

Sheffrey
Nils

Dévoirs maison n° 6

Exercice 1 : tâches PST 2015

1

I/ Le groupe symplectique

1. $J^2 = \begin{pmatrix} -I_n & 0 \\ 0 & I_n \end{pmatrix} = -I_n$ et ${}^t J = -J$

donc $J {}^t J = I_n$, l'inverse de J est donc ${}^t J$.

2. ${}^t J J J = J$ donc $J \in S_{\text{par}}$ et $\alpha \in \mathbb{R}$.

$$\begin{pmatrix} I_n & -\alpha I_n \\ 0 & I_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -I_n \\ I_n & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_n & 0 \\ 0 & I_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\alpha I_n & -I_n \\ I_n & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_n & 0 \\ 0 & I_n \end{pmatrix} = J$$
 donc $\alpha \in S_{\text{par}}$

3. si $U \in G_n$: $\begin{pmatrix} tU & 0 \\ 0 & U^{-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -I_n \\ I_n & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & U^{-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -{}^t U \\ U^{-1} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & U^{-1} \end{pmatrix} = J$

donc $U \in S_{\text{par}}$

4. $\det(J) = -\det(I_n) \det(-I_n) = 1$, donc si $M \in S_{\text{par}}$:

$$\det(M)^2 = \det(J)$$
 c'est à dire $\det(M) = \pm 1$

5. soit $(AB) \in S_{\text{par}}^2$ donc ${}^t B {}^t A J A B = {}^t B J B = J$ donc $AB \in S_{\text{par}}$

6. si $M \in S_{\text{par}}$, $\det(M) \in \{-1, 1\}$, non nul donc $M \in G_n$

et ${}^t M J M = J$ donc ${}^t M J = J M^{-1}$ et $J = {}^t M^{-1} J M^{-1}$ donc $M^{-1} \in S_{\text{par}}$

7. si $M \in S_{\text{par}}$ alors ${}^t M J M = J$ mais $M^{-1} {}^t J M^{-1} = {}^t J$

Donc $\text{H}^L \mathcal{J}^L \text{H}^{-1} = \mathcal{J}$ pour $\mathcal{J} = \text{H} \mathcal{J}^L \text{H}^{-1}$ due à la forme

$$8. \text{ si } \text{H} = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \text{ alors } \begin{pmatrix} {}^L A & {}^L C \\ {}^L B & {}^L D \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -\mathbb{I}_n \\ \mathbb{I}_n & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} {}^L C & {}^L D \\ {}^L D & -{}^L B \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} {}^L CA - {}^L AD & {}^L CB - {}^L AD \\ {}^L DA - {}^L BC & {}^L DB - {}^L BD \end{pmatrix}$$

et si $\text{H} \in S_{\text{per}}$ si

$$\left\{ \begin{array}{l} {}^L CA = {}^L AC \\ {}^L BD = {}^L DB \\ {}^L CB - {}^L AD = -\mathbb{I}_n \\ {}^L DA - {}^L BC = \mathbb{I}_n \end{array} \right.$$

\mathcal{J} / centre de S_{per}

$$9. \text{ si } \text{H} \in S_{\text{per}} \quad \text{H} \mathcal{J}_{2n} = \text{H} \circ \mathcal{J}_{2n} \text{ et } -\text{H} \mathcal{J}_{2n} = -\text{H} = \mathcal{J}_{2n} \text{ H}$$

et $\{ \mathcal{J}_{2n}, \mathcal{J}_{2n} \} \in \mathbb{Z}$

$$10. \text{ si } L = \begin{pmatrix} \mathbb{I}_n & \mathbb{I}_n \\ 0 & \mathbb{I}_n \end{pmatrix} \text{ alors } \begin{pmatrix} \mathbb{I}_n & 0 \\ \mathbb{I}_n & \mathbb{I}_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -\mathbb{I}_n \\ \mathbb{I}_n & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \mathbb{I}_n & \mathbb{I}_n \\ 0 & \mathbb{I}_n \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & -\mathbb{I}_n \\ \mathbb{I}_n & -\mathbb{I}_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \mathbb{I}_n & \mathbb{I}_n \\ 0 & \mathbb{I}_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \mathbb{I}_n \\ \mathbb{I}_n & 0 \end{pmatrix} = \mathcal{J} \text{ du } L \in S_{\text{per}}$$

