Formulario di Fisica

UniShare

Davide Cozzi @dlcgold

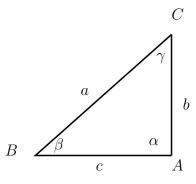
Indice

1	Intr	roduzione	2
		1.0.1 Trigonometria	2
	1.1		3
	1.2	Costanti	3
2	Med	ccanica	4
	2.1	Cinematica	4
	2.2	Dinamica	8
	2.3	Gravitazione	10
	2.4	Moto Armonico	12
	2.5	Fluidodinamica	13
	2.6	Termodinamica	14
	2.7	Elettrostatica	17
	2.8	Accenni di Magnetismo	24

Capitolo 1

Introduzione

1.0.1 Trigonometria



 $b = a \sin \beta$

 $c = a \sin \gamma$

 $b = a\cos\gamma$

 $c = a cos \beta$

 $c = b \tan \gamma$

 $b=c\tan\beta$

quindi su un piano inclinato:

$$l = \frac{h}{\sin \theta}$$

inoltre:

$$\sin^{2}(\theta) + \cos^{2}(\theta) = 1$$
$$\sin(2\theta) = 2\sin(\theta)\cos(\theta)$$
$$\cos(2\theta) = \cos^{2}(\theta) - \sin^{2}(\theta)$$

1.1 vettori

prodotto scalare tra vettori: $\overline{x} \cdot \overline{y} = ||x|| \cdot ||y|| \cdot \cos \theta$ prodototto vettoriale tra vettori: $\overline{x} \times \overline{y} = ||x|| \cdot ||y|| \cdot \sin \theta$

1.2 Costanti

• accelerazione di gravità: $g = 9.81 \frac{m}{s^2}$

• costante gravitazionale: $6,67 \times 10^{-11} \frac{m^3}{s^2 kg}$

• raggio terra: $R_L = 6,37 \times 10^6 \, m$

• massa terra: $M_T = 5,96 \times 10^{24} \, kg$

• massa sole: $M_S = 1,99 \times 10^{30} \, kg$

• massa luna: $M_L = 7.36 \times 10^{22} \, kg$

Capitolo 2

Meccanica

2.1 Cinematica

Moto rettilineo

- velocità media: $v_m = \frac{\Delta \vec{x}}{\Delta t} = \frac{x_2 x_1}{t_2 t_1} = \frac{\vec{v_2} \vec{v_1}}{2}$
- velocità istantanea: $v(t) = \frac{d\vec{x}(t)}{dt}$
- equazione del moto rettilineo uniforme: $x(t) = x_0 + v(t t_0)$
- accelerazione media: $a_m = \frac{\vec{v_2} \vec{v_1}}{t_2 t_1} = \frac{\Delta v}{\Delta t}$
- velocità moto uniformemente accelerato: $v(t) = v_0 + at$
- equazione del moto rettilineo uniformemente accelerato:

$$x(t) = x_0 + v_0 t + \frac{a}{2} t^2$$

• velocità finale moto uniformemente accelerato:

$$v_{fin}^2 = v_0^2 + 2a\Delta x$$

Moto verticale

• punto ad altezza h lasciato cadere:

$$\vec{x}(t) = h - \frac{1}{2}gt^2$$

$$\vec{v}(t) = -gt$$

$$t_{caduta} = \sqrt{\frac{2h}{g}}$$

$$\vec{v}_{suolo} = -\sqrt{2gh}$$

 punto ad altezza h spinto in basso con una certa velocità verso il basso:

$$\vec{x}(t) = h - \vec{v}_1 t - \frac{1}{2}gt^2$$

$$\vec{v}(t) = -\vec{v}_1 - gt$$

$$t_{caduta} = -\frac{\vec{v}_1}{g} + \frac{1}{g}\sqrt{\vec{v}_1^2 + 2gh}$$

$$v_{suolo} = -\sqrt{\vec{v}_1^2 + 2gh}$$

• punto ad altezza 0 spinto in alto con una certa velocità:

$$\vec{x}(t) = \vec{v_2}t - \frac{1}{2}gt^2$$
$$\vec{v}(t) = \vec{v_2} - gt$$

con v = 0 si ha l'altezza massima:

$$t_{x_{max}} = \frac{\vec{v_2}}{g}$$

e quindi:

$$x(t_{max}) = \frac{1}{2} \frac{\vec{v_2}^2}{g}$$
$$t_{caduta} = \frac{\vec{v_2}}{g}$$
$$t_{tot} = t_{max} + t_c = \frac{2\vec{v_2}}{g}$$

