}$$

$$2(\alpha \|\mathbf{v}\|^2 - \mathbf{z} \cdot \mathbf{v}) \geq 0$$

Dvs:

$$\alpha^2 \|\mathbf{v}\|^2 - \underline{2\alpha \mathbf{z} \cdot \mathbf{v}} \geq 0,$$

$$\forall \alpha \in \mathbb{R} \text{ og } \mathbf{v} \in \mathcal{W}$$



Er kun mulig hvis  $\mathbf{z} \in \mathcal{W}^\perp$



# Hvornår er $\mathbf{z} \in \mathcal{W}^\perp$ ?

Antag at  $\mathcal{W} = \text{span}(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k)$ , og  $\mathbf{z} \in \mathcal{W}^\perp$ .

Da  $\mathbf{z} \cdot \mathbf{v}_i = 0$ ,  $i = 1, \dots, k$ .

Bevis: 
$$\mathbf{v}_i = 0 \cdot \mathbf{v}_1 + 0 \mathbf{v}_2 + \dots + 1 \cdot \mathbf{v}_i + \dots + 0 \cdot \mathbf{v}_k$$
  

$$\in \text{span}(\mathbf{v}_1 \dots \mathbf{v}_k) = \mathcal{W}$$
  

$$\mathbf{z} \in \mathcal{W}^\perp \Rightarrow \mathbf{z} \cdot \mathbf{v}_i = 0$$

# Hvornår er $\mathbf{z} \in \mathcal{W}^\perp$ ?

Antag at  $\mathcal{W} = \text{span}(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k)$ , og  $\mathbf{z} \cdot \mathbf{v}_i = 0$ ,  $i = 1, \dots, k$ .

Da  $\mathbf{z} \in \mathcal{W}^\perp$

Bevis:  $\mathbf{v} \in \mathcal{W} = \text{span}(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k)$

$$\mathbf{v} = c_1 \mathbf{v}_1 + c_2 \mathbf{v}_2 + \dots + c_k \mathbf{v}_k$$

$$\mathbf{v} \cdot \mathbf{z} = c_1 \underbrace{\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{z}}_{=0} + c_2 \underbrace{\mathbf{v}_2 \cdot \mathbf{z}}_{=0} + \dots + c_k \underbrace{\mathbf{v}_k \cdot \mathbf{z}}_{=0}$$

$$= 0 \quad \Rightarrow \quad \mathbf{z} \in \mathcal{W}^\perp$$

# Beregning af projektion

Antag at  $\mathcal{W} = \text{span}(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k)$ ,  $\mathbf{v}_i$ -ON basis for  $\mathcal{W}$ .

$$\mathbf{z} = \mathbf{u} - \sum_{i=1}^k \alpha_i \mathbf{v}_i$$

Vil bestemme  $\alpha_i \in \mathbb{R}$ :  $\mathbf{z} \in \mathcal{W}^\perp$ .

$$0 = \mathbf{z} \cdot \mathbf{v}_j = \mathbf{u} \cdot \mathbf{v}_j - \sum_{i=1}^k \alpha_i \underbrace{\mathbf{v}_i \cdot \mathbf{v}_j}_{\substack{=0, i \neq j \\ =1, i=j}}$$

$$= \mathbf{u} \cdot \mathbf{v}_j - \alpha_j = 0$$

$$\alpha_j = \mathbf{u} \cdot \mathbf{v}_j$$

# Beregning af projektion

Konklusion:

$$\mathbf{w} = \text{proj}_{\mathcal{W}}(\mathbf{u}) = \sum_{i=1}^k (\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}_i) \mathbf{v}_i,$$

hvor  $(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k)$  er ON-basis for  $\mathcal{W}$ .

# Eksempel

 $\in \mathbb{R}^4$ 

Lad  $\mathbf{u} = [0.5, 0.5, 0.5, 0.5]$ , og  $\mathcal{W} = \text{span}([1, 2, 1, 2])$ . Bestem  $\text{proj}_{\mathcal{W}}(\mathbf{u})$ .

$$v_1 = \frac{1}{\| [1, 2, 1, 2] \|} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} = \frac{1}{\sqrt{1+4+1+4}} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} = \frac{1}{\sqrt{10}} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} w &= (\mathbf{u} \cdot v_1) v_1 = \left( \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\sqrt{10}} + \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{\sqrt{10}} + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\sqrt{10}} + \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{\sqrt{10}} \right) \cdot v_1 \\ &= \left( \frac{6}{2\sqrt{10}} \right) \frac{1}{\sqrt{10}} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} = \frac{6}{20} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} = \frac{3}{10} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