$$\text{or } \text{H} L + L \text{H} = \begin{pmatrix} A+C & BA+D \\ C & D \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A+B+D & B \\ C & C+D \end{pmatrix} \text{ est } {}^L L \in S_{\text{per}}$$

$$\text{donc } \text{H}^L = {}^L \text{H} = \begin{pmatrix} A & B \\ AC & BA+D \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A+B & B \\ C & D \end{pmatrix}$$

Or si $C = 0$, $A+B = B$ et $B = A$

et $A+C = C+0$ donc $D = A$.

11. Comme $U \in \mathrm{Sp}_{\mathbb{R}}^n$ à $U \in \mathrm{Gr}_n(\mathbb{C}^{n+1})$

$$\text{et } \begin{pmatrix} AU & 0 \\ 0 & U^{-1}A^{-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} UA & 0 \\ 0 & U^{-1}A^{-1} \end{pmatrix} \text{ alors } UA = AU \text{ et donc } U \in \mathrm{Gr}_n$$

donc A commute avec toute matrice de Gr_n

12. soit $(i,j) \in \mathbb{N}, \mathbb{N}^2$ telle que $i \neq j$ et $\det(P_{ij} + E_{ij}) = 1$

donc $P_{ij} + E_{ij} \in \mathrm{Gr}_n$ et A commute avec $E_{ij} + P_{ij}$.

$$\text{Alors } A(P_{ij} + E_{ij}) = (P_{ij} + E_{ij})A \text{ donc } AE_{ij} = E_{ij}A$$

$$\text{et } (AE_{ij})_{me} = \sum_{k \neq m} a_{mk} e_{ik} = a_{me}$$

$$\text{et } (E_{ij}A)_{me} = \sum_{k \neq m} e_{ik} f_{mk} = a_{ik}$$

noter si $i=j$ des $a_{ii} = a_{jj}$ et $V_{ij} a_{ij} = 0$

donc $A = a_{ii} I_n$ et $\det(A) \in \{-1, 1\}$ donc

$$\det(A) = a_{ii} \det I_n = a_{ii} \in \{-1, 1\}.$$

Alors $A \in [-I_n, I_n]$ et aussi $Z \in [-I_n, I_n]$ de $Z \in \{-I_n, I_n\}$

III / Déterminant d'une matrice symétrique

$$13. \text{ soit } (Q, U, V, W) \in \mathcal{M}_n^4 \text{ tel que } \begin{pmatrix} I_n & Q \\ 0 & I_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U & 0 \\ V & W \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}$$

$$\text{des } \begin{pmatrix} U+QV & QW \\ V & W \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}$$

dass $V = C$, $\omega = 0$, $QD = B \Rightarrow Q = BD^{-1}$

und $U, QV = A$ dass $U = A - BD^{-1}C$

14. $\Rightarrow U \in S_{\text{per}}$ das erfüllt die Bedingung 8:

$${}^t B D = {}^t D B \quad \text{dass } {}^t D {}^t B D = {}^t D^{-1} {}^t D B = B$$

$$\text{dass } {}^t D^{-1} {}^t B = BD^{-1} \text{ und } {}^t (BD^{-1}) = BD^{-1}.$$

BD^{-1} ist symmetrisch.

$$\begin{aligned} &\text{Da aus der } (t) \text{, der } (g), \text{ dass } ({}^t D {}^t A - {}^t D {}^t C {}^t (BD^{-1})) \times 1 \\ &= \det({}^t D ({}^t A D - {}^t C B)) D = \det D \det({}^t A D - {}^t C B) \end{aligned}$$

$$= \det({}^t A D - {}^t C B) \text{ und da } 8 \quad {}^t A D - {}^t C B = I_n$$

das $\det(t) = 1$.