Moto Circolare

• arco:
$$l_a = \frac{\Delta s}{R}$$

• angolo:
$$\theta = \frac{l_a}{R}$$

• velocità angolare media nel moto uniforme:
$$\omega_m = \frac{\Delta \theta}{\Delta t}$$

- velocità angolare istantanea nel moto uniforme:
$$\omega = \frac{v}{R}$$

$$a = \frac{v^2}{R} = \omega^2 R = \omega v$$

• equazioni del moto uniforme:

$$s(t) = s_0 + vt$$

$$\theta(t) = \theta_0 + \omega t$$

• periodo:

$$T = \frac{2\pi R}{v} = \frac{2\pi R}{\omega R} = \frac{2\pi}{\omega}$$

• accelerazione nel caso di moto non uniforme:

$$\vec{a} = \vec{a}_T + \vec{a}_N$$

$$\alpha_{media} = \frac{\Delta \omega}{\Delta t}$$

$$\alpha_{istantanea} = \frac{1}{R} a_T$$

$$a_N = \omega^2 R$$

 $a_T = \alpha R$

$$\omega(t) = \omega_0 + \alpha t$$

$$\theta(t) = \theta_0 + \omega_0 t + \frac{1}{2} \alpha t^2$$

$$a_N = \omega^2 R = (\omega_0 + \alpha t)^2 R$$

$$|\vec{v}| = \omega R$$

Moto Parabolico

• moto parabolico da terra, con angolo e velocità iniziale:

$$\begin{cases} v_x = v_0 cos\theta_0 \\ v_y = v_0 sin\theta_0 - gt \end{cases}$$

$$\begin{cases} x(t) = (v_0 cos\theta_0)t \\ y(t) = (v_0 sin\theta_0)t - \frac{1}{2}gt^2 \end{cases}$$

$$t = \frac{x}{v_0 cos\theta_0}$$

$$y(x) = (tan\theta_0)x - \frac{g}{2v_0^2 cos^2\theta_0}x^2 \text{ (traiettoria)}$$

$$x_G = \frac{v_0^2}{g} sin(2\theta_0) \text{ (gittata, y(x)=0)}$$

$$x_G = \frac{v_0^2}{g} \text{ (gitatta massima)}$$

$$x_M = \frac{1}{2} \frac{v_0^2}{g} sin(2\theta_0) \text{ (altezza massima)}$$

$$y_M = \frac{v_0^2}{2g} sin^2\theta_0 \text{ (altezza massima lungo la traiettoria)}$$

$$Y_{M_{max}} = \frac{v_0^2}{2g} \text{ (altezza massima, la verticale)}$$

$$t_{volo} = \frac{2v_0}{g} sin\theta_0$$

$$t_{volo_{max}} = \frac{2v_0}{g}$$

$$\begin{cases} v_x(t_G) = v_x(t_0) = v_0 cos\theta_0 \\ v_y(t_G) = -v_y(t_0) = -v_0 sin\theta_0 \end{cases} \text{ (velocità finali)}$$

• moto parabolico da altezza h:

$$\begin{cases} x(t) = v_0 t \\ y(t) = h - \frac{1}{2}gt^2 \end{cases}$$
$$\begin{cases} v_x(t) = v_0 \\ v_y(t) = -gt \end{cases}$$

$$t_{volo} = \frac{x}{v_0}$$

$$y(x) = h - \frac{g}{2v_0^2}x^2 \text{ (traiettoria)}$$

$$t_{caduta} = \sqrt{\frac{2h}{g}}$$

$$x(t_c) = x_G = v_0 t_c = v_0 \sqrt{\frac{2h}{g}} \text{ (gittata)}$$

$$\begin{cases} v_x(t_c) = v_0 \\ v_y(t_c) = -\sqrt{2gh} \end{cases} \text{ (velocità finali)}$$

