Laboratório de Conectividade - PTC 3260

Conexão via Enlace de Rádio com NRF24L01+



Escola Politécnica da Universidade de São Paulo Departamentos da Engenharia Elétrica PTC Telecomunicações e Controle



Responsável: Prof. Cristiano Panazio

Março de 2024



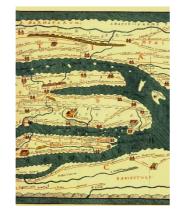
- Como fazer para levar informação por longas distâncias e/ou rapidamente?
 - Meios não elétricos:



 Visual: Piras em colinas/montanhas para avisar a chegada de inimigos, e posteriormente para o telégrafo (semáforo) óptico no século XVIII (Claude Chappe e Abraham Niclas Edelcrantz)



 Correio: origem no sistema angariae persa e cursus publicus dos romanos



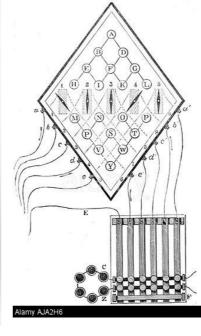




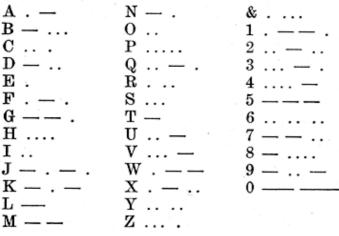
• Eletricidade: com a descoberta da indução eletromagnética por Henry Faraday (1831), temos o telégrafo elétrico de Wheatstone &

Cooke (1837):





e de Morse (1844):



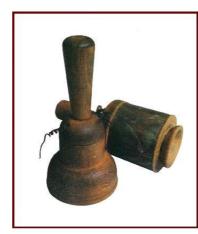




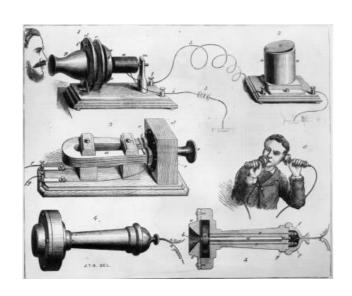


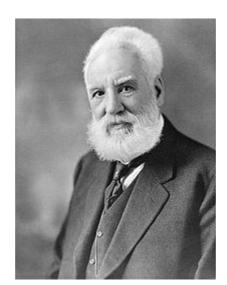
 A comunicação por voz, i.e., o telefone, teve início com várias pessoas, dentre elas Antonio Meucci (1854)





e posteriormente com Alexander G. Bell e Elisha Gray (1876):









 A transmissão de sinais sem fio: depois dos estudos de James Maxwell, Heinrich Hertz e Oliver Lodge, tivemos o telégrafo sem fio de Guglielmo Marconi





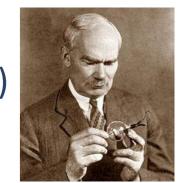
A evolução continuou passando por descobertas e

invenções de:

Joseph Fourier (1822)



Lee de Forest (1907)



Edwin Armstrong (1918 e 1933)



Harry Nyquist (1928)



até chegarmos aos princípios da comunicação digital moderna com...



1. Princípio das comunicações digitais

"O problema fundamental da comunicação é reproduzir em um dado ponto, exata ou aproximadamente, uma mensagem produzida em outro ponto." Claude Elwood Shannon (1916-2001)



- O principal problema é a existência de **ruído**.
- Existem diversos mecanismos para lidar com tal problema.
- Todavia, não há "almoço gratuito" e paga-se com redução da taxa de comunicação e/ou energia gasta pelo sistema