$$15. (QV_1 | QV_2) + (QV_1 | SPV_2) = s_2 {}^t V_1 {}^t QPV_1 = s_2 {}^t V_1 {}^t PQV_2$$

$$= s_2 (PV_1 | QV_2) \cdot \text{dann } s_1 (QV_1 | QV_2) \Rightarrow s_2 (QV_1 | QV_2)$$

$$\text{und } s_1 \neq s_2 \text{ dass } (QV_1 | QV_2) = 0$$

16. $s_i X \in \text{ker } B \cap \text{ker } D$ das $BX = 0$ und $DX = 0$ $\Rightarrow X \in S_{\text{per}}$

$$\text{dass } {}^t C B - {}^t A D = I_n \text{ und } {}^t C B X - {}^t A D X = X \Rightarrow X = 0$$

Thoffrey
Ms

Brevet malien n°6

Exercice 1 : Mme PSE 2015

III / Démonstration d'une matrice symplectique

16. $\text{Ker } B \cap \text{Ker } D = \{0\}$

17. On a montré que $\text{Ker } B \cap \text{Ker } D = \{0\}$ ainsi :

Si $DV_i = 0$ alors $s_i BV_i = 0$ et donc $V_i = 0$ ou V_i non nul due
à l'ordre et $V_i \neq 0$, de plus comme $V(i,j) \in \mathbb{C}^{(1,n)^2}$,

étant donné que D non inversible et que ${}^t BD = {}^t DB$ d'après 8.

d'après la question 15 $(DV_i | DV_j) = 0$ due à la faute $(DV_i)_{i \in \{1, \dots, n\}}$

est orthogonal due à l'ordre.

18. Supposons qu'il existe pas de réel α tel que $D - \alpha B$ soit inversible.

Alors on peut choisir s_1, \dots, s_n réels non nuls tel que

$V \in \mathbb{C}^{(1,n+1)} \quad D - s_i B \notin G_n$ car il existe des vecteurs V_i non nuls

tel que $V_i(D - s_i B)V_i = 0$, d'après la question 14, où $(V_i)_{i \in \{1, \dots, n+1\}}$

formant dans un système libre de \mathbb{C}_n de dimension $n + 1$ ce qui est absurde

19. Soit $\alpha \in \mathbb{C}$ tel que $A - \alpha B$ inversible, $K(\alpha) \in \text{Span}$

et $\det(K(\alpha)) = 1$ de plus $K(\alpha)$ est $\begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}$

et $K(\alpha)M \in \text{Span}$ depuis 5, de plus $\det(K(\alpha)M) = \det M$

et $K(\alpha)M = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}$ est $A - \alpha B$ inversible

de plus on se rende compte que M est

$\det(K(\alpha)M) = 1 = \det(M)$.

Esercice 2 : Idéaux de $\mathcal{L}(E)$

1. Soit M un idéal de $\mathcal{L}(E)$, on le prend idéal à droite sans perte de généralité. Soit $(f, g) \in M$ et $(\lambda, \mu) \in \mathbb{K}^2$, soit $h \in \mathcal{X}(E)$ dans $(\lambda f + \mu g)oh = \lambda foh + \mu goh$ or M ses groupes additionnels donnent donnent que $(\lambda foh, \mu goh) \in M^2$. $\lambda foh + \mu goh \in M$. Ainsi M est un noyau non vide, co-constant de $\mathcal{L}(E)$, de $\mathcal{X}(E)$ et M est un sous espace de $\mathcal{X}(E)$.

2. Effectuons que si $f \in \mathcal{L}(E)$ $f \circ 0 = 0$ dans $\mathcal{O} \in \mathcal{A}_f$

soit $(g, h) \in \mathcal{A}_f$, $fog - foh = f_0(g-h)$ donc $f_0(g-h) \in \mathcal{A}_f$. car $\mathcal{L}(G)$ est un espace vectoriel donc $g-h \in \mathcal{X}(E)$.

Ainsi \mathcal{A}_f est un sous groupe additionnel de $\mathcal{X}(E)$.