$$v_{caduta} = \sqrt{v_0^2 + 2gh}$$

2.2 Dinamica

- seconda legge della dinamica: $\vec{F} = m\vec{a}$
- forza elastica:

$$\vec{F}_e = -k\Delta \vec{x}$$

$$\vec{a} = \frac{-k(x - x_0)}{m}$$

- forza peso: $\vec{F_p} = mg$
- forza d'attrito:

$$\vec{f}_{AD} = -\mu_D N$$

$$\vec{f}_{AS} = -\mu_S N$$

• lunghezza piano inclinato:

$$L = \frac{h}{\sin\theta}$$

Lavoro e Energia

• lavoro:

$$L = \vec{F_x} \vec{\Delta x}$$

$$L = |\vec{F}| |\vec{\Delta x}| \cos \theta = \vec{F} \vec{s}$$

- energia cinetica: $E_k = \frac{1}{2} m v_f^2 \frac{1}{2} m v_0^2$
- energia potenziale $E_P = mgz_B mgz_A$
- lavoro della forza elastica: $E_{Pe} = \frac{1}{2}kx^2$
- lavoro della forza d'attrito: $W_{AD} = -\mu_D N l_{AB}$
- conservazione dell'energia meccanica con forze conservative:

$$E_{KB} + E_{PB} = E_{KA} + E_{PA}$$

• conservazione dell'energia meccanica con forze conservative:

$$E_{KB} + E_{PB} - E_{KA} + E_{PA} = E_{MB} - E_{MA} = \Delta E_{M}$$

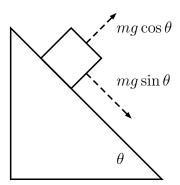
$$W = W_{cons} + W_{non-cons}$$

$$W_{non-cons} = \Delta E_{M}$$

• energia meccanica nel caso di presenza di forze d'attrito:

$$\Delta E_M = -\mu_D N l_{AB}$$

Piano inclinato



forza normale: $N = mg \cos \theta$ lavoro attrito: $W_{AD} = \mu_D mg \cos \theta l_{AB}$

2.3 Gravitazione

• terza legge di Keplero:

$$T^2 = k_S a^3$$

con

$$r_1 + r_2 = 2a$$

• legge di gravitazione universale:

$$F = -G \frac{m_1 m_2}{r^2} \vec{u}_r$$

$$G = 6,67 \times 10^{11} \frac{N m^2}{k g^2}$$

$$g = \frac{F m_T}{r_T^2}$$

$$G = 6,67 \times 10^{-11} \frac{N m^2}{k g^2} 6,67 \times 10^{-11} \frac{N m^3}{s^2 k g}$$

$$g = G \frac{M_t}{r_T^2}$$

• campo gravitazionale:

$$\vec{\eta}(\vec{r}) = \left(-G\frac{M}{r^2}\vec{u}_r\right)$$

$$\vec{\eta}(P) = \sum_i \vec{\eta}_i = -g\sum_i \frac{M_i}{r_i^2}\vec{u}_i$$

• energia potenziale gravitazionale:

$$E_P = -G\frac{Mm}{r}$$

• velocità di fuga:

$$\frac{1}{2}mv_f^2 - G\frac{Mm}{r} = 0$$

$$\downarrow$$

$$v_f = \sqrt{\frac{2GM}{r}}$$

• velocità orbitale:

$$F = m \cdot \frac{v^2}{r}$$

$$\downarrow$$

$$\frac{Mm}{r^2} = m \cdot \frac{v^2}{r}$$

$$v = \sqrt{\frac{GM}{r}}$$

• teorema del guscio:

$$\rho = \frac{M_T}{V_T} = \frac{M_T}{\frac{4}{3}\pi r^3}$$

$$F = G \frac{m_T m}{r_T^2} = G \frac{\rho_3^4 \pi r^3 m}{r^2} = G \frac{4}{3} \rho m r \text{ che con } k = G \frac{4}{3} \rho m \to F = -kr \text{ negativo attrazione}$$

