## **Avenant Triton**

Cet avenant répertorie les nouvelles fonctionnalités incluses dans la mise à niveau du logiciel Triton RTM2.0. Il décrit également une modification du pavé numérique du boîtier de commande du pilote et une correction du manuel d'utilisation.

- → Remarque: les fonctionnalités des touches OFF / STBY et les références contenues dans la documentation précédente restent identiques pour toutes les versions de logiciel du boîtier de commande du pilote.
- → **Remarque**: le chapitre consacré au pilote automatique a été inclus à cet avenant dans son intégralité pour des raisons de commodité et de facilité d'utilisation.

#### **Fonctions incluses**

#### Écran

- Pilote automatique Mode No drift (sans dérive)
- Nouveaux écrans analogiques : angle du vent, angle de barre et angle de gîte agrandis
- Échelle de l'affichage analogique réglable pour certains écrans analogiques
- Zones d'alarme des écrans analogiques : vent vrai, eau profonde et peu profonde
- Nouvel écran de tracé du vent (wind plot) avec échelle de temps réglable
- Prise en charge des afficheurs déportés

#### **Documentation**

- Diagramme de correction de la calibration de vitesse du bateau dans le manuel d'utilisation Triton
- Nouveau tableau mis à jour pour les pages modèles

## Fonctions incluses non documentées

Vous trouverez ci-dessous la liste des mises à jour incluses dans le logiciel RTM2.0 et non décrites dans cet avenant.

- Options de langue Croate, norvégien et suédois
- · Vent vrai Option de sélection de la source
- Moteur Option de sélection de la source
- Prise en charge EVC
- Capteur d'angle de barre virtuel (VRF Virtual Rudder Feedback)

Triton | Avenant RTM2.0

## **Sommaire**

- 1 Fonctions incluses
- 3 Pilote automatique
- 3 Présentation
- 3 Utilisation
- **4** Boîtier de commande du pilote
- 5 Activation/désactivation du pilote automatique
- 5 Modes de fonctionnement du pilote automatique
- 6 Sélection d'un mode de pilotage automatique
- 7 Mode Veille (pilotage manuel de la barre)
- 7 Mode Auto (mode de pilotage au compas)
- 8 Mode Vent
- 9 Mode No drift (sans dérive)
- **10** Mode Navigation (cap vers le waypoint)
- **12** Mode Direction assistée (NFU)
- 13 Modification d'une échelle d'écran analogique
- 13 Affichage analogique du vent agrandi
- 13 Affichages analogiques de l'angle de barre et de l'angle de gîte
- 14 Zones d'alarme de l'affichage analogique
- 14 Prise en charge de l'écran HV
- **14** Afficheurs déportés
- 14 Configuration d'un écran HV
- 15 Affichage du tracé du vent (Wind Plot)
- 16 Pages modèles
- 17 Montrer graphique
- 17 Schéma de référence de distance

# Pilote automatique

#### **Présentation**

Si un système de contrôle du pilote automatique est installé et connecté au réseau, vous pouvez afficher les fonctionnalités du pilote automatique sur vos écrans.

Le pilote automatique est conçu pour maintenir un cap précis dans toutes les conditions de mer normales avec le minimum d'action sur la barre.

Comme le pilote automatique dirige le bateau avec une grande précision, il vous mènera à votre destination plus rapidement et plus efficacement, en particulier lorsque vous naviguez vers un waypoint ou suivez une route.

Toutes les données du pilote automatique sont accessibles via l'écran, mais le contrôleur du pilote doit être installé pour gérer toutes les fonctions de base du pilote automatique.

## **Utilisation**

**Avertissement :** un pilote automatique est une aide précieuse à la navigation, mais NE PEUT en aucun cas remplacer le navigateur.

**A** Avertissement : assurez-vous que le pilote automatique a été installé correctement et étalonné avant son utilisation.