Puis si $h \in \mathcal{X}(E)$ $(fog)oh = f_0(goh)$ or $\mathcal{L}(E)$ est un noyau de $goh \in \mathcal{L}(E)$ et $f_0(goh) \in \mathcal{A}_f$. Donc \mathcal{A}_f est un idéal à droite.

De la même manière $0 \in \mathcal{F}_f$ et $f_0(gh) \in \mathcal{X}(E)^2$

$gof - f_0f = (g-h)f$ et $f_0(g-h)f \in \mathcal{F}_f$ de \mathcal{F}_f est groupe additionnel de $\mathcal{L}(E)$ et si $h \in \mathcal{X}(E)$ $f_0(gof) = (hog)f$ et $hog \in \mathcal{X}(E)$ donc $(hog)f \in \mathcal{F}_f$

3. soit $f \in J_F$ et $g \in \mathcal{L}(E)$ sur une E g(n) $\subset E$ et

$fg(a) \in F$ donc $\text{Im } fg \subset F$ et $\text{Im } g \subset J_F$, il s'agit donc d'un idéal

à droite. Maintenant soit $f \in K_F$, $g \in \mathcal{L}(E)$ et $a \in F$, comme F est K_F -corp

$f(a) = 0$ et $g(f(a)) = 0$ donc F est K_F -corp pour $gf \in K_F$ qui ad

aussi un idéal à gauche.

4. soit $\dim F = p \leq n$ et (e_1, \dots, e_p) base de F ab engagée

à droite de $n-p$ vecteurs de E (e_{p+1}, \dots, e_n) tel que (e_1, \dots, e_n) base

$$\text{de } E. \text{ Si } f \in J_F \text{ dont } f = \begin{pmatrix} A_{p,n} \\ B \end{pmatrix}$$

alors $\dim \{ \text{Ker } f, \text{Im } f \} = np$ et $f \in \text{Im } f$ (isomorphisme)

$\Rightarrow J_F$ dans $\{ \text{Im } f, \text{Im } f \}$ avec $\dim J_F = np$

soit $f \in K_F$ dont $f = \begin{pmatrix} 0_{p,p} & A_{p,n-p} \\ B & \end{pmatrix}$ et de la même

manière $\dim K_F = n(n-p)$

5. $g \in K_F$ alors $fg = 0$ dans J_F car K_F

et $g \in J_F$ et $\dim \text{Ker } g = \dim J_F = n(n-p) = n(n - \text{rg}(f))$

et $\text{Im } f = \text{Im } g$ donc d'après le théorème du rang $\dim \text{Ker } f = \dim \text{Ker } g$

Xhoffay

Nils

Devoir maison n°6

Exercice 8: Idéaux de $\mathcal{L}(E)$

8

5. don $\text{J}_{\text{rang}} = \text{dim J}_{\text{rang}} = \text{rg}(f)$ d'après la question 4

et si $g \in \mathcal{L}(E)$ $\text{Im } f \subset \text{Im } g \subset \text{Im } f$ donc $\text{J}_g \subset \text{J}_{\text{rang}}$

et donc $\text{J}_g = \text{dim J}_{\text{rang}}$ donc $\text{J}_g = \text{J}_{\text{rang}}$

6. Pense $\Psi: g \in \mathcal{L}(E) \mapsto g \circ f$ des $\text{J}_g = \text{Im } \Psi$

si $g \in \text{Ker } \Psi$ donc $g \circ f = 0$ et $\text{Ker } g \subset \text{Ker } f$ donc $g \in \text{Ker } f$

et donc $\text{dim K}_{\text{rang}} = \text{rg}(f) = n(n - \text{rg}(f)) = n(n - n + \text{rg}(f)) = \text{rg}(f)$

et donc $\text{dim K}_{\text{rang}} = \text{rg}(f)$ et donc $\text{dim Im } \Psi = \text{dim J}_f =$

6. On pense $\Psi: g \in \mathcal{L}(E) \mapsto g \circ f$ ainsi $\text{J}_g = \text{Im } \Psi$ et si $g \in \text{Ker } \Psi$

$g \circ f = 0$ donc $\text{Im } f \subset \text{Ker } g \Rightarrow g \in \text{Ker } f$ et ainsi

$\text{dim Ker } \Psi = \text{dim K}_{\text{rang}} = n(n - \text{rg}(f))$ d'après la question 4.