– o pai da Teoria da Informação

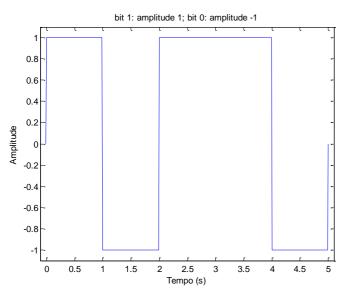


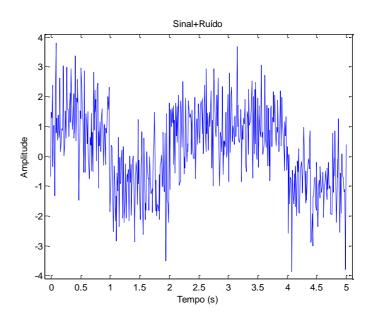
- Objetivo: transmitir com maior alcance possível, mantendose uma boa qualidade do sinal recebido (i.e., nenhum erro na recepção)
- Sabe-se que o receptor usa um integrador (com janela de duração do bit) para estimar os bits na presença de ruído
 - Isto permite tomar a decisão não apenas com um único valor do sinal recebido a cada bit, mas com todo o sinal que forma cada um dos bits transmitidos

Algumas soluções : (não exaustivo e não excludentes)

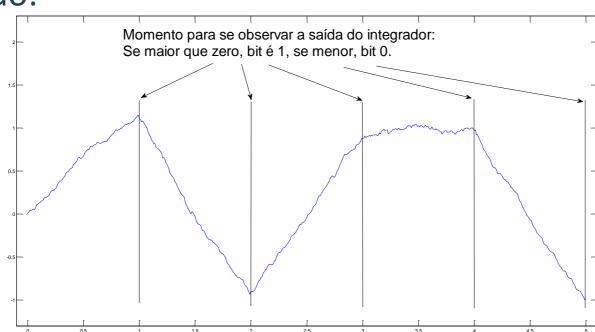






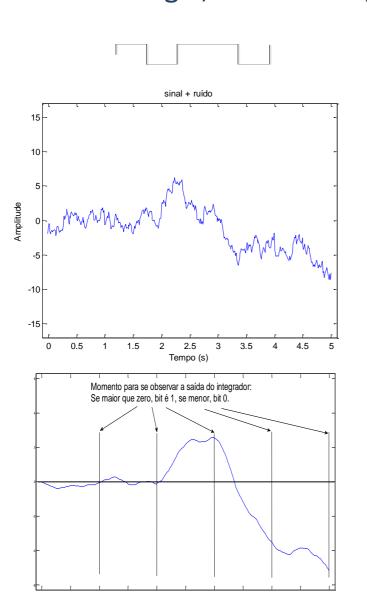


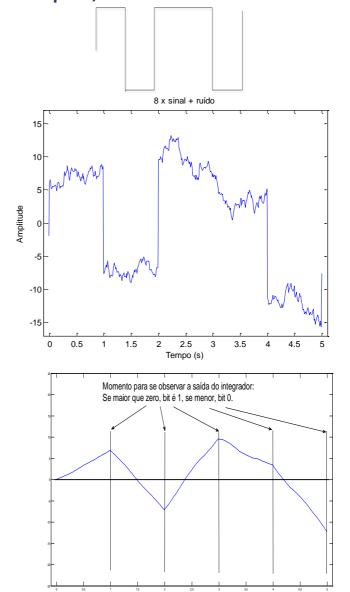
• Integrando:





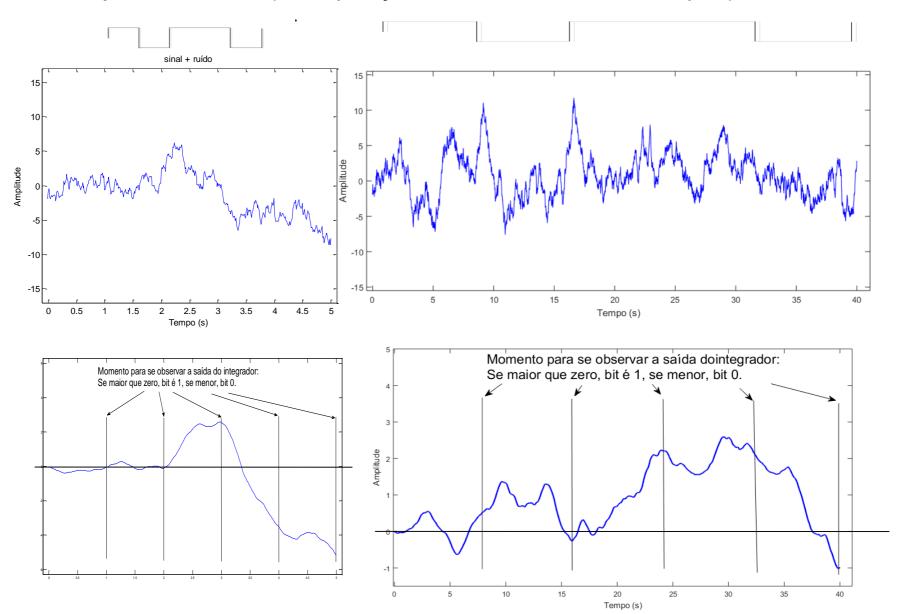
— <u>Aumentar a potência (amplitude) de transmissão:</u> o sinal chega com mais "força" (energia) no receptor, aumentando a robustez ao ruído, mas, gasta-se mais energia, diminuindo, por exemplo, a autonomia do sistema







 <u>Diminuir a taxa de transmissão:</u> coloca-se mais energia nos bits transmitidos, aumentando a robusteza ao ruído, mas a taxa de transmissão é reduzida e se está mais sujeito a colisões (sobreposição de transmissões no receptor)





3. Lidando com erros

- Mesmo operando com potência e taxas adequadas, o sinal recebido não está completamente livre de erros
- Um erro pode ser fatal (e.g., errar o bit mais significativo numa transação bancária levando a milhões de prejuízo)

Ideia: detectar com alto grau de certeza a existência de tais erros

Usar alguma redundância na transmissão na forma de um código (bits gerados a partir da informação transmitida) e checar na recepção se tais bits estão de fato condizentes com a informação recebida

- Não há distinção entre erros, sejam aqueles que ocorrem na informação ou na própria redundância
- Em caso de erro, i) pedir retransmissão, ou ii) corrigir o erro se o código permitir
- A chance de um erro passar desapercebido deve ser muito pequena



3. Lidando com erros

Exemplo: Cadastro de Pessoa Física (CPF)

Os dois últimos dígitos são ditos dígitos verificadores, ou de paridade (i.e., redundância)

Pseudo código:

Verificação: temp1 e temp2 são, respectivamente, o primeiro e segundo dígitos verificadores)

```
for (int k=0, k<=8, k++) {
    temp1+=(k+1)*cpf[k];
}
temp1=mod(temp1,11);
temp1=mod(temp1,10);
for (int k=1, k<=9, k++) {
    temp2+=(k)*cpf[k];
}
temp2=mod(temp2,11);
Temp2=mod(temp2,10);
Se temp1!=cpf[9] Ou temp2!= cpf[10], há erro</pre>
```

 Em pacotes de dados, geralmente, são adicionados bits de redundância através de um código verificador de redundância cíclica (do inglês, cyclic redundancy check (CRC) code)



3. Lidando com erros

 Em pacotes de dados, geralmente, são adicionados bits de redundância através de um código verificador de redundância cíclica (do inglês, cyclic redundancy check (CRC) code)

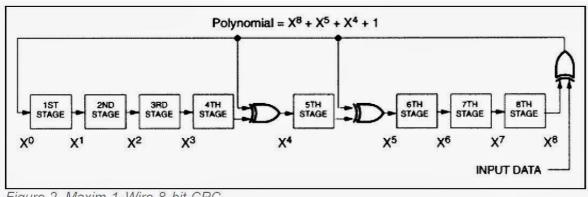


Figure 2. Maxim 1-Wire 8-bit CRC.

 O receptor ignora os dados errados, mas o transmissor não sabe disso. Como resolver essa questão?