→ Remarque : vous pouvez désactiver le pilote automatique à tout moment en appuyant sur la touche STBY du boîtier de commande du pilote

Ne pas utiliser le pilotage automatique :

- Dans des zones de trafic important ou dans des eaux étroites
- En cas de visibilité réduite ou de conditions de navigation extrêmes
- Dans les zones où l'utilisation d'un pilote automatique est interdite par la loi

Lors de l'utilisation d'un pilote automatique :

- Ne pas laisser la barre sans surveillance
- Ne pas placer de matériel ou d'équipement magnétique à proximité du compas utilisé dans le système de pilote automatique
- Vérifier à intervalles réguliers le cap et la position du bateau
- Toujours basculer en mode Veille et réduire la vitesse en temps voulu pour éviter les situations dangereuses

Triton | Avenant RTM2.0

# Boîtier de commande du pilote



## **Touches**

Le boîtier de commande du pilote est actionné au moyen de 7 touches. Celles-ci permettent de faire fonctionner le pilote automatique et de régler ses paramètres.

#### **Connecteurs**

Le boîtier de commande est équipé d'un connecteur réseau à l'arrière.

#### Réseau

Le boîtier de commande peut être connecté à n'importe quel point du réseau.

Touches	Fonction
	Mode : modifie le mode de pilotage automatique.
MODE	Lorsque le type de bateau du pilote automatique est réglé sur Voilier et que le mode Auto est activé, l'utilisation de la touche Mode fait passer le pilote automatique en mode Vent. Si le pilote automatique est réglé pour tout autre type de bateau et que le pilote automatique est en mode Auto, l'utilisation de la touche Mode place le pilote automatique en mode No Drift (sans dérive). Pour tous les types de bateaux, lorsque le mode Auto est actif, une longue pression sur la touche Mode fait passer le pilote automatique en mode Navigation, dont l'activation nécessitera une confirmation préalable via l'écran.
STBY	STBY : désactive le pilote automatique. Place le pilote automatique en mode veille.
<1	Touche 1 gauche : ajuste le cap et l'angle du vent de 1 degré / dirige le bateau à bâbord en mode direction assistée (NFU). Lorsque cette touche est actionnée en mode Veille, le pilote automatique bascule en mode direction assistée (NFU).
1>	Touche 1 droite : ajuste le cap et l'angle du vent de 1 degré / dirige le bateau à tribord en mode direction assistée (NFU). Lorsque cette touche est actionnée en mode Veille, le pilote automatique bascule en mode direction assistée (NFU).
<10	Touche 10 gauche : ajuste le cap et l'angle du vent de 10 degrés / dirige le bateau à bâbord en mode direction assistée (NFU). Lorsque cette touche est actionnée en mode Veille, le pilote automatique bascule en mode direction assistée (NFU).
10>	Touche 10 droite : ajuste le cap et l'angle du vent de 10 degrés / dirige le bateau à tribord en mode direction assistée (NFU). Lorsque cette touche est actionnée en mode Veille, le pilote automatique bascule en mode direction assistée (NFU).
AUTO	Auto : active le pilote automatique / confirme le virement/empannage ou le changement de cap.

## Activation/désactivation du pilote automatique

## Activation du pilote automatique

Lorsque le pilote automatique est désactivé, vous pouvez à tout moment appuyer sur la touche Auto pour l'activer. Le pilote automatique dirigera le bateau vers le cap actuel sélectionné.



## Désactivation du pilote automatique

Lorsque le pilote automatique est activé, vous pouvez à tout moment appuyer sur la touche STBY pour le désactiver. Le pilote automatique passe en mode Veille et vous devez prendre le contrôle manuel de la barre.



**Avertissement :** en mode Veille, le fait d'appuyer sur l'une des touches de direction engage le mode Direction assistée (NFU) du pilote automatique.

## Modes de fonctionnement du pilote automatique

La liste ci-dessous répertorie les modes du pilote automatique qui peuvent être démarrés via le boîtier de commande du pilote.