Puis d'après le théorème du rang $\text{dim Im } \Psi = \text{dim J}_f = n^2 - n(n - \text{rg}(f))$

$= n(n - n + \text{rg}(f)) = n(n - \text{dim Ker } f) = \text{dim K}_{\text{rang}}$.

et $\text{J}_f \subset \text{K}_{\text{rang}}$ donc $\text{J}_f = \text{K}_{\text{rang}}$

7. Soit f un opérateur linéaire de E sur H non supplémentaire

soit f avec $F \oplus H = E$, soit f est h le projecteur :

g sur F perpendiculaire à H et h sur H perpendiculaire à F .

Alors $\text{Im } f = F$ et $\text{Ker } f = H$ donc d'après 5. $J_f = J_F$

et $\text{Im } h = H$ et $\text{Ker } h = F$ donc d'après 6 $J_h = J_H$

8.a) Si $g \in J_F \cap J_G$ alors $\text{Img} \circ f \circ g = \text{Img} \circ G$ ou

$\text{Img} \circ F \cap G$ et $g \in J_{F \cap G}$. De même si $g \in J_{F \cap G}$ alors

$\text{Img} \circ F \cap G$ ou $\text{Img} \circ F \circ g = \text{Img} \circ G$ d'où $g \in J_F \cap J_G$

Et ainsi $J_F \cap J_G = J_{F \cap G}$.

Si $g \in K_F \cap K_G$ alors $f \circ g \in \text{Ker } f$ et $G \circ g \in \text{Ker } G$ si $z \in F \cap G$

alors $(x,y) \in F \times G$ $z = x+y$ et $g(z) = g(x) + g(y) = 0$

de sorte $F \cap G \subset \text{Ker } g$, $g \in K_{F \cap G}$. De même si $g \in K_{F \cap G}$ alors

$F \cap G \subset \text{Ker } g$ si $(x,y) \in F \times G$ comme $f \circ f \circ g \in \text{Ker } f$

et $G \subset F \times G \subset \text{Ker } g$ alors $g \in K_F \cap K_G$. Ainsi $K_F \cap K_G = K_{F \cap G}$

b) $\dim(J_F + J_G) = \dim J_F + \dim J_G - \dim J_{F \cap G}$

- $\dim J_F + \dim J_G - \dim J_{F \cap G} = \dim f + \dim g - \dim(F \cap G)$

et donc $J_{F+G} = n(\dim F + G) - \dim F - \dim G - \dim(F \cap G) \geq J_F + J_G$

si $h \in J_F + J_G$, $h \neq f \cup g$ avec $f \in J_F$ et $g \in J_G$

et $\dim h = \dim(f \cup g) \leq \dim f + \dim g < \dim h \leq \dim F + G$ ou

$h \in J_F$ et $h \geq$ la somme de $\dim f$ avec $\dim g \leq G$ ou $\dim h \leq F + G$.

Donc $J_F + J_G \subset J_{F+G}$ et du reste on a $J_F + J_G = J_{F+G}$.

si $h \in K_F + K_G$ alors $h = f \cup g$ avec $f \in K_F$ et $g \in K_G$

donc $f \in K_F$ est contenu dans $\sigma \circ \pi \circ F \cap G$ $f(\alpha) \cup g(\alpha) = \emptyset = h(\alpha)$

donc $F \cap G \subset h$. $K_F + K_G \subset K_{F+G}$

et donc $(K_F + K_G) = n(n - \dim F) + n(n - \dim G) - n(n - \dim(F \cap G))$

$$= n(n - \dim F) + n(n - \dim G) - n(n - \dim F - \dim G + \dim(F \cap G))$$

$$\geq n^2 - n \dim(F \cap G) = n(n - \dim(F \cap G))$$

et donc $K_{F+G} = n(n - \dim(F \cap G))$ donc $K_F + K_G = K_{F+G}$.

