Es05A: Applicazioni non-lineari di amplificatori operazionali

Gruppo 1.AC Matteo Rossi, Bernardo Tomelleri

22 dicembre 2021

Misura componenti dei circuiti

Resistenze $[\Omega]$	R	σR	Capacità [nF]	C	σC
R_1	992	8	C_1	212	9
R_2	992	8			
R_4	991	8			
R_5	$9.96~\mathrm{k}$	$0.08 \mathrm{\ k}$			
R_6	99.9 k	$0.8 \mathrm{\ k}$			
R_7	$9.96~\mathrm{k}$	$0.08 \mathrm{\ k}$			
R_8	$104.6~\mathrm{k}$	8 k			
R_9	$103.0 \mathrm{\ k}$	$0.8 \mathrm{\ k}$			
R_{10}	100.6 k	8 k			
R_{11}	1.911	8			

Tabella 1: Valori di resistenza e capacità misurate per i componenti dei circuiti studiati.

Resistenze $[\Omega]$	R	σR	Capacità [nF]	C	σC
R_1	996	8	C_1	207	9
R_2	994	8			
R_4	999	8			
R_5	$9.95~\mathrm{k}$	$0.08 \mathrm{\ k}$			
R_6	$99.1 \mathrm{k}$	$0.8 \mathrm{\ k}$			
R_7	$9.96~\mathrm{k}$	$0.08 \mathrm{\ k}$			
R_8	$99.6~\mathrm{k}$	$0.8 \mathrm{\ k}$			
R_{10}	$99.8 \mathrm{\ k}$	$0.8 \mathrm{\ k}$			
Pot_{R_9}	$103.4~\mathrm{k}$	$0.8 \mathrm{\ k}$			
Pot_{R_11}	1.99 k	0.08 k			

Tabella 2: Valori di resistenza e capacità misurate per i componenti dei circuiti studiati.

Riportiamo per completezza anche i valori delle tensioni di alimentazione continue per l'op-amp misurate con il multimetro

$$V_{CC} = 4.99 \pm 0.03 V$$

 $V_{EE} = -4.99 \pm 0.03 V$

Nota sul metodo di fit

Per determinare i parametri ottimali e le rispettive covarianze si è implementato in Python un algoritmo di fit basato sui minimi quadrati mediante la funzione curve_fit della libreria SciPy.

1 Generatore di Noise

Il primo passo per la costruzione del circuito P.I.D. è la realizzazione del circuito di lettura. Nel nostro caso abbiamo realizzato un sistema di rilevazione di intensità luminosa basato su due circuiti per identici per emissione

di luce (uno per il disturbo e l'altro di controllo) e un partitore di tensione costruito tramite una resistenza e una fotoresistenza.

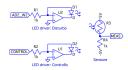


Figura 1: Schema circuitale per emissione e rilevazione intensità luminosa.

1.a Funzionamento

La fororesistenza è una resistenza variabile, che cambia col valore dell'intensità luminosa che incide su di essa, in particolare sappiamo che resistenza e quantità di luce sono inversamente proporzionali: maggiore sarà la luce incidente sulla superficie, minore sarà la sua resistenza. Sappiamo dalla formula del partitore di tensione che il il valore dell'uscita MEAS sarà uguale a

$$V_{meas} = (V_{CC} - V_{EE}) \frac{R_4}{R_4 + R_3} + V_{EE}$$
 (1)

Ci aspettiamo quindi che aumentando la luce (per esempio nel nostro caso pilotando l'ingresso del LED driver di disturbo con una rampa), il valore di V_{meas} andrà ad aumentare di conseguenza sempre nell'intervallo prefissato (V_{EE}, V_{CC}). Si è quindi presa una serie di misure di V_{meas} per valori di tensione continua diversi all'entrata $AD2_{W2}$.

$V_{AD2_{W2}}[V]$	$V_{meas}[V]$
$-4.2\pm0.3~\mathrm{m}$	-4.99 ± 0.05
$995 \pm 7 \text{ m}$	-2.11 ± 0.02
1.99 ± 0.02	-1.01 ± 0.08
2.98 ± 0.04	$-359\pm3~\mathrm{m}$
3.98 ± 0.04	$42.1\pm0.7~\mathrm{m}$
4.98 ± 0.05	$335 \pm 3 \text{ m}$

Tabella 3: Misura di V_{meas} in funzione della tensione in ingresso nel LED driver di disturbo

Come ci aspettavamo il valore di V_{meas} cresce aumentando la luce incidente, nel nostro caso, aumentando la tensione in ingresso $V_{AD2_{W2}}$.

2 Amplificatore del Noise rispetto al Set

Si è costruito un amplificatore differenziale con guadagno ≈ 10 a partire dalle resistenze R_5, R_6 e R_7, R_8 secondo lo schema in figura .

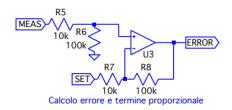


Figura 2: Schema circuitale per l'amplificatore differenziale

Lo scopo del circuito in figura è quello di amplificare la differenza tra i segnali V_{set} e V_{meas} di un fattore 10. Si è quindi provato il guadagno per entrambi gli ingressi, inviando un segnale a uno e mettendo l'altro a massa; ci si aspetta che nel caso in cui set sia collegato al segnale in ingresso, l'uscita deve essere invertita, invece nell'altro caso meas e error devono essere in fase.