Mode	Type bateau		Description	Futués a éssassina
	Moteur	Voilier	Description	Entrée nécessaire
Veille			Mode passif utilisé pendant le pilotage manuel du bateau	
Auto		a.	Maintient le bateau à un cap déterminé	
			Annule un virage et continue sur le cap indiqué par le compas à cet instant	Cap
Vent		$\checkmark$	Guide le bateau afin de maintenir un angle déterminé par rapport au vent	Cap, vitesse, angle du vent
No Drift (sans dérive)	1		Dirige le bateau sur une ligne de cap droite en compensant la dérive	Cap, Position
Navigation		$\checkmark$	Guide le bateau vers un waypoint spécifique ou le long d'une route	Cap, vitesse, position, informations de waypoint/route
Direction assistée	<b>I</b>	$\checkmark$	Dirigez le bateau manuellement à l'aide du boîtier de commande du pilote	









Maintenez enfoncé plus de 3 s







Triton | Avenant RTM2.0 5

## Symboles du pilote automatique

Des modes de pilotage automatique supplémentaires sont disponibles via un traceur de cartes connecté au réseau. Tout mode de pilotage automatique sélectionné via le traceur de cartes sera affiché à l'écran. La liste ci-dessous répertorie les modes de pilotage automatique et leurs symboles accessibles via le boîtier de commande.

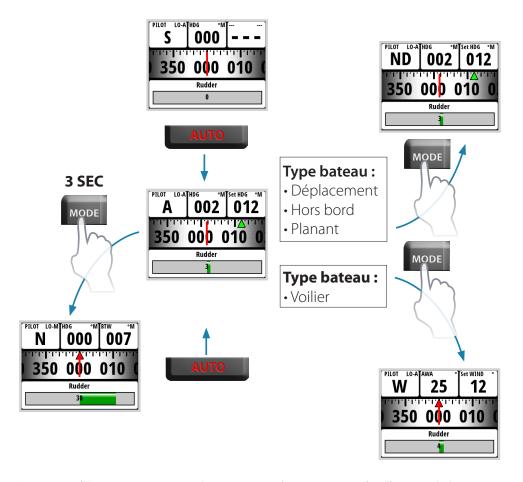
Symbole du mode	Fonction / mode		
S	Veille		
Α	Auto (Compas)		
W	Vent		
N	Navigation		
NFU	Direction assistée		
ND	No Drift (sans dérive)		

→ *Remarque*: le mode de pilotage peut être sélectionné ou changé à tout moment via le boîtier de commande du pilote, ou via un traceur de cartes compatible connecté au réseau.

## Sélection d'un mode de pilotage automatique

Appuyez sur la touche Auto pour activer le pilote automatique. Appuyez sur la touche Mode pour passer en mode Vent ou No Drift (sans dérive) (selon le type de bateau). Maintenez enfoncée la touche Mode pour activer le mode Navigation.

- → Remarque: le mode Vent ne peut être activé que lorsque le type de bateau sélectionné dans le menu du pilote est un voilier.
- → *Remarque*: le pilote automatique doit d'abord être en mode Auto pour que les autres modes puissent être sélectionnés.
- → **Remarque:** appuyez sur la touche Auto pour passer en mode Auto ou accepter un virement/empannage ou un changement de cap. Appuyez sur la touche STBY pour mettre le pilote en mode Veille.



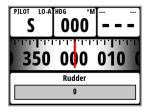
→ Remarque: l'écran ne sera pas mis à jour tant que le nouveau mode sélectionné n'aura pas été activé par le pilote.

## Mode Veille (pilotage manuel de la barre)

Lorsque vous manœuvrez le bateau à la barre, le pilote automatique doit être en mode Veille.



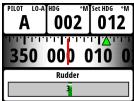
Vous pouvez passer au mode Veille à tout moment en appuyant brièvement sur la touche STBY.



## Mode Auto (mode de pilotage au compas)



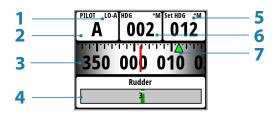
Lorsque vous appuyez sur la touche Auto, le pilote automatique sélectionne le cap actuel comme cap prédéfini. Le pilote automatique maintiendra le bateau sur le cap prédéfini jusqu'à ce qu'un nouveau mode soit sélectionné ou qu'un nouveau cap soit défini à l'aide des touches Cap. Une fois le cap changé, le bateau se dirigera automatiquement au nouveau cap et le maintiendra.



