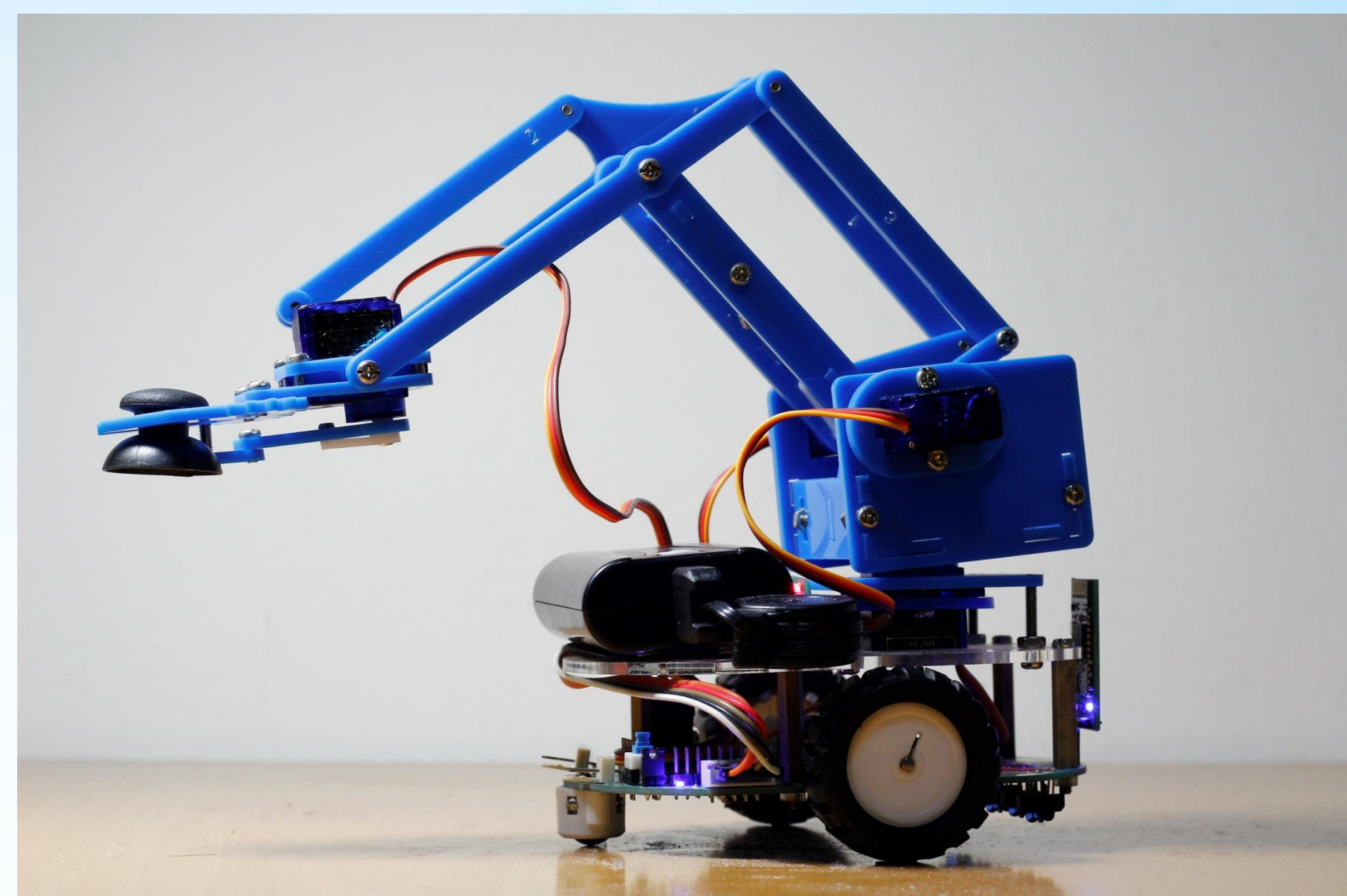


移動式手臂

摘要

本專題研究結合機械手臂的操控性與自走車的機動性，讓機械手臂不再有局限於固定位置的困擾。另外使用藍牙模組可做遠距操控。



移動式手臂實作

研究動機

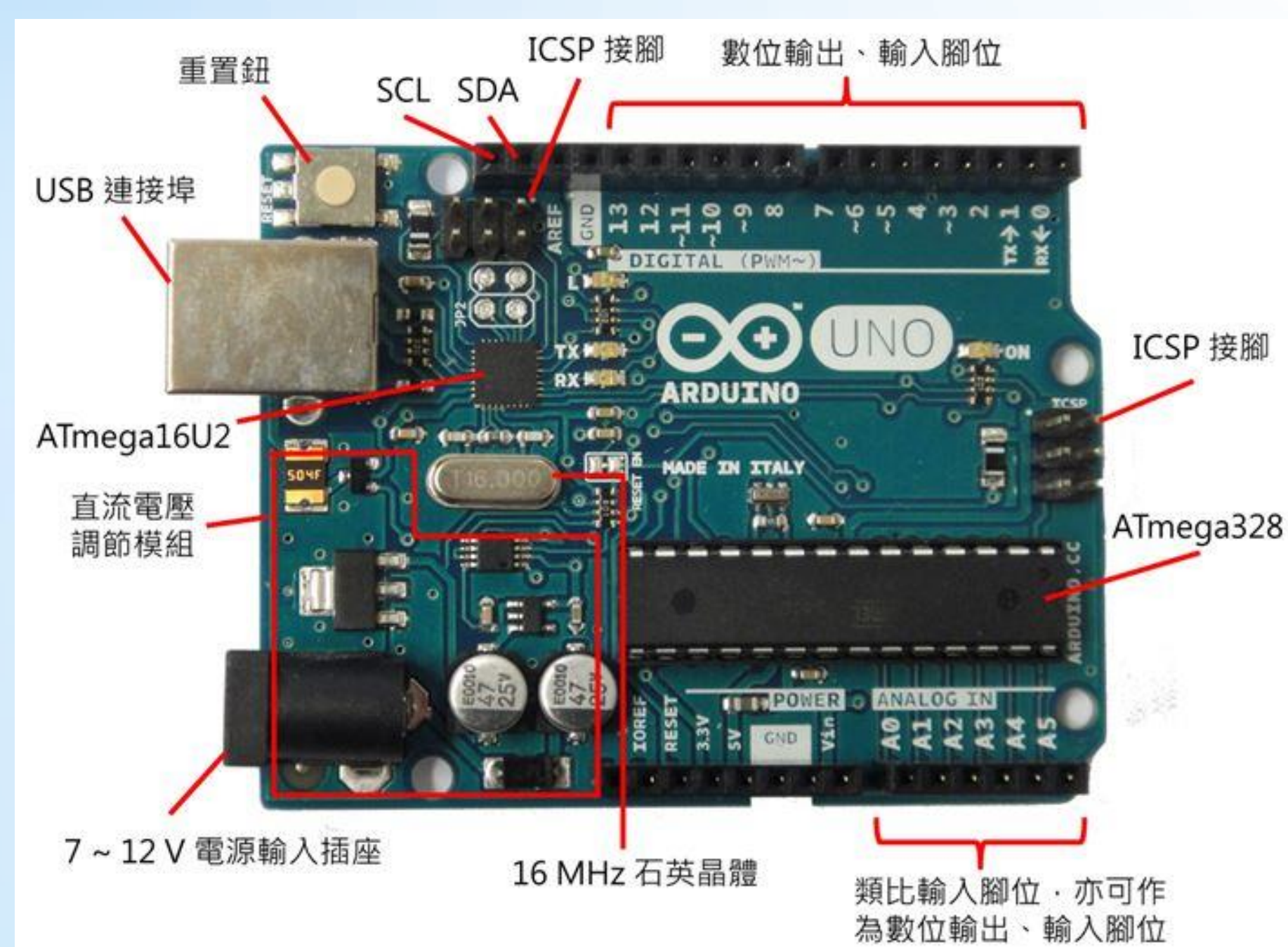
經由網路資訊，發現了**Arduino**在開放硬體領域裡佔有一席之地，既便宜、又有開放源始碼，並且可以結合電子元件模組製作出互動裝置。



App Inventor 2操作介面

未來展望

隨著**Arduino**技術領域漸漸成熟，未來我們的移動式手臂不再是只有操控性，而是具有智慧、高機動性、可自動地去解決人類的問題。



上圖為**Arduino UNO**板，而這是絕多數**Arduino**入門者第一塊擁有的控制板。

指導老師：林仁勇 老師
專題學生：賴佑益 F0106011
劉俊延 F0106031
林建成 F0106036
王炫鈞 F0106213