

DS 3 du 1er niveau CCP  
(d'après ENSAIG)

(1)

I  
1 : c'est du cours

2 : 9  $\chi_A = \det(\lambda I_n - A) = \prod_{i=1}^n (\lambda - a_{ii})$  (determinant diagonalisé)

dans les racines de  $\chi_A$  sont les coefficients diagonaux de  $A$ .

3 :  $A^k = \begin{pmatrix} a_{11}^k & & * \\ & \ddots & \\ (0) & & a_{nn}^k \end{pmatrix}$  donc  $A^k = 0 \Rightarrow \forall i \ a_{ii}^k = 0 \Rightarrow \forall i \ a_{ii} = 0$

• Si maintenant  $\forall i \ a_{ii} = 0$ . Une deuxième facile pour prouver que les coefficients de  $A^k$  sont nuls si  $j \leq i+k$  pour tout  $k \leq n$ .

(c'est à dire que  $A^k$  s'écrit :

$$\begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & (0) & & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} \Bigg\}^k$$

en particulier,  $A^n = 0$  et  $A$  est nilpotente

II

1 : Soit  $M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$  la matrice de  $u$  dans une base de  $E$  ( $M = \text{Mat}_B(u)$ )

Un calcul direct (qu'il faut faire) prouve que

$$M^2 - T_1(u)M + \det u I_2 = 0$$

Comme l'application  $u \mapsto \text{Mat}_B(u)$  est un isomorphisme d'algèbres

on en déduit  $u^2 - T_1(u)u + \det u \text{Id} = 0$ .

$$\text{II } \underline{2} \quad a) u \circ v \circ u^{-1} \circ v = (u \circ v \circ v \circ u) u^{-1} = u \circ u^{-1} = \text{Id}$$

$$\text{Donc } T_n(u \circ v \circ u^{-1} \circ v) = T_n(\text{Id}) = 2,$$

$$\text{Mais par ailleurs } T_n(\underbrace{u \circ v}_{a} \circ \underbrace{u^{-1}}_b) = T_n(\underbrace{u^{-1} \circ u}_b \circ \underbrace{v}_a) = T_n(v)$$

$$\text{Donc } T_n(u \circ v \circ u^{-1} \circ v) = 0,$$

c'est contradictoire. Donc u n'est pas inversible

b) on sait que u n'est pas inversible, donc det u = 0

$$\text{Mais } T_n(u) = T_n(u \circ v \circ v \circ u) = T_n(u \circ v) - T_n(v \circ u) = 0.$$

$$\text{Donc d'après 1) } \underline{u^2 = \vec{0}}$$

II 3. a : comme  $u \neq \vec{0}$ , on peut trouver un vecteur  $\vec{e}_2$  tel que  $u(\vec{e}_2) = \vec{0}$

$$\text{Posons } \vec{e}_1 = u(\vec{e}_2). \text{ Comme } u^2 = \vec{0} \text{ on a } u(\vec{e}_1) = \vec{0}.$$

La famille  $(\vec{e}_1, \vec{e}_2)$  est alors libre : c'est une base de E

$$\text{et } \det_B(u) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

b. on note  $V = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix}$  la matrice de V dans B. On sait que

$$VU - UV = U : \text{ En reportant on obtient } \begin{cases} \delta = 0 \\ \delta = \alpha + 1 \end{cases}$$

La matrice V est égale à  $\begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ 0 & \alpha + 1 \end{pmatrix}$  : c'est bien la forme souhaitée

(en renommant les paramètres)

II.3.c: si l'on note  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  les coordonnées dans  $B$

on cherche un vecteur tel que  $v(\vec{e}_3) = (d+1)\vec{e}_3$  c'est à dire

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \text{ tel que } \begin{pmatrix} d & 0 \\ 0 & d+1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = (d+1) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}.$$

Le système équivaut à  $ay = x$ . Il suffit de prendre  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} d \\ 1 \end{pmatrix}$ .