→ Remarque: le pilote continuera de diriger au cap prédéfini jusqu'à ce le mode soit changé ou que le pilote automatique soit mis en mode Veille (désactivé).

## Pilote automatique - page Auto

L'affichage du vent présente les informations suivantes :



- 1 Mode Réponse
- 2 Mode Pilote Auto: A = mode Auto
- 3 Graphique du compas (Cap)
- 4 Graphique d'angle de barre
- 5 Cap pilote
- 6 Cap
- 7 Indicateur du cap pilote Vert = Tribord / Rouge = Bâbord

## Pilotage via le boîtier de commande



Triton | Avenant RTM2.0 7

#### **Mode Vent**

Lorsque le mode Vent est sélectionné, le pilote automatique mémorise l'angle du vent actuel et ajuste le cap du bateau pour conserver cet angle du vent.



Pour sélectionner le mode Vent, mettez le pilote automatique en mode Auto, puis appuyez sur la touche Mode. Le symbole du mode Vent (W) apparaît sur l'écran et le mode Vent est activé



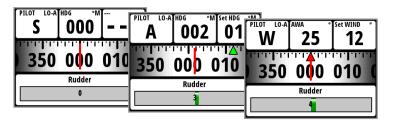
Le pilote automatique maintiendra le bateau sur l'angle de vent défini jusqu'à ce qu'un nouveau mode soit sélectionné ou qu'un nouvel angle de vent soit défini.

▲ Avertissement: en mode Vent, le pilote automatique prend un cap en fonction de l'angle de vent apparent ou vrai et non pas sur le cap compas. Tout écart de vent peut modifier le cap du bateau.

→ Remarque: le mode Vent n'est disponible que lorsque le type de bateau sélectionné lors de la calibration du pilote est un voilier.

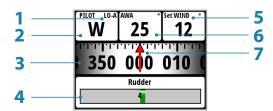
Avant que le mode Vent soit activé, le système pilote automatique doit fonctionner en mode Auto, et une valeur d'entrée correcte doit émaner de la sonde.

Activez le mode Vent en appuyant sur la touche Auto puis la touche Mode jusqu'à ce que W s'affiche dans le coin supérieur gauche de l'écran.



#### Pilote automatique - page Vent

L'affichage du vent présente les informations suivantes :



- 1 Mode Réponse
- 2 Mode Pilote Auto: W = mode Vent
- 3 Graphique du compas (Cap)
- 4 Graphique d'angle de barre
- 5 Angle du vent
- 6 Angle du vent apparent / vrai (selon le paramètre du vent)
- 7 Angle du vent

Le cap pilote et le l'angle du vent sont entrés ensemble à partir du cap compas et l'unité de tête de mât au moment où le mode Vent est sélectionné. À partir de cet instant, le pilote automatique changera le cap pour maintenir constant l'angle avec le vent.

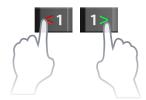
→ **Remarque:** si la direction du vent subit un changement dépassant une limite définie, une alarme de saute de vent retentit.

#### Virement de bord et empannage en mode Vent

Les virements de bord et empannages en mode Vent peuvent être exécutés lorsque la girouette est en mode vent vrai ou apparent ; l'angle de vent vrai doit être inférieur à 90 degrés.

L'opération de virement de bord/d'empannage reflète l'angle du vent défini sur le bord opposé et une fenêtre de confirmation de virement de bord s'affiche sur l'écran.
L'intensité du virage, pendant le virement de bord/l'empannage, est définie par le paramètre « Tack/Gybe Time » (Durée de virement de bord/empannage) du menu Paramétrages/ Navigation voile. La durée du virement de bord est également associée à la vitesse du bateau pour éviter une perte de vitesse excessive pendant un virement de bord.

Pour effectuer un virement de bord ou un empannage, appuyez en même temps sur les deux touches de parcours à 1 degré sur le boîtier de commande du pilote.