 $\text{proj}_{\mathcal{W}}(\mathbf{u})$

## Part III

# Mindstekvadratersproblemer

# Mindstekvadratersproblemer

Givet:

- ▶  $m \times n$  matrisa  $A$
- ▶  $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^m$

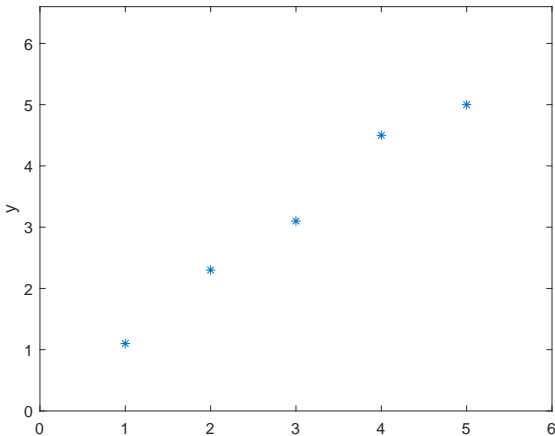
bestem  $\hat{\mathbf{x}} \in \mathbb{R}^n$  således at

$$\|\mathbf{b} - A\hat{\mathbf{x}}\| = \min_{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n} \|\mathbf{b} - A\mathbf{x}\|$$

$$\|Ax = b\| \rightarrow \min!$$

---

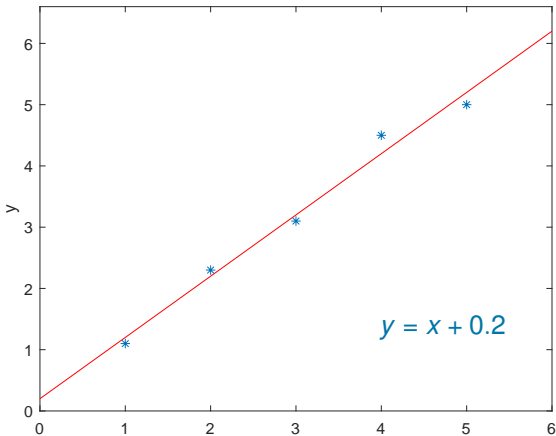
# Eksempel: Regression



Bestem den en linje som passer bedst.



# Eksempel: Regression



Bestem den en linje som passer bedst.

# Eksempel: Regression

Vi ønsker at bestemme det  $n - 1$ 'te grads polynomium som minimerer afstanden

$$\sum_{i=1}^m [p(t_i) - y_i]^2,$$

hvor  $t_i$  og  $y_i$  er givet, og

$$p(t) = a_0 + a_1 t + \cdots + a_{n-1} t^{n-1}.$$

Dvs, givet  $\mathbf{b} = [y_1, \dots, y_m] \in \mathbb{R}^m$ , vi vil bestemme

$\hat{\mathbf{x}} = [a_0, \dots, a_{n-1}] \in \mathbb{R}^n$  således at polynomet passer til punkterne.

# Eksempel: Regression

Lad

$$A = \begin{bmatrix} 1 & t_1 & t_1^2 & \dots & t_1^{n-1} \\ 1 & t_2 & t_2^2 & \dots & t_2^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & t_m & t_m^2 & \dots & t_m^{n-1} \end{bmatrix}$$

Da

$$A\mathbf{x} = A \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_{n-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} p(t_1) \\ p(t_2) \\ \vdots \\ p(t_m) \end{bmatrix}$$

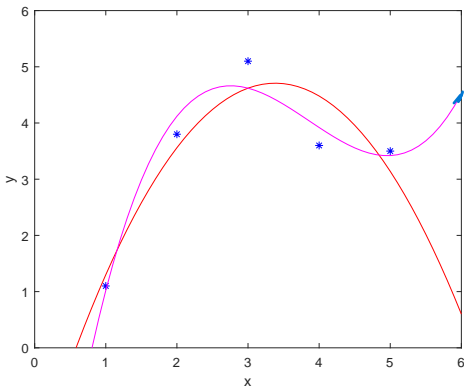
og

$$\|A\mathbf{x} - b\|^2 = \sum_{i=1}^m (p(t_i) - y_i)^2$$

# Eksempel: Regression

De bedste polynome af grad 2 og 3 til punkter

$$\begin{matrix} t_1 & y_1 & t_2 & y_2 & \dots \\ \{(1, 1.1), (2, 3.8), (3, 5.1), (4, 3.6), (5, 3.5)\} \end{matrix}$$



# Geometri av mindstekvadraters

Lad  $\mathcal{W} = \text{span}(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n)$ , hvor  $\mathbf{a}_i$  er søjler af  $A$ .