Q2) l'ensemble $\{rg(\beta), \beta \in M\}$ est une partie non vide et finie de N

car donc $E = n$ donc $V \neq \emptyset$ (E) $rg(\beta) \leq n$, ainsi $\{rg(\beta), \beta \in M\}$ possède

un maximum M' à l'exception d'un élément β de M tel que $rg(\beta) = M'$.

On cherche β tel que $rg(\beta) = M'$ dans M .

b) Soit $h \in M$ appartenant à $\text{Im } f \cap \text{Ker } f$

$$\text{alors } \text{Im } f \subset \text{Im } f + \text{Ker } h \text{ puis } \Delta_f \subset \Delta_f + \Delta_h = \text{Im } f + \text{Ker } h$$

Alors $h \in \Delta_f$. Alors il existe $g \in M$ tel que $h = fg$.

M est un espace de dimension finie et $\text{rg}(fg) \geq \text{rg}(f)$

de $\text{rg}(fg) \geq \text{rg}(f)$ ce qui est évident car f est oblige par

l'unicité du rang alors $\text{Im } h \subset \text{Im } f$

c) On veut démontrer que $\Delta_f \supset M$ alors $\Delta_f = M = \text{Im } f$

Supposons que f n'est pas nulle alors il existe g tel que $fg = g(f)$

et $\text{Im } g \cap \text{Im } f = \text{Im } f$ et $K = \Delta_f = \text{Im } f = \Delta_g$

que si est nulle f sur le E tel que $M = \overline{J}_f = \overline{\text{Im } f}$.

10. si I est un idéal à gauche, soit f tel que la dimension du noyau de f soit n

minimum. Si $g \in I$ alors $fg \in \text{Ker } f$ et $f \in I$. Si $kg \neq 0$

alors $K_{kg} \subset K_{kg} + K_{kg} = K_{kg + kg}$

et il existe $g \in K(E)$ tel que $K_{kg} \subset K_{kg + kg} = K_{kg} = \{g\}$

donc $n(n - \dim K_{kg}) \leq n(n - \dim K_{kg})$ et $\dim K_{kg} \geq \dim K_{kg}$

ce qui est absurde d'après f . Donc $K_{kg} \subset K \subset \{g\}$ puis

$M = \{g\} = K_{kg}$ de la même manière on montre que l'on a un unique G tel que

$M = KG$.

Hoffrey
MS

Bacar n°6

Espace 3; X 1996

4

Première partie

d. a) T endomorphisme nilpotent non nul de E , donc $r \in \{1, 0\}$

et donc $r=1$. Si dim Ker $T = 2$ alors T s'annule sur la matrice nulle
et donc $E = 0$

or $T \neq 0$ donc $\dim \text{Ker } T = 1$ et $\text{rg}(T) = 1$

b) $\text{rg}(T) = 1$ donc $\text{Im}(T) = \text{vect}(e_1)$, si $(x_1, x_2) \in K^2$ tel que

$x_1 T(e_1) = 0$ alors $x_1 T(e_1) = 0$ et $T(e_1)$ non nul donc $x_1 = 0$

puis $x_2 = 0$ et donc $x_2 = 0$, la paire $(x_1, T(x_1))$ est unique c'est

à dire une base de E et donc $T = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$.

Q. si $T \in A$ alors $T^2 = 0$ et $T \in \mathcal{L}(E)$ donc $T^2 = 0$,

car T nilpotent et donc $E = 0$. On fait élévation au n et nilpotent

d'autre Q. et A est algébrique connexe donc si $(P, Q) \in A^2$

$$PQ \in A \text{ et } (PQ)^2 = 0 = P^2 + Q^2, PQ = QP$$

alors $PQ = 0$. On a des sous-espaces directes de A est 0 .

soit $T \in A$ et $S \in K$, d'après Goursat 1.b on connaît

une base de E , où $e_i \in \text{ker } T$ et $\mathcal{B} = (ce_i, T(e_i))$

avec $\text{ker } T = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$. Notons que $P \in A$ admet

comme racine de l'équation de A en 2 , $PT = 0$ et

$P(ce_i) = cP(e_i)$ et $PT(e_i) = 0$ donc $\text{ker } P = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$.