Lorsque vous entrez une commande de virement de bord ou d'empannage, une fenêtre contextuelle vous demandant de confirmer l'action s'affiche à l'écran.



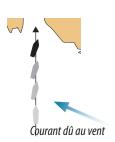
En appuyant sur la touche Enter de l'écran ou sur Auto sur le boîtier de commande du pilote automatique, vous activez la fonction de virement/empannage, et le bateau commence à tourner au nouvel angle de vent.

- → Remarque: pour annuler la demande de virement/empannage, appuyez sur la touche STBY du boîtier de commande du pilote automatique ou sélectionnez Annuler à l'écran. Si Virement/Empannage ou Annulé n'est pas sélectionné, la fenêtre contextuelle disparaît au bout de 10 secondes et le virement/empannage demandé ne sera pas lancé.
- → Remarque: le pilote automatique ajoute provisoirement un cap de 5 degrés au nouveau bord pour permettre au bateau de prendre de la vitesse. Au bout d'une courte période de temps, l'angle du vent revient à l'angle défini.

## **Mode No drift (sans dérive)**

→ *Remarque*: le mode No Drift (sans dérive) n'est pas disponible si le système a été configuré sur Voilier dans le menu Installation.

En mode No Drift (sans dérive), le bateau est dirigé le long d'une route calculée à partir de la position actuelle vers l'infini dans une direction définie par l'utilisateur. Si le bateau dérive en s'écartant de la ligne de cap initiale en raison du courant et/ou du vent, il suit la ligne avec un angle de crabe.



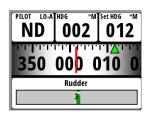
MODE

Appuyez sur la touche Mode jusqu'à ce que le symbole du mode No Drift (sans dérive) soit visible dans le champ mode à l'écran.

Le pilote automatique utilise alors les informations de position pour calculer la distance transversale, et dirige automatiquement le bateau le long de la route calculée.

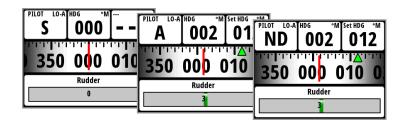
→ Remarque: il est impossible de sélectionner le mode No Drift (sans dérive) en l'absence d'informations de position ou de cap.

Le pilote automatique maintient le bateau sur ce cap jusqu'à ce qu'un nouveau mode soit sélectionné.



Triton | Avenant RTM2.0

Avant de passer en mode No Drift (sans dérive), le pilote automatique doit fonctionner en Auto, avec une entrée valide issue du récepteur GPS.



## Pilote automatique - Page No Drift (sans dérive)

L'écran No Drift (sans dérive) présente les informations suivantes :



- 1 Mode Réponse
- 2 Mode Pilote Auto: ND = mode No Drift (sans dérive)
- 3 Graphique du compas (Cap)
- 4 Graphique d'angle de barre
- 5 Cap pilote
- 6 Cap
- 7 Indicateur du cap pilote Vert = Tribord / Rouge = Bâbord

## **Mode Navigation (cap vers le waypoint)**

Ce mode de navigation nécessite un traceur de cartes compatible connecté au réseau. En mode Navigation, le pilote automatique dirige le bateau vers le waypoint actif.

**A** Avertissement : le mode Navigation ne doit pas être utilisé pendant la navigation à la voile, car les changements de cap peuvent entraîner des virements de bord ou des empannages intempestifs.

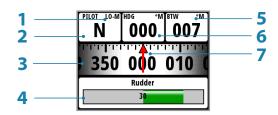


Appuyez sur Mode pendant environ 3 secondes, jusqu'à ce que la confirmation du mode Navigation s'affiche à l'écran.

→ Remarque: lorsque le mode Navigation est sélectionné, un message contextuel s'affiche. Vous devez alors sélectionner Oui pour confirmer le changement de cap avant que le mode Navigation soit engagé.

