Sistemi distribuiti

UniShare

Davide Cozzi @dlcgold

Gabriele De Rosa @derogab

Federica Di Lauro @f_dila

Indice

1	Introduzione		2
2	Lezione 1		3
	2.0.1	Il modello Client-Server	4

Capitolo 1

Introduzione

Questi appunti sono presi a le lezioni. Per quanto sia stata fatta una revisione è altamente probabile (praticamente certo) che possano contenere errori, sia di stampa che di vero e proprio contenuto. Per eventuali proposte di correzione effettuare una pull request. Link: https://github.com/dlcgold/Appunti.

Grazie mille e buono studio!

Capitolo 2

Lezione 1

Un sistema distribuito è un sistema nel quale componenti hardware e software, collocati in computer connessi alla rete, comunicano e coordinano le loro azione solitamente col passaggio di messaggi (a differenza delle chiamate di procedura che si hanno col passaggio di parametri su memoria condivisa). Ogni processo ha quindi una parte di logica applicativa e una parte di coordinamento. Altrimenti si ha questa definizione. un sistema distribuito è un insieme di elementi autonomi di computazione che si interfacciano agli utenti come un singolo sistema "coerente".

I sistemi distribuiti sono quindi sistemi complessi. Si hanno le seguenti caratteristiche:

- le unità autonome di computazione si chiamano **nodi** e possono essere device hardware o singoli processi software
- ogni nodo "fa quello che vuole", ogni nodo è autonomo, e vanno tra loro sincronizzati e coordinati (programmazione concorrente). Ogni nodo ha la sua "nozione di tempo"
- utenti e applicazioni vedono un singolo sistema
- si possono aprire e chiudere gruppi di nodi

La parola chiave è trasparenza di distribuzione (distribution trasparency). Trasparenza significa nascondere dettagli agli utenti che possono ignorare ciò che succede e che non possono modificare il servizio. Si ha che il sistema non va in errore se un solo nodo va in errore in quanto i nodi sono indipendenti ma è difficile occultare gli errori parziali dei singoli nodi ed è difficile sistemare gli eventuali errori del singolo nodo. Ovviamente non si ha memoria condivisa e non c'è uno stato globale. In un sistema distribuito non si ha un clock globale e non si può controllare globalmente o avere uno scheduling globale.

2.0.1 Il modello Client-Server

Si ha che un client fa una richiesta e il server risponde con un certo risultato (con il conseguente ritardo, a differenza del modello a chiamata di procedura).

Si può accedere a server multipli (cluster con anche bilanciamento del carico) e si può accedere via proxy (dei server "finti" che fungono da concentratori).

Un sistema distribuito ha 4 problemi da fronteggiare:

- 1. **identificare la controparte**, che si risolve assegnando un nome, è la procedura di **naming**
- 2. accedere alla controparte, che si risolve con una reference, un access point
- 3. **comunicare** (parte 1), che si risolve accettando e condividendo un formato, un **protocollo**, "protocol"
- 4. **comunicare** (parte 2), che si risolve concordando *sintassi e semantica* per l'informazione da condividere (quest'ultimo è però ancora un problema aperto)

Si hanno le seguenti definizioni per quanto riguarda la trasparenza:

- naming, usare nomi simbolici per identificare le risorse che sono parte del sistema distribuito
- access trasparency, nascondere le differenze nella rappresentazione delle informazioni e nell'accedere ad un'informazione locale o remota
- location trasparency, nascondere dove è collocata una risorsa sulla rete
- relocation or mobility transparency, nascondere che una risorsa può essere stata trasferita ad un'altra locazione mentre è in uso
- migration trasparency, nascondere che una risorsa può essere trasferita
- replication transparency, nascondere che una risorsa può essere replicata
- concurrency transparency, nascondere che una risorsa può essere condivisa da molti utenti indipendenti
- failure trasparency, nascondere fallimenti e recovery di una risorsa

• persistence trasparency, nascondere se una risorsa è volatrile o memorizzata permanentemente

non si possono però nascondere:

- ritardi e latenze di comunicazione
- nascondere completamente i failure della rete e dei nodi, non puoi neanche distinguere bene rallentamenti e errori. Ovviamente non puoi sapere se sta per accadere un crash

Una trasparenza completa, oltre ad essere quasi impossibile a livello teorico, è anche estremamente "cara" a livello di performances e tempistiche (causa scrittura costante su dischi e mantenimento delle repliche).