~~ainsi dans la base~~ ainsi le vecteur  $\vec{e}_3 = d\vec{e}_1 + \vec{e}_2$  convient il.

Comme on a toujours  $u(\vec{e}_3) = u(\vec{e}_2) = \vec{e}_1$ , la matrice de  $u$  dans  $B'$  est toujours  $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ , et dans la base  $(\vec{e}_1, \vec{e}_3)$  celle de  $v$  est  $\begin{pmatrix} d & 0 \\ 0 & d+1 \end{pmatrix}$ .

II.4 g: Soit  $W$  la matrice de  $w$ . De la même façon qu'en II.3.b on trouve

$$\text{que } W = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ 0 & d+1 \end{pmatrix} \text{ pour } (\alpha, \beta) \in \mathbb{C}^2$$

$$\text{c'est à dire que } W = \begin{pmatrix} d & 0 \\ 0 & d+1 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + (\alpha-d) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

en renommant  $d-d$  en  $\alpha$ , c'est exactement la forme cherchée.

b: le calcul fait au g. et une C.V.S.

II.5: on a  $V = \begin{pmatrix} d & 0 \\ 0 & d+1 \end{pmatrix}$   $X = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 \\ x_3 & x_4 \end{pmatrix}$ . En écrivait  $XV - VX = X$  il vient:

$$x_1 = x_3 = x_4 = 0 : \text{ ainsi } X = x_2 U \text{ où } U \text{ est la matrice de } u \text{ dans } B'$$

soit équivaut à:  $\exists \alpha \in \mathbb{C}, x = \alpha u$ : c'est la forme générale des

solutions cherchées: 
$$S = \{ \alpha u, \alpha \in \mathbb{C} \}$$

$$1. uov - vou = u$$

$$u^2ov - vou^2 = u(uov - vou) + (uov - vou)u \\ = 2u^2$$

• On prouve par récurrence que  $\underline{u^k ov - vou^k = k u^k} \quad (H_k)$

•  $(H_1)$  est vraie

• Soit  $k \geq 1$ . Supposons  $(H_k)$  vraie:

$$u^{k+1} ov - vou^{k+1} = u^k (uov - vou) + u^k vou - vou^k u \\ = u^k (uov - vou) + (u^k ov - vou^k) u \\ = u^{k+1} + k u^{k+1} \quad (H_k \text{ et } H_1) \\ = (k+1) u^{k+1} \quad \square$$

2: (a): c'est immédiat

(b): D'après 1:  $\varphi(u^k) = k u^k$ : Comme  $u^k \neq 0$  on prouve que  $\underline{k}$  est value propre de  $\varphi$ . (et  $u^k$  le  $\vec{v}$  associé)

(c) Si tous les  $u^k$  sont non nuls, le spectre de  $\varphi$  est infini! c'est faux car  $\varphi$  a au plus  $n^2 = \dim^2(E)$  valeurs propres.

3:  $\forall x \in \text{Ker } u^k$  on a  $u^{k+1}(x) = u(u^k(x)) = u(0) = 0$  donc  $\text{Ker } u^k \subset \text{Ker } u^{k+1}$

• La suite  $(\dim \text{Ker } u^k)_k$  est une suite croissante majorée d'entiers elle est donc strictement croissante:  $\exists p, \dim \text{Ker } u^p = \dim \text{Ker } u^{p+1}$

• On a alors par récurrence (o'faire):  $\forall k \geq p, \text{Ker } u^k = \text{Ker } u^p$ .