## **Pilote automatique - Page Navigation**

L'écran Navigation présente les informations suivantes :



- 1 Mode Réponse
- 2 Mode Pilote Auto: N = mode Navigation
- 3 Graphique du compas (Cap)
- 4 Graphique d'angle de barre
- 5 Cap au waypoint
- 6 Cap
- 7 Cap au waypoint

Le pilote automatique a la capacité d'utiliser des informations issues d'un appareil de navigation (par ex. GPS, traceur de cartes) pour diriger le bateau vers un waypoint spécifique, ou sur une route. Le pilote automatique utilise les informations reçues d'un traceur de cartes pour maintenir le bateau en ligne droite vers le waypoint de destination.

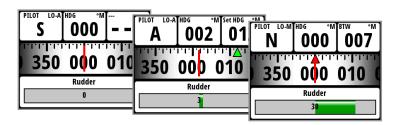
→ Remarque: si le pilote automatique est connecté à un traceur de cartes qui ne transmet pas de message d'information sur le cap vers le prochain waypoint, il mettra le cap sur l'écart de route (XTE) uniquement. Dans ce cas, vous devez rétablir le mode Auto à chaque waypoint et régler manuellement le paramétrage route sur le cap correspondant au waypoint suivant, puis sélectionner à nouveau le mode Navigation.

Pour obtenir un cap de navigation satisfaisant, les conditions suivantes doivent être remplies avant que le mode Navigation soit activé :

- Le pilote automatique doit être testé et jugé satisfaisant
- L'appareil de navigation (GPS, traceur de cartes) doit fonctionner correctement, avec une couverture satellite adéquate.
- Au moins un waypoint doit être entré et sélectionné comme waypoint actif
- → Remarque : la source de données du système utilisée en mode Navigation est la source Navigation. Il s'agit normalement de la source Position (GPS/traceur de cartes).
- → Remarque: le pilotage automatique ne doit être utilisé qu'en eaux ouvertes.
- → Remarque: en mode Navigation, le pilote automatique maintient le cap actuel et invite l'utilisateur à accepter le changement de cap vers le prochain waypoint.

Appuyez sur Auto, puis maintenez enfoncée la touche Mode jusqu'à ce que le mode Navigation soit sélectionné.

AUTO



Triton | Avenant RTM2.0 | 11

L'écran d'invite affiche le nom du waypoint de destination, le nouveau cap de waypoint et le changement de cap, du waypoint précédent au waypoint de destination.



- → **Remarque:** si un seul waypoint a été saisi, le cap sera établi entre la position du bateau et le waypoint de destination.
- → Remarque: pour l'écart de route, le nombre de décimales affiché dépend de la sortie émanant du GPS/traceur de cartes. Trois décimales permettent de maintenir un cap plus précis.

Lorsque vous utilisez le pilote automatique en mode Navigation pour suivre une route, le pilote automatique prendra le cap vers le waypoint le plus proche de la route une fois que vous aurez accepté le mode Navigation proposé. Lorsque vous atteignez le waypoint, le système émet un avertissement sonore, affiche un écran d'alerte avec les informations du nouveau cap et change de parcours automatiquement le long du nouveau tracé.

#### **Alerte**

Un écran d'alerte vous avertira que le cap varie de plus de 10 degrés. Appuyez sur Enter pour accepter le changement de cap.

→ Remarque: si le changement de cap demandé est supérieur à la limite de variation de cap (par défaut 10 degrés), vous devez vérifier que le changement de cap demandé est acceptable. Il s'agit d'un dispositif de sécurité. Consultez la section consacrée à la limite de changement de navigation pour savoir comment modifier ce paramètre.

## **Mode Direction assistée (NFU)**

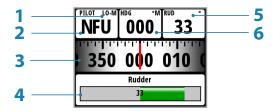
En mode veille, appuyez la touche bâbord ou tribord pour placer la barre sur l'angle souhaité et passer en mode Direction assistée (NFU).

Le mode Direction assistée (NFU) vous permet de contrôler manuellement la position de la barre via le boîtier de commande du pilote automatique.

→ Remarque: le pilote reste réglé sur le mode Direction assistée (NFU) jusqu'à ce qu'il soit désactivé d'une pression sur STBY ou qu'un nouveau mode soit sélectionné.

