Vlákna

Vytvoření vláken

Linux

K vytvoření vlákna slouží funkce pthread_create z knihovny pthread vracející id nového procesu.

Nejdůležitější parametry této funkce jsou thread, což je ukazatel na identifikátor vlákna, start_routine a arg, což jsou ukazatele na funkci, kterou bude vlákno vykonávat, a argumenty této funkce.

Po zavolání je vlákno v běžícím stavu. Pro čekání na ukončení vlákna slouží funkce pthread_join. Pokud nepotřebujeme na dokončení čekat, je nutné přidat k inicializačním atributům PTHREAD_CREATE_DETACHED.

Windows

K vytvoření vlákna slouží funkce CreateThread z knihovny processthreadsapi, vracející HANDLE procesu.

```
HANDLE CreateThread(
   [in, optional] LPSECURITY_ATTRIBUTES lpThreadAttributes,
   [in] SIZE_T dwStackSize,
   [in] LPTHREAD_START_ROUTINE lpStartAddress,
   [in, optional] __drv_aliasesMem LPVOID lpParameter,
   [in] DWORD dwCreationFlags,
   [out, optional] LPDWORD lpThreadId
);
```

Nejdůležitějšími parametry jsou pak lpStartAddress, což je ukazatel na funkci, která bude vykonána novým vláknem, a lpParameter, což je parametr vykonávané funkce. lpThreadAttributes a lpThreadId, pak mohou být NULL a deStackSize a dwCreationFlags 0.

Po zavolání CreateThread je vlákno v běžícím stavu. Pro čekání ukončení vláken se používají funkce WaitForSingleObject a WaitForMultipleObjects z synchapi. WaitForSingleObject příjmá jako parametry handle procesu a délka čekání (v milisekundách), WaitForMultipleObjects pak počet vláken, ukazatel na pole jejich handelů, zda-li se má čekat na všechny procesy (jinak stačí, aby skončil jeden) a opět délka čekání.

Vlákna také můžeme pozastavit, znovu spustit nebo násilně ukončit za pomoci SuspendThread, ResumeThread a TerminateThread.

Po ukončení práce s vláknem je vhodné zavolat funkci CloseHandle.

Základní synchronizační nástroje

Linux

Zámek

K vytvoření zámku se používá typ pthread_mutex_t. K jeho inicializaci můžeme použít funkci pthread_mutex_init, nebo pro zjednodušení makro PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER. Funkce pro práci s mutexem jsou pthread_mutex_lock pro uzamčení a pthread_mutex_unlock pro uvolnění zámku. Po ukončení práce se zámkem ještě uvolníme alokované prostředky zavoláním pthread_mutex_destroy. Vše potřebné je obsaženo přímo z knihovně pthread.

Spinlock

V případech, kde je vhodné čekat na zámek aktivně, můžeme využít spinlocku. Práce s ním je velice podobná jako u zámku. K dispozici máme datový typ pthread_spinlock_t a funkce pthread_spin_init, pthread_spin_lock, pthread_spin_unlock a pthread_spin_destroy.

Read-write lock

Máme-li data, která chceme umožnit ostatním vláknům číst naráz, nebo jednomu vláknu zapisovat, máme dostupnou přímo implementaci read-write zámku. Zde jsou kromě typu pthread_rwlock_t a funkcí pthread_rwlock_init a pthread_rwlock_destroy, potřeba dvě různé uzamykací funkce, pthread_rwlock_wrlock a pthread_rwlock_rdlock, a odemykací funkce, pthread_rwlock_unlock.

Semafor

Knihovna semaphore poskytuje rozhraní pro práci se semafory. Objekt semaforu inicializujeme za pomoci sem_init, která bere ukazatel na sem_t objekt, počáteční hodnotu a maximální počet vláken. Čekací funkce se jmenuje sem_wait a signalizační sem_post. Pro uvolnění prostředků se volá sem_destroy.

Bariéra

K vytvoření bariéry se používá datový typ pthread_barrier_t. Inicializace bariéry probíhá pomocí funkce pthread_barrier_init, která přijímá ukazatel na bariéru, počet vláken, které jí musí dosáhnout, a volitelný parametr udávající maximální počet spinů. Vlákna čekají na bariéru pomocí funkce pthread_barrier_wait. Pokud je bariéra splněna, všechny čekající vlákna mohou pokračovat v práci. Pro uvolnění prostředků bariéry je k dispozici funkce thread_barrier_destroy.