• energia:

$$E_P = G \frac{Mm}{r}$$

$$E_K = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m \omega^2 r^2$$

$$G \frac{Mm}{r^2} = ma = m \frac{v^2}{r} \to \omega^2 r^2 = G \frac{m}{r}$$

$$E_K = G \frac{Mm}{2r}$$

$$E_M = E_K + E_P = G \frac{Mm}{2r} - G \frac{Mm}{r} = -G \frac{Mm}{2r}$$

2.4 Moto Armonico

• equazioni del moto:

$$x(t) = A\cos(\omega t + \varphi)$$

$$v(t) = -A\sin(\omega t + \varphi)$$

$$a(t) = -\omega^2 A\cos(\omega t + \varphi)$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$

• dinamica:

$$F = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

$$E_K = \frac{1}{2}m\omega^2 A^2 sin^2(\omega T)$$

$$E_U = \frac{1}{2}kA^2 cos^2(\omega T)$$

$$E_M = E_K + E_U = \frac{1}{2}kA^2$$

• pendolo:

$$F_p = -mg\sin\theta$$

$$F = ma = -mg\sin\theta$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -g\sin\theta$$

$$x = -\frac{g}{L}\sin\theta$$

$$\theta(t) = \theta_{max}\cos(\omega t + \phi)$$

$$\omega = \sqrt{\frac{g}{L}}$$

$$t = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi\sqrt{\frac{L}{g}}$$

2.5 Fluidodinamica

• densità:

$$\rho = \frac{m}{V}$$

• pressione:

$$p = \frac{F}{S}$$

$$dW_P = df \, dh = p dS \, dh = p \, dV$$

$$dF_{peso} = g \, dm = g \rho dV = g \rho \, dS \, dh$$

$$dF_{pressione} = -dp \, dS = [p(h) - p(h + dh)] dS$$

• equilibrio:

$$dF_{peso} + dF_{pressione} = 0$$

$$\downarrow$$

$$g\rho \, dS \, dh - dp \, dS = 0$$

$$\downarrow$$

$$g\rho \, dh - dp = 0$$

$$\downarrow$$

$$\frac{dp}{dh} = g\rho$$

• legge di Stevino:

$$p(h) = p_0 + g\rho h$$

• principio di Archimede:

$$F_A = g\rho V$$

• portata:

$$q = vS = costante$$

• equazione di continuità:

$$v_1 S_1 = v_2 S_2$$

• teorema di Bernoulli:

$$p + \frac{1}{2}\rho v^2 + g\rho z = costante$$

• teorema di Torricelli

$$\Delta z = h, v_A = 0, S_A >> S_a, P_A = p_0 \to v_a = \sqrt{2gh}$$

2.6 Termodinamica

• scale termiche:

$$t(^{\circ}C) = T(K) - 273, 15$$
$$t(^{\circ}R) = \frac{9}{5}T(K)$$
$$t(^{\circ}F) = \frac{9}{5}T(K) - 459, 67$$
$$t(^{\circ}F) = \frac{9}{5}T(^{\circ}C) + 32$$
$$t(^{\circ}C) = \frac{5}{9}[T(^{\circ}F) - 32]$$

• legge isoterma di Boyle per i gas perfetti:

$$T = costante \rightarrow pV = costante \rightarrow p_1V_1 = p_2V_2$$

• legge isobara di Volta-Gay Lussac, α coefficiente di dilatazione termica, dipendente dal gas:

$$p = costante \rightarrow V = V_0(1 + \alpha t)$$

• legge isocora di Volta-Gay Lussac, β costante indipendente dal gas, t temperatura in celsius:

$$V = costante \rightarrow p = p_0(1 + \beta t)$$

• proprietà dei gas perfetti:

$$\alpha = \beta = \frac{1}{273, 15} \, {}^{\circ}C^{-1}$$

$$V = V_0 \alpha \left(\frac{1}{\alpha} + t\right) = V_0 \alpha T$$

$$p = p_0 \alpha \left(\frac{1}{\alpha} + t\right) = p_0 \alpha T$$

• moli:

$$\begin{split} N_{molecole} &= \frac{M_{gas}}{m_{molecola}} = \frac{M_{gas}}{m_{molare}} \\ m_{molecola} &= M_{molecolare} m_{atomica} = M_{molecolare} 1,6604 \times 10^{-27} \\ N_{Avogadro} &= 6,0221 \times 10^{-23} \left[\frac{molecole}{moli} \right] \\ volume_{molare} &= 0,022314 \, m^3 \end{split}$$

