Attendus WebServer DroneXTR sur véhicule SMDR2:

* Sur PC Linux
* Doit pouvoir être lancé en tant que service (ou au pire des cas doit pouvoir être opérationnel d’un simple clic)
* Peut si souhaité par DroneXTR se connecter au WebServer carto du SMDR2 dans un cas de perte de connexion Internet (ou autre solution si déjà développé)
* Si dépendances nécessaires (ex: BDD, outils extérieurs, etc…), à préciser pour préparer l’environnement et le sécuriser
* Doit avoir les mêmes fonctionnalités que le WebServer DroneXTR extérieur actuel