#### Pilote Auto - page Direction assistée (NFU)

L'écran NFU affiche les informations suivantes :



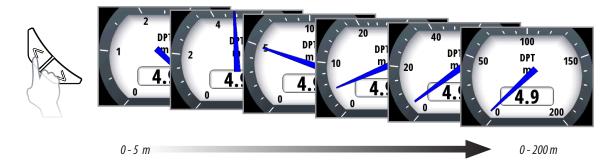
- 1 Mode Réponse
- 2 Mode Pilote Auto = mode Direction assistée (NFU)
- 3 Graphique du compas (Cap)
- 4 Graphique d'angle de barre
- 5 Angle de barre
- 6 Cap

# Modification d'une échelle d'écran analogique

Pour certains affichages analogiques plein écran, l'utilisation des touches fléchées modifie la plage de l'échelle analogique. Sélectionnez la plage de l'échelle en fonction de votre environnement et de vos besoins.

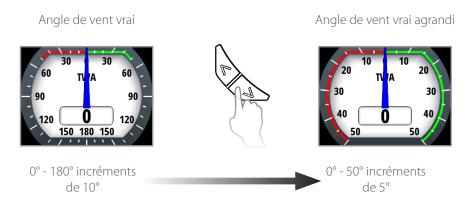
→ Remarque: si les données réelles enregistrées dépassent l'échelle analogique sélectionnée, l'aiguille reste au niveau le plus haut de l'échelle. La fenêtre numérique du centre de l'écran indique la valeur réelle.

L'exemple ci-dessous présente la plage d'échelle disponible pour l'affichage analogique de la profondeur réglée en mètres. Si vous appuyez sur la touche flèche haut, l'affichage des échelles analogiques disponibles défile de 0-5 m à 0-200 m. Si vous appuyez sur la touche flèche bas, l'échelle analogique décroît.



# Affichage analogique du vent agrandi

Le fait de modifier l'échelle d'un affichage analogique de l'angle du vent fait passer l'affichage à l'angle agrandi.



# Affichages analogiques de l'angle de barre et de l'angle de gîte

Les affichages analogiques de l'angle de barre et de l'angle de gîte ont une échelle inversée avec le zéro en bas.





# Zones d'alarme de l'affichage analogique

Pour les alarmes de vitesse vent vrai (TWS), et de grande et faible profondeur, une zone d'avertissement en rouge vous offre une indication visuelle des zones d'alarme.



- 1 Alarme de faible profondeur
- 2 Alarme de grande profondeur

## Prise en charge de l'écran HV

Tout écran HV B&G compatible connecté au réseau peut être configuré via un écran Triton pour l'affichage des données souhaitées : vitesse, profondeur et vitesse du vent, par exemple.

- → Remarque: les écrans HV utilisant le réseau Fastnet ne sont pas compatibles avec Triton.
- → Remarque : lorsqu'un écran HV est ajouté au réseau, la donnée affichée par défaut sera la vitesse du bateau. Si aucune source de données de vitesse du bateau n'est disponible, l'écran affiche la mention OFF

## **Afficheurs déportés**

Vous pouvez accéder rapidement à la page de sélection des données de l'écran HV présentée ci-dessous.



→ Remarque : vous pouvez différencier les afficheurs dans la liste de l'afficheur déporté en leur attribuant un numéro lors de la configuration de ce dernier.

## Configuration d'un écran HV

Dans le menu Liste produits, sélectionnez l'écran HV à configurer. Les caractéristiques de cet appareil sont alors affichées.



Sélectionnez l'option Configurer pour accéder à la configuration de l'écran.



#### Instance d'écran HV

L'instance d'écran est un nombre qui peut être défini comme référence pour permettre à l'utilisateur de distinguer entre différents écrans. Vous pouvez par exemple définir les numéros d'instance comme 1, 2 et 3 sur trois afficheurs de mât, 1 étant celui du haut. Par défaut, l'instance d'écran est réglée sur zéro.

#### Zone d'éclairage HV

Définissez la zone d'éclairage sur l'écran. Les paramètres d'éclairage se répercutent à toutes les unités de la zone d'éclairage sélectionnée. Le paramètre par défaut est réseau.