Protocolos para comunicação confiável (veremos alguns rudimentos em breve)



4. Múltiplos Usuários e Endereçamento

- No caso de múltiplos usuários, faz-se necessário endereçar o envio dos dados
- Os dados são enviados em pacotes (datagramas), i.e., um conjunto de bits (ou bytes)
- No cabeçalho do pacote (e.g., nos primeiros bytes do pacote) são colocadas informações que são úteis para o tratamento do mesmo
- Entre as informações pode-se colocar o endereço do remetente e de destino (se houver mais de uma possibilidade)
- O receptor que possui o endereço de destino decodifica o pacote. Caso contrário, o pacote é passado adiante, ou descartado



5. A placa NRF24L01+

- Barata (~ R\$10,00)
- Taxas de transmissão: 250 kbps a 2 Mbps
- Potências de transmissão: 15,625 μW a 1 mW
- Alcance de 10 a 15 metros em ambientes internos (sem obstruções em ambientes externos +100m)
- Operação na banda ISM de 2,4 GHz
- Permite *multicast* e variações manuais de diversos parâmetros (e.g., potência, taxa, CRC, endereçamento, canal)
- O driver é simples
- Consumo máximo de 33,9 mW
- Pacotes de até 32 bytes



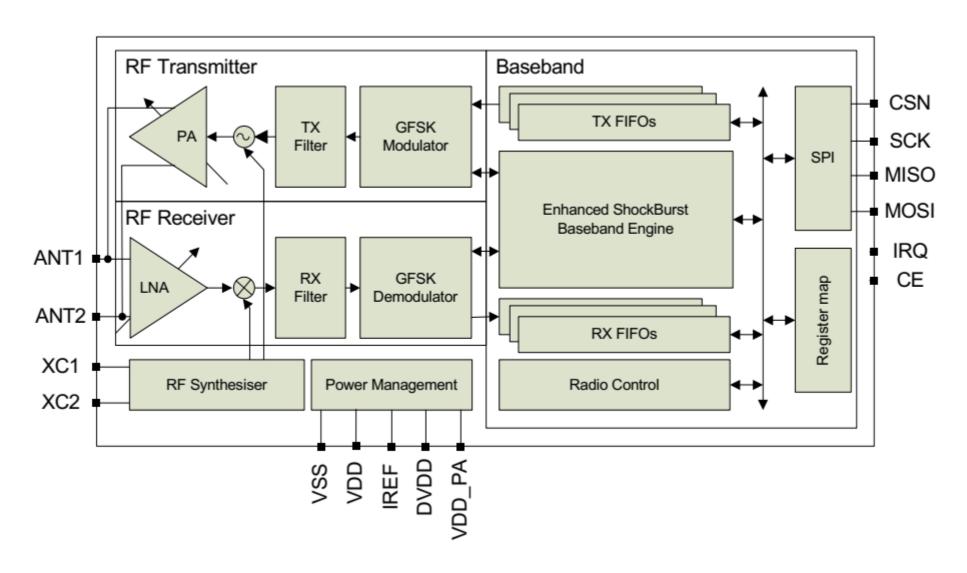






5. A placa NRF24L01+

Diagrama de blocos





6. A interface Serial Peripheral Interface (SPI)

- É uma interface serial síncrona (diferentemente da porta serial antiga): não precisa de start e stop bits (*overhead*) e pode atingir taxas mais elevadas (até uma dezena de Mbps)
- Geralmente trabalha com a transmissão de bytes
- Para ser síncrono, a placa fornece o relógio: pino SCK –
 Serial Clock



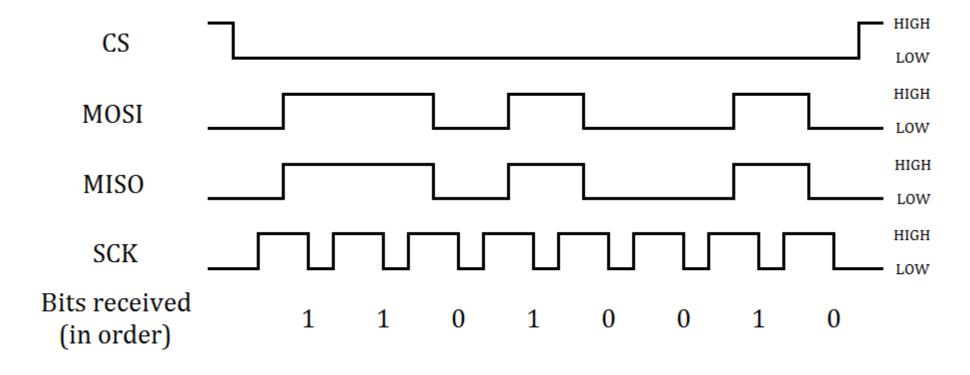
6. A interface Serial Peripheral Interface (SPI)

