```
In [ ]: import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
import cv2 as cv
print("Setup Complete")
```

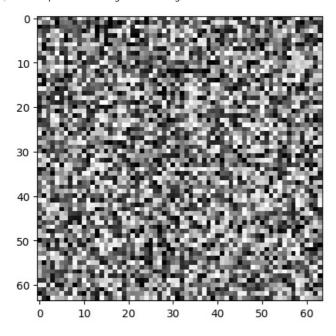
Setup Complete

Вступ

Для початку розглянемо малюнок згенерований задопомогою рандомних чисел:

```
In [ ]: generation_matrix = np.random.randint(255, size=(64, 64))
    plt.imshow(generation_matrix, cmap="gray")
```

Out[]: <matplotlib.image.AxesImage at 0x1a251c81550>



В результаті маємо рисунок, що нагадує шум телевізора, коли є поганий зв'язок.

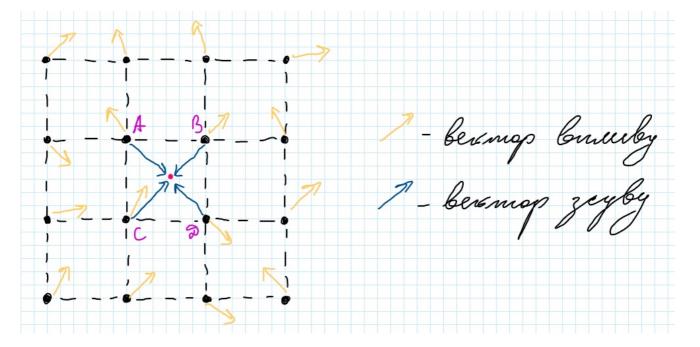
Для роботи цей шум не є придатний, бо значення є "абсолютно" рандомними. Для імітації "природи" наприклад текстури дерева, необхідні "плавні" радномні значення, адже в природі повністю випадковим є тільки космічний шум, все інше повинне є залежним. Отже потрібно імітувати цю залежність. Для цього будемо використовувати шум Перліна.

Шум Перліна

Шум Перліна має 3 основні етапи:

- сітка
- скалярний добуток
- інтерполяція

Почнемо з першомго - сітка: Отже уявимо деяку сітку, вектори впливу є вибираються рандомним чином, а ось вектори зсуву обчислюються



Другий етап "скалярний добуток", обираємо наприклад верхню ліву точку (A), обчислюємо скалярний добуток векторів, що виходять з цієї точки, так робимо для кожної точки.

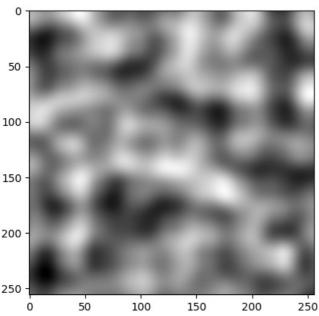
Значення скалярного добутку будемо записувати в точку відносно якої обчислюємо

Третій етап - інтерполяція: Використовуємо лінійну інтерполяцію віднсоно точок A, B, C, D і знаходимо значення червоної точки. Це значення буде лежати в межах [-1; 1]

Знизу написана імплементація шуму Перліна

- **x** : x'ва частина від np.meshgrid
- **y**: y'ва частина від np.meshgrid
- **z** : координата z
- **seed** : використовується для np.random.seed

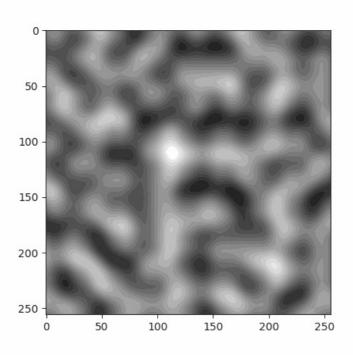
```
xg, yg, zg = x - xi, y - yi, z - zi
   # print(f"xg:\n{xg},\n\n yg:\n{yg}")
   # print("---
   xf, yf, zf = fade(xg), fade(yg), fade(zg)
   # print(f"xf:\n{xf},\n\n yf:\n{yf}")
   n000 = gradient(ptable[check index(ptable, ptable[check index(ptable, ptable[check index(ptable, xi)] + yi)
   n010 = gradient(ptable[check_index(ptable, ptable[check_index(ptable, ptable[check_index(ptable, xi)] + yi
                   xg, yg - 1, zg)
   n110 = gradient(ptable[check_index(ptable, ptable[check_index(ptable, ptable[check_index(ptable, xi + 1)] +
                   xg - 1, yg - 1, zg
   n100 = gradient(ptable[check index(ptable, ptable[check index(ptable, ptable[check index(ptable, xi + 1)] +
                   xg - 1, yg, zg)
   n001 = gradient(ptable[check index(ptable, ptable[check index(ptable, ptable[check index(ptable, xi)] + yi)
                   xq, yq, zq - 1
   n011 = gradient(ptable[check index(ptable, ptable[check index(ptable, ptable[check index(ptable, xi)] + yi
                   xq, yq - 1, zq - 1
   xg - 1, yg - 1, zg - 1)
   n101 = gradient(ptable[check_index(ptable, ptable[check_index(ptable, ptable[check_index(ptable, xi + 1)] +
                   xg - 1, yg, zg - 1)
   n00 = lerp(n000, n100, xf)
   n10 = lerp(n010, n110, xf)
   n01 = lerp(n001, n101, xf)
   n11 = lerp(n011, n111, xf)
   n0 = lerp(n00, n10, yf)
   n1 = lerp(n01, n11, yf)
   return lerp(n0, n1, zf)
def lerp(a, b, x):
   return a + x * (b - a)
def fade(f):
   return ((6*f - 15)*f + 10)*np.power(f, 3)
def gradient(c, x, y, z):
   vectors = np.array([[1, \ 1, \ 0], \ [1, \ -1, \ 0], \ [1, \ 0, \ 1], \ [1, \ 0, \ -1],
                       [0, 1, 1], [0, 1, -1], [-1, 1, 0], [-1, -1, 0]
                       [-1, 0, 1], [-1, 0, -1], [0, -1, 1], [0, -1, -1],
                       ])
   # print(f"vectors:\n{vectors}")
   gradient_co = vectors[c % 12]
   # print(f"gradient_co:\n{gradient_co}")
   return gradient_co[:, :, 0]*x + gradient_co[:, :, 1]*y + gradient_co[:, :, 2]*z
\lim_{\alpha \to 0} = \text{np.linspace}(0, 8, 256)
x, y = np.meshgrid(lin_array, lin_array)
plt.imshow(perlin(x, y, 1.4, seed=1), cmap="gray")
plt.show()
```