Podmíněná proměnná

Pro případ, kdy jedno vlákno čeká na splnění podmínky slouží podmínková proměnná. Na linuxu používán typ pthread_cond_t. Inicializace podmíněné proměnné se provádí funkcí pthread_cond_init, která přijímá ukazatel na objekt podmíněné proměnné a volitelné atributy. K synchronizaci s podmíněnou proměnnou používáme funkce pthread_cond_wait, pthread_cond_signal a pthread_cond_broadcast. pthread_cond_wait blokuje vlákno, dokud není podmíněná proměnná signálována, pthread_cond_signal signálizuje jedno čekající vlákno

a pthread_cond_broadcast signálizuje všechna čekající vlákna. Pro uvolnění prostředků podmíněné proměnné je k dispozici funkce pthread_cond_destroy.

Windows

Na platformě Windows platí, že se synchronizační objekty nachází bud v signalizovaném, nebo nesignalizovaném stavu. Díky tomu můžeme používat jednu čekací funkci pro více primitiv. Tato funkce počká, dokud objekt není v signalizovaném stavu, a pak změní jeho stav na nesignalizovaný. V sekci o vytvoření vlákna jsme ji již použili, je jí WaitForSingleObject (případně WaitForMultipleObjects). Vlákna jsou totiž v nesignalizovaném stavu, když běží, a v signalizovaném po ukončení. Připomeňme si, že tyto funkce příjmají vlákna ve formě jejich handlu. Tak tomu bude tedy u synchronizačních objektů.

Obecně platí, že bychom práci s objekty měli ukončit voláním CloseHandle, nebo jiné příslušné funkce.

Zámek

Pro vytvoření zámku se používá funkce CreateMutex z knihovny synchapi, která přijímá tři parametry, kde první definuje vlastnosti zámku a může být NULL, druhý říká, zda-li bude po vytvoření zámek uzamčen aktuálním vláknem, a třetí udává jméno zámku a opět může být NULL.

Uzamykání zámku je řešeno funkcí WaitForSingleObject, pro odemykání máme dostupnou funkci ReleaseMutex přijímající handle zámku.

Kritická sekce

Windows poskytuje efektivnější alternativu pro zámku, pokud jsou synchronizovaná vlákna v rámci jednoho procesu. Touto alternativou je objekt typu CRITICAL_SECTION. Inicializuje se voláním InitializeCriticalSection, uvolňuje se zase voláním DeleteCriticalSection. Pro vstoupení pak máme funkce EnterCriticalSection a TryEnterCriticalSection. Nakonec kritickou sekci opustíme zavoláním LeaveCriticalSection.

Semafor

Objekt semaforu vytvoříme zavoláním funkce CreateSemaphore s vlastnostmi semaforu, maximálním počtem vláken, počáteční hodnotou a jménem. Navíc je pak k dispozici funkce ReleaseSemaphore, které udáme jaký semafor chceme o kolikrát zasignalizovat, případně můžeme ještě získat předchozí hodnotu semaforu.

Bariéra

Bariéry vytvoříme deklarací SYNCHRONIZATION_BARRIER a zavoláním InitializeSynchronizationBarrier s ukazatelem na bariéru, počtem vláken a číslem určující, kolik spinů má vlákno provést, když čeká na ostatní (pro hodnotu -1 je zvolena výchozí hodnota). Vlákna pak začnou čekat po zavolání EnterSynchronizationBarrier.

Podmněná proměnná

I na Windows je možnost synchronizace pomocí podmíněné proměnné, na rozdíl však od systému Linux se v kombinaci s podmíněnou proměnnou nepoužívá zámek, ale kritická sekce.

K vytvoření podmíněné proměnné nám slouží funkce InitializeConditionVariable přijímající ukazatel na objekt typu CONDITION_VARIABLE.

Pokud vlákno musí vlákno čekat na splnění podmínky, volá funkci SleepConditionVariableCS. Pokud jiné vlákno chce signalizovat, že by podmínka mohla být splněna, zavolá WakeConditionVariable, která na rozdíl od SleepConditionVariableCS příjmá kromě ukazatele na proměnnou také ukazatel na kritickou sekci a délku čekání v milisekundách.

Události

Jako poslední se podíváme na synchronizaci pomocí událostí. Tento nástroj umožňuje čekání na obecnou událost, která je, jak již víme, buď v signalizovaném, nebo nesignalizovaném stavu. Na začátku se vytvoří událost zavoláním fuknce CreateEvent vracející handle na objekt. Tato funkce přijímá čtyři argumenty, prvním jsou vlastnosti události, druhým je bool určující, zda musíme událost manuálně resetovat do nesignalizovaného stavu, nebo bude stav automaticky resetován po uvolnění jednoho vlákna, které na událost čekalo, třetím je počáteční stav, a posledním je jméno. Dále nám už postačí funkce na změnu stavu události - SetEvent a ResetEvent.