• Legge dei gas perfetti:

$$pV = nRT = Nk_BT$$

costante del gas perfetto:

$$R = 8,314 \frac{J}{mol} K = 8314 \frac{J}{kmol} K$$

costante di Boltzmann:

$$k_B = \frac{R}{N_A} = \frac{8,314}{6,0221 \times 10^{23}} = 1,3807 \times 10^{-23} \frac{J}{K}$$

$$\frac{p}{\rho} = \frac{RT}{A}$$

• energia interna di tutte le trasformazioni:

$$\Delta U = \frac{3}{2} nR \Delta T$$

• lavoro e calore delle trasformazioni:

– isoterma:
$$W = Q = nRT \ln \left(\frac{V_B}{V_A}\right)$$

– isobara:
$$W = W = p(V_B - V_A) = p\Delta V$$
 e $Q = c_{specifico-molare-a-p-costante} n\Delta T$

– isocora:
$$W=0$$
 e $Q=c_{specifico-molare-a-V-costante}n\Delta T=\frac{3}{2}R\Delta T$

– adiabatica $\Delta U = -W$ e Q = 0,

$$\frac{p_a V_a}{T_a} = \frac{p_b V_b}{T_b} = \frac{p_c V_c}{T_c} = nR$$

• esperimento di Joule sull'aumento della temperatura:

$$Q = \Delta U = -W$$

lavoro positivo se ceduto all'esterno

• teoria cinetica, E_k energia cinetica media:

$$pV = \frac{3}{2} N_{avogadro} E_k$$

$$E_k = \frac{3}{2}kT$$

• energia interna, n numero molecole:

$$U = nE_k = \frac{3}{2}nRT$$

• velocità quadratica media.

$$V_{qm} = \sqrt{\frac{3RT}{M}}$$

• primo principio della termodinamica:

$$Q - W = \Delta U \to Q = \Delta U + W$$

• trasformazione ciclica:

$$\Delta U = 0 \rightarrow Q = W$$

Q>0assorbe calore e fornisce lavoroW>0

• trasformazione adiabatica:

$$Q = 0$$

• calore per far cambiare temperatura:

$$Q = mc_{specifico}\Delta T$$

• capacità termica:

$$C = mc$$

• calore specifico molare:

$$c = \frac{1}{n} \frac{dQ}{dT}$$

• calore per un cambio di fase, λ calore latente:

$$Q = m\lambda$$

- 1cal = 4, 1J
- primo principio per i gas ideali se c_v è costante:

$$dQ = nc_v dT + dW \longrightarrow Q = nc_v \Delta T + W$$
$$\Delta U(T) = nc_v \Delta T$$

2.7 Elettrostatica

• particelle elementari:

– neutrone: $q_n=0$ $m_n=1,67\times 10^{-27}$

– protone: $q_p 1,621 \times 10^{-19} \text{ w } m_p = 1,67 \times 10^{-27}$

- elettrone: $q_e = e - 1,6022 \times 10^{-19} \ m_e = 9,11 \times 10^{-31}$

• legge di Coulomb:

$$F = k \frac{q_1 q_2}{r^2}$$

• conseguenze forza di Coulomb:

$$\frac{q_1}{q_2} = \frac{R_1}{R_2}$$

$$\frac{F_1}{F_2} = \frac{q_1}{q_2}$$

• costante k e costante dielettrica nel vuoto:

$$k = 8,9875 \times 10^9 \sim 9 \times 10^9 \frac{Nm^2}{C^2}$$

$$k = \frac{1}{4\pi\,\varepsilon_0}$$

$$\varepsilon_0 = \frac{1}{4\pi k} = 8,8542 \times 10^{-12} \frac{C^2}{Nm^2}$$

• seconda forma forza di Coulomb:

$$F = \frac{1}{4\pi\,\varepsilon_0} \frac{q_1 q_2}{r^2}$$

• principio di sovrapposizione:

$$F = \sum_{i} F_{i} = \sum_{i} \frac{1}{4 \pi \varepsilon_{0}} \frac{q_{i} q_{0}}{r_{i}^{2}} = q_{0} \sum_{i} \frac{1}{4 \pi \varepsilon_{0}} \frac{q_{i}}{r_{i}^{2}}$$

