PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DE VALPARAÍSO FACULTAD DE INGENIERÍA ESCUELA DE INGENIERÍA INFORMÁTICA

Avance 2 de robótica

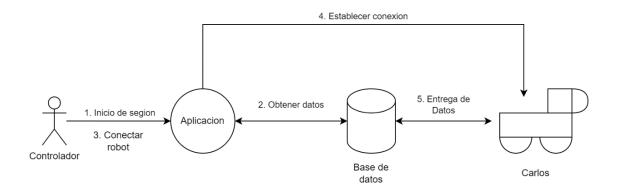
Bryam Gonzalez Mendez
Alejandro Malvacias Pimentel
Pablo Paillalef Avendaño
Benjamín Vega Mardones

Profesor: Sandra Cano

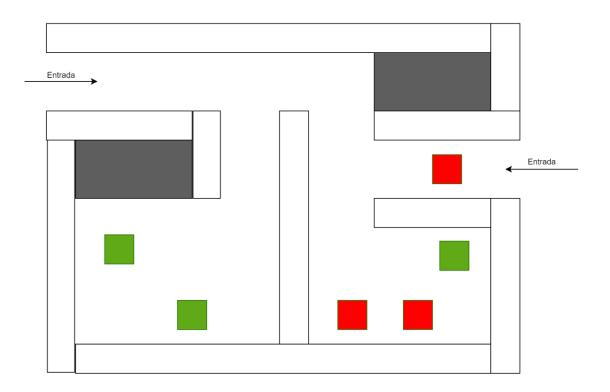
Ayudante: Andrés Ignacio Romo

Asignatura: Robótica y Sistemas Autónomos

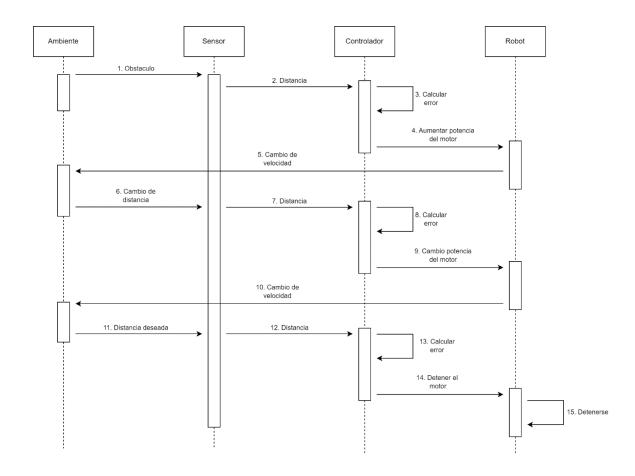
1-Diagrama de comunicación:



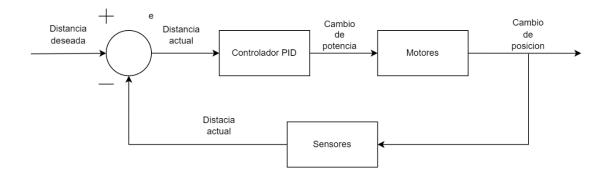
2-Mapa topográfico:



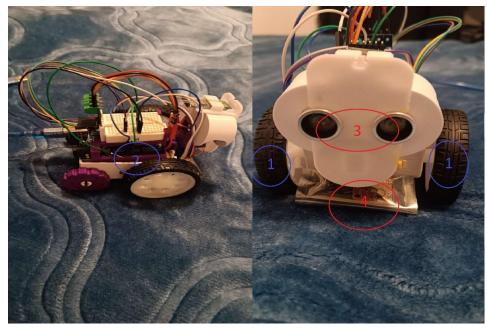
3-Diagrama de interacción:



4-Control de lazo cerrado:



5-Ubicación de sensores y actuadores:



Actuadores:

- 1-Ruedas
- 2-Motores

Sensores:

- 3-Sensor ultrasónico
- 4-Sensor RGB