• Si  $p > n$  alors on a  $\{0\} \subset \text{Ker } u \subset \dots \subset \text{Ker } u^p \subset \text{Ker } u^p$  Mais comme les dimensions sont strictement croissantes ceci implique  $\dim \text{Ker } u^p > n$ : c'est impossible car  $\text{Im } u^p \subset E$ . Donc  $p \leq n$ . On a donc  $\text{Ker } u^p = \text{Ker } u^n (= E$  car  $u$  est nilpotent)

4 : a : on choisit  $x_0$  tel que  $e^{n-1}(x_0) \neq 0$  (Un tel  $x_0$  existe) (5)

alors  $(e^{n-1}(x_0), e^{n-2}(x_0), \dots, e(x_0), x_0)$  est linéaire (voir exercice).  
Comme cette famille compte  $n = \dim E$  vecteurs, c'est une base.

b : La liste des images par  $u^k$  des vecteurs de la base précédente est :

$(\vec{0}, \dots, \vec{0}, e^{n-1}(x_0), \dots, e^k(x_0))$ . Ainsi  $\text{Im } u^k$  a pour base  $(e^k(x_0), \dots, e^{n-1}(x_0))$

Ceci prouve que  $\text{rg}(u^k) = n - k$  et donc  $\dim \text{Ker } u^k = k$ .

Les  $k$  vecteurs  $(e^{n-k}(x_0), \dots, e^{n-1}(x_0))$  forment une base de cet espace  
(Ils sont bien de dimension  $k$ , et ils sont indépendants)

c : supposons  $x \in \text{Ker } u^k$

alors d'après l'égalité établie en III 1)

$$u^k(u(x)) = u(u^k(x)) + k u^{k-1}(x) = 0 \quad \text{Dans } \underline{u(x) \in \text{Ker } u^{k-1}}$$

Pour tout  $k$ , on stabilise l'espace vectoriel engendré par les  $k$  premiers vecteurs de la base B : cela veut exactement dire que la matrice de  $U$  est triangulaire supérieure

5 a : Par construction

$$U = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 0 & \dots & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \dots & \dots & 0 \end{pmatrix}$$

b : Facilement  $\boxed{U V_0 = V_0 U = U}$

c) Comme  $V$  est triangulaire et  $V_0$  diagonale,  $V$  est triangulaire.

d) on sait que  $\begin{cases} U(V-V_0) = U \\ (V-V_0)U = U \end{cases}$  donc  $U(V-V_0) = (V-V_0)U$  (\*)

on écrit  $V-V_0 = \begin{bmatrix} a_{11} & b_{12} & \dots & b_{1n} \\ & \ddots & & \vdots \\ & & a_{ii} & \\ & & & \ddots \\ & & & & a_{nn} \end{bmatrix}$

en reportant dans (\*) il vient:  $\forall i, j \quad b_{ij} = b_{i+1, j+1}$ : ceci signifie que tous les coefficients le long d'une même diagonale sont égaux. par suite:

$V-V_0 = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & b_{13} & \dots & b_{1n} \\ & b_{12} & b_{13} & \dots & b_{1n} \\ & & b_{12} & \dots & b_{1n} \\ & & & \ddots & \\ & & & & b_{11} \end{bmatrix}$  et  $V = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ & a_{11}+1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & a_{11}+n-1 \end{bmatrix}$

e)  $V$  est triangulaire. les termes diagonaux sont donc les valeurs propres.

Etant tous distincts: Ainsi  $V$  a  $n$  vp distinctes: Elle est diagonalisable

~~6) on a vu que  $V$  est triangulaire~~

6) Notons  $M = (m_{ij})_{i,j}$  la matrice de  $M$ . l'équation  $M'V_0 - V_0M' = M$

s'écrit  $MV_0 - V_0M = M$

en développant il vient  $m_{ij}(j-i) = m_{ij} \quad \forall i, j$

cette équation équivaut à  $\boxed{m_{ij} = 0 \quad \forall i, j, j \neq i+1}$

les matrices solutions sont les matrices de la forme  $\begin{pmatrix} 0 & m_{21} & 0 & \dots & 0 \\ & \ddots & m_{32} & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & \ddots & m_{n,n-1} \\ 0 & \dots & & & 0 \end{pmatrix}$

Elles forment un EV de dimension  $n-1$ . Elles sont nilpotentes, donc non diagonalisables (sauf 0)

IV

(7)

1: Il suffit de poser  $u' = u + \frac{\beta}{\alpha} v$ .

2: Il suffit de poser  $v' = \frac{1}{\alpha} v$ .