- Há duas vias de dados: A Master, que sai do microcontrolador (que gera o relógio), chamada MOSI (Master-Out Slave-In), e a Slave, chamada MISO (Master-In Slave-Out)
- O dispositivo escravo é habilitado a receber e transmitir através de um sinal *Slave Select* (SS), que é habilitado, usualmente, quando baixo
 - Na NRF24L01P, o pino se chama *Chip Select Not* (CSN)
 - O pino *Chip Enable* (CE) na NRF24L01+ é usado para determinar o modo TX e RX do RF
 - Não há pinos específicos para o SS e CE no microcontrolador – são usados quaisquer pinos GPIO
 - Pino IRQ pode ser usado para avisar de uma recepção (ao invés de fazer pooling)



6. A interface Serial Peripheral Interface (SPI)

 Exemplo: Envio e recepção do valor 210 (11010010) – detecção na borda de decida



Retirado de https://blog.digilentinc.com/pmod-communication-serial-peripheral-interface-in-detail/

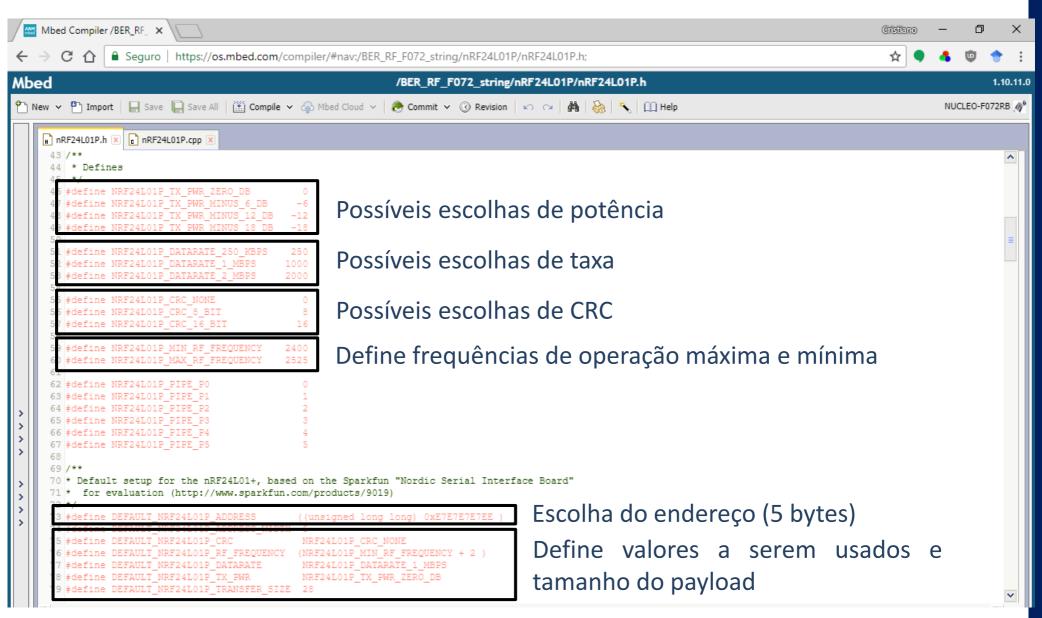
7. O driver da NRF24L01+

- Há vários drivers disponíveis (e você pode fazer o seu seguindo o manual da NRF24L01+)
- Usaremos um driver para a NRF24L01+ criado por Owen Edwards e modificado por mim para limpar as buffers na inicialização da placa.
- O driver é simples, bem comentado, e está disponível em http://os.mbed.com/users/cpanazio/code/nRF24L01P/ e no Moodle.
- O que devemos saber:
 - Endereçamento
 - Taxa
 - Potência
 - CRC
 - Frequência de operação
 - Tamanho do payload
- Estes parâmetros estão no arquivo nRF24L01P.h ou podem ser determinados no programa através de determinadas chamadas