Donc les endomorphismes de A sont représentés par les matrices

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ c & 0 \end{pmatrix} \text{ où } c \in \mathbb{K}.$$

Dernière partie

3. On pose $T_{ij} : E_j \rightarrow E_i$

$$T_{ij} \text{ linéaire et } \sum_{j=1}^n x_j : r \mapsto T(x_j) := r_1(T(x_j))$$

$$= T\left(\sum_{j=1}^n x_j\right) := T(x).$$

$$4. (ST)_{ip} = p_i \circ s \circ T(x_j) = p_i \circ s \circ \sum_{k=1}^m p_k \circ T(x_j)$$

$$= \sum_{k=1}^m p_i \circ s \circ T_{kj} \text{ et } T_{kj} : x_j \mapsto T(x_j)_k \quad \exists m T_{kj} \in E_k$$

$$\text{où } (ST)_{ip} = \sum_{k=1}^m s_{ik} \circ T_{kj}$$

Troisième partie

5. soit T nilpotent non nul et r le plus petit entier tel que $T^r = 0$

$$\text{Alors il existe } \alpha \notin \text{ker } T^{r-1}, \quad T^{r-1}(\alpha) \neq 0 = T(T^{r-1}(\alpha))$$

$$\text{et } T^{r-1}(\alpha) \in \text{im } T$$

et $T^{(k)}(u) \in \text{Ker } T$ et non nul dans $E_3 \neq \{0\}$

De plus $E_3 \neq E$.

6. On cherche à ce que $\text{Im}(T) \subset \text{Ker } T$ c'est à dire $T^2 = 0$

donc $E_3 = \text{Im } T$ ou $\{0\}$, soit T nul.

7. On a $E_3 \oplus \text{Ker } T$ ainsi si $x \in E_3$, $T(x) \in \text{Ker } T$ et $T(x) \in E_3$

donc $T(u)_3 = 0$ alors $T_{13} = T_{23} = T_{33} = 0$

De la même manière $T_{2,3} : u_3 \mapsto T(u_3)$. De plus $E_3 = \text{Im } T \subset \text{Ker } T$ donc $T(E_3) \subset \{0\}$

Et dès lors T est représenté par

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ T_{2,1} & T_{2,2} & 0 \\ T_{3,1} & T_{3,2} & 0 \end{pmatrix} = A$$

8. Tors n'importe d'indice r de $\boxed{A}^r = 0 = \boxed{\dots}$

Dès lors $T_{r,r}$ est au plus n'importe d'indice r .

Et $T_{r,r}$ possède pour polynômes annulateurs X^r , d'après Cayley

Hamilton $X_{T_{r,r}}$ annulateur car en dernière ligne, $\det \Pi_{T_{r,r}}$ divise $X_{T_{r,r}}$

donc $S_p(T_{r,r}) = \{0\}$ et $T_{r,r}$ semblable à une matrice triangulaire supérieure stricte. Soit $B = (B(E_1), B(E_2), B(E_3))$ une base de E tel que le set $B(E_1), B(E_2), B(E_3)$ des bases de E_1, E_2, E_3

6. es des dels dels T i B' a $B' = (B_{11}, B_{12}, B_{13})$, i) si $\text{rang}(B') < n$

$$\text{rangs de } \text{det } T = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ G } T_n$$

$$7. \text{ dels } T = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ et } \text{det } T = 0$$

o r plus petit entier tel que $\text{det } T^r = 0$ que ren

10. d) (e_1, e_2, e_3) here nouvelle de $|K|$ dans la $T \in \text{vect}(E)$

$$\text{et } T(e_4) = e_2 \text{ do } E_2 = \text{vect}(e_2) \cap \text{vect}(e_4) - E_2 = \text{vect}(e_2)$$

$$E_1 = \text{vect}(e_1) \text{ et } E_3 = \text{vect}(e_3, e_4) \text{ de plus } E = E_1 \oplus E_2 \oplus E_3$$

$$\text{et } \text{det } T = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ o } B' = (e_1, e_2, e_3, e_4) \text{ son a une}$$

la més enraciné de base que des \mathbb{Q} en revient à la base change de bases de E_1, E_2 et E_3).