Nascondere le informazioni è alla base dell'ingegneria del software. Bisogna separare il cosa si fa e il come lo si fa. Il cosa si fa mediante la definizione dell'interfaccia, Interface Definition Languages (IDL), e il come mediante l'implementazione delle classi e dei metodi. Le interfacce sono definite mediante principi standard, sono complete e sono neutrali (indipendenti dall'implementazione).

Tra i vari componenti si ha:

- indipendenza logica, con i vari componenti che lavorano autonomamente
- composizione, con la collaborazione dei vari processi

Si separano:

- meccanismi, ciò che è fatto dai componenti (esempio il context switch)
- politiche, come vengono applicati le varie funzionalità del sistema (esempio lo scheduling round robin)

Bisogna separare e bilanciare politiche e meccanismi Ricapitolando il concetto di protocollo:

- per poter capire le richieste e formulare le risposte i due processi devono concordare un protocollo
- i protocolli (come *HTTP*, *FTP* e *SMTP*) definiscono il formato, l'ordine di invio e di ricezione dei messaggi tra i dispositivi, il tipo dei dati e le azioni da eseguire quando si riceve un messaggio
- le applicazioni su TCP/IP:

- si scambiano stream di byte di lunghezza infinita (il meccanismo)
- che possono essere segmentati in messaggi (la politica) definiti da un protocollo condiviso

Vediamo un esempio di codice. Partiamo dall'header.h

```
// definizioni necessarie a client e server
#define TRUE 1
#define MAX_PATH 255 // lunghezza massima del nome di un file
#define BUF_SIZE 1024 // massima grandezza file trasferibili per volta
#define FILE SERVER 243 // indirizzo di rete del file del server
// operazioni permesse
#define CREATE 1 // crea un nuovo file
#define READ 2 // legge il contenuto di un file e lo restituisce
#define WRITE 3 // scrive su un file
#define DELETE 4 // cancella un file
// errori
#define OK 0 // nessun errore
#define E_BAD_OPCODE -1 // operazione sconosciuta
#define E_BAD_PARAM -2 // errore in un parametro
#define E_IO -3 // errore del disco o errore di I/O
// definizione del messaggio
struct message{
  long source; // identità del mittente
  long dest; // identità del ricevente
  long opcode; // operazione richiesta
  long count; // numero di byte da trasferire
  long offset; // posizione sul file da cui far partire l'I/O
  long result; // risultato dell'operazione
  char name[MAX_PATH]; // nome del file
  char data[BUF_SIZE]; //informazione da leggere o scrivere
};
```

vediamo la struttura di un semplice server che realizza un semplice file server remoto:

```
#include <header.h>
void main(void){
  struct message m1, m2; // messaggio in entrata e uscita
  int r; // risultato
  while(TRUE){ // il server è sempre in esecuzione
    receive(FILE SERVER, &m1); // stato di wait in attesa di m1
    switch(m1.code){ // vari casi in base alla richiesta
      case CREATE:
        r = do_create(&m1, &m2);
        break;
      case CREATE:
        r = do read(\&m1, \&m2);
        break;
      case CREATE:
        r = do write(\&m1, \&m2);
        break;
      case CREATE:
        r = do_delete(\&m1, \&m2);
        break;
      default:
        r = E_BAD_OPCODE;
    }
    m2.result = r; // ritorna il risultato al client
    send(m1.source, &m2); // manda la risposta
 }
}
```

vediamo ora un client che usa il servizio per straferire un file:

```
#include <header.h>
```

```
int copy(char *src, char *dst){ // copia file usando il server
 strcut message m1; // buffer del messaggio
 long position; // attuale posizione del file
 long client = 110; // indirizzo del client
 initialize(); // prepara l'esecuzione
 position = 0;
 do{
   m1.opcode = READ; // operazione settata su READ
   m1.offset = position; // scelta la posizione nel file
   m1.count = BUF_SIZE; // byte da leggere
   strcpy(&m1.name, src); // nome file copiato in m1
   send(FILESERVER, &m1); // manda il messaggio al file server
   receive(client, &m1); // aspetta la risposta
   // scrive quanto ricevuto su un file di destinazione
   m1.opcode = WRITE; // operazione settata su WRITE
   m1.offset = position; // scelta la posizione nel file
   m1.count = BUF_SIZE; // byte da leggere
   strcpy(&m1.name, dst); // nome del file sul buffer
   send(FILESERVER, &m1); // manda il messaggio al file server
   receive(client, &m1); // aspetta la risposta
   position += m1.result // il risultato sono i byte scritti
 }while(m1.result > 0); // itera fino alla fine
 return(m1.result >= 0 ? OK : m1.result); // ritorna OK o l'errore
}
```