код що знизу використовується для збереження графіків у вигляді . gif . Для того, щоб не перезаписувати з кожним рестартом ядра, було вирішено закоментувати такі острівці коду

```
In []: import matplotlib.animation as animation
        # fig, ax = plt.subplots()
        \# z = np.linspace(0, 8, 256)
        \# ims = []
        # for z_i in z:
              im = ax.imshow(perlin(x, y, z i, seed=10), cmap="gray", animated=True)
        #
        #
              if z i == 0:
        #
                  ax.imshow(perlin(x, y, z i, seed=10), cmap="gray") # show an initial one first
        #
              ims.append([im])
        # ani = animation.ArtistAnimation(fig, ims, interval=20, blit=True,
                                          repeat_delay=10)
        # ani.save("gif/movie.gif")
        # plt.show()
```

А ось приклад 3D шуму Перліна, який будемо використовувати далі



Векторне поле

Розіб'ємо полотно з розміром 600 на 400 пікселів на сітку з кроком 20 пікселів, на перетині сітки розташуємо початок векторів, а за допопмогою шуму Перліна будемо зчитувати занчення шуму в точці де знаходиться початок вектора і застосовувати це значення, щоб повернути цей вектор, а саме

значення шуму перліна + 1

2

Н

таким чином з меж [-1; 1] ми переходио в межі від 0 до 1 помноживши це значення на 2π . Отримаємо значення від 0 до 2π і це значення будемо використовувати щоб крутити вектор(надалі замість 2π будемо використовувати інші значення, щоб отримати інші результати $\textcircled{\bullet}$)

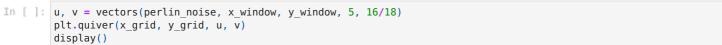
```
x_grid, y_grid = np.meshgrid(x_window, y_window)
# plt.scatter(x_grid, y_grid)
u = np.sin(x_grid)
v = np.cos(y_grid)

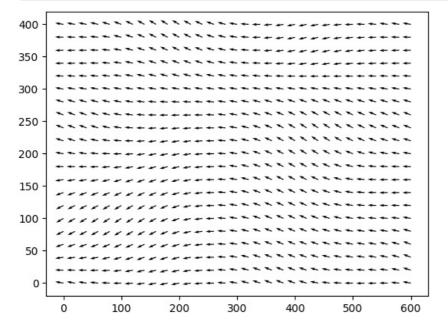
perlin_noise = (perlin(x_grid/window_shape[0] * scale, y_grid/window_shape[1] * scale)+1)/2
# print(perlin_noise)
```