• campo elettrostatico:

$$E = \frac{F}{q_0} \left[\frac{N}{C} \right]$$

$$E = \frac{1}{4\pi\,\varepsilon_0} \frac{q_1}{r_1^2}$$

• flusso del campo elettrico, se positivo uscente:

$$d\Phi(E) = E \cdot u_n d\Sigma = E \cos\theta d\Sigma = E_n d\Sigma$$

• angolo solido:

$$\Omega = \frac{\Sigma_0}{r^2}$$

• flusso di una carica attraverso una superficie finita:

$$d\Phi(E) = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \frac{u_r \cdot u_n d\Sigma}{r^2} = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \frac{d\Sigma\cos\theta}{r^2} = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \frac{d\Sigma_0}{r^2}$$
$$d\Phi(E) = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} d\Omega$$
$$\Phi(E) = \int_{\Sigma} E \cdot u_n d\Sigma = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \int d\Omega = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \Omega$$

• carica interna alla superficie chiusa, Legge di Gauss:

$$\Phi(E) = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} 4\pi = \frac{q}{\varepsilon_0}$$

• carica esterna alla superficie chiusa:

$$\Phi(E) = 0$$

• principio di sovrapposizioni per cariche interne alla superficie:

$$\Phi(E) = \frac{1}{\varepsilon_0} (\Sigma_i q_i)_{int}$$

• flusso per carica puntiforme:

$$\begin{cases} \Phi = ES_{sfera} = 4\pi r^2 E \\ \Phi = \frac{q_0}{\varepsilon_0} \end{cases}$$
$$E = \frac{q_0}{4\pi r^2 \varepsilon_0}$$

• flusso su filo infinito lungo h:

$$\sum \Phi = \sum E\Delta S_i = E2\pi Rh$$

$$\Phi = 2\Phi_{base} + \phi_{SL} = E2\pi Rh$$

$$E = \frac{1}{2\pi\varepsilon} \frac{\lambda}{r}$$

$$\lambda = \frac{q}{h}$$

• distribuzione planare:

$$\varepsilon_0 \oint E dA = q_{enc}$$

$$\varepsilon_0(EA + EA) = \sigma A$$

$$E = \frac{\sigma}{2\sigma_0}$$

• lavoro campo elettrico:

$$dW = Fds = q_0 Eds = q_0 E \cos \theta ds$$

campo e spostamento paralleli:

$$dW = q_0 E ds$$

• tensione elettrica:

$$T = \frac{W}{q_0}$$

• lavoro percorso chiuso, ξ circuitazione:

$$W = q_0 \xi = 0$$

• potenziale elettrostatico:

$$V_A - V_B = \int_A^B E ds$$

• differenza di potenziale:

$$W_{AB} = q_0(V_A - V_B) = q_0 \Delta V$$

• energia potenziale:

$$U = q_0 \Delta V$$

• per una carica puntiforme:

$$\begin{split} dW &= q_0 E ds = \frac{q_0 q}{4\pi\varepsilon_0} \frac{u\,ds}{r^2} = \frac{q_0 q}{4\pi\varepsilon_0} \frac{dr}{r^2} \\ E ds &= \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \frac{dr}{r^2} \end{split}$$

• lavoro con spostamento tra A e B:

$$\int_{A}^{B} E ds = \frac{q}{4\pi\varepsilon_{0}} \int_{r_{A}}^{r_{B}} \frac{dr}{r^{2}} = \frac{q}{4\pi\varepsilon_{0}r_{A}} - \frac{q}{4\pi\varepsilon_{0}r_{B}}$$

$$W = q_{0} \int_{A}^{B} E ds = \frac{q_{0}q}{4\pi\varepsilon_{0}r_{A}} - \frac{q_{0}q}{4\pi\varepsilon_{0}r_{B}}$$