7. O driver da NRF24L01+

Estes parâmetros estão no arquivo nRF24L01P.h





8. Parâmetros da NRF24L01+ : Potência

- A potência pode assumir os valores: 0, -6, -12 e -18 dBm
- O que é dBm?
 - dB é usada como medida de razão de potências
 - Definição: $10\log_{10}(P_2/P_1)$, em que são as razões de potências
 - dBm é a comparação de uma potência P₂ com P₁=1mW
 - Assim, 0 dBm \Rightarrow P₂=1 mW, -6 dBm \Rightarrow P₂=250 μ W, -12 dBm \Rightarrow P₂=62,5 μ W e -18 dBm \Rightarrow P₂=15,625 μ W
- Menor a potência, menor o consumo, mas menor o alcance



9. Parâmetros da NRF24L01+ : Taxa

- As taxas podem assumir os valores: 250 kbps, 1 Mbps e 2Mbps
- Por que usar diferentes valores?
 - A probabilidade de erro nos bit recebidos depende da energia em cada bit
 - Sabe-se que a Potência = Energia / Tempo = Energia x Taxa
 - Logo, dado que a potência de transmissão é constante, quanto maior a taxa, menor a energia em cada bit
 - Mas taxas mais altas permitem transmitir mais dados em menos tempo: isto libera por mais tempo o canal, que pode ser compartilhado e também, menor é a chance de colisão (i.e., sobreposição de dois ou mais sinais de usuários no receptor), o que ocasiona erros



😰 10. Parâmetros da NRF24L01+ : Endereço

- A NRF24L01+ trabalha com endereços de 3 a 5 bytes tanto para a recepção (RX) como para transmissão (TX)
- Além do receptor, os endereços também atribuem qual pipeline será usado para recepção
- Por simplicidade e para trabalhar alguns conceitos, esses endereços do driver da NRF24L01+ serão fixados como um único endereço: E7E7E7E7h (obs.: este h é para dizer representação hexadecimal)
- Adotaremos apenas endereço do terminal remetente que será incluído no payload
 - A ideia é implementar alguns protocolos sem entrar no mérito do driver
 - Mais detalhes no último experimento deste tópico



11. Parâmetros da NRF24L01+: CRC

- Códigos CRC *Cyclic Redundancy Check:* é usado para verificar se há erros no sinal recebido
- Não garante que sempre descobrirá a presença de erros
- Quando for detectado erro, o sistema descarta o pacote
- Quanto maior o CRC, menor é a chance de não perceber erros
 - CRC-r bits por pacote de menos de 2^{r-1} bits, os seguintes erros podem ser detectados:
 - 1. Todos os padrões de erro de 1, 2 ou 3 erros de bit
 - 2. Todas rajadas (sequências) de erro de r ou menos bits
 - 3. Um grande número de erros com probabilidade 1-2^r
- Contudo, mais bits terão que ser transmitidos ⇒ maior gasto de energia e mais tempo ocupando o canal
- O CRC, na NRF24L01+ cobre todo o pacote transmitido, i.e., cabeçalho e *payload* (informação)
- As opções de CRC são: ausência (0 bit), 8 e 16 bits



12. Parâmetros da NRF24L01+ : Frequência de operação

- A faixa de operação é de 2400 MHz até 2525 MHz
- O driver permite escolher a frequência de operação: incrementos de 1 MHz quando a taxa é de 250kbps ou 1Mbps e incrementos de 2 MHz quando a taxa é de 2 Mbps
 - Obedecendo isto, não há sobreposição de sinais em frequências de operação (canais) distintos
- Exemplo em nRF24L01P.h:operação em 2402 MHz

```
#define NRF24L01P_MIN_RF_FREQUENCY 2400
#define DEFAULT_NRF24L01P_RF_FREQUENCY (NRF24L01P_MIN_RF_FREQUENCY + 2 )
```