Функція знизу використовується для того, щоб повернути вектор відносно мапи шуму

- noise_map : мапа шуму
- у, х : координати початку вектора
- length : довжина вектора
- scale_vector_angle : коефіцієнт множення кута повороту

```
In [ ]: def vectors(noise_map, y, x, length, scale_vector_angle = 1):
            # old version \/
            # print(f"perlin noise shape:{noise_map.shape}")
# print(f"{x.size}, {y.size}")
            \# vectors arr x = np.zeros((x.size, y.size))
            # vectors arr y = np.zeros((x.size, y.size))
            # for x_i in range(x.size):
                  for y i in range(y.size):
                      start_vector = np.array([0, length])
                      # print(f"noise map value:{noise_map[x_i, y_i]}, x_i={x_i}, y_i={y_i}")
                      rotated\_vector = np.dot(rotate\_matrix(-np.pi*noise\_map[x\_i, y\_i]*(18/18)), start\_vector)
                      # print(rotated vector)
                       vectors_arr_x[x_i, y_i] = rotated_vector[0]
                       vectors arr y[x i, y i] = rotated vector[1]
            # [[np.cos(angle), np.sin(angle)],
            # [-np.sin(angle), np.cos(angle)]]
            # optimazied version
            reshaped_noise = noise_map.reshape(x.size*y.size)
            angled noise = -np.pi*reshaped noise*scale vector angle+np.pi*(2-scale)/2
            by = np.sin(angled noise)*length
            dy = np.cos(angled_noise)*length
            return by.reshape(y.size, x.size), dy.reshape(y.size, x.size)
```





```
In []: # fig, ax = plt.subplots()

# z = np.linspace(0, 4, 256)

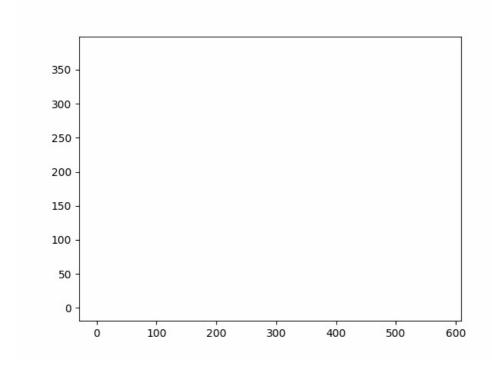
# ims = [ax.plot()]
# for z_i in z:
# perlin_noise = (perlin(x_grid/window_shape[0] * scale, y_grid/window_shape[1] * scale, z_i)+1)/2

# u, v = vectors(perlin_noise, x_window, y_window, 6, 2)
# im = ax.quiver(x_grid, y_grid, u, v, animated = True)
# ims.append([im])

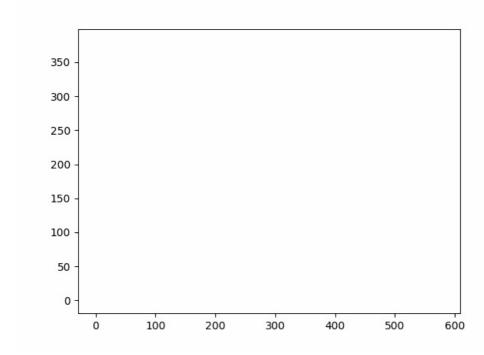
# ani = animation.ArtistAnimation(fig, ims, interval=20, blit=True,
# repeat_delay=10)

# ani.save("gif/vectors_field.gif")
```

 $scale_vector_angle = 2\pi$



scale vector angle = π



Particle:

Параметри:

- х, у: нинішні координати частинки
- рх , ру : координати поперденьої позиції частинки
- vx , vy : значення вектора швидкості
- window_limit_x , window_limit_y : значення меж вікна(полотна)

Функції:

- __init__() : ініціалізація об'єкту
- move() : переміщує частинку згідно з вектором швидкості, після перевіряє граничні умови
- follow() : слідкує за данною сіткою векторів

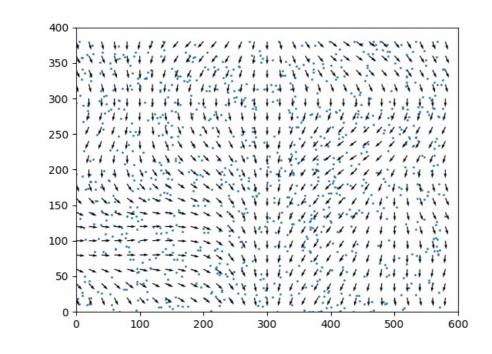
```
In [ ]: class Particle:
             x: float
             y: float
             px: float
             py: float
             vx: float = 0
             vy: float = 0
             window limit x: float
             window_limit_y: float
             def __init__(self, limit_x: float, limit_y: float) -> None:
                 self.window limit x = limit x
                 self.window_limit_y = limit_y
                 self.x = np.random.random()*self.window limit x
                 self.y = np.random.random()*self.window limit y
                 self.px = self.x
                 self.py = self.y
             def move(self) -> None:
                 self.px = self.x
                 self.py = self.y
                 self.x += self.vx
                 self.y -= self.vy
                 # граничні умови
                 if self.x > self.window_limit_x:
                      self.x = 0
                     self.px = self.x
                 if self.x < 0:</pre>
                      self.x = self.window_limit_x
                      self.px = self.x
                 if self.y > self.window limit y:
                     self.y = 0
                     self.py = self.y
                 if self.y < 0:</pre>
                      self.y = self.window_limit_y
                      self.py = self.y
                  \# \ if \ self.x > self.window\_limit\_x \ or \ self.x < 0 \ or \ self.y > self.window \ limit \ y \ or \ self.y < 0 : 
                       self.x = self.window \ limit \ x
                       self.y = np.random.random()*self.window_limit_y
             def follow(self, u, v, cell_step) -> None:
                 get_pos_x, get_pos_y = int(self.x//cell_step), int(self.y//cell_step)
                 # print(f"x:{self.x}, y:{self.y}")
                 # print(f"pos_x:{get_pos_x}, pos_y:{get_pos_y}")
# print(f"shape u:{u.shape}\nshape v:{v.shape}")
                 self.vx = u[get_pos_y, get_pos_x]
                 self.vy = v[get_pos_y, get_pos_x]
                 # print(f"vx:{self.vx}, vy:{self.vy}")
                 # print("==
                 self.move()
```