Vi vil da finde  $\hat{\mathbf{b}} = \text{proj}_{\mathcal{W}}(\mathbf{b})$ .

$$\begin{aligned}
 \mathbf{w} \in \mathcal{W} : & \|\mathbf{w} - \mathbf{b}\| \rightarrow \min \\
 \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n : & \mathbf{w} = A\mathbf{x}, \|\mathbf{w} - \mathbf{b}\| \rightarrow \min \\
 \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n : & \|A\mathbf{x} - \mathbf{b}\| \rightarrow \min!
 \end{aligned}$$

Fordi  $\hat{\mathbf{b}} \in \mathcal{W} = \text{span}(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n)$ , finnes det  $\hat{\mathbf{x}} \in \mathbb{R}^n$ , således at  $\hat{\mathbf{b}} = A\hat{\mathbf{x}}$ . ↑

Denne  $\hat{\mathbf{x}}$  er en løsning til mindstekvadratersproblemet

$$\min_{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n} \|A\mathbf{x} - \mathbf{b}\|$$

# Hvordan bestemmer vi $\hat{\mathbf{b}} = A\hat{\mathbf{x}}$ ?

Vi ved at

$$\mathbf{z} = \mathbf{b} - \text{proj}_{\mathcal{W}}(\mathbf{b}) \in \mathcal{W}^\perp$$

$$\mathcal{W} = \text{Span}(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n)$$

Sker kun og hvis kun

$$\underline{\mathbf{z} \cdot \mathbf{a}_i = 0}, \quad i = 1, \dots, n \quad \Longleftrightarrow \quad A^T \mathbf{z} = \mathbf{0}$$

# Normalligningerne

$$A^T \mathbf{z} = A^T \underbrace{[\mathbf{b} - A\hat{\mathbf{x}}]}_{\mathbf{z}} = \mathbf{0}.$$

## Konklusion

Løsning til mindstekvadratersproblemet findes som en løsning til ligningsystemet

$$\underbrace{A^T A}_{n \times n} \hat{\mathbf{x}} = A^T \mathbf{b} \quad \Leftrightarrow \mathbf{z} \in W^\perp$$

# Eksempel: regression

Bestem den bedste parabel  $y = a_0 + a_1 t + a_2 t^2$  til

$$\{ \overset{t_i}{(1, \overset{y_i}{1.1})}, \overset{t_i}{(2, \overset{y_i}{3.8})}, \overset{t_i}{(3, \overset{y_i}{5.1})}, \overset{t_i}{(4, \overset{y_i}{3.6})}, \overset{t_i}{(5, \overset{y_i}{3.5})} \}$$

$$A = \begin{matrix} & \overset{1}{1} & \overset{t_i}{t_i} & \overset{t_i^2}{t_i^2} \\ \begin{matrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \end{matrix} & \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \\ 1 & 3 & 9 \\ 1 & 4 & 16 \\ 1 & 5 & 25 \end{bmatrix} \end{matrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{matrix} \overset{y_i}{y_i} \\ \begin{bmatrix} 1.1 \\ 3.8 \\ 5.1 \\ 3.6 \\ 3.5 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

og

$$A^T A = \begin{bmatrix} 5 & 15 & 55 \\ 15 & 55 & 225 \\ 55 & 225 & 979 \end{bmatrix}, \quad A^T \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 17.1 \\ 55.9 \\ 207.3 \end{bmatrix}$$



# Eksempel: regression

Normalligningerne

$$\begin{bmatrix} 5 & 15 & 55 \\ 15 & 55 & 225 \\ 55 & 225 & 979 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 17.1 \\ 55.9 \\ 207.3 \end{bmatrix}$$

Løsningen er

$$\begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2.16 \\ 4.06 \\ -0.6 \end{bmatrix}$$

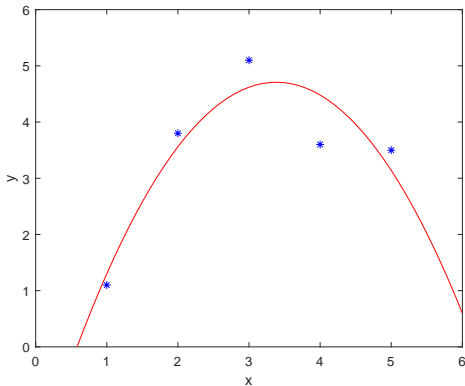
så

$$y = -0.6t^2 + 4.06t - 2.16$$

er det bedste fit.