$$V_{A} - V_{B} = \frac{q}{4\pi\varepsilon_{0}r_{A}} - \frac{q}{4\pi\varepsilon_{0}r_{B}}$$

$$U_{e}(A) - U_{e}(B) = \frac{q_{0}q}{4\pi\varepsilon_{0}r_{A}} - \frac{q_{0}q}{4\pi\varepsilon_{0}r_{B}}$$

$$V(r) = \frac{q}{4\pi\varepsilon_{0}r} + A$$

$$U_{e}(r) = \frac{q_{0}q}{4\pi\varepsilon_{0}r} + B$$

• caso particolare:

$$V(\infty) = U(\infty) = 0$$

• energia cinetica, d distanza percorsa:

$$E_K = \frac{1}{2}mv^2 = q\Delta V = q_0 E d$$

• superficie equipotenziale:

$$V(r) = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0 r} = costante \longrightarrow r = costante$$

• conduttori, superficie equipotenziale:

$$E = 0$$
 all'interno

$$V(P_1) - V(P_2) = 0 \longrightarrow V(P_1) = V(P_2) = V_0$$

• densità superficiale:

$$\sigma = \frac{dq}{d\Sigma}$$

• teorema di Coulomb:

$$E = \frac{\sigma}{\varepsilon_0} u_n$$

• capacità di un conduttore:

$$C = \frac{q}{V_1 - V_2} = \frac{4\pi\varepsilon_0 R_1 R_2}{R_2 - R_1}$$

• capacità conduttore isolato:

$$C = \frac{q}{V}$$

• capacità condensatore, tr due conduttori isolati:

$$C = \frac{q}{V_1 - V_2}$$
$$q = C(V_1 - V_2)$$
$$V_1 - V_2 = \frac{q}{C}$$

- collegamenti di condensatori:
 - parallelo: carica sul conduttore superiore:

$$q = q_1 + q_2 = (C_1 + C_2)V$$

carica sul conduttore inferiore:

$$-q = -(q_1 + q_2)V$$

capacità equivalente del sistema:

$$C_{eq} = \frac{q}{V} = C_1 + C_2$$

con n condensatori:

$$C_{eq} = C_1 + C_2 + \dots + C_n$$

- serie:

$$V_C - V_A = \frac{q}{C_1}$$

$$V_B - V_A = \frac{q}{C_2}$$

$$V = V_C - V_A = \frac{q}{C_1} + \frac{q}{C_2} = q\left(\frac{1}{C_1}\frac{1}{C_2}\right) = \frac{q}{C_{eq}}$$

$$\frac{1}{C_{eq}} = \frac{1}{C_1}\frac{1}{C_2} \longrightarrow C_{eq} = \frac{C_1C_2}{C_1 + C_2}$$

per n condensatori:

$$\frac{1}{C_{eq}} = \frac{1}{C_1} \frac{1}{C_2} + \dots + \frac{1}{C_n}$$

• velocità media elettroni:

$$v_m = \frac{1}{N} \sum v_i = 0$$

• intensità di corrente:

$$i = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta q}{\Delta t} = \frac{dq}{dt}$$

• densità di corrente:

$$j = n_+ e v_d$$
$$di = j u_n d \Sigma$$

• rapporto corrente e flusso:

$$i = \Phi_{\Sigma}(j)$$

se superficie ortogonale e densità di corrente:

$$i = j\Sigma$$

• cammino medio tra urti:

$$\tau = \frac{l}{v}$$

• accelerazione in caso di campo elettrico:

$$a = \frac{F}{m} = -e\frac{E}{m}$$

• velocità di deriva:

$$v_{i+1} = v_i - \frac{eE}{m}\tau$$

$$v_d = \frac{1}{N} \sum_i v_{i+1} = -\frac{e\tau}{m}E$$

• seconda forma della densità di carica:

$$j = -nev_d = \frac{ne^2\tau}{m}E$$

• conduttività:

$$\sigma = \frac{ne^2\tau}{m}$$

• Legge di Ohm della conduzione elettrica:

$$j = \sigma E \rightarrow E = \rho j$$

• resistività del conduttore:

$$\rho = \frac{1}{\sigma}$$

• conduttore metallico cilindrico:

$$j = \frac{1}{\rho}E = \sigma E$$

$$i = j\Sigma = \frac{\Sigma}{\rho}E$$

$$V = \int_{A}^{B} E ds = Eh$$

$$V = \frac{\rho h}{\Sigma}i$$

• resistenza del conduttore:

$$R = \rho \frac{h}{\Sigma}$$

• legge di Ohm per i conduttori metallici:

$$V = Ri$$

• conduttanza:

$$G = \frac{1}{R} = \frac{\Sigma}{\rho h} = \frac{\sigma \Sigma}{h}$$

- collegamenti tra resistori:
 - serie, corrente che attraversa i resistori costante: differenza di potenziale ai campi delle resistenze:

$$V_{tot} = (R_1 + R_2)i = R_{eq}i$$

— parallelo differenza di potenziale agli estremi uguale : condizione di stazionarietà:

$$i_f = i_1 + i_2 + \cdots i_n$$

calcolo corrente:

$$i = \frac{V}{R_1} + \frac{V}{R_2} = V\left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}\right) = \frac{V}{R_{eq}}$$

resistenza equivalente:

$$\frac{1}{R_{eq}} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \dots + \frac{1}{R_n}$$

- leggi di Kirchhoff:
 - prima legge (dei nodi):

$$\sum_{k} i_k = 0$$

- seconda legge (delle maglie). ξ forza elettromotrice:

$$\sum_{k} R_k i_k = \sum_{k} \xi_k$$

• rapporto tra numero nodi N e numero rami R:

$$M = R - (N - 1)$$

2.8 Accenni di Magnetismo

• flusso:

$$\oint Bu_n d\Sigma = 0$$

• forza di Lorentz:

$$F = qv \times B = qv \sin \theta B$$
$$F = q(E + v \times B)$$

- il campo magnetico si misura in Tesla T
- campo magnetico attraverso cilindro lungo l e di base A:

$$i = nq_e v_i A$$

$$F = -q_e v_d \times B$$

$$N = nLA$$

$$F = -Nq_e v_d \times B = -nLAq_e (v_d \times B) = iL \times B$$

• prima legge elementare di Laplace, k_m costante nel vuoto, μ_0 permeabilità magnetica nel vuoto:

$$dB = k_m i \frac{ds \times u_r}{r^2} = k_m \frac{ids}{r^2} u_t \times u_r$$
$$k_m = 10^{-7} \frac{Tm}{A} = 10^{-7} \frac{H}{m}$$
$$k_m = \frac{\mu_0}{4\pi}$$
$$\mu_0 = 1, 26 \times 10^{-6} \frac{H}{m}$$

• seconda forma della prima legge elementare di laplace:

$$dB = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \frac{ds \times u_r}{r^2} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{ids}{r^2} u_t \times u_r$$

• legge di Ampère-Laplace, campo magnetico in citcuito chiuso:

$$B = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \oint \frac{ds \times u_r}{r^2}$$

• filo indefinito rettilineo:

$$dB = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \frac{ds \sin \theta}{r^2}$$

a metà filo:

$$B = \frac{\mu_0 i cos \theta}{4\pi R}$$

• legge di Biot-Savart:

$$B = \frac{\mu_0 i u_\Phi}{2\pi R}$$

• fili paralleli distanti R:

$$F_{ab} = i_b L \times B_a = i_b L \frac{\mu_0 i u_\Phi}{4\pi R}$$

• spira circolare:

$$B = \frac{\mu_0 i}{2B} u_n$$

• equazioni di Maxwell nel vuoto per un campo statico (j densità di corrente):

$$\oint F \, dA = \frac{Q}{\varepsilon_0}$$

$$\oint B \, dA = 0$$

$$\oint E \, ds = 0$$

$$\oint B \, ds = \mu_0 j$$

in caso di campo non statico le ultime due cambiano:

$$\oint E \, ds = \frac{-d\Phi_B}{dt}$$

$$\oint B \, ds = \mu_0 j + \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial E}{\partial t}$$

• particella in rotazione in un campo magnetico:

$$r = \frac{vm}{qB}$$

$$T = \frac{2\pi r}{v} = \frac{2\pi m}{qB}$$