Острівець коду для збереження .gif

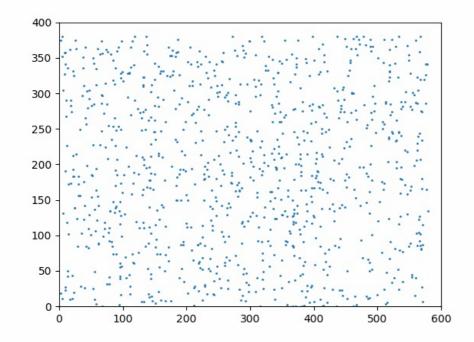
```
In [ ]: # fig, ax = plt.subplots()
# z = np.linspace(0, 4, 256)
```

```
# particles = []
# population = 1000
# for i in range(population):
     particles.append(Particle(window shape[0]-cell step, window shape[1]-cell step))
# def animation func(i):
     ax.clear()
#
     perlin noise = (perlin(x grid/window_shape[0] * scale, y_grid/window_shape[1] * scale, z[i])+1)/2
     u, v = vectors(perlin noise, x window, y window, 6, 2)
#
#
     scatter x = np.zeros(population)
     scatter y = np.zeros(population)
#
      for i in range(population):
         particles[i].follow(u, v, cell step)
          scatter_x_[i] = particles[i].x
#
         scatter y [i] = particles[i].y
#
     ax.scatter(scatter_x_, scatter_y_, s=1)
     ax.set_ylim((0, window_shape[1]))
     ax.set xlim((0, window shape[0]))
#
     # ax.quiver(x_grid, y_grid, u, v, animated = True)
# func ani = animation.FuncAnimation(fig, animation func, repeat = True, frames = z.size-1, interval = 50)
# writer = animation.PillowWriter(fps=15,
                                  metadata=dict(artist='BerVol57'),
                                  bitrate=1800)
# func ani.save('gif/particles scale2.gif', writer=writer)
```

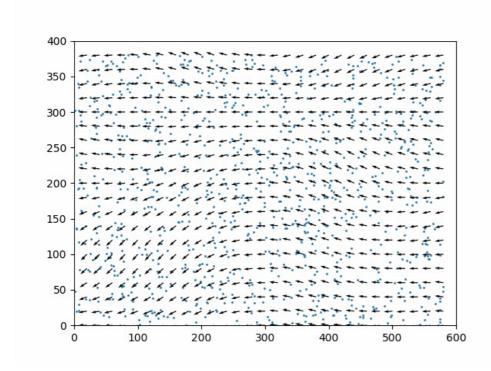
Приклад "плаваючого" поля з частинками, scale vector angle = 2π



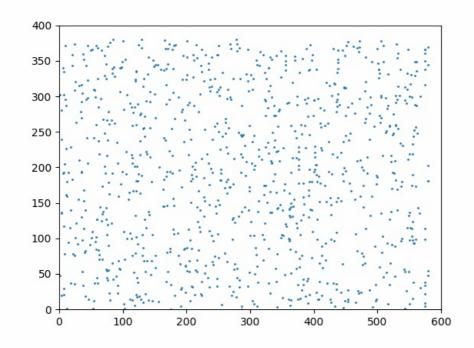
Без векторного поля



3 scale_vector_angle = π



Без векторного поля



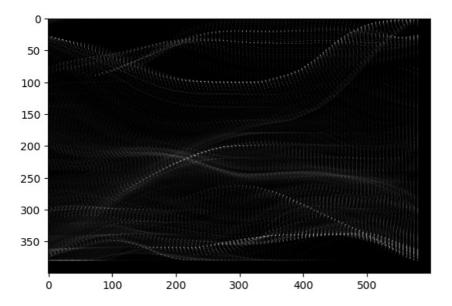
Відтепер частинки залишатимуть сліди ^w^

Отже створюємо нове зображення із шириною та висотою як у нашого полотна і тепер з кожним рухом частинка залишатиме свій відбиток на зображенні. Наприклад збільшуватиме значення піксельа на 1

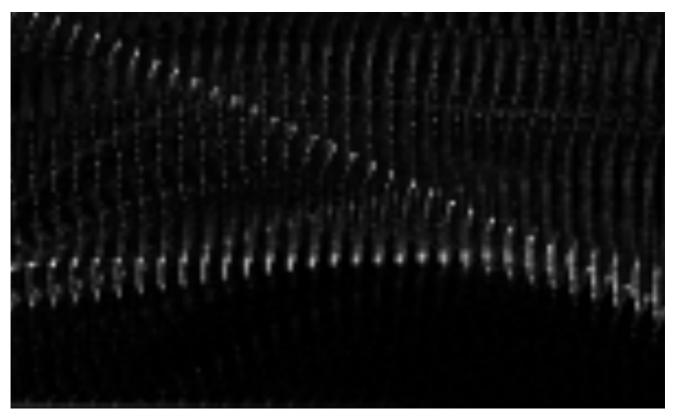
```
In [ ]: from IPython.display import clear_output
        import time
        %matplotlib inline
        z = np.linspace(0, 4, 256)
        particles = []
        population = 10_000
        img_path_particles = np.zeros(window_shape[::-1])
        for i in range(population):
            particles.append(Particle(window shape[0]-cell step, window shape[1]-cell step))
        for z_i in z:
            perlin\_noise = (perlin(x\_grid/window\_shape[0] * scale, y\_grid/window\_shape[1] * scale, z\_i) + 1)/2
             \text{u, v = vectors(perlin\_noise, x=x\_window, y=y\_window, length=6, scale\_vector\_angle=1)} 
            scatter_x_= np.zeros(population)
            scatter y = np.zeros(population)
            for i in range(population):
                particles[i].follow(u, v, cell_step)
                 scatter_x_[i] = particles[i].x
                scatter_y_[i] = particles[i].y
                img_path_particles[int(particles[i].y), int(particles[i].x)] += 1
                if img_path_particles[int(particles[i].y), int(particles[i].x)] > 255:
                     img_path_particles[int(particles[i].y), int(particles[i].x)] = 255
            # plt.scatter(scatter_x_, scatter_y_, s=1)
            # plt.quiver(x_grid, y_grid, u, v)
            # clear_output(wait=True)
            # plt.show()
            # time.sleep(.01)
```