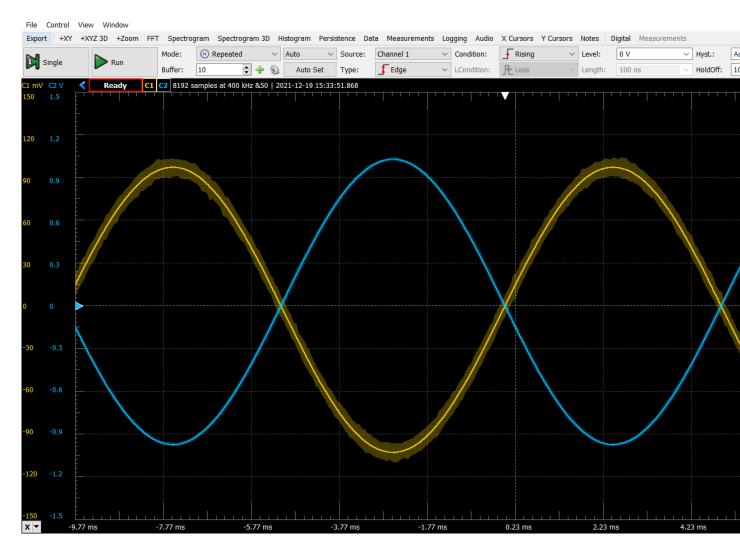


Figura 3: Segnali in ingresso e uscita per l'amplificatore differenziale con meas collegato a massa: in giallo il canale Set, in blu il canale error.

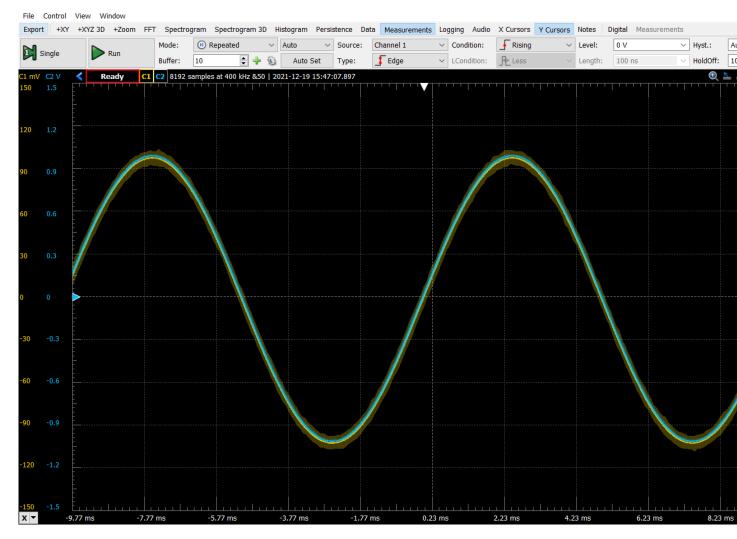


Figura 4: Segnali in ingresso e uscita per l'amplificatore differenziale con set collegato a massa: in giallo il canale Meas, in blu il canale error.

Abbiamo quindi calcolato il guadagno come $A = \frac{V_{error}}{V_{sianal}}$, che dà come risultato

$$A = -10.01 \pm 0.14$$

$$A = 10.01 \pm 0.14$$

per set e meas rispettivamente.

Per controllare la tensione di riferimento si è poi costruito un circuito che permettesse di variare V_{set} nel solito intervallo (V_{EE}, V_{CC}) , per farlo abbiamo utilizzato un potenziometro da $2k \Omega$.

Figura 5: Schema circuitale per la configurazione della tensione del segnale di riferimento

Chiaramente essendo un amplificatore di differenza tra 2 segnali, nel caso in cui meas e set siano uguali \Longrightarrow la differenza è nulla $\Longrightarrow V_{error} = 0$. Difatti utilizzando il canale uno per misurare il segnale meas rispetto al segnale set (per registrare la differenza tra i due segnali), e il canale 2 a misurare error rispetto a massa si registra quanto aspettato

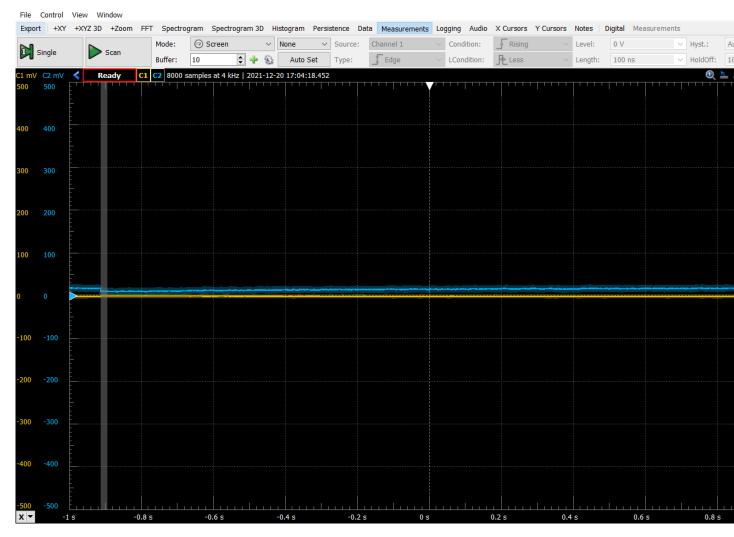


Figura 6: Schema circuitale per la configurazione della tensione del segnale di riferimento

3 Controllo integrale

4 Controllo proporzionale

Conclusioni e commenti finali

Dichiarazione

I firmatari di questa relazione dichiarano che il contenuto della relazione è originale, con misure effettuate dai membri del gruppo, e che tutti i firmatari hanno contribuito alla elaborazione della relazione stessa.