# Eksempel: regression

$$y = -0.6t^2 + 4.06t - 2.16$$



# QR-faktorisering

Vi havde sett at ortogonal projektion  $\text{proj}_{\mathcal{W}}$  er nemt å bestemme hvis vi kender ON basis til  $\mathcal{W}$ .

I tilfelle av mindstekvadraters er  $\mathcal{W} = \text{span}(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n)$  hvor  $\mathbf{a}_i$  er søjler af  $A$ .

Lad matrisa  $Q$  indendholde en ON basis til  $\mathcal{W}$  som søjler; dvs  $Q$  er *ortogonal*,  $Q^T Q = I$ .

Da

$$\hat{\mathbf{b}} = \text{proj}_{\mathcal{W}}(\mathbf{b}) = \sum_{i=1}^n (\mathbf{q}_i \cdot \mathbf{b}) \mathbf{q}_i = Q(Q^T \mathbf{b})$$

Skal “kun” finne  $\hat{\mathbf{x}}$  således at  $A\mathbf{x} = \hat{\mathbf{b}}$

# QR-faktoriserings

Antag nu at  $A$  kan skrives som  $QR$ , hvor

- ▶  $Q$  er ortogonal, indeholder ON basis til søjlerum af  $A$
- ▶  $R$  er øvre triangulær, dvs,  $R_{ij} = 0, i > j$ .

Næste gang skal vi se på algoritmer, som beregner sådan en faktoriserings.

Da:

$$\begin{array}{l}
 Q^T \quad \quad \quad Q^T Q = I \\
 \quad \quad \quad \swarrow \quad \searrow \\
 A\hat{x} = QR\hat{x} = \hat{b} = Q(Q^T \mathbf{b}) \\
 \underline{R\hat{x} = Q^T \mathbf{b}}
 \end{array}$$

# QR-faktorisering



Den sidste ligning er nemt at løse (allerede i række-echelon formen)

$$R\hat{\mathbf{x}} = Q^T \mathbf{b}$$

# Mindste kvadraters metode

Bestem mindste kvadraters løsning til ligningssystemet

$$\underbrace{\begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 2 & 4 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}}_A \mathbf{x} = \underbrace{\begin{bmatrix} 7 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}}_b$$

# Mindste kvadraters metode

Bestem mindste kvadraters løsning til ligningssystemet

$$\begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 2 & 4 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \mathbf{x} = \begin{bmatrix} 7 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Ved at lave en QR-faktorisering af  $A$  fås at

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 2 & 4 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \end{bmatrix}}_Q \underbrace{\begin{bmatrix} 3 & 5 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}}_R$$

# Mindste kvadraters metode

Vi løser derfor ligningssystemet

$$\rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 3 & 5 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}}_R \mathbf{x} = \underbrace{\begin{bmatrix} \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} \end{bmatrix}}_{Q^T} \begin{bmatrix} 7 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix} = \underline{\begin{bmatrix} 7 \\ -1 \end{bmatrix}}$$

som har løsningen  $x_2 = -1$  og

$$\rightarrow 3x_1 + 5x_2 = 7 \Rightarrow \underline{x_1 = 4}$$



# Eksistens og entydighed af løsninger

Løsningen til mindstekvadratersproblemet eksisterer ( $\mathbf{b}$  giver entydig  $\hat{\mathbf{b}}$  i søjlerum af  $A$ , som betyder at mindst en  $\hat{\mathbf{x}} \in \mathbb{R}^n$  opfylder  $A\hat{\mathbf{x}} = \hat{\mathbf{b}}$ ).

Løsningen er entydig, for alle  $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^m \iff$  søjlene af  $A$  er lineært uafhængige  $\iff A^T A$  er invertibel (se Theorem 14 i afn. 6.5).

$$\begin{array}{l}
 a_1 \dots a_m \\
 A\hat{\mathbf{x}}^1 = \hat{\mathbf{b}} \\
 A\hat{\mathbf{x}}^2 = \hat{\mathbf{b}}
 \end{array}
 \Rightarrow
 \begin{array}{l}
 \text{Im uafhæng.} \\
 A(\hat{\mathbf{x}}^1 - \hat{\mathbf{x}}^2) = \mathbf{0}
 \end{array}$$

$$\begin{array}{l}
 \hat{\mathbf{x}}^1, \hat{\mathbf{x}}^2 - \text{løsni.} \\
 (\hat{x}_1^1 - \hat{x}_1^2)a_1 + \dots + (\hat{x}_n^1 - \hat{x}_n^2)a_n \\
 \underbrace{\hspace{10em}}_{=0} \quad \underbrace{\hspace{10em}}_{=0} \Rightarrow \hat{\mathbf{x}}^1 = \hat{\mathbf{x}}^2
 \end{array}$$