Маємо ось такий результат

```
In [ ]: plt.imshow(img_path_particles, cmap="gray")
Out[ ]: <matplotlib.image.AxesImage at 0x1a2552fade0>
```

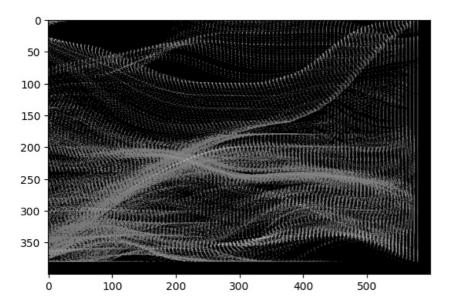


Отже на рисунку присутні ось такі "прогалини"



```
In []: test = img_path_particles.copy()
    print(np.max(test))
    test /= np.max(test)
    test[np.where(test>.04)] += 0.2
    test /= np.max(test)
    test[np.where(test>.05)] += 0.2
    test /= np.max(test)
    test[np.where(test>.06)] += 0.2
    plt.imshow(test, cmap="gray")
```

Out[]: <matplotlib.image.AxesImage at 0x1a25580bfe0>



Висвітливши зображення можемо побачити, що прогалини є по всьому рисунку. Для того, щоб забрати ці прогалини замість того, щоб тільки фарбувати піксель де знаходиться частинку, будемо проводити лінію, між поперднім місцезнаходженням частинки та теперішнім.

Малюємо лінії

Алгоритм Брезенхема

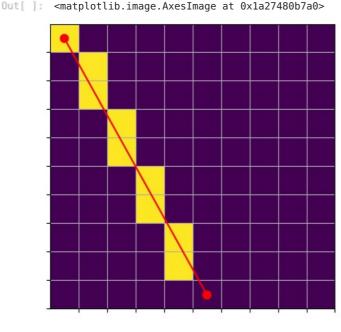
Деталі алгоритму не бачу сенсу розподвідати, коли є чудова стаття на вікіпедії із псевдокодом тик. Хоча алгоритм трохи модифікований, так щоб не малювати кінцеву точку

```
In []: def LowLine(matrix, x0, y0, x1, y1, set value=1, value limit = 255):
            dx = x1 - x0
            dy = y1 - y0
            yi = 1
            if dy < 0:
                yi = -1
                dy = -dy
            D = 2 * dy - dx
            y = y0
            for x in range(x0, x1+1):
                matrix[y, x] += set_value
                if matrix[y, x] > value_limit:
                    matrix[y, x] = value_limit
                if D > 0:
                    y += yi
                    D += 2 * (dy - dx)
                else:
                    D += 2 * dy
            # if matrix[y0, x0] - set_value < 0:</pre>
            #
                  matrix[y0, x0] = 0
            # else:
                  matrix[y0, x0] -= set value
        def HighLine(matrix, x0, y0, x1, y1, set_value=1, value_limit = 255):
            dx = x1 - x0
            dy = y1 - y0
            xi = 1
            if dx < 0:
                xi = -1
                dx = -dx
            D = 2 * dx - dy
            x = x0
            for y in range(y0, y1+1):
                matrix[y, x] += set_value
```

```
if matrix[y, x] > value_limit:
           matrix[y, x] = value_limit
        if D > 0:
           x += xi
           D += 2 * (dx - dy)
       else:
           D += 2 * dx
   # if matrix[y0, x0] - set_value < 0:
   \# matrix[y0, x0] = 0
   # else:
    #
         matrix[y0, x0] -= set_value
def Line(matrix, x0, y0, x1, y1, set_value=1, value_limit = 255):
    if abs(y1 - y0) < abs(x1 - x0):
       if x0 > x1:
           LowLine(matrix, x1, y1, x0, y0, set value, value limit)
           LowLine(matrix, x0, y0, x1, y1, set_value, value_limit)
   else:
       if y0 > y1:
           HighLine(matrix, x1, y1, x0, y0, set value, value limit)
       else:
           HighLine(matrix, x0, y0, x1, y1, set_value, value_limit)
    matrix[y1, x1] -= set_value
    # if matrix[y1, x1] < 0:
        matrix[y1, x1] = 0
```

Перевіряємо роботу алгоритму

```
In []: test_area_matrix = np.zeros((10, 10))
      fig, ax = plt.subplots()
      print(test_area_matrix)
      print("-----
      Line(test_area_matrix, 0, 0, 5, 9)
      ax.set_xticks(np.arange(0.5, 10, 1), labels="")
      ax.set_yticks(np.arange(0.5, 10, 1), labels="")
      plt.grid()
      ax.plot([0, 5], [0, 9], marker = ".", markersize = 15, color = "red")
      ax.imshow(test_area_matrix)
     [[0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0.]
      [0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0.]
      [0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0.]
      [0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0.]
      [0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0.]
```