Quatrième partie

11. Comme A est d'autre de matrice $r \times r$ $(T_1, \dots, T_r) \in S(A)$

tel que $T_{1,0} = \sum T_{1,i} = 0$ ainsi $\text{ker}(T_{1,0} - \sum T_{1,i}) = E$

et si $x \in I(A)$ que $\sum_{i=1}^r T_{1,i}(x_i) = 0$ et $T_{1,0} - \sum T_{1,i}(x_i) = 0$

de $I(A) \subset \text{ker}(T_{1,0} - \sum T_{1,i}) \neq E$ de $I(A) \neq E$

$E_2 \in I(A) \neq E$ et par une méthode analogue à la preuve 5.

$E_3 \neq \{0\}$

Xussey
Me

Départ n°6

Exercice 3 : x 9996

5

Quatrième partie

8. Soit $T \in \mathcal{J}(A)$, $T = \sum_{T \in A} T_i$, $E_3 = \mathcal{J}(A) \cap \mathcal{K}(A)$

$\mathcal{J}(A) \subset \mathcal{K}(A)$, $\forall T \in A \quad T^T = 0$ c'est à dire $\sum_{T \in A} T^T = 0$

et aussi comme $E_3 \neq \emptyset$ on obtient $r \leq 2$.

13. a) Soit $T \in \mathcal{J}(A)$, $T \in A$ et $\det T = \begin{pmatrix} 0 & - & 0 \\ 0 & \det T_{2,2} & 1 \\ X & X & 0 \end{pmatrix}$

Soit $(T_1, \dots, T_r) \in A^r$ et $\det T = \begin{pmatrix} 0 & - & 0 \\ 0 & \det T_{2,2} & 1 \\ X & X & 0 \end{pmatrix}$

Alors $\prod_{i=1}^r \det(T_{2,2}) = 0$ et $\det \prod_{i=1}^r T_{2,2} = 0$.

Parce que $T_{2,2} \in A_{2,2}$ on obtient $A_{2,2}$ est un polaire bloqué

au plus r . A est connexe des $A_{2,2}$ l'est aussi de manière assez

évidente. Supposons que $A_{2,2}$ n'a pas tous les éléments de T son état

sur le bloc $\begin{pmatrix} 0 & - & 0 \\ X & 0 & 1 \\ X & X & 0 \end{pmatrix}$ où si $x \in E_1$, $(f, k, p) \in A$

des $f(u) \in E_2$ ou $f(u) \in E_3$, si $f(u) \in E_2$ des $hf(u) \in E_3$

et $p hf(u) = 0$, où si $hf(u) \in E_3$ $p hf(u) = 0$ pour $r \leq 3$ et $r \geq 3$ des $r \geq 3$. Mais $A_{2,2}$ n'a pas si $r \geq 3$.

b) On réécrit le processus pour les endomorphismes de $A_{\mathbb{Z},2}$

jusqu'à ce que l'ordre du rapporteur soit inférieur à 2. D'après la

partie 2 on peut trouver une base de cette sous algèbre de $A_{\mathbb{Z},2}$ dans laquelle

toutes les endomorphismes peuvent s'écrire à l'aide d'une matrice triangulaire

inférieure stricte. Cette base connaît pour $A_{\mathbb{Z},2}$ est aussi toutes matrices

de $A_{\mathbb{Z},2}$ peut s'écrire sous une matrice inférieure stricte.

Toute matrice de A peut s'écrire de la forme (t_{ij}) où $t_{ij} = 0$ si $i < j$.

c) Tout élément de A s'écrit $\begin{pmatrix} 0 & * \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ à ordre $k \leq n$ tel que

$$t_{1k} = 0 \text{ et } t_{jk} = 0 \text{ si } j < k.$$