13. Parâmetros da NRF24L01+ : Tamanho do payload

- O *driver* e a NRF24L01+ permitem trabalhar com diferentes número de bytes no *payload*, variando de 1 até 32 bytes
- O tamanho (em bytes) é definido inicialmente pela constante DEFAULT_NRF24L01P_TRANSFER_SIZE em nRF24L01P.h
- A NRF24L01+ também tem uma opção de tamanho dinamicamente variável implementada, mas não usaremos ela a priori



14. Experimento 1: Demonstração Espectro vs Taxa

Experimento/Demonstração 1:
 Densidade Espectral de Potência e Ocupação Espectral vs Taxa de Transmissão



14. Experimento 1: Demonstração Espectro vs Taxa

• O professor demonstrará como o espectro fica ocupado em relação a taxa que está sendo usada

 Será utilizado um analisador de espectro para tal demonstração



15. Experimento 2: Alcance vs Potência e Taxa

• Experimento 2: Alcance vs potência e taxa



15. Experimento 2: Alcance vs Potência e Taxa

- Conectar fios e NRF24L01+ ao micro-controlador
 - Usar oito (8) fios macho-fêmea e conectar a NRF24L01+ na sua placa micro-controladora usando o conector padrão Arduino



- Atentar que a **alimentação** é **3,3V**! Cuidado para não queimar a NRF24L01+
- Qualquer terra (GND) do grupo POWER pode ser usado
- Os pinos CSN, CE e IRQ podem ser colocados em qualquer porta GPIO
 - Sugestão: PA_9, PC_7, PA_8



15. Experimento 2: Alcance vs Potência e Taxa

- Crie um novo projeto MBED (use como base o mbed2-example-blink), sobrescreva o conteúdo do arquivo main.cpp com o conteúdo do programa exp2_aula2_receptor_NRF.cpp (disponível no Moodle)
- Inclua a biblioteca do NRF24L01+ (disponível no Moodle ou em http://os.mbed.com/users/cpanazio/code/nRF24L01P/) -procure o professor em caso de dúvida em como fazer isso.
- Faça de acordo com sua conexão a declaração dos pinos na classe my_nrf24l01p no seu programa main.cpp
- Para um primeiro teste, altere os parâmetros no nRF24L01P.h para: 250 kbps e sem CRC (zero)
- Conecte o Tera Term a sua placa
- Reporte ao professor se você está recebendo
- Em seguida, o professor pedirá para serem mudados alguns parâmetros. Siga as instruções e reporte



16. Experimento 3: Endereçamento

• Experimento 3: Endereçamento



16. Experimento 3: Endereçamento

- Inspirado nos programas exp2_aula2_receptor_NRF.cpp e exp2_aula2_transmissor_NRF.cpp crie um programa que:
 - Transmita 3 bytes ao se pressionar uma determinada tecla (use a instrução pc.getc(), pc é variável definida pela classe serial, para capturar a tecla), sendo que o primeiro byte é usado para designar o endereço da sua placa
 - Use o número do seu grupo como endereço
 - Após a transmissão, você deverá receber um pacote de confirmação de sua transmissão
 - Você pode receber pacotes que não são destinados para você e estes devem ser ignorados
 - Se receber o pacote destinado a você, reproduza na tela o conteúdo do payload
 - Use potência máxima de transmissão (0dBm) e taxa de 250 kbps



16. Experimento 3: Endereçamento

Atenção:

- O driver permite que se fique o tempo todo no modo de recepção (my_nrf24101p.setReceiveMode()), pois ele chaveia automaticamente para o modo transmissão ao usar o comando de transmissão my nrf24101p.write
- Contudo, vocês irão receber pacotes de outros terminais e estes serão armazenados em uma fila (buffer) da NRF24L01+
- Assim, ao transmitir um pacote, para evitar que algum lixo perturbe
 o processo, a fila deve ser apagada usando o comando
 my nrf24101p.flushRx() logo antes da transmissão