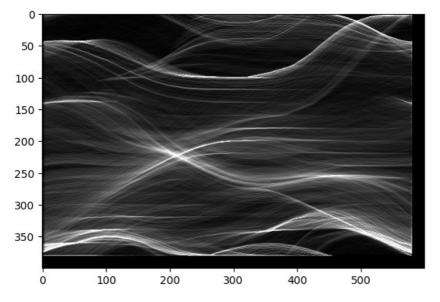
Малюємо лінії на зображенні

```
In []: z = np.linspace(0, 4, 256)
```

```
particles = []
population = 10 000
img_path_particles_line = np.zeros(window_shape[::-1])
for i in range(population):
    particles.append(Particle(window_shape[0]-cell_step, window_shape[1]-cell_step))
for z_i in z:
    perlin\_noise = (perlin(x\_grid/window\_shape[0] * scale, y\_grid/window\_shape[1] * scale, z\_i)+1)/2
    u, v = vectors(perlin_noise, y_window, x_window, 5, 1)
    scatter_x = np.zeros(population)
    scatter y = np.zeros(population)
    for i in range(population):
        particles[i].follow(u, v, cell_step)
        # scatter_x_[i] = particles[i].x
        # scatter_y_[i] = particles[i].y
        # img \ path \ particles \ line[int(particles[i].y), \ int(particles[i].x)] += 1
        Line(img_path_particles_line, int(particles[i].px), int(particles[i].py),
             int(particles[i].x), int(particles[i].y))
    # plt.scatter(scatter_x_, scatter_y_, s=1)
    # plt.quiver(x_grid, y_grid, u, v)
    # clear output(wait=True)
    # plt.show()
    # time.sleep(.01)
```

In []: plt.imshow(img_path_particles_line, cmap="gray")

Out[]: <matplotlib.image.AxesImage at 0x1a25602b470>



```
In [ ]: # fig, ax = plt.subplots()
        \# z = np.linspace(0, 4, 256)
        # particles = []
        # population = 10 000
        # img path particles line = np.zeros(window shape[::-1])
        # for i in range(population):
              particles.append(Particle(window_shape[0]-cell_step, window_shape[1]-cell_step))
        # def anim_beuty_line_img(i):
        #
              ax.clear()
              perlin_noise = (perlin(x_grid/window_shape[0] * scale,
        #
        #
                                      y_grid/window_shape[1] * scale, z[i])+1)/2
        #
              u, v = vectors(perlin noise, x window, y window, 6, 1)
        #
              for i in range(population):
        #
                  particles[i].follow(u, v, cell_step)
        #
                  Line(img_path_particles_line, int(particles[i].x), int(particles[i].y),
                       int(particles[i].x - particles[i].vx), int(particles[i].y - particles[i].vy))
        #
              ax.imshow(img_path_particles_line, cmap="gray")
              # ax.quiver(x grid, y grid, u, v, animated = True)
```

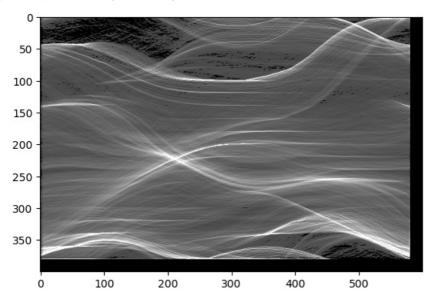
```
In []: test_line = img_path_particles_line.copy()

print(np.max(test_line))
  test_line /= np.max(test_line)
  test_line[np.where(test_line>.03)] += 0.1
  test_line /= np.max(test_line)
  test_line[np.where(test_line>.03)] += 0.1
  test_line /= np.max(test_line)
  test_line[np.where(test_line>.03)] += 0.1

plt.imshow(test_line, cmap="gray")
```

Out[]: <matplotlib.image.AxesImage at 0x1a25616e6f0>

255.0

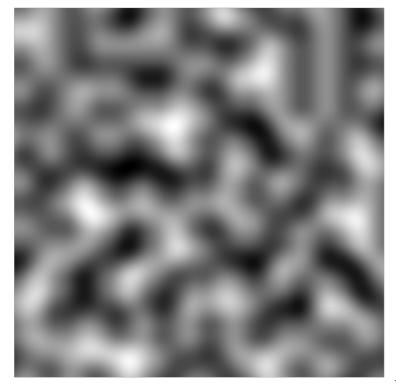


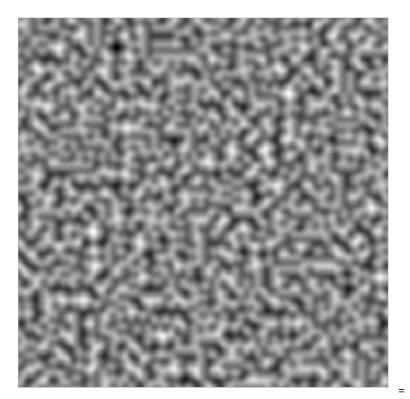
Отже маємо вже набагато кращий результат