#### Rétroéclairage blanc HV

Fait passer l'écran HV en mode rétroéclairage blanc.

→ Remarque: cette option n'est pas disponible pour l'écran HV 10/10.

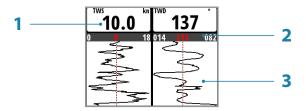
#### Sélection des données d'écran HV

Permet la sélection des données devant s'afficher sur l'écran HV sélectionné.

→ **Remarque :** cette sélection peut également s'effectuer via le menu des Afficheurs déportés comme précédemment décrit.

## Affichage du tracé du vent (Wind Plot)

Le tracé du vent est un graphique tracé sur une échelle de temps spécifié, qui indique la direction du vent vrai (TWD) et la vitesse vent vrai (TWS).

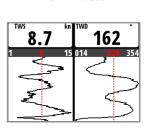


- 1 Vitesse vent vrai (TWS) / Direction vent vrai (TWD)
- 2 Mesures basse / moyenne / élevée pour la période affichée
- 3 Graphique tracé pour les données TWS et TWD associées

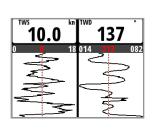
Choisissez des périodes de 10, 20 ou 30 minutes. La période souhaitée est sélectionnée via les touches fléchées.

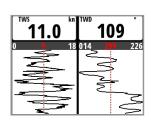
20 minutes





10 minutes





30 minutes

Triton | Avenant RTM2.0 | 15

# Pages modèles

Vous pouvez configurer plusieurs pages modèles pour afficher des données spécifiques adaptées à l'utilisateur.

Effectuez votre choix parmi les éléments suivants :

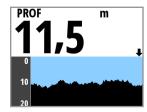
Page modèle	Symbole	Description
Ligne simple		Une ligne de données
Ligne double		Deux groupes de données superposés
Quatre panneaux H		Quatre groupes de données. Un groupe supérieur et trois groupes inférieurs
Quatre panneaux ID		Quatre groupes de données. Panneaux divisés de façon identique
Neuf panneaux		Neuf groupes de données. Panneaux divisés de façon identique
Histogramme	0.0	Affiche les données sous la forme d'un histogramme avec une valeur de données au- dessus
Analogique		Affiche les données au format analogique
Analogique plein écran		Affiche les données en plein écran au format analogique
Autoroute		Graphique autoroute sous lequel figurent trois groupes de données
Tracé du vent	\$ }	Données relatives à la Vitesse vent vrai (TWS) et à la Direction vent vrai (TWD)

## Montrer graphique

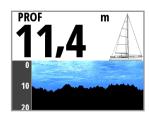
Il est possible d'activer ou de désactiver le fond de certaines pages. Exemple ci-dessous.



Arrière-plan désactivé



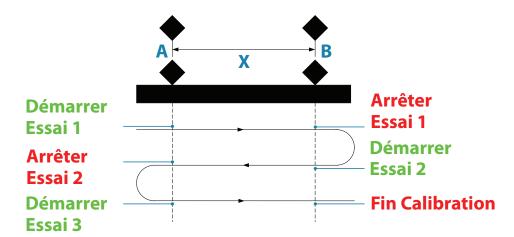
Arrière-plan activé



→ Remarque: Il n'est pas possible d'activer ou de désactiver l'arrière-plan individuellement pour une page donnée.

## Schéma de référence de distance

Sur le schéma, A et B sont les marqueurs pour chaque bord, et X est la distance réelle pour chaque bord, mesurée à partir d'une carte appropriée.



Lorsque le bateau passe par les marques A et B à chaque essai, ordonnez au système de commencer la calibration (Start Run), de l'arrêter (Stop Run) et, enfin de l'achever (End Cal Runs)

Une fois le dernier essai achevé et OK sélectionné, un message contextuel vous demande si vous souhaitez remplacer la calibration actuelle par la nouvelle. Sélectionnez Oui pour terminer.



Triton | Avenant RTM2.0 | 17