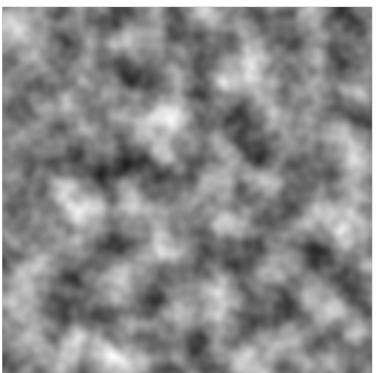
Фрактальний Броунівський рух

Результат звичайно вже набагато кращий, але спробуємо зробити лінії менш плавними. Для цього будемо використовувати FractalBrownianMotion

Ідея цього руху полягає в тому щоб дотати шуми Перліну з різними частотами, щоб отрмати менш плавні значення



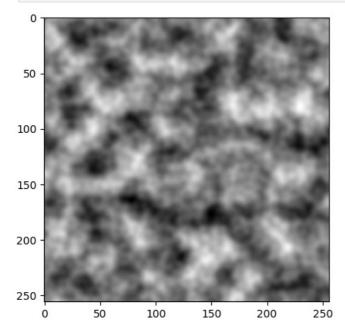




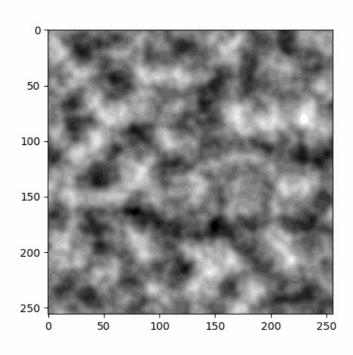
Приклад 2D

```
in []: fig, ax = plt.subplots()

test_space = np.linspace(0, 8, 256)
test_x, test_y = np.meshgrid(test_space, test_space)
def test_fractal_motion_func(i):
    ax.clear()
    test_fractal_motion = FractalBrownianMotion(test_x, test_y, z=test_space[i], numOctaves=3, seed=1)
```



Приклад 3D



Малюємо вже з новим шумом

```
In []: fig, ax = plt.subplots()

z = np.linspace(0, 4, 256)

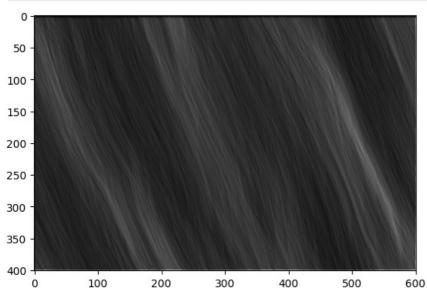
particles = []
population = 10_000

img_w = np.zeros((np.array(window_shape)+1)[::-1])

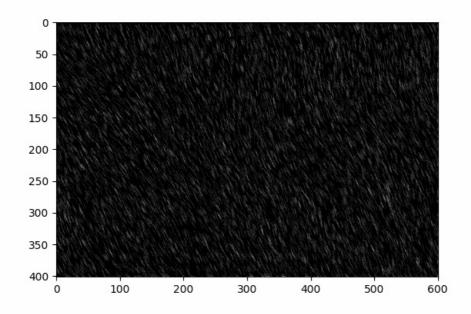
for i in range(population):
    particles.append(Particle(window_shape[0], window_shape[1]))

def anim_w(i):
```

```
ax.clear()
    FractalBrownianMotion noise = (FractalBrownianMotion(x grid/window shape[0] * scale,
                                                         y_grid/window_shape[1] * scale,
                                                         z = z[i], num0ctaves = 8, seed=1011321)+1)/2
    # ax.imshow(FractalBrownianMotion_noise, cmap="gray")
   # return ax
    u, v = vectors(FractalBrownianMotion_noise,
                   x=x_window, y=y_window, length=5,
                   scale_vector_angle=1/4)
    # scatter_x_= np.zeros(population)
    # scatter y = np.zeros(population)
    for i in range(population):
       particles[i].follow(u, v, cell step)
        # scatter x [i] = particles[i].x
       # scatter_y_[i] = particles[i].y
       Line(img w, int(particles[i].px), int(particles[i].py),
            int(particles[i].x), int(particles[i].y))
        # ax.scatter(x_grid[int(particles[i].y//cell_step), int(particles[i].x//cell_step)],
       #
                    y_grid[int(particles[i].y//cell_step), int(particles[i].x//cell_step)],
        #
                    c="blue")
    # ax.scatter(scatter_x_, scatter_y_, s=1, c="red")
    ax.imshow(img w, cmap="gray")
    # ax.quiver(x_grid, y_grid, u, v)
    return ax
func anim w = animation.FuncAnimation(fig, anim w, repeat = True, frames = z.size-1, interval = 50)
writer = animation.PillowWriter(fps=15,
                                metadata=dict(artist='BerVol57'),
                                bitrate=1800)
func_anim_w.save('gif/anim_beuty_line_with_fractal_motion.gif', writer=writer)
```



Ось гіфка процесу малювання :)

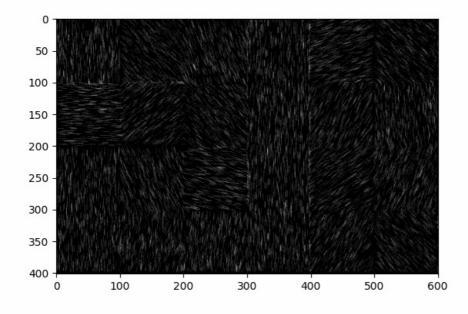


Майже кінець

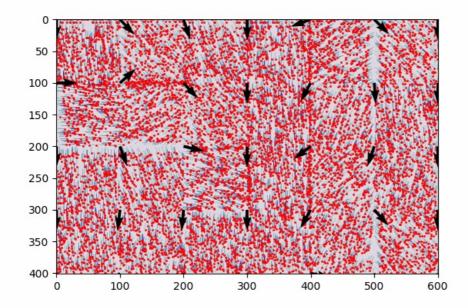
Підсумуємо увесь процес імітації псевдовипадкових ліній і запишемо все однією функцією, яка повертає рисунок в grayscale.

Отже на граничних пікселях зображення інколи з'являється артефакт у вигляді білої лінії, для того, щоб його забрати, просто забираємо ті пікселі, тому початкове зображення і полотно збільшуємо на крок векторів зі всіх сторін, а потім обрізаємо ці сторони

Формування білих ліній чітко видно ось тут



Тепер розглянемо із рухом частинок та із відображення векторів



Отже білі лнії формуються коли напрямки двох сусідніх векторів не є плавними, що викликає таке явище, коли частинки застрягають на межі дій цих векторів. Природа появи білих ліній на краях зображення та ж сама

FlowFieldPseudoRandLine()

- window width : ширина вікна
- window_height : висота вікна
- vector_step : крок векторів
- noise_mode : вибір шума або звичайний Перліна, або із фрактальним рухом
- particles_population : кількість частинок
- **set_value** : значення, що буде додаватися як слід частинок
- zoom noise coef : коефіцієнт зближення площини шуму
- **z_space** : проміжок в межах якого буде розбиття z
- **z_step**: крок з яким буде розбито проміжок для z
- angle_scale : коефіцієнт повороту векторів
- vector_length : довжина векторів
- numOctaves : кількість остав для фрактального руху
- seed : насіння рандомності

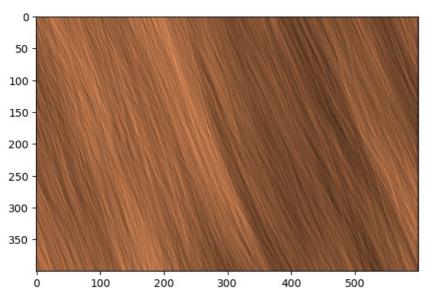
```
In []: from typing import Literal
        def FlowFieldPseudoRandLine(window width: int, window height: int, vector step: int,
                                       noise_mode: Literal["Perlin", "FractalBrownianMotion"], particles_population: int =
                                       set value: float = 1, zoom noise coef: float = 1., z space: tuple = (0, 4),
                                       z step: int = 256, angle scale: float = 1., vector length: float = 5., numOctaves:
             x_window = np.arange(0, window_width + 2 * vector_step, vector_step)
y_window = np.arange(0, window_height + 2 * vector_step, vector_step)
             x_grid, y_grid = np.meshgrid(x_window, y_window)
             particles = []
             img = np.zeros((window_height + 2 * vector_step,
                              window_width + 2 * vector step))
             for in range(particles population):
                 particles.append(Particle(window width + vector step, window height + vector step))
             z = np.linspace(z space[0], z space[1], z step)
             for z_i in range(z.size):
                 if noise mode == "Perlin":
                     noise map = (perlin(x grid/window width * zoom noise coef,
                                           y_grid/window_height * zoom_noise_coef,
                                           z=z[z_i], seed=seed) + 1) / 2
                 elif noise_mode == "FractalBrownianMotion":
```

noise map = (FractalBrownianMotion(x grid/window width * zoom noise coef,

Використовуючи різні палітри можна отримати більш корисніші/гарніші результати

```
In [ ]: plt.imshow(FlowFieldPseudoRandLine_example, cmap="copper")
FlowFieldPseudoRandLine_example.shape
```

```
Out[]: (400, 600)
```



Або ж можна накласти на зображення як значення кольору в *HSV*

```
In []: wood_img = np.zeros((400, 600, 3))
    wood_img[:, :, 0] = 0/255
    wood_img[:, :, 1] = 154/255
    wood_img[:, :, 2] = 255/255

plt.imshow(wood_img[:, :, ::-1])
```

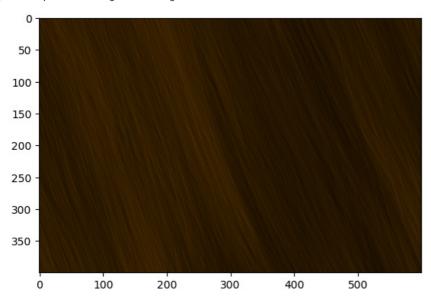
Out[]: <matplotlib.image.AxesImage at 0x1a26d7a45c0>

```
0
50 -
100 -
150 -
200 -
250 -
300 -
350 -
```

```
In [ ]: hsv_wood_img = cv.cvtColor((wood_img*255).astype("uint8"), cv.COLOR_BGR2HSV)
    hsv_wood_img[:, :, 2] = FlowFieldPseudoRandLine_example
    return_to_bgr = cv.cvtColor(hsv_wood_img, cv.COLOR_HSV2BGR)

plt.imshow(return_to_bgr[:, :, ::-1])
```

Out[]: <matplotlib.image.AxesImage at 0x1a26d720200>



Джерела, що використовувалися

- Perlin noise and Fractal Brwonian Motion | YT video | medium | Blog
- Bresenham's line algorithm
- Flow Field

Кінець) Дякую за увагу